
Deducción Natural en los Lenguajes de Primer Orden

Deducción Natural

- Definimos inductivamente el conjunto DER_p de las derivaciones de la lógica de predicados.
- Caso base: derivación trivial (idem PROP)
- Para los conectivos: las mismas reglas de introducción y eliminación que en PROP
- Para los cuantificadores (\forall y \exists) se agregan reglas de introducción y eliminación

Cómo probar un para todo?

H) $\delta_1 \dots \delta_n$

T) Para todo x vale α

Dem

•Sea x arbitrario (no se puede suponer nada sobre x)

Probamos α

(usamos... $\delta_1 \dots \delta_n \dots$)

Luego, α se cumple para todo x

$\delta_1 \dots \delta_n$

...

α

————— $(I_{\forall}) (**)$
 $(\forall x) \alpha$

(**) La noción de x arbitrario se expresa sintácticamente por: x no ocurre libre en las hipótesis no canceladas de $\delta_1 \dots \delta_n$

...

α

Cómo utilizar un para todo?

H) $\delta_1 \dots \delta_n$

T) t tiene la propiedad α

Dem

•Probamos que para todo x vale α .

(usamos... $\delta_1 \dots \delta_n \dots$)

Luego, en particular,
 α vale para t .

$\delta_1 \dots \delta_n$

...

$(\forall x) \alpha$

————— $(E_{\forall}) (*)$
 $\alpha [t/x]$

(*) Para poder realizar la sustitución: t debe estar libre para x en α

Cómo probar un existe?

H) $\delta_1 \dots \delta_n$

T) Existe un x para el cual se cumple α

Dem

- Probamos que α vale para t

(usamos... $\delta_1 \dots \delta_n \dots$)

Luego, existe un x para el cual vale α .

$\delta_1 \dots \delta_n$

...

$\alpha[t/x]$

$(\exists x) \alpha$

(*) Para poder realizar la sustitución: t debe estar libre para x en α

Cómo utilizar un existe?

H) $\delta_1 \dots \delta_n, (\exists x)\alpha$

T) β

Dem

• Probamos β .

(usamos.. $\delta_1 \dots \delta_n$.. y α para un x arbitrario)

Luego β

$\delta_1 \dots \delta_n \alpha(x)$

...

$(\exists x)\alpha$

β

β

$(E_{\exists})(**)$

(**) el único supuesto que se asume sobre x en la prueba es que se cumple $\alpha(x)$.

Esto se expresa como: x no ocurre libre ni en $\delta_1 \dots \delta_n$ ni en β

Derivaciones - DER_p

Def [DER_p]

El conjunto DER_p de las derivaciones de la lógica de predicados se define inductivamente como sigue:

HIP) Si $\phi \in FORM$ entonces $\phi \in DER_p$

$$\wedge_I) \text{ Si } \frac{D}{\phi} \in DER_p \text{ y } \frac{D'}{\psi} \in DER_p \text{ entonces } \frac{\frac{D}{\phi} \quad \frac{D'}{\psi}}{\phi \wedge \psi} \in DER_p$$

$(\wedge_{E1}) (\wedge_{E2}) (\vee_{I1}) (\vee_{I2}) (\vee_E) (\rightarrow_I) (\rightarrow_E) (\neg_I) (\neg_E) (\leftrightarrow_I) (\leftrightarrow_{E1}) (\leftrightarrow_{E2}) (\perp_E)$
(RAA) se definen de la misma forma que para DER en lógica proposicional.

$Der_p: \forall$

$$\forall_I) \text{ Si } \frac{D}{\phi} \in DER_p \text{ y } x \notin FV(H(D)), \text{ entonces } \frac{\frac{D}{\phi}}{(\forall x)\phi} \in DER_p$$

$$\forall_E) \text{ Si } \frac{D}{(\forall x)\phi} \in DER_p \text{ y } t \text{ está libre para } x \text{ en } \phi, \text{ entonces}$$

$$\frac{\frac{D}{(\forall x)\phi}}{\phi[t/x]} \in DER_p$$

Der_p: ∃

∃_I) Si $\frac{D}{\varphi[t/x]} \in \text{DER}_p$ y t está libre para x en φ , entonces

$$\frac{\frac{D}{\varphi[t/x]} \in \text{DER}_p}{(\exists x)\varphi} \in \text{DER}_p$$

∃_E) Si $\frac{D}{(\exists x)\varphi} \in \text{DER}_p$ y $\frac{\varphi}{\Psi} \in \text{DER}_p$ tales que:

$$x \notin \text{FV}(H(D') - \{\varphi\}) \cup \text{FV}(\Psi), \text{ entonces } \frac{\frac{D}{(\exists x)\varphi} \quad \frac{\varphi}{\Psi}}{\Psi} \in \text{DER}_p$$

Consecuencia Sintáctica

Def [consecuencia sintáctica]

Sea $\Gamma \subseteq \text{FORM}$ y $\varphi \in \text{FORM}$. Decimos que φ es consecuencia sintáctica de Γ o que φ se deriva de Γ ssi existe $D \in \text{DER}_p$ tal que :

$$C(D) = \varphi \text{ y}$$

$$H(D) \subseteq \Gamma$$

Notación:

$\Gamma \vdash \varphi$ se lee “ φ se deriva de Γ ”

$\emptyset \vdash \varphi$ se lee “ φ es teorema”; se escribe $\vdash \varphi$

Ejemplos

$$\vdash (\forall x_1)(\forall x_2) \alpha \rightarrow (\forall x_2)(\forall x_1) \alpha$$

$$\vdash (\exists x_1)(\exists x_2) \alpha \rightarrow (\exists x_2)(\exists x_1) \alpha$$

$$\vdash (\forall x_1)(\alpha \wedge \beta) \rightarrow (\forall x_1)\alpha \wedge (\forall x_1)\beta$$

$$\vdash (\exists x_1)(\alpha \vee \beta) \rightarrow (\exists x_1)\alpha \vee (\exists x_1)\beta$$

$$\vdash (\forall x)(\alpha \rightarrow \beta) \rightarrow (\alpha \rightarrow (\exists x)\beta)$$

$$\vdash (\forall x)(\alpha \rightarrow \beta) \rightarrow (\alpha \rightarrow (\forall x)\beta), \text{ si } x \notin FV(\alpha)$$

Restricciones sobre las variables

Porqué las restricciones en las reglas de \forall y \exists ?

- Sin las restricciones, las reglas permiten construir derivaciones que corresponden a razonamientos incorrectos.
- Ejemplos:

$$\vdash \underline{c}_1 = ' \underline{c}_1 \rightarrow (\forall x) x = ' \underline{c}_1$$

$$\vdash (\forall x) \neg(\forall y) x = ' y \rightarrow \neg(\forall y) y = ' y$$

Propiedades de los cuantificadores

Lema [propiedades de derivabilidad del \forall]

- Si $\Gamma \vdash \varphi$ y $x \notin FV(\Gamma)$ entonces $\Gamma \vdash (\forall x)\varphi$
- Si $\Gamma \vdash (\forall x)\varphi$ y t libre para x en φ , entonces $\Gamma \vdash \varphi[t/x]$

Lema [propiedades de derivabilidad del \exists]

- Si t es libre para x en φ entonces $\varphi[t/x] \vdash (\exists x)\varphi$
- Si $x \notin FV(\psi) \cup FV(\Gamma)$ entonces,
 si $\Gamma, \varphi \vdash \psi$ luego $\Gamma, (\exists x)\varphi \vdash \psi$

$\varphi(\tilde{a}), \Gamma(\tilde{a})$

Para poder probar consistencia, debemos extender la definición de \models a todo FORM:

Def [$\tilde{a}, \Gamma(\tilde{a})$]

Sean $\Gamma \subseteq \text{FORM}$, $\varphi \in \text{FORM}$ y $\{x_{i1}, x_{i2}, \dots\} = \bigcup_{\alpha \in \Gamma \cup \{\varphi\}} FV(\alpha)$

Sea \mathcal{M} una estructura.

Si \tilde{a} es una secuencia (a_1, a_2, \dots) de elementos de $|\mathcal{M}|$ (eventualmente repetidos), entonces $\Gamma(\tilde{a})$ y $\varphi(\tilde{a})$ se obtienen de Γ y φ sustituyendo simultáneamente en todas las fórmulas de Γ y en φ los x_{ij} por los a_j ($j \geq 1$)
 (\rightarrow observar que pueden ser infinitos)

$$\mathbf{M} \models \Gamma(\tilde{a}) \quad - \quad \Gamma \models \varphi$$

Intuitivamente, $\Gamma \models \varphi$ vale sólo si, para todas las estructuras \mathbf{M} y todas las posibles asignaciones \tilde{a} (en $|\mathbf{M}|$) de valores a las variables libres de Γ y de φ , se verifica que: si las hipótesis en $\Gamma(\tilde{a})$ son ciertas, entonces también es cierta $\varphi(\tilde{a})$

Def 2.8.1 [$\mathbf{M} \models \Gamma(\tilde{a})$ y $\Gamma \models \varphi$]

i) $\mathbf{M} \models \Gamma(\tilde{a})$ si para todo $\alpha \in \Gamma(\tilde{a})$ se cumple $\mathbf{M} \models \alpha$

ii) $\Gamma \models \varphi$ ssi

para toda estructura \mathbf{M} y para toda secuencia \tilde{a} en $|\mathbf{M}|$,
si $\mathbf{M} \models \Gamma(\tilde{a})$ entonces $\mathbf{M} \models \varphi(\tilde{a})$

Obs: Esta definición generaliza la definición 2.2.4. Que se aplica sólo si $\Gamma \subseteq \text{SENT}$ y $\varphi \in \text{SENT}$.

Corrección de DER_p

Lema 2.8.2 [corrección de DER_p]

Si $\Gamma \vdash \varphi$ entonces $\Gamma \models \varphi$

Aplicaciones

Demostrar que:

$$\not\vdash (\forall x) (\exists y) \varphi \rightarrow (\exists y) (\forall x) \varphi$$

$$(\forall x) P(x,x), (\forall yx) (P(x,y) \rightarrow P(y,x))$$

$$\not\vdash (\forall xyz) (P(x,y) \wedge P(y,z) \rightarrow P(x,z))$$