

Recordar: Cuando usamos la matriz asociada a una t.l., lo hacemos con las coordenadas de los vectores. ①

Sea  $T: V \rightarrow W$  una t.l., con  $A \xrightarrow{b} V$  y  $B \xrightarrow{b} W$ . Si tengo  $(T)_{B \ A}$  entonces:

$$\forall v \in V \quad (T)_{B \ A} \text{ coord}_A v = \text{coord}_B T v$$

Ejercicio: Sea  $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  una t.l.

$A = \{(1,0,1), (2,0,0), (0,1,0)\}$  base  $\mathbb{R}^3$

$B = \{(2,-1), (0,2)\}$  base  $\mathbb{R}^2$ . Se sabe que:

$$(T)_{B \ A} = \begin{pmatrix} 2 & 3 & -1 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

a) Calcular  $T(1, 2, -1)$

$$\text{Coord}_A (1, 2, -1) \quad \alpha(1,0,1) + \beta(2,0,0) + \gamma(0,1,0) = (1,2,-1)$$
$$\gamma = 2, \alpha = -1, \beta = 1$$

(2)

$$\text{Coord}_A (1, 2, -1) = (-1, 1, 2)$$

$$\text{Entonces } \text{coord}_B^T(1, 2, -1) = \begin{pmatrix} 2 & 3 & -1 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix} \text{ entonces } T(1, 2, -1) = -1(2, -1) + 3(0, 2)$$

b) Encontrar el  $N(T)$

Voy a buscar los coordenados de los vectores que su imagen es el vector  $(0, 0)$

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 & -1 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 2\alpha + 3\beta - \gamma = 0 \\ \alpha + 2\gamma = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{aligned} \alpha &= -2\gamma \\ 2(-2\gamma) + 3\beta - \gamma &= 0 \\ 3\beta &= 5\gamma \end{aligned}$$

$$\rightarrow \beta = 5/3\gamma \quad (-2\gamma, 5/3\gamma, \gamma) =$$

$$= \gamma(-2, 5/3, 1)$$

$$(-2, 5/3, 1) \rightarrow -2(1, 0, 1) + 5/3(2, 0, 0) + 1(0, 1, 0) = (4/3, 1, -2)$$

$$N(T) = \left[ (4/3, 1, -2) \right]$$

(3)

c) ¿Cuál es el subespacio  $\text{Im}(T)$ ?

$$\underbrace{\dim N(T)}_{=1} + \dim \text{Im}(T) = 3 \rightarrow \dim \text{Im}(T) = 2$$

$$\Rightarrow \boxed{\text{Im}(T) = \mathbb{R}^2}$$

Recordar:

$$\text{Si } T: V \rightarrow W, A = \{v_1, \dots, v_n\} \xrightarrow{b} V$$

$$\Rightarrow \{Tv_1, \dots, Tv_n\} \xrightarrow{g} \text{Im}(T)$$

Sean  $T, S: V \rightarrow W$  transformaciones lineales.

Def: ①  $T+S: V \rightarrow W$  se define como:

$$(T+S)v = Tv + Sv$$

② Si  $\alpha \in K$   $\alpha \cdot T: V \rightarrow W$  se define como:

$$(\alpha \cdot T)(v) = \alpha \cdot Tv$$

Ejercicio:  $T+S$  y  $\alpha \cdot T$  son transformaciones lineales.

Proposición: Sean  $T, S: V \rightarrow W$  transformaciones lineales.  $A \xrightarrow{b} V, B \xrightarrow{b} W, \alpha \in K$  (4)

Entonces: a) 
$$\begin{pmatrix} T+S \end{pmatrix}_A = \begin{pmatrix} T \end{pmatrix}_A + \begin{pmatrix} S \end{pmatrix}_A$$

b) 
$$\begin{pmatrix} \alpha \cdot T \end{pmatrix}_A = \alpha \begin{pmatrix} T \end{pmatrix}_A$$

Composición de transformaciones lineales

Sean  $T: V \rightarrow W$  y  $S: W \rightarrow U$  transformaciones lineales. Entonces tiene sentido componerlos.

$$S \circ T: V \rightarrow U \quad S \circ T(v) = S(T(v))$$

Ejercicio: Probar que  $S \circ T$  es una t.l

Observación:

Supongamos que  $A \xrightarrow{b} V, B \xrightarrow{b} W, C \xrightarrow{b} U$  y  
conocemos  $\begin{pmatrix} T \end{pmatrix}_A$  y  $\begin{pmatrix} S \end{pmatrix}_B$

(5)

Queremos encontrar la matriz  $M$  (que va ser la matriz asociada a  $S \circ T$  en las bases  $A$  y  $C$ ) que satisfice:

$$\boxed{\text{Coord}_C(S \circ T)v = M \cdot \text{Coord}_A v}$$

Sea  $v \in V$  y considero  $\text{Coord}_A v$

$$\left. \begin{aligned} \text{Entonces: } \text{Coord}_B Tv &= \begin{pmatrix} T \\ B \end{pmatrix}_A \cdot \text{Coord}_A v \\ \text{Coord}_C S(Tv) &= \begin{pmatrix} S \\ C \end{pmatrix}_B \cdot \text{Coord}_B Tv \end{aligned} \right\}$$

$$\Rightarrow \text{Coord}_C(S \circ T)v = \begin{pmatrix} S \\ C \end{pmatrix}_B \begin{pmatrix} T \\ B \end{pmatrix}_A \text{Coord}_A v$$

$$\text{Entonces } \boxed{\begin{pmatrix} S \circ T \\ C \end{pmatrix}_A = \begin{pmatrix} S \\ C \end{pmatrix}_B \begin{pmatrix} T \\ B \end{pmatrix}_A}$$

---

Obs: Sea  $V$  un e.v con cuerpo  $\mathbb{R}$  ( $\text{o } \mathbb{C}$ ) tal que  $\dim V = n$ . Entonces  $\exists A = \{v_1, \dots, v_n\} \hookrightarrow V$   
 Considero  $T: V \rightarrow \mathbb{R}^n / T(v) = \text{Coord}_A v$

(6)

Esta función  $T$  es biyectiva; además es una t.l (verlo como ejercicio). O sea  $T$  es un isomorfismo.

Entonces:

a) Si  $\{w_1, \dots, w_k\}$  es un cny l.i entonces

$\{\text{Coord}_A w_1, \dots, \text{Coord}_A w_k\}$  es un cny l.i

b) Si  $\{w_1, w_2, w_3\}$  es l.d entonces

$\{\text{Coord}_A w_1, \text{Coord}_A w_2, \text{Coord}_A w_3\}$  es l.d

Si  $w_3 = \alpha w_1 + \beta w_2 \Rightarrow \text{Coord}_A w_3 = \alpha \text{Coord}_A w_1 + \beta \text{Coord}_A w_2$

Cómo saber que una t.l es biyectiva

Sea  $T: V \rightarrow W$  /  $\dim V = \dim W = n$

Sean  $A \xrightarrow{b} V$   $B \xrightarrow{b} W$  y consideremos

$\left( T \right)_A$   
 $B$

Obs: Si  $T$  es inyectiva, o sea  $\dim N(T) = 0$

7

entonces  $0 + \dim \operatorname{Im}(T) = n \Rightarrow \dim \operatorname{Im}(T) = n$

$\operatorname{Im}(T) \subset W$ ,  $\dim W = n \Rightarrow \operatorname{Im}(T) = W$

$\Rightarrow T$  es biyectiva

Análogamente, si  $\operatorname{Im}(T) = W$  ( $T$  es sobreyectiva)

$\Rightarrow \dim N(T) + n = n \rightarrow \dim N(T) = 0$

$\Rightarrow T$  es biyectiva

Ya vimos que: Si  $T: V \rightarrow W$  es t.l.

a) Si  $\dim V > \dim W \Rightarrow T$  no es inyectiva

b) Si  $\dim V < \dim W \Rightarrow T$  no es sobreyectiva

c) Si  $T$  es biyectiva  $\rightarrow \dim V = \dim W$

Vamos a ver que  $T$  es biyectiva si y sólo si:

$$\left| (T)_A^B \right| \neq 0 \iff \operatorname{rango} (T)_A^B = n$$