

# CURSO AUDIOVISUAL DE CÁLCULO DIFERENCIAL E INTEGRAL II (Cálculo en Varias Variables Reales)

INCOMPLETO

Autor: Eleonora Catsigeras

IMERL. Facultad de Ingeniería. Universidad de la República.

Montevideo, Uruguay, 2007.

Los videos fueron subidos a YouTube en el año 2024. Están en el siguiente canal:

<https://www.youtube.com/@eleonora17s/videos>

<b>ÍNDICE DE LA PARTE I (Clases A1 a A4 y 1 a 22)</b>	
(Clicar en el número del capítulo buscado)	
<b><u>Capítulo 0</u></b> <b>(Agregado)</b>	<b>ECUACIONES DIFERENCIALES</b> Clases <a href="#">A1</a> , <a href="#">A2</a> , <a href="#">A3</a> , <a href="#">A4</a>
<b><u>Capítulo 1</u></b>	<b>TOPOLOGÍA en <math>\mathbb{R}^n</math>.</b> Clases <a href="#">1</a> , <a href="#">2</a> , <a href="#">3</a> , <a href="#">4</a> , <a href="#">5</a>
<b><u>Capítulo 2</u></b>	<b>LÍMITES Y CONTINUIDAD EN VARIAS VARIABLES.</b> Clases <a href="#">6</a> , <a href="#">7</a> , <a href="#">8</a> , <a href="#">9</a>
<b><u>Capítulo 3</u></b>	<b>DERIVADA Y DIFERENCIAL EN VARIAS VARIABLES.</b> Clases <a href="#">10</a> , <a href="#">11</a> , <a href="#">12</a> , <a href="#">13</a> , <a href="#">14</a> , <a href="#">15</a>
<b><u>Capítulo 4</u></b>	<b>DERIVADAS DE ORDEN SUPERIOR. DESARROLLO DE TAYLOR.</b> Clases <a href="#">16</a> , <a href="#">17</a> , <a href="#">18</a> , <a href="#">19</a>
<b><u>Capítulo 5</u></b>	<b>FUNCIÓN INVERSA Y FUNCIÓN IMPLÍCITA.</b> Clases <a href="#">20</a> , <a href="#">21</a> , <a href="#">22</a>

<b>ÍNDICE DE LA PARTE II (Clase 23 a 40)</b>	
En construcción.	
(Clicar en el número del capítulo buscado)	
<b><u>Capítulo 6</u></b>	<b>EXTREMOS RELATIVOS, ABSOLUTOS Y CONDICIONADOS.</b> Clases <a href="#">23</a> , <a href="#">24</a> , <a href="#">25</a> , <a href="#">26</a>
<b><u>Capítulo 7</u></b> En construcción.	<b>INTEGRALES PARAMÉTRICAS. INTEGRALES DOBLES Y TRIPLES ITERADAS.</b>
<b><u>Capítulo 8</u></b> En construcción.	<b>CAMBIO DE VARIABLES EN INTEGRALES MÚLTIPLES.</b>
<b><u>Capítulo 9</u></b> En construcción.	<b>INTEGRAL DE RIEMANN MÚLTIPLES. INTEGRALES MÚLTIPLES IMPROPIAS.</b>

## BIBLIOGRAFÍA y EJERCICIOS.

### **CAPÍTULO 0. (Agregado) Ecuaciones Diferenciales.**

**Clase A1.** Ecuaciones diferenciales ordinarias. Definiciones. Ejemplos. Ecuaciones en variables separadas.

Pizarrones.

Videos: Clase A1 Parte 1 <https://youtu.be/ALbHp6lkcLM>

Clase A1 Parte 2 <https://youtu.be/zkjEDP1NaC0>

Clase A1 Parte 3 <https://youtu.be/JixMZMv9mtw>

Ir al índice

**Clase A2.** Ecuación diferencial lineal de primer orden homogénea y no homogénea. Método de variación de constante. Errata en la Parte 1: donde debería decir  $y' = by$  dice  $y' = bx$ .

Pizarrones.

Videos Clase A2 parte1 <https://youtu.be/9-BmX7nW7bw>

Clase A2 parte 2 <https://youtu.be/EN0PViehd74>

Clase A2 parte 3 <https://youtu.be/yWgseXkOZ5s>

Ir al índice

**Clase A3.** Ecuación diferencial lineal de segundo orden homogénea con coeficientes constantes. Soluciones exponenciales. Ecuación característica y Solución general.

Pizarrones.

Videos Clase A3 parte 1 <https://youtu.be/WeGqlxZ3Kj8>

Clase A3 parte 2 <https://youtu.be/Ieqc20EKN3M>

Clase A3 parte 3 <https://youtu.be/UOPyM-c6pPY>

Ir al índice

**Clase A4.** Ecuación diferencial lineal de segundo orden no homogénea con coeficientes constantes. Método de selección.

Pizarrones.

Videos: Clase A4 parte 1 <https://youtu.be/1Oxsz5zdW7Q>

Clase A4 parte 2 <https://youtu.be/G0PRuYRH4XM>

Clase A4 parte 3 <https://youtu.be/dmh0F5HNMjg>

Ir al índice

## **CAPÍTULO 1. TOPOLOGÍA en $\mathbb{R}^q$ .**

**Clase 1.** Norma y distancia en  $\mathbb{R}^q$ . Bolas y entornos.

Pizarrones.

Videos Clase 1 parte 1 <https://youtu.be/pBzQMAgQ0MY>

Clase 1 parte 2 <https://youtu.be/FbShywxgLwk>

Ir al índice

**Clase 2.** Límite de sucesiones en  $\mathbb{R}^q$ . Sucesiones Divergentes. Sucesiones de Cauchy.

Pizarrones.

Videos Clase 2 parte 1 <https://youtu.be/z9KYRAjGLns>

Clase 2 parte 1B <https://youtu.be/q63W1iS4GL8>

Clase 2 parte 2 <https://youtu.be/D5NzZgGSfyQ>

Clase 2 parte 3 <https://youtu.be/GOc7p6sdeQY>

Ir al índice

**Clase 3.** Subsucesiones y teorema de Bolzano-Weierstrass para sucesiones.

Pizarrones.

Videos Clase 3 parte 1 <https://youtu.be/r8kKzz156Jo>

Clase 3 parte 2 [https://youtu.be/HVv8MvkB -E](https://youtu.be/HVv8MvkB-E)

Ir al índice

**Clase 4.** Interior, exterior, frontera y clausura de un conjunto. Abiertos y cerrados. Intersecciones y uniones de abiertos y cerrados. Conjuntos compactos.

Error: En el video de la clase 4 parte 1, al final del pizarrón dice D donde debería decir C.

Error: En el video de la clase 4 parte 3, donde dice a la derecha “demostración del Teorema 1”, debería decir “demostración del Teorema 2”.

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 4 Parte 1 <https://youtu.be/meWbek731Oo>

Clase 4 Parte 2 <https://youtu.be/vvsTpgqGGPs>

Clase 4 Parte 3 <https://youtu.be/VavfFx68B9Q>

Clase 4 Parte 4 <https://youtu.be/os1WNYT26Oo>

[Ir al índice](#)

**Clase 5.** Puntos de acumulación y teorema de Bolzano-Weierstrass para conjuntos.

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 5 Parte 1 (única parte): <https://youtu.be/yEc7gsKRcTw>

[Ir al índice](#)

---

## **CAPÍTULO 2. LÍMITE Y CONTINUIDAD EN VARIAS VARIABLES.**

**Clase 6.** Funciones de varias variables. Superficies gráficas y curvas de nivel de funciones reales de dos variables. Funciones vectoriales. Conjuntos imagen y preimagen. Funciones acotadas.

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 6 Parte 1 [https://youtu.be/F\\_FfsIFKdLA](https://youtu.be/F_FfsIFKdLA)

Clase 6 Partes 2, 3 y 4 <https://youtu.be/7m5xrwZBdM0>

[Ir al índice](#)

**Clase 7.** Límite de funciones de varias variables: Definición, caracterización con límite de sucesiones. Límite infinito y cuando el punto tiende infinito. Propiedades de los límites. Límites direccionales. Ejemplos.

Errata: Clase7 parte 1 en la figura del 2do pizarrón y en el último pizarrón debe ser entorno reducido, falta el asterisco en  $B_{\delta}(0,0)$

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 7 Parte 1 <https://youtu.be/WyRFxXmu0z8>

Clase 7 Parte 2 [https://youtu.be/voI\\_aFiQFfA](https://youtu.be/voI_aFiQFfA)

Clase 7 Parte 3 [https://youtu.be/\\_xEcJYJU9bA](https://youtu.be/_xEcJYJU9bA)

Clase 7 Parte 4 <https://youtu.be/ENEbyYsirfY>

Clase 7 Parte 5 <https://youtu.be/5SuaBenLIVQ>

[Ir al índice](#)

**Clase 8.** Continuidad de funciones de varias variables. Propiedades de la continuidad. Caracterización de la continuidad por la preimagen abierta de abiertos. Ejemplos.

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 8 Parte 1 <https://youtu.be/04bXn2fzCVE>

Clase 8 Parte 2 <https://youtu.be/YhWMzTQ1Xjk>

Clase 8 Parte 3 <https://youtu.be/gNMgmZxx-VE>

[Ir al índice](#)

**Clase 9.** Imagen continua de un compacto. Teorema de Weierstrass. Continuidad uniforme. Propiedades de la continuidad uniforme y ejemplos. Continuidad uniforme en compactos (Teorema de Heine)

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 9 Parte 1 <https://youtu.be/XIwveoM55uo>

Clase 9 Parte 2 <https://youtu.be/o0Zlpr2VJVw>

Clase 9 Parte 3 <https://youtu.be/uHx8f1qQ1aY>

Clase 9 Parte 4 <https://youtu.be/zS2QBiXKliY>

Clase 9 Parte 5 <https://youtu.be/x7svXsWFCBw>

[Ir al índice](#)

---

## CAPÍTULO 3. DERIVADA Y DIFERENCIAL EN VARIAS VARIABLES.

**Clase 10.** Derivadas parciales. Matriz Jacobiana. Derivadas parciales de orden superior y funciones de clase  $C^r$ .

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 10 Parte 1 <https://youtu.be/IT5UgGTh1is>

Clase 10 Parte 2 <https://youtu.be/5BIulJekB-A>

Clase 10 Parte 3 [https://youtu.be/usi\\_e5S4fzQ](https://youtu.be/usi_e5S4fzQ)

[Ir al índice](#)

**Clase 11.** Derivadas direccionales. Interpretación gráfica. Ejemplos de funciones continuas sin derivadas direccionales, y de funciones no continuas con derivadas direccionales.

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 11 Parte 1 <https://youtu.be/GHGzeI5hYNI>

Clase 11 Parte 2 <https://youtu.be/QEoGrSAb53o>

[Ir al índice](#)

**Clase 12.** Diferenciabilidad. Definición y cálculo del diferencial. Diferenciabilidad y continuidad. Diferenciabilidad y derivadas direccionales. Propiedades de linealidad del diferencial.

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 12 Parte 1 <https://youtu.be/opns4y0VIFE>

Clase 12 Parte 2 [https://youtu.be/RLfLyFjhz\\_Y](https://youtu.be/RLfLyFjhz_Y)

Clase 12 Parte 3 <https://youtu.be/mLmGMcywvdc>

[Ir al índice](#)

**Clase 13.** Funciones reales de dos variables. Plano tangente. Funciones reales de varias variables. Vector gradiente. Teorema del valor medio del cálculo diferencial. Desigualdad del valor medio para funciones vectoriales.

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 13 Parte 1 <https://youtu.be/p8xN2H3GhUE>

Clase 13 Parte 2 [https://youtu.be/-Q6\\_yjTWr6Q](https://youtu.be/-Q6_yjTWr6Q)

Clase 13 Parte 3 <https://youtu.be/ko0DcfGJIx0>

[Ir al índice](#)

**Clase 14.** Funciones de clase  $C^1$  y diferenciabilidad.

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 14 Parte 1 <https://youtu.be/ByAmWSL1ER8>

Clase 14 Parte 2 <https://youtu.be/qNsZiC5u-lk>

[Ir al índice](#)

**Clase 15.** Derivada y diferencial de la función compuesta. Regla de la cadena.

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 15 Parte 1 <https://youtu.be/nTbhgEzC710>

Clase 15 Parte 2 <https://youtu.be/YvmaRDNtVE8>

[Ir al índice](#)

---

## **CAPÍTULO 4. DERIVADAS DE ORDEN SUPERIOR. DESARROLLO DE TAYLOR.**

**Clase 16.** Derivadas de orden superior. Teorema de Schwarz-Bonnet de igualdad de derivadas iteradas.

Error en Clase 16 parte 2: donde dice  $\lim (x_i, \eta) = x_0, y_0$

cuando  $h, k$  tiende a  $(0,0)$ , debe decir  $\lim (x_0 + x_i, y_0 + \eta) = (x_0, y_0)$

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 16 Parte 1 <https://youtu.be/JkrOJtdlOfY>

Clase 16 Parte 2 <https://youtu.be/NZ9csNXUCDA>

[Ir al índice](#)

**Clase 17.** Diferenciales de orden superior. Definiciones. Caso particular para dos variables. Expresión del diferencial con la fórmula del binomio de Newton. Ejemplos.

Error en Clase 17 parte 2: donde dice “clase  $C^r$  el diferencial de orden  $r$ ”, debe decir “clase  $C^n$  el diferencial de orden  $n$ ”.

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 17 Parte 1 <https://youtu.be/BRLu-bwRSDk>

Clase 17 Parte 2 <https://youtu.be/FpkxRdpqv34>

[Ir al índice](#)

**Clase 18.** Desarrollo de Taylor en una variable. Enunciado y demostración. Fórmula de Lagrange para el resto en una variable. Ejemplo de aplicación al cálculo de límites.

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 18 Parte 1 <https://youtu.be/tuPMiwytNH0>

Clase 18 Parte 2 [https://youtu.be/xbim1mqU\\_DM](https://youtu.be/xbim1mqU_DM)

[Ir al índice](#)

**Clase 19.** Desarrollo de Taylor en varias variables. Enunciado, demostración y ejemplo. Fórmula de Lagrange para el resto en varias variables.

Error en Clase 19 parte 1: Al final del último pizarrón de esta parte, donde dice  $\lim (x,y)$  tiende  $(0,0)$  debería decir  $\lim (x,y)$  tiende a  $(x_0, y_0)$

[Pizarrones.](#)

Videos Clase 19 Parte 1 <https://youtu.be/MXIEa1o8uFk>

Clase 19 Parte 2 <https://youtu.be/NcxtKI8A43U>

Clase 19 Parte 3 <https://youtu.be/c7ksPpkOmLE>

Clase 19 Parte 4 <https://youtu.be/DtU9KCJXuj8>

[Ir al índice](#)

---

## **CAPÍTULO 5. FUNCIÓN INVERSA Y FUNCIÓN IMPLÍCITA.**

**Clase 20.** Definición de función implícita local en una sola ecuación real. Teorema de la función implícita local (caso de una sola ecuación real). Enunciado, demostración y ejemplo.

[Pizarrones.](#)

Videos (en construcción)

[Ir al índice](#)

**Clase 21.** Definición de función implícita local en varias ecuaciones reales. Teorema de la función implícita local (caso de varias ecuaciones reales). Enunciado, demostración y ejemplo.

[Pizarrones.](#)

Videos (en construcción)

[Ir al índice](#)

**Clase 22.** Teorema de la función inversa local en varias variables. Enunciado, demostración y ejemplo. MOSTRAR O IMPRIMIR

[Pizarrones.](#)

Videos (en construcción)

[Ir al índice](#)

---

## **CAPÍTULO 6. EXTREMOS RELATIVOS, ABSOLUTOS Y CONDICIONADOS.**

**Clase 23.** Extremos relativos de una función real de varias variables, y puntos críticos o estacionarios.

[Pizarrones.](#)

Videos (en construcción)

[Ir al índice](#)

**Clase 24.** Extremos absolutos de una función real de varias variables, y clasificación de los puntos críticos por el método del Hessiano.

[Pizarrones.](#)

Videos (en construcción)

[Ir al índice](#)

**Clase 25.** Extremos relativos y absolutos condicionados a ecuaciones de Ligadura. Métodos directo y de los multiplicadores de Lagrange.

[Pizarrones.](#)

Videos (en construcción)

[Ir al índice](#)

**Clase 26.** Máximo y mínimo absolutos de una función real de varias variables. Discusión de existencia y método de búsqueda.

[Pizarrones.](#)

Videos (en construcción)

[Ir al índice](#)

---

## **CAPÍTULO 7. INTEGRALES PARAMÉTRICAS. INTEGRALES DOBLES Y TRIPLES ITERADAS.**

**Clase 27.** En construcción.

**Clase 28.** En construcción.

**Clase 29.** En construcción.

**Clase 30.** En construcción.

**Clase 31.** En construcción.

[Ir al índice](#)

---

## **CAPÍTULO 8. CAMBIO DE VARIABLES EN INTEGRALES MÚLTIPLES.**

**Clase 32.** En construcción.

**Clase 33.** En construcción.

**Clase 34.** En construcción.

**Clase 35.** En construcción.

[Ir al índice](#)

---

## **CAPÍTULO 9. INTEGRAL DE RIEMANN MÚLTIPLE e INTEGRALES MÚLTIPLES IMPROPIAS.**

**Clase 36.** En construcción.

**Clase 37.** En construcción.

**Clase 38.** En construcción.

**Clase 39.** En construcción.

**Clase 40.** En construcción.

[Ir al índice](#)

## BIBLIOGRAFÍA:

- El curso sigue la siguiente bibliografía:
  - Juan de Burgos. *Cálculo infinitesimal de varias variables*. Capítulos 1, 2 y 3. Editorial Mc. Graw-Hill. ISBN 84-481-1621-6. (1995).
  - Eleonora Catsigeras. *Integrales paramétricas e integrales dobles y triples. Notas para el curso de Cálculo 2*. (2006). Se pueden bajar del siguiente sitio (última conexión en marzo de 2024)  
<http://www.fing.edu.uy/~eleonora/Recopilacion/Archivos/NotasEnsenanza/IntegralesDobles2006.pdf>
  - Eleonora Catsigeras. Ecuaciones Diferenciales. Una introducción para los cursos de Cálculo. Se pueden bajar del siguiente sitio (última conexión en marzo de 2024)  
<http://www.fing.edu.uy/~eleonora/Recopilacion/Archivos/NotasEnsenanza/Calcu2EcuacionesDiferenciales.pdf>
  - Repartidos de ejercicios de prácticos de Cálculo 2 del año 2006. Se pueden bajar aquí: [Practicos2006.pdf](#)
  - Repartidos de ejercicio de prácticos de Cálculo 2 del año 2007. Se pueden bajar aquí: [Practicos2007.pdf](#)
- Como bibliografía alternativa y de consulta:
  - Ernesto Mordecki: *Notas para el curso de Cálculo 2*. (2004) Se pueden bajar del siguiente sitio (última conexión en marzo de 2024)  
<http://www.cmat.edu.uy/~mordecki/courses/calculo2/2004/teorico/>
  - R. Courant: *Introducción al Cálculo y al Análisis Matemático*. Vol. II. Editorial LIMUSA. ISBN 968-18-0640-9. (1996).
  - Tom M. Apostol: *Calculus*. Vol II. Editorial Reverté.

[Ir al índice](#)



# CLASE a1 PARTE 1: ECUACIONES DIFERENCIALES ORDINARIAS DEFINICIÓN Y EJEMPLOS

## Bibliografía de la Clase A1:

- “Ecuaciones Diferenciales: Una Introducción para los cursos de Cálculo”. Eleonora Catsigeras.

## Ejercicios para las clase A1

- Práctico 1 del año 2007

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

**DEFINICIÓN:** Ecuación diferencial ordinaria de grado  $k$  es una igualdad en que:

- **LA INCÓGNITA ES UNA FUNCIÓN**

$$y = f(x)$$

**desconocida**, definida y derivable para todo  $x \in I$  donde  $I$  es un intervalo abierto de reales.

- **APARECE ALGUNA(S)** (no necesariamente todas) **LAS DERIVADAS HASTA ORDEN  $k \geq 1$  DE  $y(x)$ :**

$$y', y'', y''', y^{(k)}$$

## EJEMPLO

$$y'' + y''' + e^x y = 4 \cos x$$

LA INCÓGNITA es una FUNCIÓN

$$y = y(x)$$

DESCONOCIDA, A ENCONTRAR

llamada **SOLUCIÓN**, porque sustituida en la ecuación donde dice y

LA TRANSFORMA EN UNA IDENTIDAD

$$\forall x \in I,$$

donde I es un Intervalo abierto de reales.

En el ejemplo:

$$y(x)'' + y(x)''' + e^x y(x) \equiv 4 \cos x \quad \forall x \in I \subset \mathbb{R}$$

EJEMPLO:

$$y' = (\cos x)y$$



Una solución es

$$y(x) = e^{\operatorname{sen} x}, \quad x \in \mathbb{R}$$

pues

$$(e^{\operatorname{sen} x})' \equiv (\cos x)(e^{\operatorname{sen} x}) \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

Otra solución es

$$y(x) = 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

Otra es:

$$y(x) = 5e^{\operatorname{sen} x}, \quad x \in \mathbb{R}$$

Todas las soluciones son de la forma:

$$y(x) = ke^{\operatorname{sen} x}, \quad x \in \mathbb{R}$$

$k$  es constante arbitraria real (para cada valor de  $k$  se obtiene una solución diferente.)

**DEFINICIONES:**

**SOLUCIÓN GENERAL:** **Todas** las funciones solución de la ec. dif.  
(usualmente son infinitas.)

**RESOLVER:** Hallar **TODAS** las soluciones

**EJEMPLO**

$$y'' - 2y' + y = 3$$

Solución general (después demostraremos) es:

$$y = 3 + C_1 e^t + C_2 t e^t, \quad t \in \mathbb{R}.$$

Donde  $C_1$  y  $C_2$  son constantes reales arbitrariamente elegibles.

**EXISTEN INFINITAS FUNCIONES SOLUCIÓN** de este ejemplo de Ec. Dif.

**Una solución para cada elección de los valores de las constantes.**



# CLASE a1 PARTE 2: ECUACIONES DIFERENCIALES CON DATOS INICIALES

## Bibliografía de la Clase A1:

- “Ecuaciones Diferenciales: Una Introducción para los cursos de Cálculo”. Eleonora Catsigeras.

## Ejercicios para las clase A1

- Práctico 1 del año 2007

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

## Datos o condiciones iniciales:

Si la ecuación es de primer orden :

$$\left\{ \begin{array}{l} y(x_0) = y_0 \\ \text{donde} \\ x_0, y_0 \\ \text{son números dados.} \end{array} \right.$$



Si la ecuación es de segundo orden:

$$\left\{ \begin{array}{l} y(x_0) = y_0 \\ y'(x_0) = u_0 \\ \text{donde} \\ x_0, y_0, u_0 \\ \text{son números dados.} \end{array} \right.$$

## SOLUCIÓN CON DATOS INICIALES:

Entre todas las soluciones (solución general) encontrar **aquella que cumple con los datos iniciales.**

**EJEMPLO: Hallar la solución de:**

$$\begin{cases} y'' - 2y' + y = 3 \\ y(0) = 4, \\ y'(0) = 5 \end{cases}$$

**DATOS INICIALES**

**Solución general sin datos iniciales:**

**(después probaremos)**

$$y(x) = 3 + C_1 e^x + C_2 x e^x, \quad x \in \mathbb{R}$$

$C_1$  y  $C_2$  constantes reales arbitrarias.

$$\begin{cases} y(0) = 4 \\ y(x) = 3 + C_1 e^x + C_2 x e^x \quad \forall x \in \mathbb{R} \\ y'(0) = 5 \\ y'(x) = C_1 e^x + (C_2 x + C_2) e^x. \end{cases} \left. \begin{matrix} 4 = 3 + C_1 \\ 5 = C_1 + C_2 \end{matrix} \right\} \begin{matrix} C_1 = 1 \\ C_2 = 4 \end{matrix}$$

**Respuesta:**  $y(x) = 3 + e^x + 4x e^x, \quad x \in \mathbb{R}.$



# CLASE a1 PARTE 3: ECUACIONES DIFERENCIALES de VARIABLES SEPARADAS

## Bibliografía de la Clase A1:

- “Ecuaciones Diferenciales: Una Introducción para los cursos de Cálculo”. Eleonora Catsigeras.

## Ejercicios para las clase A1

- Práctico 1 del año 2007

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.



$$y' = A(y)B(x)$$

Ejemplo 1:

$y' = (\text{sen } x)(1 + y^2)$  es de variables separadas,  
 $A(y) = 1 + y^2$  y  $B(x) = \text{sen } x$ .

No ejemplo 2:

$y' = \text{sen}(x + y)$  no es

**SOLUCIONES:** 1) Cada real  $\alpha$  tal que  $A(\alpha) = 0$  da un función solución  $y(x) = \alpha$  constante,  $\forall x \in \mathbb{R}$ .

2) Si  $A(y) \neq 0$

$$\frac{y'(x)}{A(y(x))} = B(x) \Rightarrow \int \frac{y'(x)}{A(y(x))} dx = \int B(x) dx \left\{ \begin{array}{l} \text{cambio de variable } y = y(x) \\ dy = y'(x) dx \\ \int \frac{dy}{A(y)} = \int B(x) dx \end{array} \right. \quad (1)$$

se perdieron las soluciones constantes.



$$\int \frac{dy}{A(y)} = \int B(x) dx \quad (1)$$

$$P(y) = C + Q(x) \quad (2)$$

Donde  $C$  es una constante real arbitraria.

De (2), si se puede, se despeja  $y$  en función de  $x$ .

**Para cada valor de la constante  $C$  una solución.**

**Además están las soluciones constantes**

$$y(x) = \alpha.$$

encontradas al principio y perdidas al pasar dividiendo  $A(y)$ .



Ecuación diferencial lineal de primer orden homogénea

$$y' + a(x)y = 0$$

es de variables separadas, ya que es:

$$y' = -a(x) \cdot y$$

# CLASE a2 PARTE 1: ECUACIÓN DIFERENCIAL LINEAL DE 1er. ORDEN HOMOGENEA

## Bibliografía de la Clase A2:

- “Ecuaciones Diferenciales: Una Introducción para los cursos de Cálculo”. Eleonora Catsigeras.



## Ejercicios para las clase A2

- Práctico 1 del año 2007

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

24 / 420  
Derechos reservados.



Ecuación diferencial lineal de primer orden homogénea.

$$y' + a(x)y = 0$$

es de variables separadas, ya que es:

$$y' = -a(x) \cdot y$$

**La solución general se encuentra con el método general visto para las ecuaciones de Variables Separadas.**

**CASO PARTICULAR: Coeficiente  $-a(x) = b$  constante dada.**

# Ecuación diferencial lineal

De 1er. Orden

Homogénea y

De Coeficiente constante:



$$y' = by;$$

b constante real

## TEOREMA:

Su solución general es:

$$y(x) = C e^{bx} \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

C constante real arbitraria.

Demostración:

$$y' = by \Rightarrow y \equiv 0$$

$$\int \frac{y'(x)}{y(x)} = \int b dx \Rightarrow$$

$$\int \frac{dy}{y} = C + bx \Rightarrow$$

$$\log |y| = C + bx \Rightarrow$$

$$|y| = e^C e^{bx} \Rightarrow$$

$$y = \pm e^C e^{bx}$$

ó □

Definiendo k así:

$$k = \pm e^C \text{ ó } k = 0 \text{ si la solución es } y \equiv 0$$

$$y = \pm e^C e^{bx}$$

ó

$$y \equiv 0$$

$$y = k e^{bx}$$

siendo k una constante real arbitraria. □

# CLASE a2 PARTE 2: ECUACIÓN DIFERENCIAL LINEAL DE 1er. ORDEN NO HOMOGÉNEA

## Bibliografía de la Clase A1:

- “Ecuaciones Diferenciales: Una Introducción para los cursos de Cálculo”. Eleonora Catsigeras.



## Ejercicios para las clase 1

- Práctico 1 del año 2007

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

27 / 420  
Derechos reservados.

# Ecuación diferencial lineal

De 1er. Orden

**NO HOMOGÉNEA**  $y' + a(x)y = r(x) \quad (NH)$

**Ecuación homogénea asociada:**  $y'_H + a(x)y_H = 0 \quad (H)$

## TEOREMA:

$y(x)$  solución general de (NH)

$y_P(x)$  una (y una sola) solución particular de (NH)

$y_H(x)$  solución general de (H)

$$\Rightarrow y(x) = y_h(x) + y_P(x)$$

**La solución general de (NH) es la SUMA de  
La solución general de (H) más  
una (cualquiera pero una sola) solución particular de (NH)**

Dem.

$$y'_H(x) + a(x)y_H(x) = 0 \quad (1)$$

$$y'_P(x) + a(x)y_P(x) = r(x) \quad (2)$$

$$(1) + (2) \Rightarrow$$

$$(y_H(x) + y_P(x))'(x) + a(x)(y_H(x) + y_P(x)) = r(x)$$

$$\Rightarrow y(x) = (y_H(x) + y_P(x)) \text{ es solución de (NH)}$$

¿Son todas?  $y(x)$  es solución de (NH)

$$\Rightarrow y'(x) + a(x)y(x) = r(x) \quad (3)$$

$$y'_P(x) + a(x)y_P(x) = r(x) \quad (4)$$

$$(3) - (4)$$

$$(y(x) - y_P(x))'(x) + a(x)(y(x) - y_P(x)) = 0$$

$y(x) - y_P(x) = y_H(x)$  es solución de (H).

$$\Rightarrow y(x) = (y_H(x) + y_P(x)) \quad \square$$

# CLASE a2 PARTE 3: MÉTODO DE VARIACIÓN DE CONSTANTE.

## Bibliografía de la Clase A1:

- “Ecuaciones Diferenciales: Una Introducción para los cursos de Cálculo”. Eleonora Catsigeras.



## Ejercicios para las clase 1

- Práctico 1 del año 2007

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

29 / 420  
Derechos reservados.



$$y' + a(x)y = r(x) \quad (NH)$$

$$y'_H + a(x)y_H = 0 \quad (H)$$

**La solución general de (NH) es la SUMA de  
La solución general de (H) más  
una (cualquiera pero una sola) solución particular de (NH)**

¿Cómo encuentro alguna solución particular  $y_P(x)$  de (NH)?

ALTER-  
NATIVA

Probando, o a ojo, o como sea para encontrar alguna  $y_P(x)$

ó

por el **“Método de Variación de Constante”**  
que consiste en:

1) Escribir una  $y_P(x)$  igual a  $y_H(x)$ , excepto que en donde esté la constante  $C$  escribo una función desconocida, a determinar,  $C(x)$

2) Determinar la función  $C(x)$  sustituyendo esa  $y_P(x)$  en la ec. dif. (NH) para que  $y_P(x)$  la verifique.

**EJEMPLO:** Resolver  $y' = (\cos x)y + \cos x$  (NH)

con el dato inicial:  $y(0) = 4.$

Homogénea asociada:  $y'_H - (\cos x)y_H = 0$  (H).

Resuelta por Variable separadas:  $y_H = C e^{\text{sen } x} \quad \forall x \in \mathbb{R}$

C constante arbitraria real

Solución general de (NH)  $y(x) = y_H(x) + y_P(x)$

Encontrar alguna  $y_P(x)$  de (NH) por el

**“Método de Variación de Constante”:**  $y_P(x) = C(x)e^{\text{sen } x}$  de (NH)

$$(C(x)e^{\text{sen } x})' = (\cos x)(C(x)e^{\text{sen } x}) + \cos x$$

$$(C'(x) + C(x)\cos x)e^{\text{sen } x} = C(x)(\cos x)e^{\text{sen } x} + \cos x$$

$$C'(x) = e^{-\text{sen } x} \cos x \Rightarrow C(x) = \int e^{-\text{sen } x} \cos x dx$$

$$= \left( \int e^{-u} du \right) \Big|_{u=\text{sen } x} = -e^{-u} + k \Big|_{u=\text{sen } x} = -e^{-\text{sen } x} + k$$

$$y' = (\cos x)y + \cos x \quad (NH)$$



con el dato inicial:

$$y(0) = 4.$$

Homogénea asociada:  $y'_H - (\cos x)y_H = 0 \quad (H).$

$$y_H = C e^{\text{sen } x} \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

$C$  constante arbitraria real

Solución general de (NH)  $y(x) = y_H(x) + y_P(x)$

Encontrar alguna  $y_P(x)$  de (NH) por el

**“Método de Variación de Constante”:**

$$y_P(x) = C(x) e^{\text{sen } x} \quad \text{de (NH)}$$

$$C(x) = -e^{-\text{sen } x} + k$$

Una sola  $y_P(x) \Leftrightarrow$  un solo  $k$ , por ejemplo  $k = 0$ :

$$C(x) = -e^{-\text{sen } x} \Rightarrow$$

$$y_P(x) = -e^{-\text{sen } x} e^{\text{sen } x}$$

$$y_P(x) = -1$$

**SOLUCIÓN GRAL. DE (NH) es:**

$$y(x) = y_H(x) + y_P(x) = C e^{\text{sen } x} - 1, \quad x \in \mathbb{R}$$

$C$  constante arbitraria real.

$$y' = (\cos x)y + \cos x \quad (NH)$$



con el dato inicial:

$$y(0) = 4.$$

**SOLUCIÓN GRAL. DE (NH) es:**

$$y(x) = y_H(x) + y_P(x) = C e^{\sin x} - 1, \quad x \in \mathbb{R}$$

$C$  constante arbitraria real.

**DETERMINAR LA CONSTANTE  $C$  PARA QUE CUMPLA CON EL DATO INICIAL:**

$$4 = C e^{\sin 0} - 1 = C - 1 \Rightarrow C = 5 \Rightarrow$$

**Respuesta:**

$$y(x) = 5 e^{\sin x} - 1$$

# CLASE a3 PARTE 1: ECUACIÓN DIFERENCIAL LINEAL DE 2do. ORDEN A COEFICIENTES CONSTANTES HOMOGÉNEA Soluciones Exponenciales.



## Bibliografía de la Clase A3:

•“Ecuaciones Diferenciales: Una Introducción para los cursos de Cálculo”. Eleonora Catsigeras.

Ejercicios para las clases A1 hasta A4

•Práctico 1 del año 2007

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

347/420  
Derechos reservados.



# Ecuación diferencial LINEAL DE 2do. ORDEN CON COEFICIENTES CONSTANTES HOMOGENEA

$$y'' + ay' + by = 0 \quad (H)$$

$a$  y  $b$  constantes

## TEOREMA

Las funciones solución de (H) forman un espacio vectorial de dimensión dos.

Dem. que forman un espacio vectorial: Si dos funciones  $y_1(x)$  e  $y_2(x)$  son soluciones de (H) entonces su suma también (verificarlo) y el producto de una de ellas por un escalar real también. (verificarlo).

## COROLARIO

Si dos funciones  $y_1(x)$  e  $y_2(x)$  son soluciones de (H) y son Linealm. Independ.

entonces forman una base del espacio vectorial de soluciones de (H); y la solución general de (H) es:

$$y(x) = C_1 y_1(x) + C_2 y_2(x)$$

$C_1$  y  $C_2$  constantes arbitrarias.



$$y'' + ay' + by = 0 \quad (H)$$

### SOLUCIONES EXPONENCIALES DE (H):

Buscar si existen soluciones de (H) de la forma:

$$y(x) = e^{\lambda x} \text{ con } \lambda \text{ constante real}$$

$$\left. \begin{aligned} y(x) &= e^{\lambda x} \\ y(x) &= e^{\lambda x} \\ y'(x) &= \lambda e^{\lambda x} \\ y''(x) &= \lambda^2 e^{\lambda x} \end{aligned} \right\}$$

$$\begin{aligned} y'' + ay' + by &= 0 \Leftrightarrow \\ (\lambda^2 + a\lambda + b)e^{\lambda x} &= 0, \\ \Leftrightarrow \lambda^2 + a\lambda + b &= 0 \quad (EC) \end{aligned}$$

**CONCLUSIÓN:**  $y(x) = e^{\lambda x}$   
es solución de (H) si y solo si  $\lambda$   
es raíz de la Ecuación Característica (EC)

- 3 CASOS**
- (EC) tiene dos raíces reales diferentes. (2 soluciones exponenciales L.I.)
  - (EC) tiene una sola raíz real doble. (1 sola solución exponencial)
  - (EC) tiene dos raíces complejas conjugadas no reales. (Ninguna sol.exp.)

# CLASE a3 PARTE 2: ECUACIÓN DIFERENCIAL LINEAL DE 2do. ORDEN A COEFICIENTES CONSTANTES HOMOGÉNEA Solución General



## Bibliografía de la Clase A3:

•“Ecuaciones Diferenciales: Una Introducción para los cursos de Cálculo”. Eleonora Catsigeras.

Ejercicios para las clases A1 hasta A4

•Práctico 1 del año 2007

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

377 420  
Derechos reservados.

$$y'' + ay' + by = 0 \quad (H)$$

$$\lambda^2 + a\lambda + b = 0 \quad (EC)$$

- 3 CASOS**
- (EC) tiene dos raíces reales diferentes. (2 soluciones exponenciales L.I.)
  - (EC) tiene una sola raíz real doble. (1 sola solución exponencial)
  - (EC) tiene dos raíces complejas conjugadas no reales. (Ninguna sol.exp.)

**1er. Caso:** Existen dos raíces reales  $\lambda_1 \neq \lambda_2$  de la (EC)  $\Rightarrow$

Existen dos soluciones  $e^{\lambda_1 x}$   $e^{\lambda_2 x}$  L.I. (verificar que son L.I.) de (H)

$\Rightarrow$  La solución general de (H) es

$$y(x) = C_1 e^{\lambda_1 x} + C_2 e^{\lambda_2 x}$$

$C_1$  y  $C_2$  constantes reales arbitrarias

$$y'' + ay' + by = 0 \quad (H)$$

$$\lambda^2 + a\lambda + b = 0 \quad (EC)$$

**2do. Caso:** Existe una raíz real doble  $\lambda_1$  de la (EC)  $\Rightarrow$

Existe una solución  $e^{\lambda_1 x}$  de (H)

**Afirmamos que  $x e^{\lambda_1 x}$  también es solución de (H) (A probar (\*))**

Existen dos soluciones  $e^{\lambda_1 x}$  y  $x e^{\lambda_1 x}$  L.I. (Verificar que son L.I.)

$\Rightarrow$  La solución general de (H) es

$$y(x) = C_1 e^{\lambda_1 x} + C_2 x e^{\lambda_1 x}$$

$C_1$  y  $C_2$  constantes reales arbitrarias

**Prueba de (\*)**

$$a^2 - 4b = 0$$

$$\lambda_1 = -a/2$$

¿  $y_2(x) = x e^{\lambda_1 x}$  es solución de (H)?

¿  $y_2(x)'' + a y_2(x)' + b y_2(x) = 0$ ?

¿  $(\lambda_1^2 x + 2\lambda_1) e^{\lambda_1 x} + a(1 + \lambda_1 x) e^{\lambda_1 x} + b x e^{\lambda_1 x} = 0$ ?

¿  $[(\lambda_1^2) x - a + a(1 + (\lambda_1)x) + b x] e^{\lambda_1 x} = 0$ ?

¿  $(\lambda_1^2 + a\lambda_1 + b) x e^{\lambda_1 x} = 0$ ?

Sí, porque  $\lambda_1$  es raíz de (EC). □

$$y'' + ay' + by = 0 \quad (H)$$

$$\lambda^2 + a\lambda + b = 0 \quad (EC)$$

**3er. Caso: Raíces complejas no reales**  $\alpha \pm i\beta$  de la (EC)  
**Afirmamos que**  $e^{\alpha x} \cos(\beta x)$ ;  $e^{\alpha x} \sen(\beta x)$  **son soluciones de (H) (A probar (\*))**  
 Existen dos soluciones  $e^{\alpha x} \cos(\beta x)$  y  $e^{\alpha x} \sen(\beta x)$  L.I. (Verificar que son L.I.)  
 $\Rightarrow$  **La solución general de (H) es**

$$y(x) = e^{\alpha x} (C_1 \sen(\beta x) + C_2 \cos(\beta x))$$

$C_1$  y  $C_2$  constantes reales arbitrarias.

**Prueba de (\*)**  
 $e^{\alpha x} \cos(\beta x)$   
 $e^{\alpha x} \sen(\beta x)$  soluciones de (H)?

Defino función auxiliar compleja:  $y_A(x)$   
 es solución de (H) si y solo si  
 sus partes Real e  
 Imaginaria lo son.

$$y_A(x) = e^{\alpha x} (\cos(\beta x) + i \sen(\beta x))$$

$y_A(x)$  es solución de (H) ?

$$y_A(x)' = e^{\alpha x} (\alpha + \beta i) (\cos(\beta x) + i \sen(\beta x))$$

$$y_A(x)'' = e^{\alpha x} (\alpha + \beta i)^2 (\cos(\beta x) + i \sen(\beta x))$$

$$y_A(x)'' + ay_A(x)' + by_A(x) = 0?$$

$$e^{\alpha x} [(\alpha + \beta i)^2 + a(\alpha + \beta i) + b] (\cos(\beta x) + i \sen(\beta x)) = 0?$$

Sí, porque  $\alpha + i\beta$  es raíz de (EC) □

# CLASE a3 PARTE 3: ECUACIÓN DIFERENCIAL LINEAL DE 2do. ORDEN A COEFICIENTES CONSTANTES HOMOGÉNEA Ejemplos.



## Bibliografía de la Clase A3:

•“Ecuaciones Diferenciales: Una Introducción para los cursos de Cálculo”. Eleonora Catsigeras.

Ejercicios para las clases A1 hasta A4

•Práctico 1 del año 2007

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

417 420  
Derechos reservados.



## EJEMPLOS:

A)  $y'' - 5y' + 6y = 0$  (H1)

B)  $y'' + 2y' + y = 0$  (H2)

C)  $y'' + 2y' + 2y = 0$  (H3)

A) (EC)  $\lambda^2 - 5\lambda + 6 = 0$

$\Rightarrow \lambda_1 = 3, \lambda_2 = 2$

Solución general de (H1):

$y(x) = C_1 e^{3x} + C_2 e^{2x}$

 $C_1, C_2$  constantes reales

B) (EC)  $\lambda^2 + 2\lambda + 1 = 0$

$\Rightarrow \lambda_1 = -1$

única raíz real, doble.

Solución general de (H2)

$y(x) = C_1 e^{-x} + C_2 x e^{-x}$

 $C_1, C_2$  constantes reales

C) (EC)  $\lambda^2 + 2\lambda + 2 = 0$

$\Rightarrow \lambda = -1 \pm i$

raíces complejas no reales

Solución general de (H3)

$y(x) = e^{-x} (C_1 \cos x + C_2 \sin x)$

 $C_1, C_2$  constantes reales

# CLASE a4 PARTE 1: ECUACIÓN DIFERENCIAL LINEAL DE 2do. ORDEN A COEFICIENTES CONSTANTES NO HOMOGÉNEA Método de Selección.



## Bibliografía de la Clase A4:

•“Ecuaciones Diferenciales: Una Introducción para los cursos de Cálculo”. Eleonora Catsigeras.

Ejercicios para las clases A1 hasta A4

•Práctico 1 del año 2007

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

437/420  
Derechos reservados.

# Ecuación diferencial lineal

De 2do. Orden

NO HOMOGÉNEA



$$y'' + ay' + by = r(x) \quad (NH)$$

$a$  y  $b$  constantes

# Ecuación diferencial lineal

De 2do. Orden

NO HOMOGÉNEA



$$y'' + ay' + by = r(x) \quad (NH)$$

$a$  y  $b$  constantes

**Ecuación homogénea asociada:**

$$y_H'' + ay_H' + by_H = 0 \quad (H)$$



## Ecuación diferencial lineal

De 2do. Orden  
NO HOMOGÉNEA

$$y'' + ay' + by = r(x) \quad (NH)$$

$a$  y  $b$  constantes

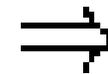
Ecuación homogénea asociada:  $y_H'' + ay_H' + by_H = 0 \quad (H)$

### TEOREMA:

$y(x)$  solución general de (NH)

$y_P(x)$  una (y una sola) solución particular de (NH)

$y_H(x)$  solución general de (H)



$$y(x) = y_h(x) + y_P(x)$$

La solución general de (NH) es la SUMA de

La solución general de (H) más

una (cualquiera pero una sola) solución particular de (NH)

**Dem.** Idem. Demostración que para la ecuación lineal de primer orden, Clase 2.



$$y'' + ay' + by = r(x) \quad (NH)$$

$$y_H'' + ay_H' + by_H = 0 \quad (H)$$

La solución general de (NH) es la SUMA de  
La solución general de (H) más  
una (cualquiera pero una sola) solución particular de (NH)

¿Cómo encuentro alguna solución particular de (NH)?

ALTER-NATIVA  $\rightarrow$  Probando, o a ojo, o como sea para encontrar alguna  $y_P(x)$   
ó  
 $\rightarrow$  por el **“Método de Selección”**

que tiene como hipótesis la siguiente:

$$r(x) = e^{px} (A(x) \cos(qx) + B(x) \operatorname{sen}(qx))$$

$p$  y  $q$  constantes dadas

$A(x)$  y  $B(x)$  polinomios dados

de grado  $\leq k$  o alguno de ellos es  $\equiv 0$



$$y'' + ay' + by = r(x) \quad (NH)$$

$$y_H'' + ay_H' + by_H = 0 \quad (H)$$

## Método de Selección:

### Hipótesis:

$$r(x) = e^{px}(A(x)\cos(qx) + B(x)\sin(qx))$$

$p$  y  $q$  constantes dadas

$A(x)$  y  $B(x)$  polinomios dados

de grado  $\leq k$  o alguno de ellos es  $\equiv 0$

$k$  = mayor de los  
grados de  $A(x)$  y  $B(x)$

**$k=0$  si  $A$  y  $B$   
fueran  
constantes.**

### Tesis:

**1er. Caso:**  $p + iq$  no es raíz de la EC de (H).

$$y_P(x) = e^{px}(\bar{A}(x)\cos(qx) + \bar{B}(x)\sin(qx)) \quad (*)$$

$p$  y  $q$  las mismas constantes dadas en  $r(x)$

$\bar{A}(x)$  y  $\bar{B}(x)$  polinomios desconocidos,

ambos de grado  $\leq k$

con coeficientes indeterminados, a determinar.

**2do. Caso:**  $p + iq$  es raíz simple de la EC de (H).

**3er. Caso:**  $p$  es raíz doble de la EC y  $q=0$ .



$$y'' + ay' + by = r(x) \quad (NH)$$

$$y''_H + ay'_H + by_H = 0 \quad (H)$$

## Método de Selección:

### Hipótesis:

$$r(x) = e^{pI}(A(x) \cos(qx) + B(x) \sin(qx))$$

$p$  y  $q$  constantes dadas

$A(x)$  y  $B(x)$  polinomios dados

de grado  $\leq k$  o alguno de ellos es  $\equiv 0$

$k =$  mayor de los  
grados de  $A(x)$  y  $B(x)$

**$k=0$  si  $A$  y  $B$   
fueran  
constantes.**

### Tesis:

**1er. Caso:**  $p + iq$  no es raíz de la EC de (H). (ver pizarrón anterior)

**2do. Caso:**  $p + iq$  es raíz simple de la EC de (H).

$$y_P(x) = x e^{pI} (\bar{A}(x) \cos(qx) + \bar{B}(x) \sin(qx)) \quad (*)$$

$p$  y  $q$  las mismas constantes dadas en  $r(x)$

$\bar{A}(x)$  y  $\bar{B}(x)$  polinomios desconocidos,

ambos de grado  $\leq k$

**3er. Caso:**  $p$  es raíz doble de la EC y  $q=0$ .



$$y'' + ay' + by = r(x) \quad (NH)$$

$$y''_H + ay'_H + by_H = 0 \quad (H)$$

## Método de Selección:

### Hipótesis:

$$r(x) = e^{pI}(A(x) \cos(qx) + B(x) \sin(qx))$$

$p$  y  $q$  constantes dadas

$A(x)$  y  $B(x)$  polinomios dados

de grado  $\leq k$  o alguno de ellos es  $\equiv 0$

$k =$  mayor de los  
grados de  $A(x)$  y  $B(x)$

**$k=0$  si  $A$  y  $B$   
fueran  
constantes.**

### Tesis:

**1er. Caso:**  $p + iq$  no es raíz de la EC de (H). (ver pizarrón ante-anterior)

**2do. Caso:**  $p + iq$  es raíz simple de la EC de (H). (ver pizarrón anterior)

**3er. Caso:**  $p$  es raíz doble de la EC y  $q=0$ .

$$y_P(x) = x^2 e^{pI} (\overline{A}(x) \cos(0x) + \overline{B}(x) \sin(0x)) \quad (*)$$

$p$  y  $q = 0$  las mismas constantes dadas en  $r(x)$

$\overline{A}(x)$  polinomio desconocido,

de grado  $\leq k$

con coeficientes indeterminados, a determinar.

$$(*) \Leftrightarrow y_P(x) = x^2 e^{pI} \overline{A}(x)$$

**OBSERVAR QUE:**



**Los coeficientes indeterminados en los polinomios desconocidos**

$$\overline{A}(x) \text{ y } \overline{B}(x)$$

**del método de Selección se determinan sustituyendo en la ecuación diferencial (NH) la función**

$$y_P(x)$$

**que tiene la expresión dada por la fórmula (\*) en cada uno de los tres casos diferentes vistos antes.**

# CLASE a4 PARTE 2: ECUACIÓN DIFERENCIAL LINEAL DE 2do. ORDEN A COEFICIENTES CONSTANTES NO HOMOGÉNEA Ejemplos.



## Bibliografía de la Clase A4:

•“Ecuaciones Diferenciales: Una Introducción para los cursos de Cálculo”. Eleonora Catsigeras.

Ejercicios para las clases A1 hasta A4

•Práctico 1 del año 2007

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

527/420  
Derechos reservados.

$$y'' + 2y' + y = 3 \quad (NH)$$

con dato inicial  $y(0) = 3, \quad y'(0) = 4$

$$y_H'' + 2y_H' + y_H = 0 \quad (H)$$

Solución general de (NH) es:  $y(x) = y_H(x) + y_P(x)$

$$y_H(x) = C_1 e^{-x} + C_2 x e^{-x}$$

$$y_P(x) = 3 \text{ (descubierta a ojo)}$$

$$\Rightarrow y(x) = C_1 e^{-x} + C_2 x e^{-x} + 3$$

$C_1, C_2$  constantes reales arbitrarias.

$$\begin{cases} y(0) = C_1 + 3 \\ y'(0) = -C_1 + C_2 \\ \Rightarrow 3 = C_1 + 3 \\ 4 = -C_1 + C_2 \\ C_2 = 4, C_1 = 0 \end{cases}$$

Dato inicial:  $y(0) = 3, \quad y'(0) = 4:$

$$\left. \begin{aligned} y(x) &= C_1 e^{-x} + C_2 x e^{-x} + 3 \\ y'(x) &= -C_1 e^{-x} + (C_2 - C_2 x) e^{-x} \end{aligned} \right\}$$

**Respuesta:**  
 $y(x) = 4x e^{-x} + 3$



$$y'' + y = 3x^2 + 5x \quad (NH).$$

$$y_H'' + y_H = 0, \quad (H)$$

$$(EC) : \lambda^2 + 1 = 0 \Rightarrow \lambda = \pm i$$

$$y_H(x) = C_1 \cos x + C_2 \sin x$$

$$r(x) = 3x^2 + 5x = e^{0x}((3x^2 + 5x) \cos(0x) + 0 \sin(0x))$$

Método de selección,  $p = 0$ ,  $q = 0$ ,

$$A(x) = 3x^2 + 5x, \quad B = 0. \quad \text{Grado } k = 2$$

$$y_P(x) = \tilde{A}(x) \cos(0x) + \tilde{B}(x) \sin(0x) = \tilde{A}(x) \left. \begin{array}{l} \tilde{A}(x) = \alpha x^2 + \beta x + \gamma \end{array} \right\}$$

$\tilde{A}(x)$  polinomio de grado 2

con coeficientes indeterminados:

Sustituyo en (NH):

$$y_P(x)' = 2\alpha x + \beta, \quad y_P(x)'' = 2\alpha,$$

$$y_P'' + y_P = 3x^2 + 5x, \Rightarrow$$

$$2\alpha + \alpha x^2 + \beta x + \gamma = 3x^2 + 5x$$

$$\alpha = 3, \quad \beta = 5, \quad 2\alpha + \gamma = 0,$$

$$\gamma = -6 \Rightarrow y_P(x) = 3x^2 + 5x - 6$$

**RESPUESTA:**

La solución general de (NH) es:

$$\left\{ \begin{array}{l} y(x) = C_1 \cos x + C_2 \sin x + \\ \quad + 3x^2 + 5x - 6 \\ C_1 \text{ y } C_2 \text{ constantes reales} \end{array} \right.$$

# CLASE a4 PARTE 3: ECUACIÓN DIFERENCIAL LINEAL DE 2do. ORDEN A COEFICIENTES CONSTANTES NO HOMOGÉNEA Otro Ejemplo.



## Bibliografía de la Clase A4:

•“Ecuaciones Diferenciales: Una Introducción para los cursos de Cálculo”. Eleonora Catsigeras.

Ejercicios para las clases A1 hasta A4

•Práctico 1 del año 2007

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

557420  
Derechos reservados.

$$y'' + 2y' + y = 2e^{-x} \quad (NH)$$

$$y_H'' + 2y_H' + y_H = 0 \quad (H)$$

E.C. tiene raíz real doble  $\lambda = -1$

$$y_H = C_1 e^{-x} + C_2 x e^{-x}$$

$$y(x) = y_H(x) + y_P(x)$$

Método de selección:

$$r(x) = 2e^{-x} = e^{-x}(2 \cos(0x) + 0 \operatorname{sen}(0x))$$

$$p = -1, \quad q = 0, \quad A(x) = 2, \quad B(x) = 0$$

Grado de  $A(x)$  es 0 (es un polinomio constante)

$p + iq = -1$  es raíz doble de (EC)

$$y_P(x) = x^2 e^{-x} \alpha \quad (*)$$

$$\{ (x^2 - 4x + 2 - 2x^2 + 4x + x^2) e^{-x} \alpha = 2e^{-x} ?$$

$$\{ 2\alpha e^{-x} = 2e^{-x} \quad \forall x \in \mathbb{R} ? \text{ Sí, si } \alpha = 1$$

$$y_P(x) = x^2 e^{-x}$$

Sustituyo (\*) en (NH):

$$y_P(x)' = (-x^2 + 2x) e^{-x} \alpha$$

$$y_P(x)'' = (x^2 - 4x + 2) e^{-x} \alpha$$

$$\{ y_P(x)'' + 2y_P(x)' + y_P(x) = 2e^{-x} ?$$

**Respuesta:**

Solución general de (NH)

$$y(x) = C_1 e^{-x} + C_2 x e^{-x} + x^2 e^{-x}$$

$C_1, C_2$  constantes reales



# CLASE 1 PARTE 1: NORMA Y DISTANCIA EN $R_q$

## Bibliografía de la Clase1Parte1:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.1, párrafos 01 y 02.
- Ernesto Mordecki: Notas para el curso de Cálculo 2 de la Facultad de Ciencias. Capítulo 1. Nociones topológicas elementales en  $R_n$ . Secciones 1 y 2.

## Ejercicios para la Clase1Parte1:

- Práctico 1 del año 2006, ejercicio 1 parte a)

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

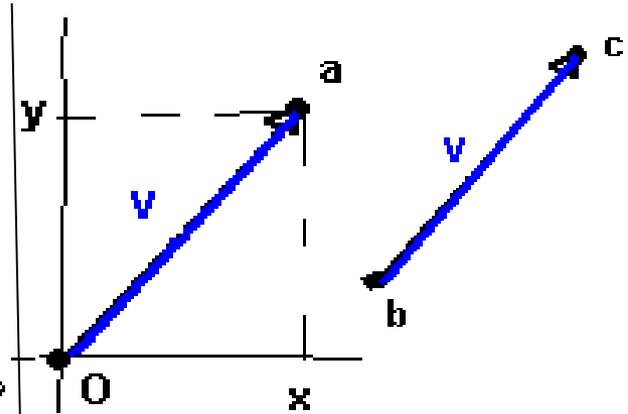
577 420  
Derechos reservados.

# Clase 1 parte 1. Normas y topología en $\mathbb{R}^n$

$$\mathbb{R}^2 = \left\{ \underbrace{(x, y)}_{\text{pareja ordenada de números reales}} : x \in \mathbb{R}, y \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\mathbb{R}^3 = \left\{ \underbrace{(x, y, z)}_{\text{terna ordenada de números reales}} : x \in \mathbb{R}, y \in \mathbb{R}, z \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\mathbb{R}^n = \left\{ \underbrace{(x_1, x_2, x_3, \dots, x_n)}_{\text{n-tupla ordenada de números reales}} : x_i \in \mathbb{R} \right\}$$

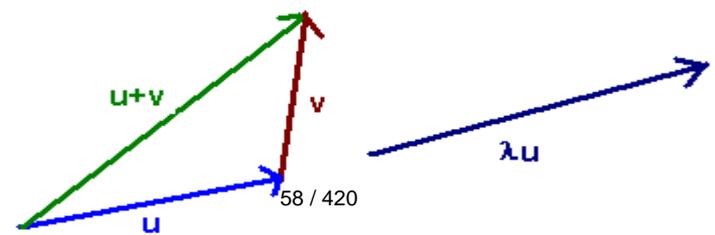


$V = a - 0 = c - b$   
 $V = (x, y)$  componentes del vector  
 $a = 0 + V = (x, y)$  coordenadas del punto a

## ESPACIO VECTORIAL:

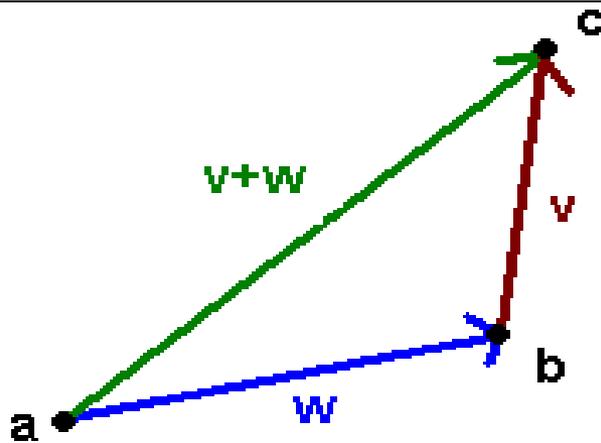
**Suma de vectores:** sumar componente a componente

**Producto de un vector por escalar  $\lambda$ :** multiplicar componentes por  $\lambda$



**DEFINICIÓN:** Se llama **Norma del vector V**, denotada como  $\|V\|$  a un número REAL, no negativo tal que:

- $\|V\| > 0$  si  $V \neq \vec{0}$ , y  $\|V\| = 0$  si  $V = \vec{0}$ .
- $\|\lambda V\| = |\lambda| \cdot \|V\|$ .
- Propiedad triangular:  $\|V + W\| \leq \|V\| + \|W\|$ .



### NORMA USUAL:

$$V = (x, y), \quad \|V\| = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$V = (x, y, z), \quad \|V\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

$$V = (x_1, x_2, \dots, x_n), \quad \|V\| = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2}$$

### DISTANCIA ENTRE DOS PUNTOS :

$$\text{dist}(b, c) = \|c - b\|,$$

### PROPIEDADES DE LA DISTANCIA:

- $\text{dist}(b, c) > 0$  si  $b \neq c$ , y  $\text{dist}(b, c) = 0$  si  $b = c$ .
- $\text{dist}(b, c) = \text{dist}(c, b)$
- Propiedad triangular:  $\text{dist}(a, c) \leq \text{dist}(a, b) + \text{dist}(b, c)$ .

### OTRA NORMA (no usual) en R2:

$$V = (x, y), \quad \|V\| = \max\{|x|, |y|\}$$

### DISTANCIA USUAL en R2 :

$$b = (x_b, y_b), \quad c = (x_c, y_c),$$

$$c - b = V = (x_c - x_b, y_c - y_b)$$

$$\text{dist}(b, c) = \|c - b\| = \sqrt{(x_c - x_b)^2 + (y_c - y_b)^2}$$



# CLASE 1 PARTE 2: BOLAS Y ENTORNOS EN $R^q$

## Bibliografía de la Clase 1 Parte 2:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.1, párrafos 01 y 02.
- Ernesto Mordecki: Notas para el curso de Cálculo 2 de la Facultad de Ciencias. Capítulo 1. Nociones topológicas elementales en  $R^n$ . Secciones 1 y 2.

## Ejercicios para la Clase 1 Parte 2:

- Práctico 1 del año 2006, ejercicio 1 parte B)

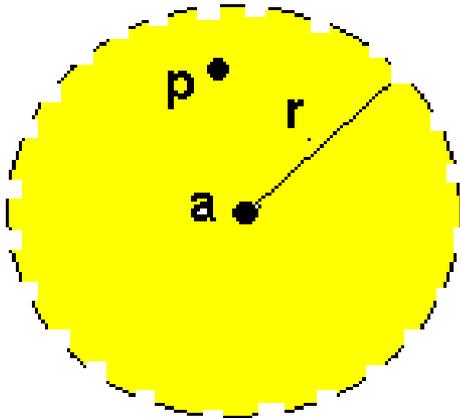
**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

607 420  
Derechos reservados.

# DEFINICIÓN: BOLA (ABIERTA) de radio $r$ y centro $a$ . $B_r(a)$

Dado fijo el real  $r > 0$



$$B_r(a) = \left\{ p \in \mathbb{R}^9 : \underbrace{\|p - a\|}_{\text{dist}(a,p)} < r \right\}$$

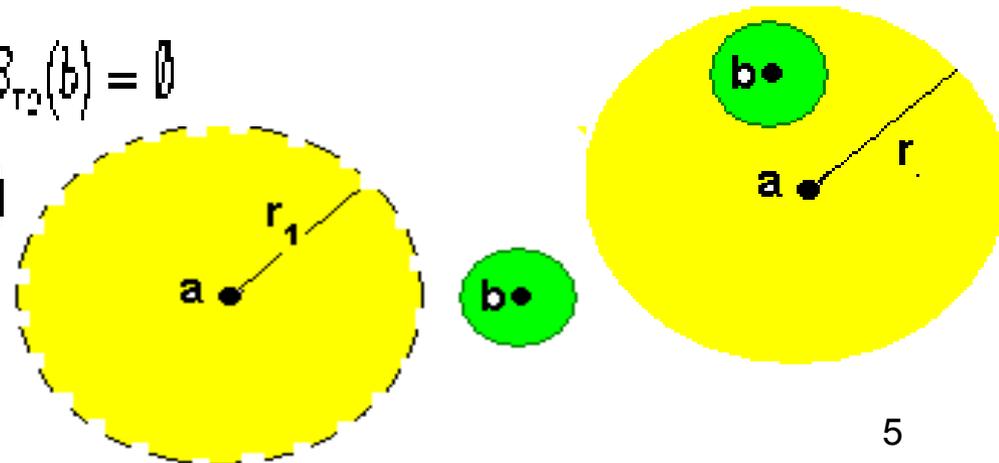
**BOLA CERRADA**

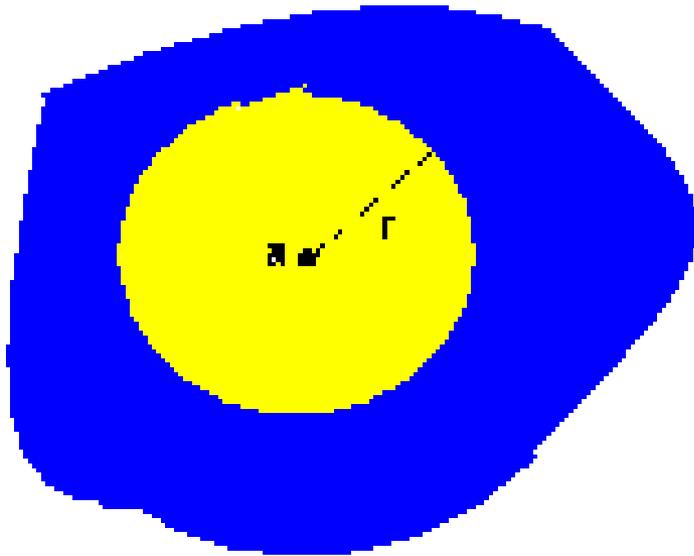
$$\overline{B_r(a)} = \left\{ p \in \mathbb{R}^9 : \underbrace{\|p - a\|}_{\text{dist}(a,p)} \leq r \right\}$$

## ALGUNAS PROPIEDADES

■  $a \neq b \Rightarrow \exists r_1 > 0, \exists r_2 > 0$  t.q.  $B_{r_1}(a) \cap B_{r_2}(b) = \emptyset$

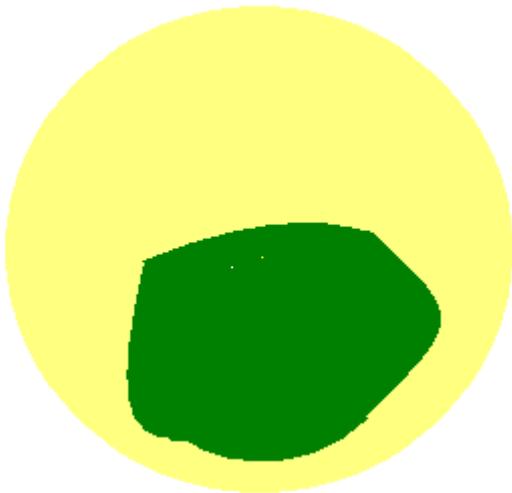
■  $b \in B_r(a) \Rightarrow \exists r_2 > 0$  t.q.  $B_{r_2}(b) \subset B_r(a)$





## ENTORNO DEL PUNTO $a$ :

Cualquier conjunto que contenga a alguna bola abierta de centro  $a$ .



## CONJUNTO ACOTADO:

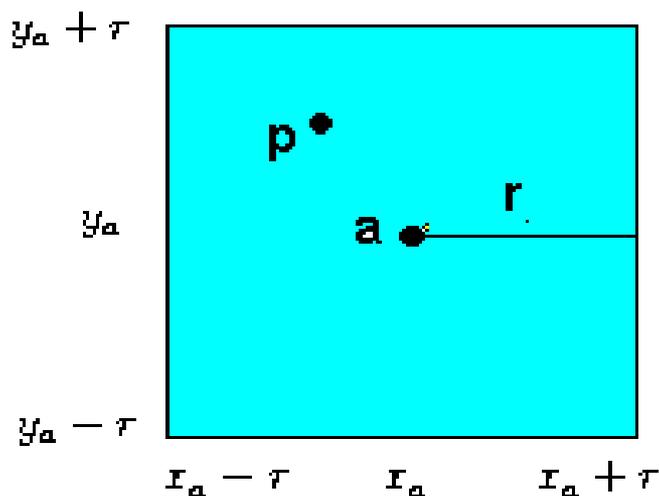
Si está contenido en alguna bola

(con centro  $a$  cualquiera, y radio  $r > 0$  real finito).

## BOLA DE CENTRO $a$ Y RADIO $r$ CON OTRA NORMA (no usual):

$$\|(\mathbf{x}, y)\| = \max\{|\mathbf{x}|, |y|\}$$

$$\text{dist}(a, p) = \|p - a\| = \|(\mathbf{x} - \mathbf{x}_a, y - y_a)\| = \max\{|\mathbf{x} - \mathbf{x}_a|, |y - y_a|\}$$



$$p = (\mathbf{x}, y), \quad a = (\mathbf{x}_a, y_a)$$

$$B_r(a) = \{p \in \mathbb{R}^2 : \max\{|\mathbf{x} - \mathbf{x}_a|, |y - y_a|\} < r\}$$

$$\max\{|\mathbf{x} - \mathbf{x}_a|, |y - y_a|\} < r \Leftrightarrow |\mathbf{x} - \mathbf{x}_a| < r, |y - y_a| < r \Leftrightarrow$$

$$\mathbf{x} \in (\mathbf{x}_a - r, \mathbf{x}_a + r), \quad y \in (y_a - r, y_a + r)$$



# CLASE 2 PARTE 1: LÍMITE DE SUCESIONES EN $\mathbb{R}^q$

## Bibliografía de la Clase2Parte1:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.1, parágrafo 03.

## Ejercicios para la Clase2Parte1:

- Práctico 1 del año 2006, ejercicios 2 Y 4

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

# SUCESIÓN EN $\mathbb{R}^9$

$$\mathbb{R}^2 : a_n = (x_n, y_n)$$

$$\mathbb{R}^3 : a_n = (x_n, y_n, z_n)$$

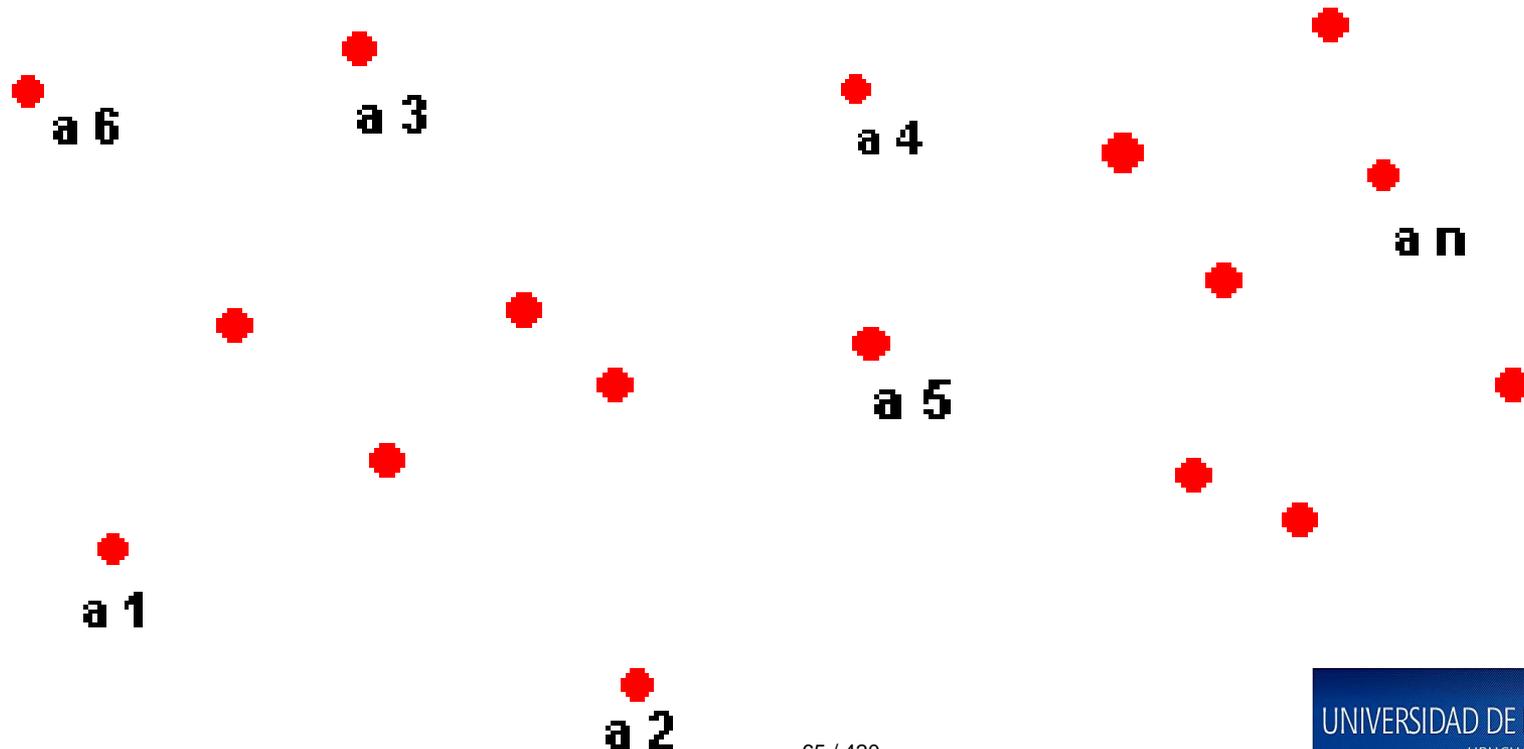
$$\mathbb{R}^9 : a_n = (x_{1,n}, x_{2,n}, x_{3,n}, \dots, x_{9,n})$$

## EJEMPLO EN $\mathbb{R}^2$

$$a_n = \left( 3 + \frac{1}{n}, \frac{2n^2}{n^2 + 1} \right)$$

Está dada con fórmulas en función de n.

No toda sucesión está dada con fórmulas.



# DEFINICIÓN: LÍMITE L de la sucesión $a_n$ en $\mathbb{R}^q$

$$\lim a_n = L, \quad a_n \rightarrow L$$

$$\forall \epsilon > 0 \exists N \text{ t.q.}$$

$$n \geq N \Rightarrow \|a_n - L\| < \epsilon$$

$a_1$

$a_3$



$a_2$

## CONDICIONES EQUIVALENTES A LA DEFINICIÓN DE LÍMITE L

1  $\lim a_n = L$  en  $\mathbb{R}^q \Leftrightarrow r_{i,n} \rightarrow L_i$  en  $\mathbb{R}$  componente a componente

2  $\lim a_n = L$  en  $\mathbb{R}^q \Leftrightarrow \lim \|a_n - L\| = 0$  en  $\mathbb{R}$

Dem.2

Dem. 1

$$\|r_{i,n} - L_i\| \leq \sqrt{(r_{1,n} - L_1)^2 + \dots + (r_{q,n} - L_q)^2} = \|a_n - L\|$$

$$\|a_n - L\| = \| \|a_n - L\| - 0 \| < \epsilon \quad \forall n > N$$

$$\|r_{i,n} - L_i\| \leq \|a_n - L\| < \epsilon \quad \forall n > N$$

Recíproco de 1.  $\Rightarrow r_{i,n} \rightarrow L_i$

$$\Leftrightarrow \|a_n - L\| \rightarrow 0 \quad \square \quad \|a_n - L\| = \sqrt{(r_{1,n} - L_1)^2 + \dots + (r_{q,n} - L_q)^2} \rightarrow 0 \quad \square$$



# CLASE 2 PARTE 2: SUCESIONES DIVERGENTES Y ARITMÉTICA DE LÍMITES EN $\mathbb{R}_q$

## Bibliografía de la Clase2Parte2:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.1, parágrafo 04 y parágrafo 06 inicio.

## Ejercicios para la Clase2Parte2:

- Práctico 1 del año 2006, ejercicios 2 Y 4

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

677 420  
Derechos reservados.

## SUCESIÓN CONVERGENTE: QUE TIENE LÍMITE L EN $\mathbb{R}^q$ . Ejemplo:

$$\lim a_n = L = (3, 2) \text{ pues } \left( 3 + \frac{1}{n}, \frac{2n^2}{n^2 + 1} \right) \rightarrow (3, 2)$$

$$\|a_n - L\| = \sqrt{\left( 3 + \frac{1}{n} - 3 \right)^2 + \left( \frac{2n^2}{n^2 + 1} - 2 \right)^2}$$

$$\|a_n - L\| = \sqrt{\left( \frac{1}{n} \right)^2 + \left( \frac{-2}{n^2 + 1} \right)^2} \rightarrow 0$$

## SUCESIÓN NO CONVERGENTE: QUE NO TIENE LÍMITE L EN $\mathbb{R}^q$ . Ejemplos:

$$a_n = (1 + (-1)^n, 1/n)$$

$$a_n = (1/n, n^2)$$

**SUCESIÓN NO CONVERGENTE:** QUE NO TIENE LÍMITE L EN  $\mathbb{R}_q$ .

Puede ser **DIVERGENTE** (tiende a Infinito) o

**OSCILANTE** (no tiende a Infinito ni a L en  $\mathbb{R}_q$ )

**DEFINICIÓN:**  
**SUCESIÓN DIVERGENTE**  
(que tiende a Infinito).

$$a_n \rightarrow \infty, \quad \lim a_n = \infty$$

$$\forall K > 0 \quad \exists N \text{ t. q. } n \geq N \Rightarrow \|a_n\| > K$$

**SUCESIÓN DIVERGENTE:** QUE TIENDE A INFINITO. Ejemplos:

$$a_n = (1/n^2, n^3)$$

$$a_n = (n(-1)^n, 1) \rightarrow \infty$$



**SUCESIÓN OSCILANTE.** Ejemplo:

$$a_n = (1 + (-1)^n, 1/n^2)$$



## ALGUNAS PROPIEDADES DE LOS LÍMITES.

- 1  $\lim a_n = L, \lim a_n = L' \Rightarrow L = L'$
- 2  $\lim a_n = L \in \mathbb{R}^q \Rightarrow \{a_n\}$  es acotado
- 3  $\lim a_n = a, \lim b_n = b \Rightarrow \lim (a_n + b_n) = a + b$
- 4  $\lim a_n = a, \lim \lambda_n = \lambda \Rightarrow \lim \lambda_n a_n = \lambda a$

### Demostración de 2.

$$\begin{aligned} \lim a_n = L &\Rightarrow \|a_n - L\| < \epsilon \quad \forall n > N \\ &\|a_n - L\| \leq M \quad \forall n = 0, 1, 2, \dots, N \\ &\Rightarrow \|a_n - L\| < K \quad \forall n \Rightarrow a_n \in B_K(L) \quad \square \end{aligned}$$



# CLASE 2 PARTE 3: SUCESIONES DE CAUCHY EN $\mathbb{R}^q$

## Bibliografía de la Clase2Parte3:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.1, parágrafo 04.

## Ejercicios para la Clase2Parte3:

- Práctico 1 del año 2006, ejercicios 2 y 4.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

717 420  
Derechos reservados.

## DEFINICIÓN:

## Sucesión de Cauchy en $\mathbb{R}^q$

$$\forall \epsilon > 0 \quad \exists N \text{ t.q. } m \geq n \geq N \Rightarrow \|a_m - a_n\| < \epsilon$$

## TEOREMA: $\mathbb{R}^q$ ES UN ESPACIO MÉTRICO COMPLETO

Es decir:

**$a_n$  convergente si y solo si  $a_n$  es de Cauchy**

**Demostración:**

**Directo:**

$$a_n \rightarrow L \Rightarrow \forall \epsilon' > 0 \exists N \text{ t.q. } n \geq N \Rightarrow \|a_n - L\| < \epsilon' \Rightarrow \|a_m - a_n\| \leq \|a_m - L\| + \|a_n - L\| < 2\epsilon' = \epsilon$$

**Recíproco:**

$$\forall \epsilon > 0 \exists N \text{ t.q. } m \geq n \geq N \Rightarrow \|a_m - a_n\| < \epsilon \Rightarrow |r_{i,n} - r_{i,m}| \leq \|a_n - a_m\| < \epsilon \Rightarrow r_{i,n} \text{ es una sucesión de Cauchy en } \mathbb{R}$$

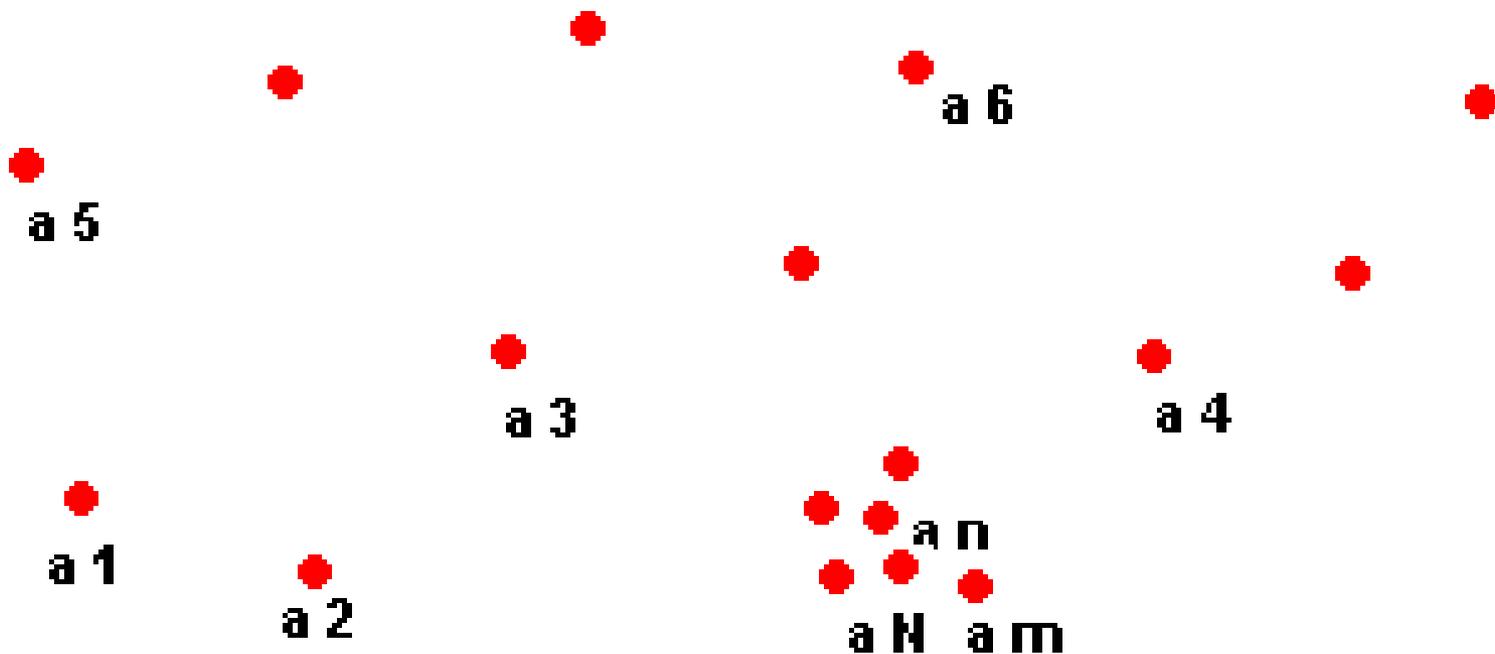
$\mathbb{R}$  es completo  $\Rightarrow \exists L_i = \lim r_{i,n} \in \mathbb{R}$

$$\Rightarrow \exists L = (L_1, L_2, \dots, L_q) \in \mathbb{R}^q \quad L = \lim a_n \quad \square$$

# DEFINICIÓN:

# Sucesión de Cauchy en $\mathbb{R}^q$

$$\forall \epsilon > 0 \quad \exists N \text{ t.q. } m \geq n \geq N \Rightarrow \|a_m - a_n\| < \epsilon$$



# CLASE 3 PARTE 1: SUBSUCESIONES

## Bibliografía de la Clase3Parte1:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.1, parágrafo 04.

## Ejercicios para la Clase3Parte1:

- Práctico 1 del año 2006, ejercicio 3

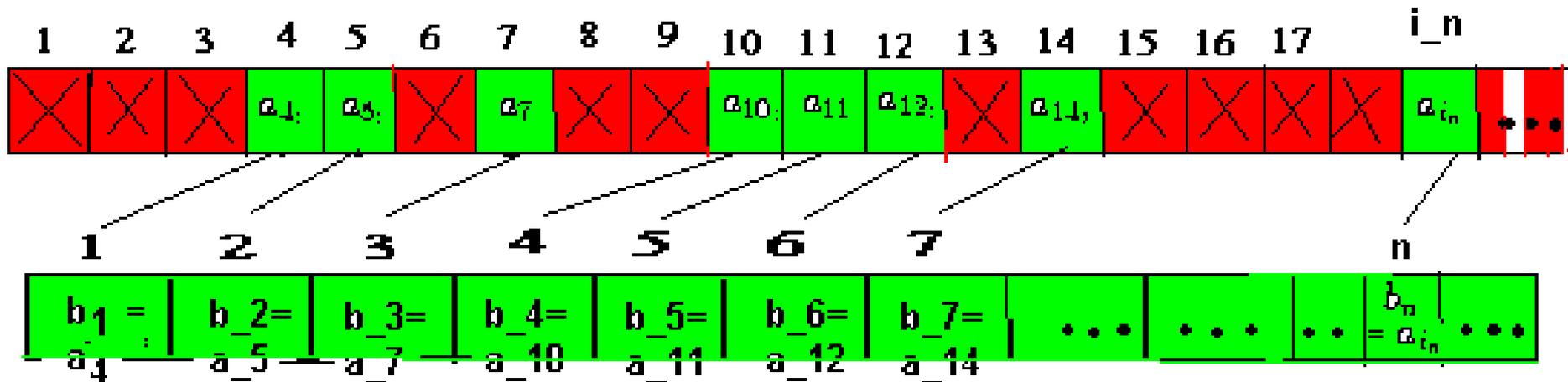
**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

**DEFINICIÓN:** Subsucesión  $b_n = a_{i_n}$  de  $a_n$  es la que se obtiene seleccionando algunos términos de  $a_n$  (en infinitas posiciones).

$$b_n = a_{i_n}$$

$$i_1 < i_2 < i_3 < i_4 < \dots < i_n < i_{n+1} < \dots$$



$$b_n = \{a_1, a_3, a_7, a_{10}, a_{11}, a_{13}, a_{14}, \dots\}$$



## EJEMPLOS DE SUBSUCESIONES:

$$b_n = a_{i_n} = a_{2n}$$

$$b_n = a_{i_n} = a_{2n+1}$$

$$b_n = a_{i_n} = \{a_3, a_8, a_{13}, a_{18}, a_{23}, \dots, a_{n^2-1}, \dots\}$$

**TEOREMA:** Si una sucesión converge con límite  $L$ , entonces toda subsucesión de ella converge al mismo límite  $L$ .

$$a_n \rightarrow L \quad \Rightarrow \quad b_n = a_{i_n} \rightarrow L$$

**Dem.**

$$\left. \begin{array}{l} \forall \epsilon > 0 \exists N \text{ t.q.} \\ n \geq N \Rightarrow \|a_n - L\| < \epsilon \\ b_n = a_{i_n} \quad n \geq M \Rightarrow i_n > N \end{array} \right\} \Rightarrow \|a_{i_n} - L\| < \epsilon \quad \forall n \geq M \quad \square$$

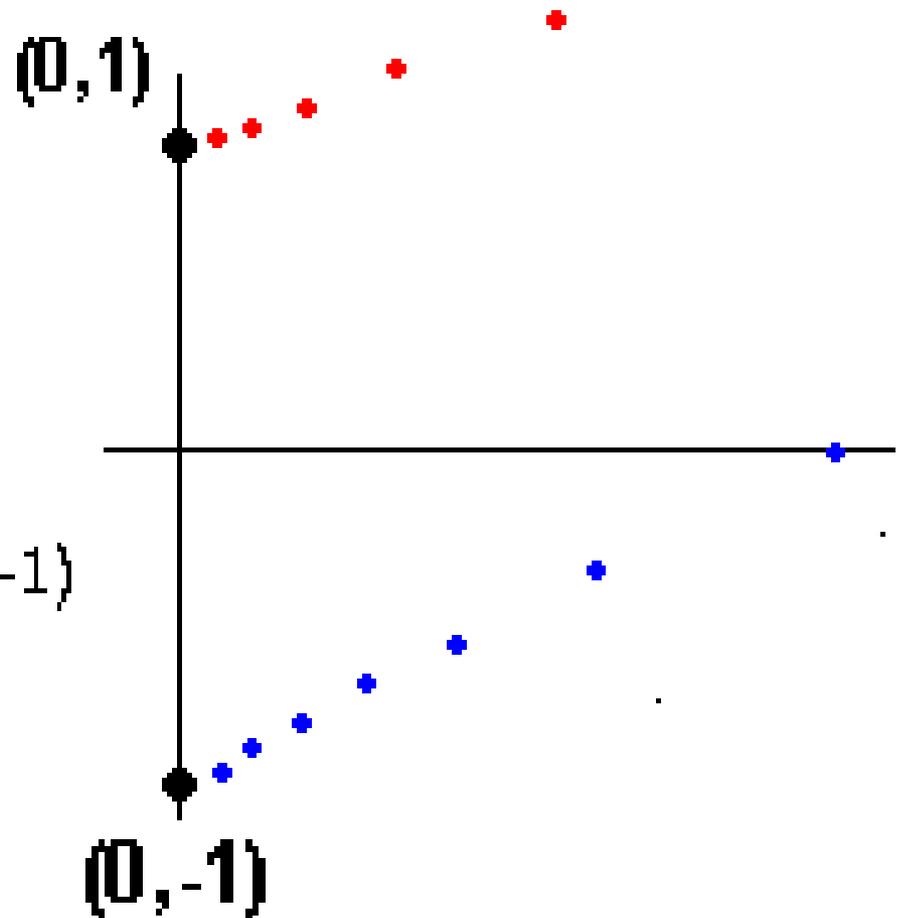
## EJEMPLO:

$$a_n = \left( \frac{1}{n^2}, (-1)^n + \frac{1}{n} \right)$$

$$a_{2n} = \left( \frac{1}{(2n)^2}, 1 + \frac{1}{(2n)} \right) \rightarrow (0, 1)$$

$$a_{2n+1} = \left( \frac{1}{(2n+1)^2}, -1 + \frac{1}{(2n+1)} \right) \rightarrow (0, -1)$$

$$(0, 1) \neq (0, -1) \Rightarrow \nexists \lim a_n$$



# CLASE 3 PARTE 2: TEOREMA BOLZANO-WEIERSTRASS PARA SUCESIONES.

## Bibliografía de la Clase3Parte2:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.1, parágrafo 05.

# TEOREMA BOLZANO-WEIERSTRASS PARA SUCESIONES

$a_n$  acotada  $\Rightarrow \exists$  subsecuencia  $a_{i_n}$  convergente.

Dem.

$$a_n = ((r_1)_n, (r_2)_n, (r_3)_n, (r_4)_n, \dots, (r_q)_n)$$

$$a_n \text{ acotada} \Rightarrow a_n \in B_r(a) \forall n \Rightarrow$$

$$\|a_n - a\| \leq r \forall n \Rightarrow \|a_n\| \leq \|a\| + r = k \forall n$$

$$|(r_i)_n| \leq \|a_n\| \leq k \forall n$$

$\Downarrow$

$$(r_i)_n \text{ acotada en } \mathbb{R} \forall n$$

$(r_i)_n$  acotada en  $\mathbb{R} \forall n$

sigue dem.





$(r_i)_n$  acotada en  $\mathbb{R} \quad \forall n \quad \Rightarrow$

•  $\exists$  1ª subsucesión  $i_n = (1, n)$  tal que  $(r_1)_{1,n} \rightarrow L_1$  en  $\mathbb{R}$

•  $\exists$  2ª subsucesión  $i_n = (2, n)$ , subsucesión de la 1ª, tal que  
 $(r_2)_{2,n} \rightarrow L_2$  en  $\mathbb{R}$

•  $\exists$  3ª subsucesión  $i_n = (3, n)$ ,  
 subsucesión de la 2ª y de la 1ª, tal que  $(r_3)_{3,n} \rightarrow L_3$  en  $\mathbb{R}$

•  $\exists$  qª subsucesión  $i_n = (q, n)$ ,  
 subsucesión de las anteriores, tal que  $(r_i)_{q,n} \rightarrow L_q$  en  $\mathbb{R}$

Para esta última subsucesión, converge a  $L_i$  la  
 componente  $i$ -ésima. Luego converge a

$$L = (L_1, L_2, \dots, L_q)$$

la subsucesión  $\square_{i_n} \quad \square$



# CLASE 4 PARTE 1: INTERIOR, EXTERIOR, FRONTERA Y CLAUSURA

## Bibliografía de la Clase4Parte1:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 1, sección 1.1, parágrafo 07.

## Ejercicios para la Clase4Parte1:

•Práctico 1 del año 2006, ejercicioS 5 a 10

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.



## DEFINICIONES::

**Interior de C**

$$a \in \text{int}C \Leftrightarrow \exists B_r(a) \subset C$$

**Exterior de C**

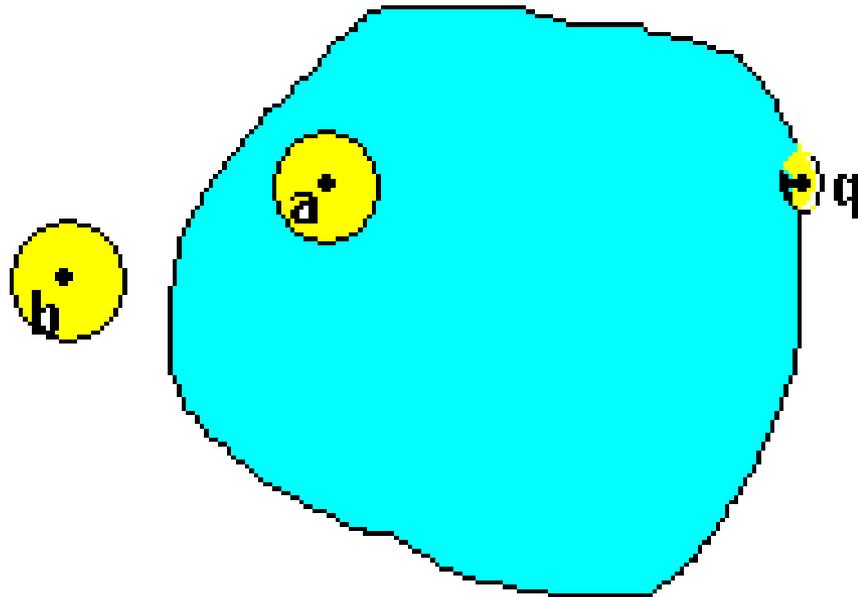
$$b \in \text{ext}C \Leftrightarrow \exists B_r(b) \subset C^c$$

**Frontera de C**

$$q \in \partial C \Leftrightarrow \forall B_r(q) : B_r(q) \text{ intersecciona } C \text{ y } C^c$$

**Clausura o Adherencia de C**

$$\bar{C} = \text{int}C \cup \partial C$$



## OBSERVACIONES:

$$a \in \text{int}C \Rightarrow a \in C$$

$p \in C \mapsto p$  puede ser o no ser interior a  $C$

$$q \in C, q \notin \text{int}C \Rightarrow q \in \partial C$$

$$b \in \text{ext}C \Rightarrow b \notin C$$

$p \notin C \mapsto p$  puede ser o no ser exterior a  $C$

$$q \notin C, q \notin \text{ext}C \Rightarrow q \in \partial C$$

$q \in \partial C \mapsto q$  puede ser o no ser perteneciente a  $C$



# CLASE 4 PARTE 2: ABIERTOS Y CERRADOS

## Bibliografía de la Clase4Parte2:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 1, sección 1.1, parágrafo 07.

## Ejercicios para la Clase4Parte2:

•Práctico 1 del año 2006, ejercicioS 5 a 10

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

## DEFINICIONES:

$C$  es un conjunto **ABIERTO** si  $\text{int}C=C$

$C$  es un conjunto **CERRADO** si  $\overline{C} = C$

o lo que es lo mismo **si el complemento de  $C$  es abierto.**

**Importante: Un conjunto puede no ser abierto ni cerrado.**

**ABIERTO:** Si y solo si no contiene a ninguno de sus puntos frontera.

**CERRADO:** Si y solo si contiene a todos sus puntos frontera.

**NI ABIERTO NI CERRADO:** Contiene a algunos pero no todos sus puntos frontera.

**ABIERTO Y CERRADO A LA VEZ:** Su frontera es vacía.  
Solo son el conjunto vacío o todo  $R_q$ .

## TEOREMA: Sucesiones convergentes en conjuntos cerrados

$$a_n \in C, \quad \lim a_n = L \in \mathbb{R}^n$$

$$C \text{ cerrado} \Rightarrow L \in C$$

**Dem.**

Por absurdo, si  $L$  no perteneciera a  $C$ , como  $C$  es cerrado  $L$  pertenecería al exterior de  $C$ .

Existe una bola de centro  $L$  y radio  $\epsilon > 0$

que no corta a  $C$ .

Entonces ningún elemento de  $\{a_n\}$  pertenece a esa bola.

Por lo tanto límite de  $\{a_n\}$  no es  $L$ . Absurdo.  $\square$



# CLASE 4 PARTE 3: UNIONES E INTERSECCIONES DE ABIERTOS Y CERRADOS

## Bibliografía de la Clase4Parte3:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 1, sección 1.1, parágrafo 07.

## Ejercicios para la Clase4Parte3:

•Práctico 1 del año 2006, ejercicioS 5 a 10

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.



## TEOREMA 1.

La **unión (finita o infinita)** de conjuntos abiertos es abierta.  
La **intersección finita** de conjuntos abiertos es abierta.

## TEOREMA 2.

La **intersección (finita o infinita)**  
de conjuntos cerrados es cerrada.  
La **unión finita** de conjuntos cerrados es cerrada.

### Observación:

La intersección infinita  
de conjuntos abiertos  
puede ser o no ser abierta.  
En el siguiente ejemplo  
no es abierta:

$$\bigcap_{n=1}^{\infty} B_{1/n}(a) = \{a\} \text{ no es abierto}$$

### Observación:

La unión infinita  
de conjuntos cerrados  
puede ser o no ser cerrada.  
En el siguiente ejemplo  
no es cerrada:

$$\bigcup_{n=1}^{\infty} \overline{B_{2^{-1/n}}(a)} = B_2(a) \text{ no es cerrado}$$

## Dem. Teorema 1.

### Primera parte:

#### Unión cualquiera de abiertos

$$p \in \bigcup_t U_t \Leftrightarrow p \in U_t \text{ para algún } t$$

$$U_t \text{ abierto} \Leftrightarrow \forall p \in U_t \exists B_r(p) \subset U_t$$

$$\Rightarrow \forall p \in \bigcup_t U_t \exists B_r(p) \subset U_t \subset \bigcup_t U_t$$

$$\Rightarrow \bigcup_t U_t \text{ abierto. } \square$$

## Dem. Teorema 2.

### Segunda parte:

#### Intersección finita de abiertos

$$p \in \bigcap_{n=1}^N U_n \Leftrightarrow p \in U_n \quad \forall n = 1, 2, \dots, N$$

$$U_n \text{ abierto} \Leftrightarrow \forall p \in U_n \exists B_{r_n}(p) \subset U_n$$

$$\text{Elijo } 0 < r \leq r_n \quad \forall n = 1, 2, \dots, N$$

$$B_r(p) \subset U_n \quad \forall n = 1, 2, \dots, N \Rightarrow B_r(p) \subset \bigcap_{n=1}^N U_n$$

$$\Rightarrow \forall p \in \bigcap_{n=1}^N U_n \exists B_r(p) \subset \bigcap_{n=1}^N U_n$$

$$\Rightarrow \bigcap_{n=1}^N U_n \text{ abierto. } \square$$

## Dem. Teorema 2.

### Primera parte:

## Intersección cualquiera de cerrados

$C$  cerrado  $\Leftrightarrow C^c$  abierto

$$\left( \bigcap_I C_I \right)^c = \bigcup_I C_I^c \text{ abierto}$$

$$\Rightarrow \bigcap_I C_I \text{ cerrado. } \square$$

## Dem. Teorema 1.

### Segunda parte:

## Unión finita de cerrados

$C$  cerrado  $\Leftrightarrow C^c$  abierto

$$\left( \bigcup_{n=1}^N C_n \right)^c = \bigcap_{n=1}^N C_n^c \text{ abierto}$$

$$\Rightarrow \bigcup_{n=1}^N C_n \text{ cerrado. } \square$$





# CLASE 4 PARTE 4: CONJUNTOS COMPACTOS

## Bibliografía de la Clase4Parte4:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 1, sección 1.1, parágrafo 08.

## Ejercicios para la Clase4Parte4:

•Práctico 1 del año 2006, ejercicioS 11 Y 12

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

**DEFINICIÓN:** Un conjunto de  $\mathbb{R}^q$  se dice **COMPACTO** si es **CERRADO** y **ACOTADO**. (1)

**TEOREMA:** Sucesiones en compactos de  $\mathbb{R}^q$ .  
Toda sucesión de puntos de un compacto contiene alguna subsucesión convergente a un límite que pertenece al compacto.

**Dem.**

■  $C$  compacto  $\implies$   $C$  acotado  $\implies$  La sucesión tiene una subsucesión convergente a un límite  $L$  en  $\mathbb{R}^q$ .

■  $C$  compacto  $\implies$   $C$  cerrado  $\implies$  La subsucesión convergente a  $L$  es tal que  $L$  pertenece a  $C$ .



**DEFINICIÓN:** Un conjunto de  $\mathbb{R}^q$  se dice **COMPACTO** si es **CERRADO** y **ACOTADO**. (1)

**CUBRIMIENTO**  $\mathcal{V}$  de  $C$ :  
Colección de abiertos cuya unión contiene a  $C$ .

**SUBCUBRIMIENTO** de  $\mathcal{V}$ :  
Otro cubrimiento de  $C$  que se obtiene tomando algunos pero no necesariamente todos los abiertos de  $\mathcal{V}$ .

**TEOREMA:**  
**Cubrimientos de compactos.**  
Si  $K$  es compacto entonces todo cubrimiento de  $K$  por abiertos contiene algún subcubrimiento **finito**.

**Dem.**

$$\mathcal{V} = \{V_1, V_2, \dots, V_j, \dots\}$$

$$V_1 \subset V_2 \subset V_3 \subset \dots \subset V_j \subset V_{j+1} \subset \dots$$

**A probar:**  $\bigcup_{i=1}^{\infty} V_i \supset K$

Por absurdo, suponemos que

$$a_n \in K, \quad a_n \notin \bigcup_{j=1}^n V_j \quad a_n \rightarrow a \in K, \quad a \in V_{j_0} \text{ para algún } j_0$$

$$a_n \in V_{j_0} \subset \bigcup_{j=1}^n V_j \text{ absurdo. } \square$$

$$a_n \in V_{j_0} \quad \forall n \geq N \geq j_0 \implies$$



# CLASE 5 PARTE 1: PUNTOS DE ACUMULACIÓN

## Bibliografía de la Clase5Parte1:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 1, sección 1.1, parágrafo 09.

## Ejercicios para la Clase5Parte1:

•Práctico 1 del año 2006, ejercicioS 5 a 12

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

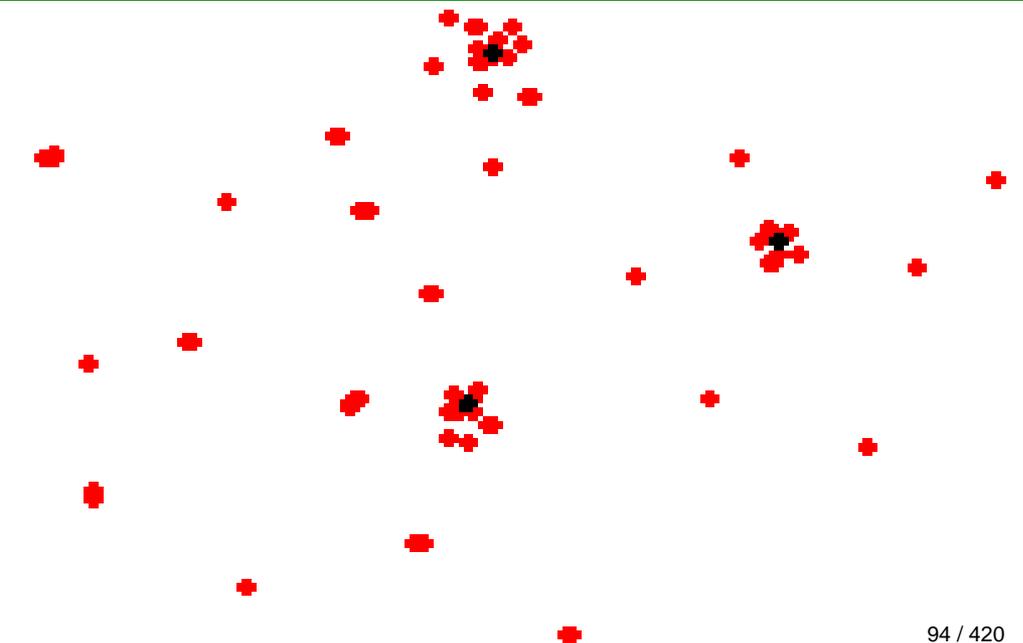
IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

**DEFINICIÓN:**  $a$  es un punto de acumulación del conjunto  $C \subset \mathbb{R}^n$  si en todo entorno de  $a$  existen infinitos puntos de  $C$ .

$$\exists a_n \in C \setminus \{a\} \text{ t.q. } \lim a_n = a$$

Elijo  $a_n \neq a$  t.q.  $a_n \in B_{1/n}(a) \cap C$

$$\Rightarrow \lim a_n = a$$



**OBSERVACIÓN:**  
El o los puntos de acumulación de  $C$   
No tienen necesariamente que pertenecer a  $C$ .

**NOTACIÓN:**  
 $C'$  = el conjunto de puntos de acumulación de  $C$

# TEOREMA de BOLZANO-WEIERSTRASS para CONJUNTOS:

Si  $C$  es un conjunto infinito y acotado entonces existe algún punto de acumulación de  $C$ .

Dem.

UNIVERSIDAD DE LA REPÚBLICA  
URUGUAY



$C$  infinito  $\Rightarrow \exists a_n \in C$

de elementos todos diferentes entre sí

$C$  acotado,  $a_n \in C \Rightarrow$

Por el teorema de Bolzano-Weierstrass para sucesiones

$\Rightarrow \exists$  subsucesión  $a_{i_n} \rightarrow a \in \mathbb{R}^g$

$a$  es un punto de acumulación de  $C$   $\square$



# CLASE 6 PARTE 1: FUNCIONES DE VARIAS VARIABLES

## Bibliografía de la Clase6Parte1:

- Ernesto Mordecki: Funciones de  $R^n$  a  $R$ . Desde el principio hasta la sección 1 excluida.
- Courant: Introducción al Cálculo y al Análisis Matemático. Volumen 2. capítulo 1, sección 1.2

## Ejercicios para las clase 6

- Práctico 2 del año 2006, ejercicios 1 y 2

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

**Función real:** si el codominio (donde toma valores  $f$ ) está contenido en los reales.

$$f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}$$

**Función vectorial:** si el codominio está contenido en

$$\mathbb{R}^s \text{ con } s > 1. \quad f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}^s$$

**Función de varias variables reales:  $q > 1$**

UNIVERSIDAD DE LA REPÚBLICA  
URUGUAY



$$p = \mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_q)$$

$$f(p) = f(\mathbf{x}) = f(x_1, x_2, \dots, x_q)$$

$$f : D \subset \mathbb{R}^3 \mapsto \mathbb{R}$$

$$p = \mathbf{x} = (x, y, z)$$

$$f(p) = f(\mathbf{x}) = f(x, y, z)$$

$$f : D \subset \mathbb{R}^3 \mapsto \mathbb{R}$$

$$p = \mathbf{x} = (x, y)$$

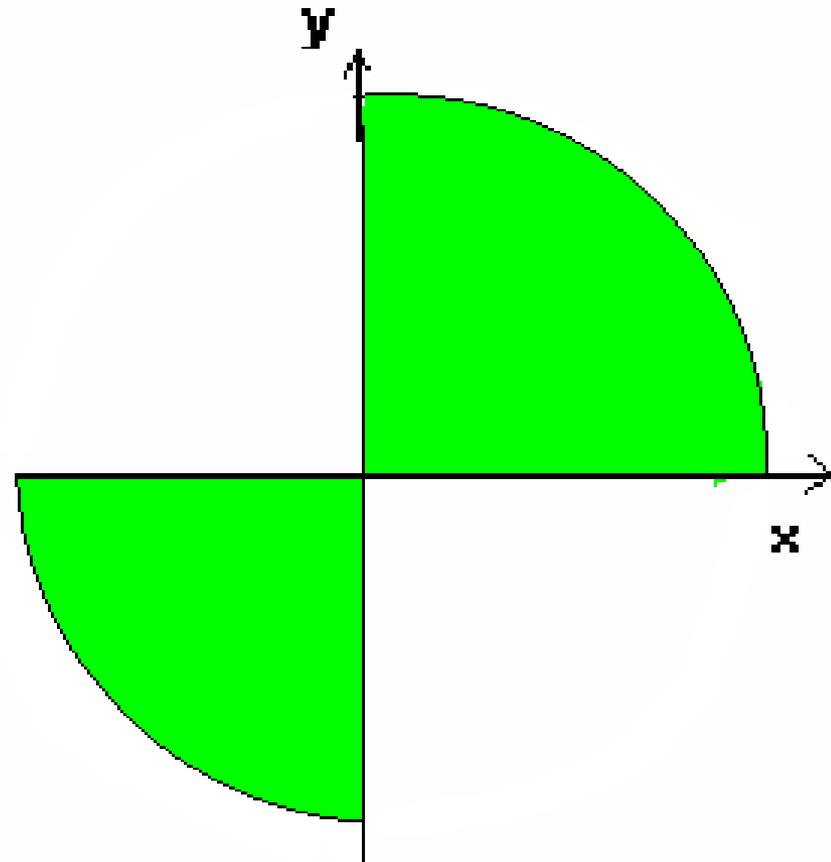
$$f(p) = f(\mathbf{x}) = f(x, y)$$

## Ejemplo: Función real de dos variables.

$$z = f(x, y)$$

$$z = \frac{L(xy)}{\sqrt{1 - x^2 - y^2}}$$

Dominio D

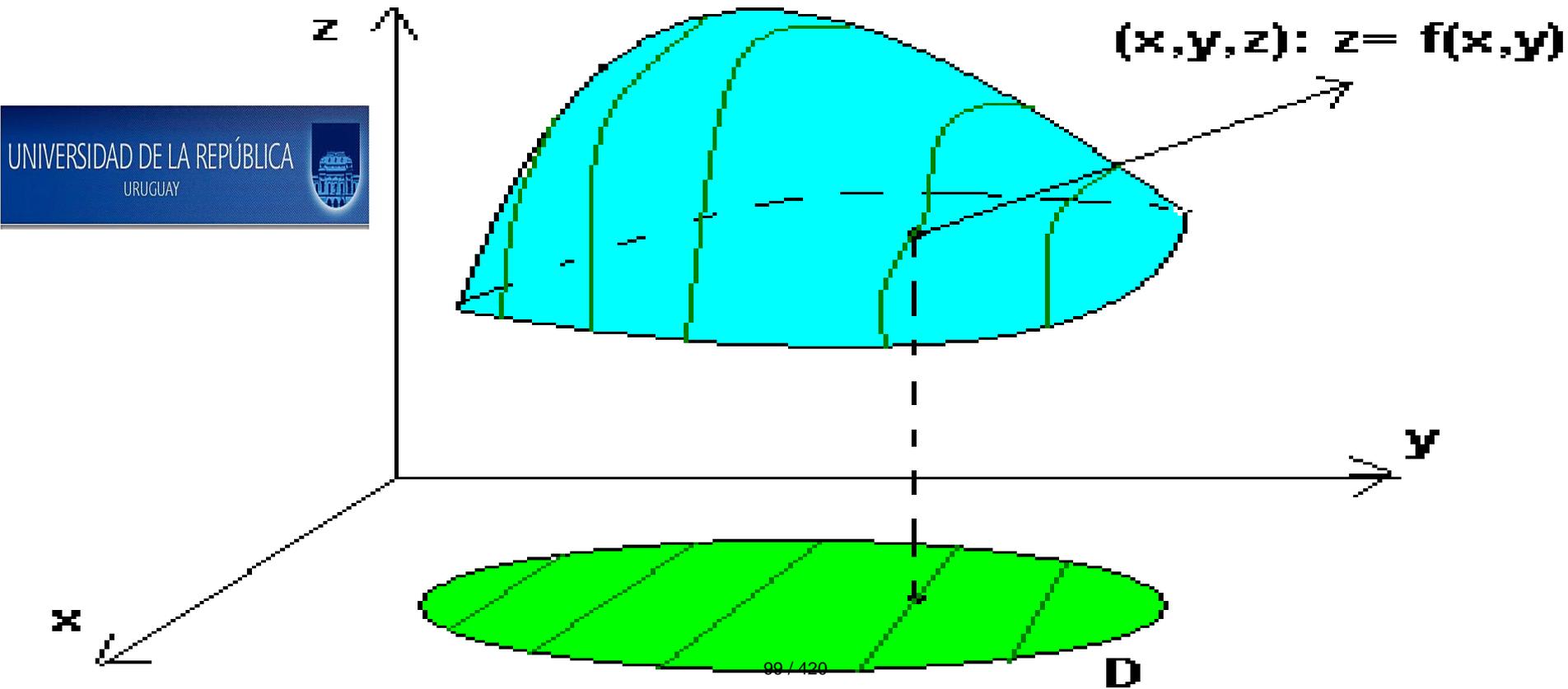


$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : xy > 0, x^2 + y^2 < 1\}$$

# SUPERFICIE GRÁFICA de FUNCIÓN REAL de 2 VARIABLES

$$f : D \subset \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R} : \quad z = f(x, y)$$

$$\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in D, z = f(x, y)\}$$





# CLASE 6 PARTE 2: CURVAS DE NIVEL

## Bibliografía de la Clase6:

- Ernesto Mordecki: Funciones de  $R^n$  a  $R$ . Desde el principio hasta la sección 1 excluida.
- Courant: Introducción al Cálculo y al Análisis Matemático. Volumen 2. capítulo 1, sección 1.2

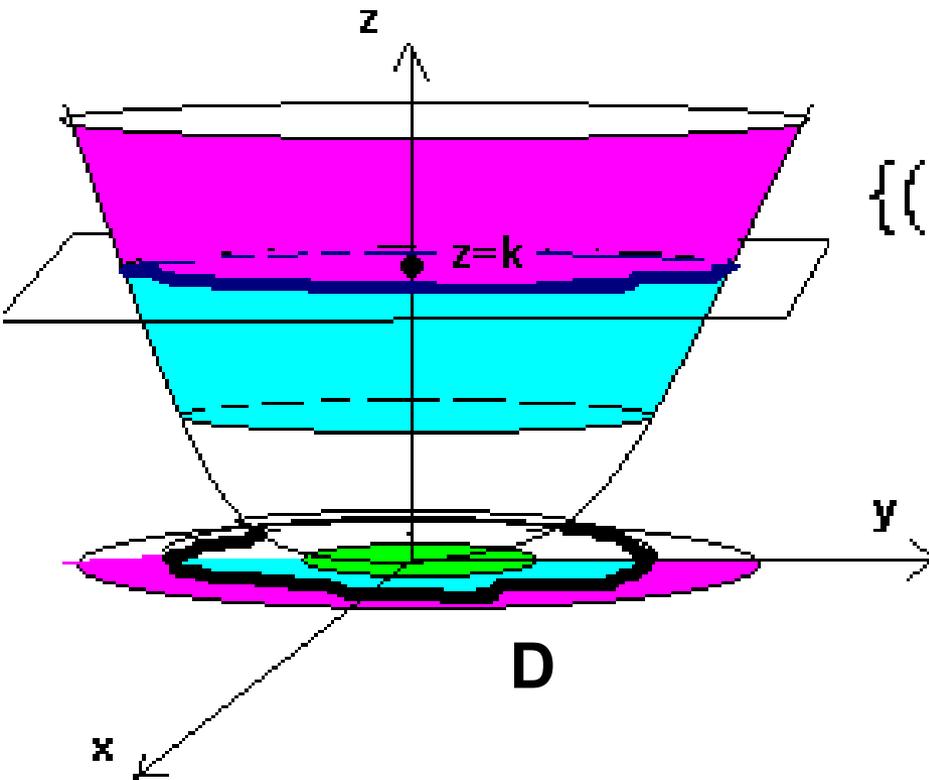
## Ejercicios para las clase 6

- Práctico 2 del año 2006, ejercicios 1 y 2

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

$$z = x^2 + y^2$$

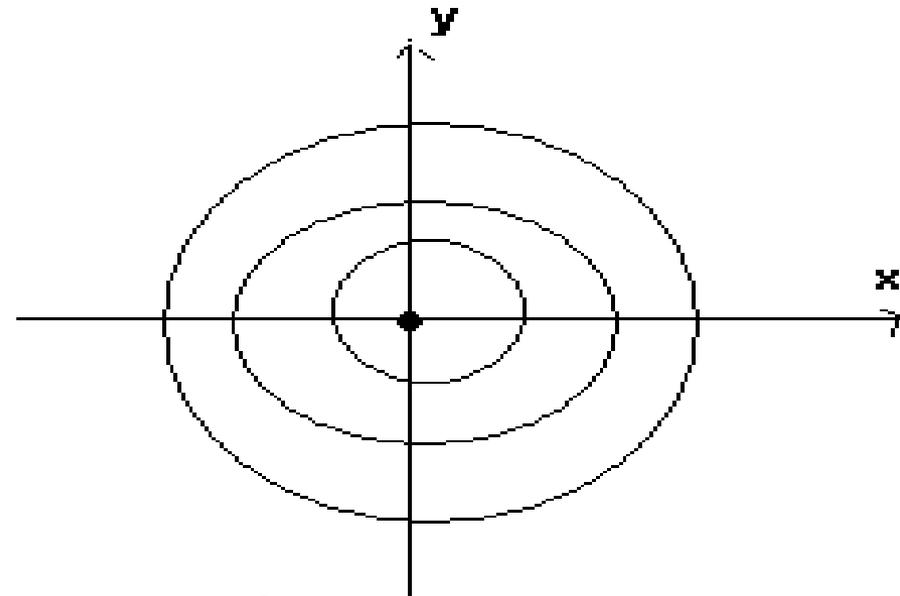


## CURVAS DE NIVEL:

Lugar de puntos en el plano dentro del dominio  $D$

tales que  $f(x,y) = k$

$$\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : f(x, y) = k\} \quad k \text{ cte.}$$



$$k > 0 : x^2 + y^2 = k \text{ cfa. de radio } \sqrt{k}$$

$$k = 0 : x^2 + y^2 = 0 \text{ punto } (0, 0)$$

$$k < 0 : x^2 + y^2 = k \text{ es el conjunto vacío.}$$



# CLASE 6 PARTE 3: FUNCIONES VECTORIALES

## Bibliografía de la Clase6:

- Ernesto Mordecki: Funciones de  $R^n$  a  $R$ . Desde el principio hasta la sección 1 excluida.
- Courant: Introducción al Cálculo y al Análisis Matemático. Volumen 2. capítulo 1, sección 1.2

## Ejercicios para las clase 6

- Práctico 2 del año 2006, ejercicios 1 y 2

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

$$f : D \subset \mathbb{R}^g \mapsto \mathbb{R}^e$$

$$p = \mathbf{x} = (x_1, x_2, x_3, \dots, x_g)$$

$$f(p) = f(\mathbf{x}) = f(x_1, x_2, \dots, x_g) \in \mathbb{R}^e$$

$$f(p) = (f_1(p), f_2(p), \dots, f_e(p)) \in \mathbb{R}^e$$

$$f(p) = (f_1(x_1, x_2, \dots, x_g), f_2(x_1, x_2, \dots, x_g), \dots, f_e(x_1, x_2, \dots, x_g))$$

**EJEMPLO:**

$$f : \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}^3$$

$$f(p) = f(x, y) = \left( \underbrace{x^2 y}_{f_1(x, y)}, \underbrace{x + y + xy}_{f_2(x, y)}, \underbrace{x e^{x+y}}_{f_3(x, y)} \right)$$

# CLASE 6 PARTE 4: CONJUNTOS IMAGEN Y PREIMAGEN FUNCIONES ACOTADAS

## Bibliografía de la Clase6:

- Ernesto Mordecki: Funciones de  $\mathbb{R}^n$  a  $\mathbb{R}$ . Desde el principio hasta la sección 1 excluida.
- Courant: Introducción al Cálculo y al Análisis Matemático. Volumen 2. capítulo 1, sección 1.2

## Ejercicios para las clase 6

- Práctico 2 del año 2006, ejercicios 1 y 2

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

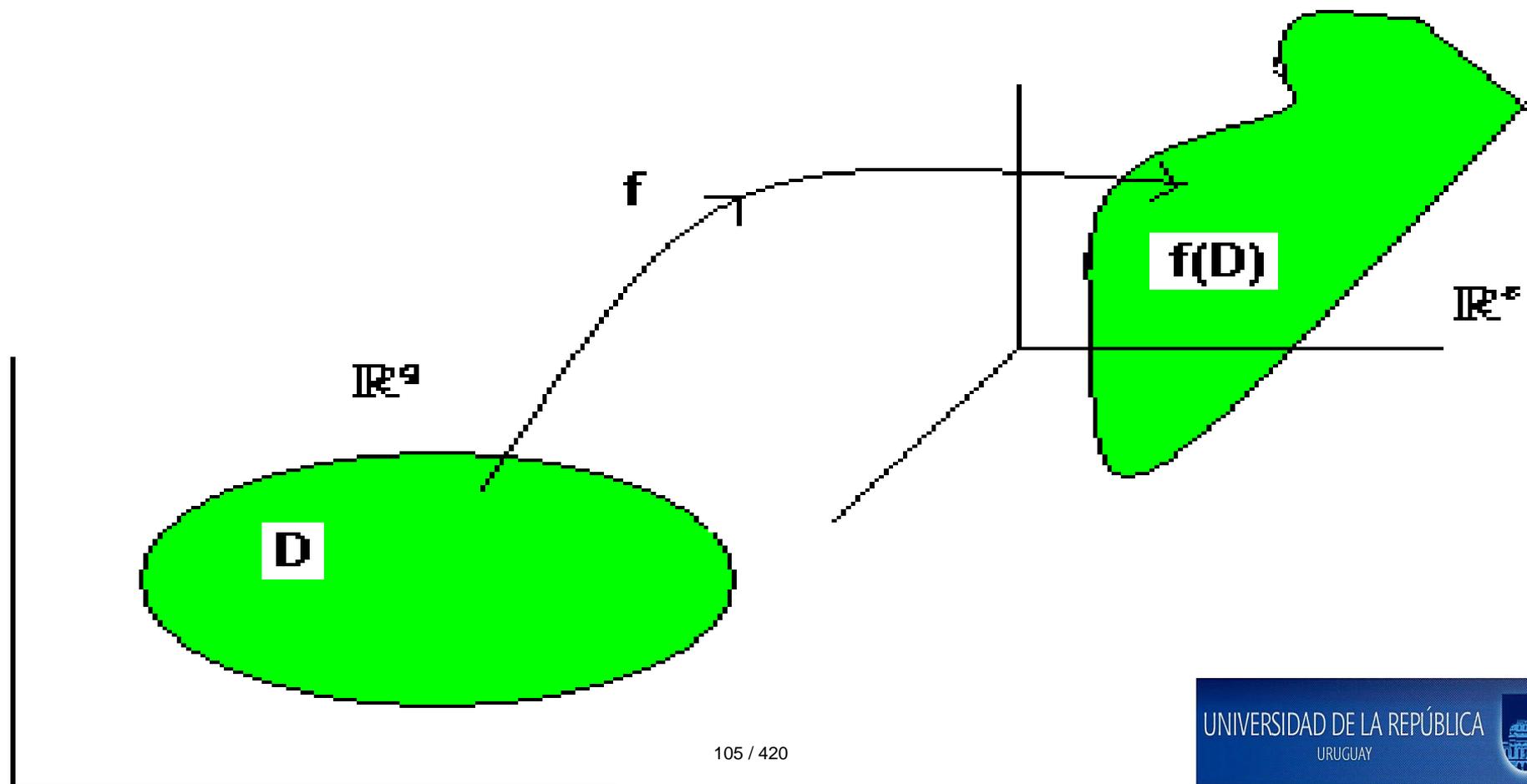
IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

104 / 420  
Derechos reservados.

Dada una función  $f : D \subset \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}^m$

**CONJUNTO IMAGEN** es

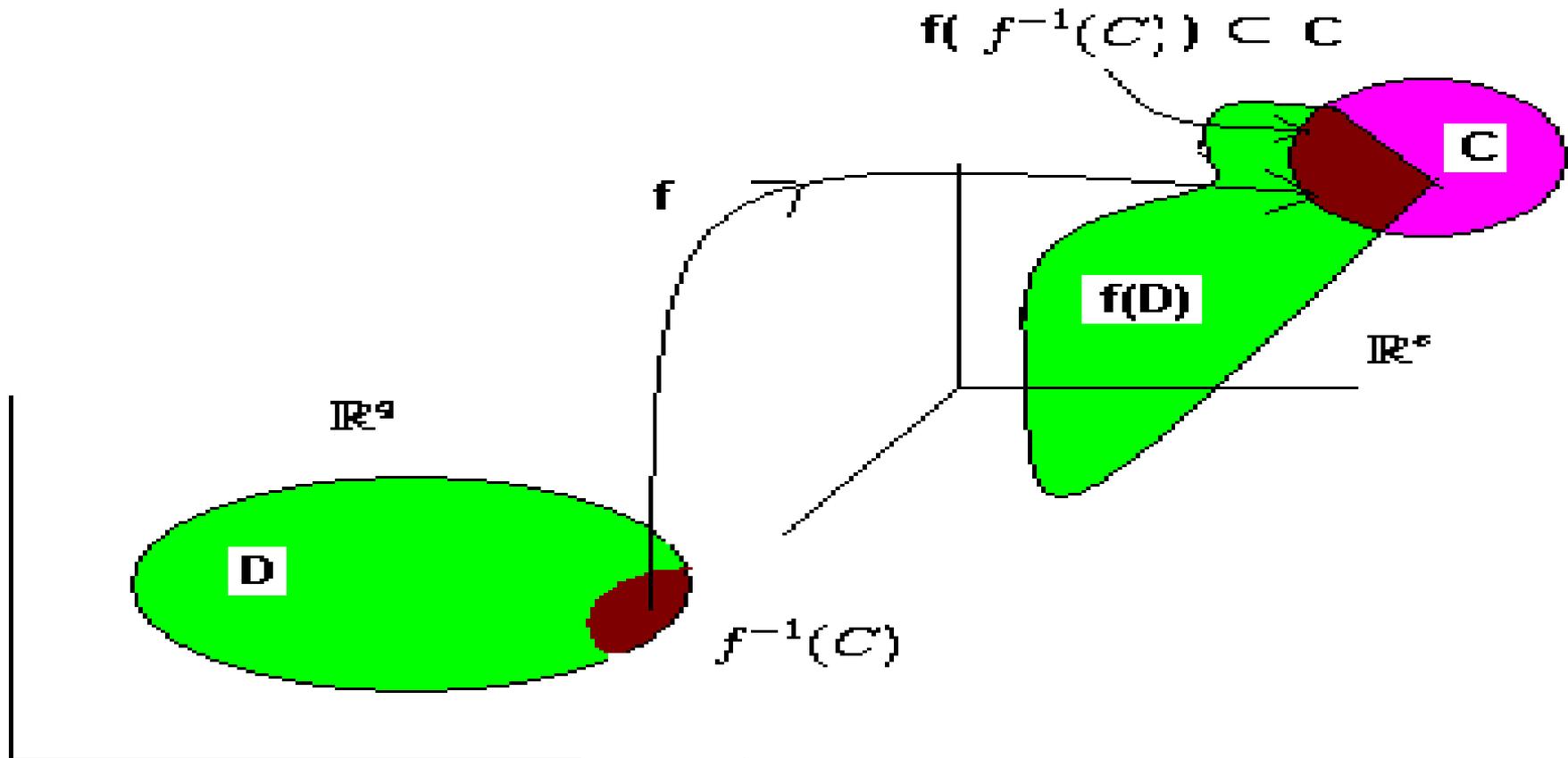
$$f(D) = \{y \in \mathbb{R}^m : y = f(x) \text{ para algún } x \in D\}$$



Dado un conjunto  $C$  contenido en el codominio

**CONJUNTO PREIMAGEN de  $C$**  es

$$f^{-1}(C) = \{x \in D \subset \mathbb{R}^n : f(x) \in C\}$$



**DEFINICIÓN:** Una función real  $f : D \subset \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}$  es acotada si

$$|f(x)| < K \quad \forall x \in D \subset \mathbb{R}^n$$

**DEFINICIÓN:** Una función  $f : D \subset \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}^s$  es acotada si

$$\|f(x)\| < K \quad \forall x \in D \subset \mathbb{R}^n$$

**OBSERVACIÓN:** La función es acotada si y solo si el conjunto imagen es acotado.

$$\|f(x)\| < K \quad \forall x \in D \quad \Leftrightarrow$$

$$f(D) \subset B_K(0) \quad \Leftrightarrow$$

$f(D)$  es un conjunto acotado de  $\mathbb{R}^s$

# CLASE 7 PARTE 1: LÍMITES DE FUNCIONES DE VARIAS VARIABLES

## Bibliografía de la Clase7:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 1, sección 1.2, párrafos 11, 12 y 13.

## Ejercicios para las clase 7

•Práctico 2 del año 2006, ejercicios 3 a 11

$$f : D \subset \mathbb{R}^g \mapsto \mathbb{R}^e$$



$$p = \mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_g) \in D$$

$$a = (a_1, a_2, \dots, a_g) \in D'$$

**DEFINICIÓN:** Se dice que

$$\lim_{p \rightarrow a} f(p) = L \in \mathbb{R}^e, \quad f(p) \rightarrow_{p \rightarrow a} L \in \mathbb{R}^e$$

cuando

$$\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 \text{ t. q.}$$

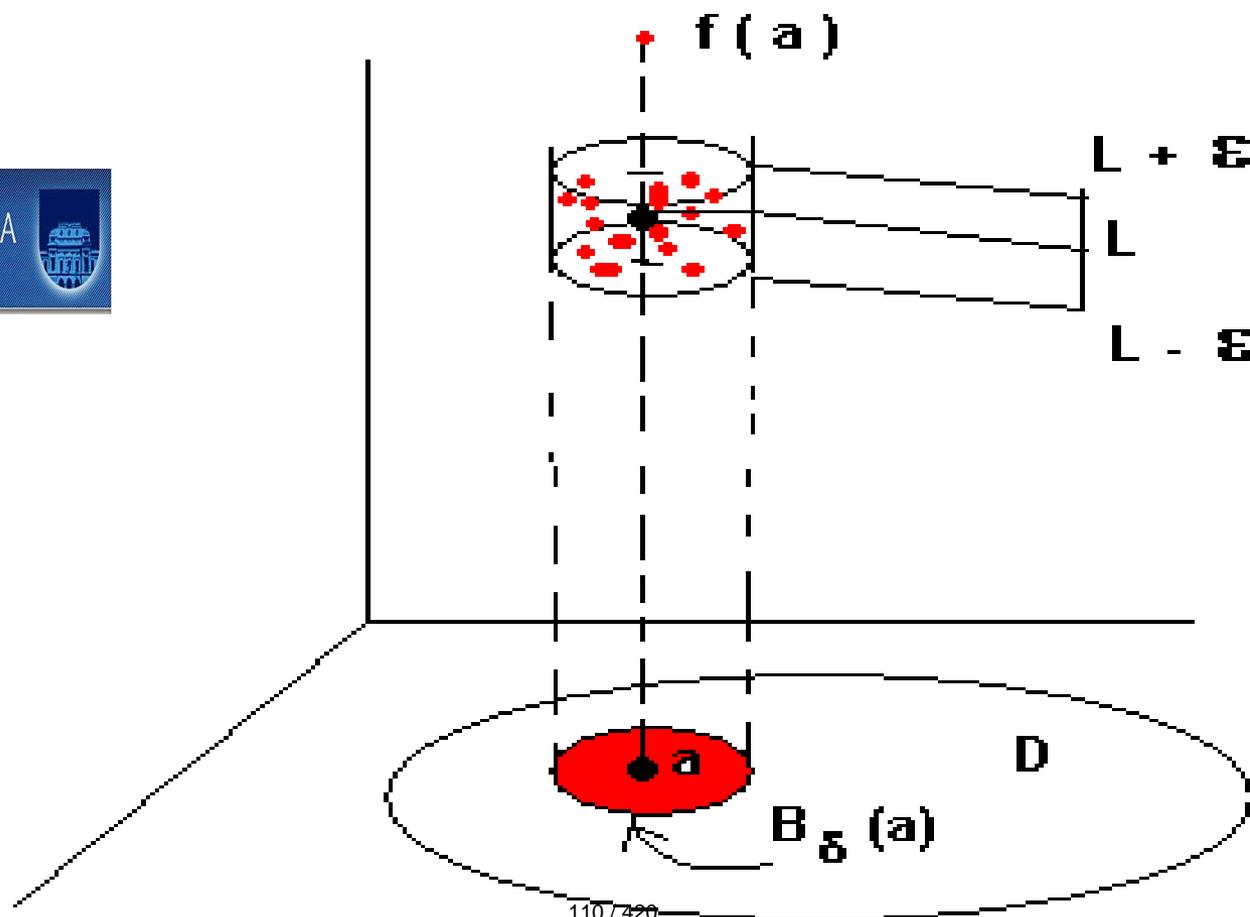
$$p \in D, \underbrace{0 < \|p - a\| < \delta}_{p \in B_\delta^*(a)} \Rightarrow \underbrace{\|f(p) - L\| < \epsilon}_{f(p) \in B_\epsilon(L)}$$

**Nota:** Bola reducida de centro  $a$ , radio delta, es la bola abierta sin su centro  $a$ :

$$B_\delta^*(a) = B_\delta(a) \setminus \{a\}$$

$\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$  t. q.

$$p \in D, \underbrace{0 < \|p - a\| < \delta}_{p \in B_\delta(a)} \Rightarrow \underbrace{\|f(p) - L\| < \epsilon}_{f(p) \in B_\epsilon(L)}$$



**EJEMPLO. Probar que existe y es igual a cero el siguiente Límite:**

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{xy^3}{x^3 + y^3} = 0$$

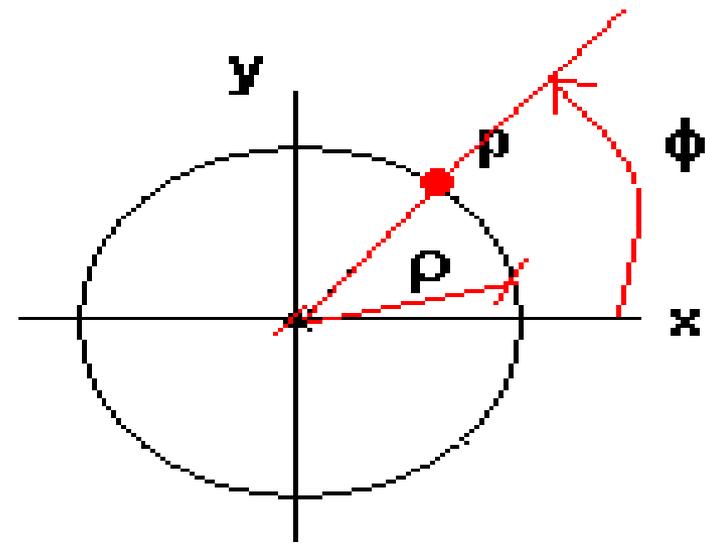
$$\forall (x, y) \in B_\delta^*((0, 0)) \Rightarrow \left| \frac{xy^3}{x^3 + y^3} \right| < \epsilon?$$

**COORDENADAS POLARES:**  $\rho = \sqrt{x^2 + y^2}$

$$(x, y) \neq (0, 0)$$

$$\varphi \in [0, 2\pi)$$

$$x = \rho \cos \varphi, \quad y = \rho \operatorname{sen} \varphi,$$



$$z(x, y) \in B_\delta((0, 0)) \Rightarrow \left| \frac{xy^3}{x^3 + y^3} \right| < \epsilon?$$

$$(x, y) \neq (0, 0) \Rightarrow x = \rho \cos \varphi, y = \rho \sin \varphi, \varphi \in [0, 2\pi)$$

$$xy^3 = \rho^3 \cos \varphi \sin^3 \varphi$$

$$z\rho < \delta \Rightarrow \left| \frac{\rho^3 \cos \varphi \sin^3 \varphi}{\rho^3} \right| < \epsilon?$$

$$x^3 + y^3 = \rho^3$$

$$\rho < \delta \Rightarrow \rho |\cos \varphi \sin^3 \varphi| \leq \rho \cdot 1 < \delta = \epsilon$$

$$\forall \epsilon > 0 \text{ elijo } \delta = \epsilon \quad \square$$

# CLASE 7 PARTE 2: LÍMITE DE FUNCIONES COMO LÍMITE DE SUCESIONES

## Bibliografía de la Clase7:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.2, párrafos 11, 12 y 13.

## Ejercicios para las clase 7

- Práctico 2 del año 2006, ejercicios 3 a 11

## Recordemos la definición de límite de una función:

Se dice que

$$\lim_{p \rightarrow a} f(p) = L \in \mathbb{R}^s, \quad f(p) \rightarrow_{p \rightarrow a} L \in \mathbb{R}^s$$

cuando

$$\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 \text{ t. q.}$$
$$p \in D, \underbrace{0 < \|p - a\| < \delta}_{p \in B_\delta^+(a)} \Rightarrow \underbrace{\|f(p) - L\| < \epsilon}_{f(p) \in B_\epsilon(L)}$$

## TEOREMA: Límite de funciones como límite de sucesiones.

$$\lim_{p \rightarrow a} f(p) = L \iff \forall a_n \in D \text{ t. q. } a_n \rightarrow a, a_n \neq a$$

$$\text{se cumple: } f(a_n) \rightarrow L$$

## Dem. Directo

$\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$  t.q.

$$p \in D, 0 < \|p - a\| < \delta \Rightarrow \|f(p) - L\| < \epsilon \quad (1)$$

$a_n \in D, a_n \neq a, a_n \rightarrow a \Rightarrow$

$$\exists N \text{ t.q. } n \geq N \Rightarrow 0 < \|a_n - a\| < \delta, a_n \in D \quad (2)$$

(2), (1)  $\Rightarrow$

$$n \geq N \Rightarrow 0 < \|a_n - a\| < \delta, a_n \in D \Rightarrow \|f(a_n) - L\| < \epsilon$$

Hemos probado que

$\forall \epsilon > 0 \exists N$  t.q.

$$n \geq N \Rightarrow \|f(a_n) - L\| < \epsilon$$

$$\Rightarrow \lim f(a_n) = L$$

□

## Dem. Recíproco

Por absurdo, si

$$\lim_{p \rightarrow a} f(p) \neq L$$

$\exists \epsilon_0 > 0$  t.q.  $\forall \delta > 0$ , en particular  $\delta = 1/n$  se cumple:

$$\exists a_n \in D, 0 < \|a_n - a\| < 1/n, \|f(a_n) - L\| \geq \epsilon_0 > 0 \quad (3)$$

Lo anterior se obtiene **NEGANDO** la definición de límite de  $f$  igual a  $L$ .

$$a_n \in D, 0 < \|a_n - a\| < 1/n \Rightarrow a_n \in D, a_n \neq a, a_n \rightarrow a$$

$$\text{Hipótesis } f(a_n) \rightarrow L \quad (\pm)$$

$$(3), (\pm) \Rightarrow$$

$$\|L - L\| \geq \epsilon_0 > 0 \Rightarrow 0 > 0 \text{ absurdo. } \square$$

# CLASE 7 PARTE 3: LÍMITE INFINITO Y LÍMITE CUANDO P TIENDE A INFINITO

## Bibliografía de la Clase7:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.2, párrafos 11, 12 y 13.

## Ejercicios para las clase 7

- Práctico 2 del año 2006, ejercicios 3 a 11

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

1

# Vimos la Definición de Límite L en R<sup>s</sup> Cuando p tiende a a en R<sup>q</sup>:



$$\lim_{p \rightarrow a \in \mathbb{R}^q} f(p) = L \in \mathbb{R}^s \quad f(p) \rightarrow_{p \rightarrow a} = L$$

$$\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 \text{ t.q.}$$

$$p \in D, 0 < \|p - a\| < \delta \Rightarrow \|f(p) - L\| < \epsilon$$

2

# DEFINICIÓN: Límite Infinito cuando p tiende a a en R<sup>q</sup>

$$\lim_{p \rightarrow a \in \mathbb{R}^q} f(p) = \infty \notin \mathbb{R}^s \quad f(p) \rightarrow_{p \rightarrow a} = \infty$$

$$\forall N > 0 \exists \delta > 0 \text{ t.q.}$$

$$p \in D, 0 < \|p - a\| < \delta \Rightarrow \|f(p)\| > N$$

**3****DEFINICIÓN: Límite L en  $\mathbb{R}^s$  cuando p tiende a infinito.**

$$\lim_{p \rightarrow \infty} f(p) = L \in \mathbb{R}^s \quad f(p) \rightarrow_{p \rightarrow \infty} L$$

$$\forall \epsilon > 0 \exists H > 0 \text{ t. q.}$$

$$p \in D, \|p\| > H \Rightarrow \|f(p) - L\| < \epsilon$$

**4****DEFINICIÓN: Límite infinito cuando p tiende a infinito.**

$$\lim_{p \rightarrow \infty} f(p) = \infty \quad f(p) \rightarrow_{p \rightarrow \infty} \infty$$

$$\forall K > 0 \exists H > 0 \text{ t. q.}$$

$$p \in D, \|p\| > H \Rightarrow \|f(p)\| > K$$

# CLASE 7 PARTE 4: PROPIEDADES DE LOS LÍMITES DE FUNCIONES

## Bibliografía de la Clase7:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 1, sección 1.2, párrafos 11, 12 y 13.

## Ejercicios para las clase 7

•Práctico 2 del año 2006, ejercicios 3 a 11

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

120 / 420  
Derechos reservados.

# 1. UNICIDAD DEL LÍMITE:

$$\left. \begin{aligned} \lim_{p \rightarrow a} f(p) = L \\ \lim_{p \rightarrow a} f(p) = L' \end{aligned} \right\} \Rightarrow L = L'$$

2. Si el límite  $L$  existe en  $\mathbb{R}^s$  entonces la función es acotada en un entorno de  $a$ .

$$\lim_{p \rightarrow a} f(p) = L \in \mathbb{R}^s \Rightarrow f \text{ acotada en } B_\delta(a) \cap D$$

## 3. Límite de funciones Vectoriales

$$f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}^s$$

$$f(p) = (f_1(p), f_2(p), f_3(p), \dots, f_s(p))$$

$$\lim_{p \rightarrow a} f(p) = L = (L_1, L_2, \dots, L_s) \in \mathbb{R}^s$$

$$\Leftrightarrow \lim_{p \rightarrow a} f_i(p) = L_i$$

## 4. LÍMITE DE LA SUMA DE FUNCIONES

$$\lim_{p \rightarrow a} f(p) = L$$

$$\lim_{p \rightarrow a} g(p) = M$$

$$\Rightarrow \lim_{p \rightarrow a} f(p) + g(p) = L + M$$

## 5. LÍMITE DE UNA FUNCIÓN POR UN ESCALAR

$$\lim_{p \rightarrow a} f(p) = L \in \mathbb{R}^n$$

$$\lim_{p \rightarrow a} \lambda(p) = \lambda \in \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow \lim_{p \rightarrow a} \lambda(p) f(p) = \lambda L$$

## 6. DESIGUALDADES DE LÍMITES PARA FUNC. REALES.

$$f, g : D \subset \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}$$

$$\lim_{p \rightarrow a} f(p) = L$$

$$\lim_{p \rightarrow a} g(p) = M$$

$$f(x) \leq g(x) \quad \forall x \neq a$$

$$\Rightarrow L \leq M$$

# EJEMPLO. Calcular si existe, el siguiente límite:

$$L = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\log(1 + x^3 + y^3)}{x^3 + y^3 + xy^3}$$

$$\frac{\log(1 + x^3 + y^3)}{x^3 + y^3 + xy^3} = \frac{\log(1 + x^3 + y^3)}{x^3 + y^3} \cdot \frac{x^3 + y^3}{x^3 + y^3 + xy^3}$$

$$\frac{\log(1 + x^3 + y^3)}{x^3 + y^3} = \frac{\log(1 + \rho^3)}{\rho^3} \quad \rho \rightarrow 0 \rightarrow 1 = L_1$$

$$\rho = \sqrt{x^3 + y^3}$$

$$\frac{x^3 + y^3}{x^3 + y^3 + xy^3} \rightarrow L_2$$

$$L = L_1 \cdot L_2$$

$$\frac{x^3 + y^3}{x^3 + y^3 + xy^3} = 1 / \left( 1 + \frac{xy^3}{x^3 + y^3} \right)$$

Vimos en el ejemplo de la primera parte de esta clase:

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{xy^3}{x^3 + y^3} = 0$$

$$\Rightarrow \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^3 + y^3}{x^3 + y^3 + xy^3} = 1 / (1 + 0) = 1 = L_3$$

$$L = L_1 \cdot L_3 = 1 \times 1 = 1$$



# CLASE 7 PARTE 5: LÍMITES DIRECCIONALES

## Bibliografía de la Clase7:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 1, sección 1.2, párrafos 11, 12 y 13.

## Ejercicios para las clase 7

•Práctico 2 del año 2006, ejercicios 3 a 11

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

Sea una función real de dos variables:  $f : D \subset \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$

$$a = (0, 0) \in D'$$

Límite de  $f$  cuando  $p$  tiende al origen  $a=(0,0)$

**Dirección por el origen:** rectas del plano  $x,y$  que pasan por el origen y tienen pendiente  $\lambda$ , o recta vertical  $x=0$  (pendiente infinita).  $y = \lambda x, \quad x = 0$

---

**DEFINICIÓN:** Límite direccional de  $f$  según la dirección con pendiente  $\lambda$  es:

$$\lim_{x \rightarrow 0} f(x, \lambda x)$$

En particular si la pendiente es 0 :

$$\lim_{x \rightarrow 0} f(x, 0)$$

Límite direccional según la dirección  $x=0$

$$\lim_{y \rightarrow 0} f(0, y)$$

## TEOREMA: Límites direccionales

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = L \not\Rightarrow \exists \text{ límites direccionales y son todos iguales a } L$$

## LÍMITE A LO LARGO DE CURVAS CONTINUAS:

$$\alpha : y = y(x) \text{ continua, } y_a = y(x_a)$$

$$L_\alpha = \lim_{x \rightarrow x_a} f(x, y(x))$$

## TEOREMA: Límite a lo largo de curvas

$$\lim_{(x,y) \rightarrow a} f(x,y) = L \not\Rightarrow \exists L_\alpha \text{ y es igual a } L$$

## Dem. Teorema de límites direccionales.

$$\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 \text{ t.q.}$$

$$(\mathbf{x}, y) \in D \quad 0 < \|(\mathbf{x}, y)\| < \delta \Rightarrow \|f(\mathbf{x}, y) - L\| < \epsilon \quad (1)$$

$$y = \lambda \mathbf{x}, \quad \|(\mathbf{x}, y)\| = \boxed{\|(\mathbf{x}, \lambda \mathbf{x})\| = \sqrt{1 + \lambda^2} \cdot |\mathbf{x}|}$$

$$\text{Elijo } \delta_1 = \delta / \sqrt{1 + \lambda^2}$$

$$0 < |\mathbf{x}| < \delta_1 \Rightarrow$$

$$0 < \sqrt{1 + \lambda^2} \cdot |\mathbf{x}| < \delta \Rightarrow$$

$$0 < \|(\mathbf{x}, \lambda \mathbf{x})\| < \delta$$

$$\underbrace{\Rightarrow}_{\text{por (1)}} \|f(\mathbf{x}, \lambda \mathbf{x}) - L\| < \epsilon$$

sigue

## Hemos probado:

$\forall \epsilon > 0 \exists \delta_1 > 0$  t.q.

$(\mathbf{x}, \lambda_{\mathbf{x}}) \in D, 0 < |\mathbf{x}| < \delta_1 \Rightarrow \|f(\mathbf{x}, \lambda_{\mathbf{x}}) - L\| < \epsilon$

$$\lim_{\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{0}} f(\mathbf{x}, \lambda_{\mathbf{x}}) = L \quad \square$$



# CLASE 8 PARTE 1: CONTINUIDAD DE FUNCIONES DE VARIAS VARIABLES.

## Bibliografía de la Clase 8:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.3, párrafos 15, 16 y 17.

## Ejercicios para las clase 8

- Práctico 3 del año 2006.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

Sea dada  $f : D \subset \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}^m$ ,  $a \in D$   
(no se define continuidad en puntos  $a$  que no pertenecen al dominio de  $D$ )

**DEFINICIÓN. Continuidad de  $f$  en el punto  $a$ :**

$f$  continua en  $a \in D$  si

$$\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 \text{ t.q.}$$
$$\underbrace{p \in D, \|p - a\| < \delta}_{p \in B_\delta(a) \cap D} \Rightarrow \underbrace{\|f(p) - f(a)\| < \epsilon}_{f(p) \in B_\epsilon(f(a))}$$

**DEFINICIÓN. Continuidad de  $f$  en el conjunto  $D$**

$f$  continua en  $D$  si

$$f \text{ continua en } a \quad \forall a \in D$$

## TEOREMA

$$f \text{ continua en } a \in D' \Leftrightarrow \lim_{p \rightarrow a} f(p) = f(a)$$

## OBSERVACIÓN:

$$f \text{ no continua en } a \rightarrow \lim_{p \rightarrow a} f(p) \left. \vphantom{\lim_{p \rightarrow a} f(p)} \right\} \begin{array}{l} \text{puede o no existir,} \\ \text{pero si existe,} \\ \text{es diferente de} \\ f(a) \end{array}$$

**EJEMPLO:** Encontrar los puntos de continuidad y discontinuidad de la siguiente función:

$$f(x, y) = \begin{cases} x^2 + 2y - 1 & \text{si } x \geq 0 \\ 3x + y^2 & \text{si } x < 0 \end{cases}$$

$$f(x, y) = \begin{cases} x^3 + 2y - 1 & \text{si } x \geq 0 \\ 3x + y^3 & \text{si } x < 0 \end{cases}$$

$$A = \{x \geq 0\}$$

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,b) \text{ en } A} f(x, y) = 2b - 1$$

$$B = \{x < 0\}$$

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,b) \text{ en } B} f(x, y) = b^3$$

$$2b - 1 = b^3 \iff b = 1$$

$f$  continua en  $\{(x, y) : x \neq 0\}$ ,  $y$  en  $(0, 1)$

$f$  discontinua en  $(0, b)$  si  $b \neq 1$



# CLASE 8 PARTE 2: PROPIEDADES DE LA CONTINUIDAD

## Bibliografía de la Clase 8:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.3, párrafos 15, 16 y 17.

## Ejercicios para las clase 8

- Práctico 3 del año 2006.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

## 1. FUNCIONES VECTORIALES CONTINUAS

$$f : D \subset \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}^m$$

$$f(p) = (f_1(p), f_2(p), f_3(p), \dots, f_m(p)) \in \mathbb{R}^m$$

$f$  continua  $\Leftrightarrow f_1, f_2, \dots, f_m$  continuas

## 2. FUNCIÓN REAL CONTINUA CONSERVA EL SIGNO EN UN ENTORNO DEL PUNTO DONDE ES NO NULA

$$f : D \subset \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}$$

$f$  continua en  $a$ ,  $f(a) \neq 0$

$\Rightarrow f(p) \neq 0 \quad \forall p \in B_\delta(a)$

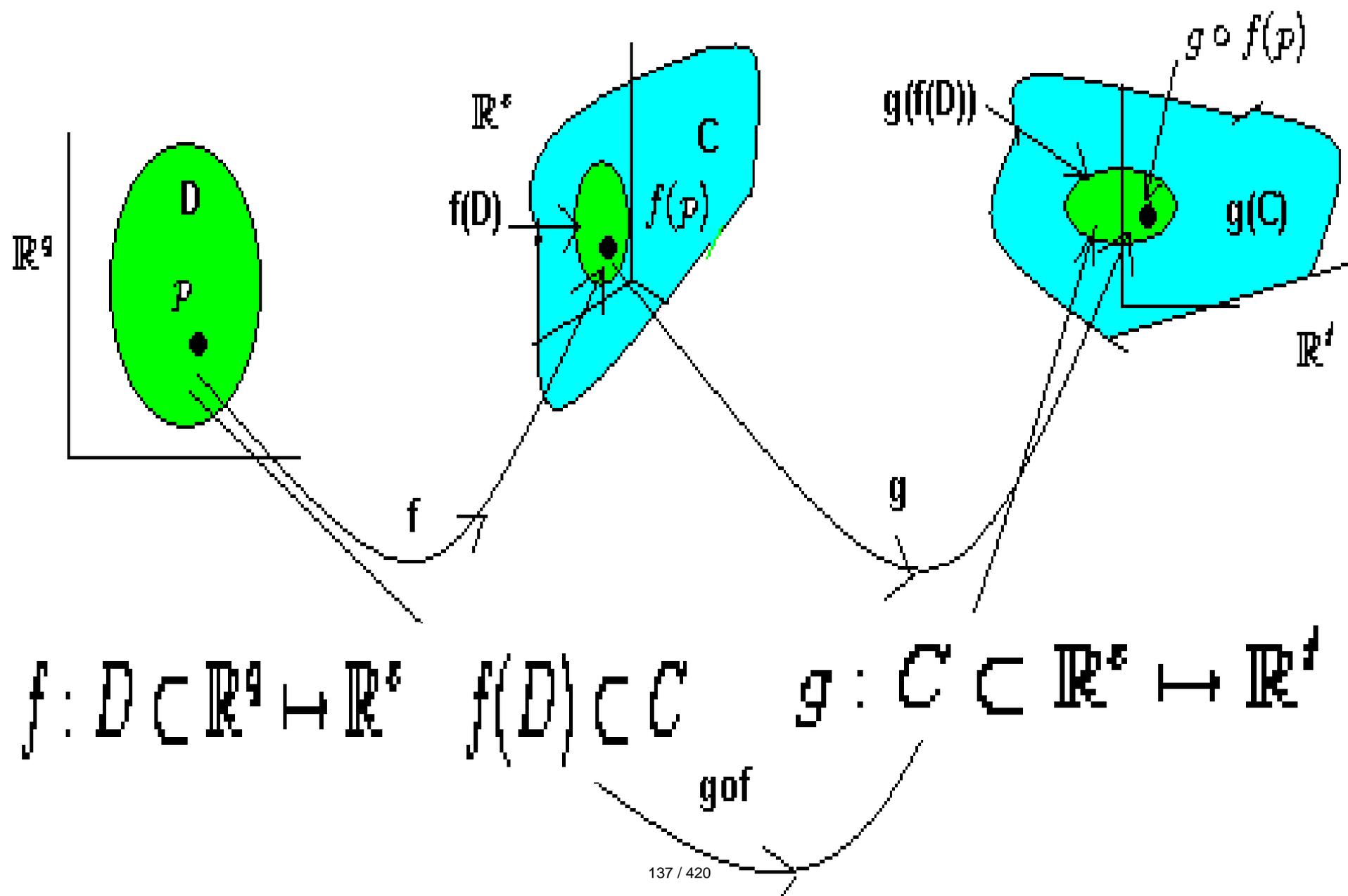
**3. La suma de funciones continuas es continua.**

**4. El producto de una función continua por el escalar  $\lambda(p)$  continuo, es continuo.**

**5. La composición de funciones continuas es continua.**

$$g \circ f(p) = g(f(p))$$

# COMPOSICIÓN DE FUNCIONES: $g \circ f(p) = g(f(p))$



**Dem. que la composición de funciones continuas es continua.**

$$a_n \rightarrow a \in D \quad \underbrace{\Rightarrow}_{f \text{ continua}} \quad f(a_n) \rightarrow f(a) \in C$$

$$f(a_n) \rightarrow f(a) \in C \quad \underbrace{\Rightarrow}_{g \text{ continua}} \quad g(f(a_n)) \rightarrow g(f(a))$$

$$a_n \rightarrow a \in D \Rightarrow g(f(a_n)) \rightarrow g(f(a)) \Rightarrow g \circ f \text{ continua} \quad \square$$



# CLASE 8 PARTE 3: CARACTERIZACIÓN DE LA CONTINUIDAD

## Bibliografía de la Clase 8:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.3, párrafos 15, 16 y 17.

## Ejercicios para las clase 8

- Práctico 3 del año 2006.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

## TEOREMA (Caracterización de la continuidad por abiertos.)

Una función es continua si y solo si la preimagen de cualquier abierto es un conjunto abierto.

$f : \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}^m$  continua

$\Leftrightarrow$

$f^{-1}(V)$  abierto  $\forall V \subset \mathbb{R}^m$  abierto



## Dem. Directo:



$$a \in f^{-1}(V) \Leftrightarrow f(a) \in V$$

$$f(a) \in V \quad V \text{ abierto} \Rightarrow \exists B_\epsilon(f(a)) \subset V$$

$$f \text{ continua} \Rightarrow \exists B_\delta(a) \text{ t.q.}$$

$$p \in B_\delta(a) \Rightarrow f(p) \in B_\epsilon(f(a))$$

$$p \in B_\delta(a) \Rightarrow f(p) \in B_\epsilon(f(a)) \subset V$$

$$p \in B_\delta(a) \Rightarrow f(p) \in V \Rightarrow p \in f^{-1}(V)$$

$$B_\delta(a) \subset f^{-1}(V) \Rightarrow a \text{ interior a } f^{-1}(V)$$

$$f^{-1}(V) \text{ abierto} \quad \square$$



$f^{-1}(V)$  abierto  $\forall V$  abierto ,

$\forall \epsilon > 0$   $f^{-1}(B_\epsilon(f(a)))$  abierto

$f(a) \in B_\epsilon(f(a)) \Rightarrow a \in f^{-1}(B_\epsilon(f(a)))$  abierto  $\Rightarrow$

$\exists \delta > 0$  t.q.  $B_\delta(a) \subset f^{-1}(B_\epsilon(f(a)))$

$p \in B_\delta(a) \Rightarrow f(p) \in B_\epsilon(f(a))$

$f$  continua  $\square$



# CLASE 9 PARTE 1: IMAGEN CONTINUA DE UN COMPACTO

## Bibliografía de la Clase 9:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.3, párrafos 18, 20 y 21.

## Ejercicios para las clase 9

- Práctico 3 del año 2006.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

**TEOREMA.** La imagen por una función continua de un conjunto compacto, es un conjunto compacto.

$$f \text{ continua} \quad K \text{ compacto} \\ \Rightarrow f(K) \text{ compacto}$$

Dem.

1ª parte: demostrar que  $f(K)$  acotado

Por absurdo si  $f(K)$  no fuera acotado:

$$\exists q_n \in f(K) \quad \text{t.q.} \quad \|q_n\| > n$$

$$q_n \rightarrow \infty, \quad q_{i_n} \rightarrow \infty$$



Teníamos:  $q_{i_n} \rightarrow \infty$

$$q_n \in f(K) \Rightarrow q_n = f(p_n) \quad p_n \in K$$

$K$  compacto,  $p_n \in K \Rightarrow \exists p_{i_n}$  t.q.  $\lim p_{i_n} = p \in K$

$$\lim f(p_{i_n}) = \lim q_{i_n} = f(p) \in f(K) \text{ absurdo } \square$$

**2ª parte: Demostrar que  $f(K)$  es cerrado. Por absurdo:**

$$\exists q \in \partial f(K), \quad q \notin f(K)$$

$$\exists q_n \in f(K) \text{ t.q. } q_n \rightarrow q \notin f(K) \quad q_{i_n} \rightarrow q \notin f(K)$$

**Repetimos el mismo argumento recuadrado en verde.  $\square$**



# CLASE 9 PARTE 2: TEOREMA DE WEIERSTRASS

## Bibliografía de la Clase 9:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.3, párrafos 18, 20 y 21.

## Ejercicios para las clase 9

- Práctico 3 del año 2006.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

$$f : D \subset \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}$$

## Máximos y mínimos (absolutos) de funciones reales.

**DEFINICIÓN:** El VALOR de la función  $f$  en el punto  $a \in D$

$$M = f(a)$$

se llama MAXIMO (absoluto) de  $f$  en  $D$  si

$$f(a) \geq f(p) \quad \forall p \in D$$



**OBSERVACIÓN:** El máximo existe cuando el supremo se alcanza en algún(os) punto(s) de  $D$ .

$$S = \sup_{p \in D} f(p) = f(a)$$

**OBSERVACIÓN:** El máximo (absoluto) si existe ES ÚNICO.

Se puede alcanzar en uno o muchos puntos  $a$  del Conjunto  $D$ .

$$f : D \subset \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}$$

**Máximos y mínimos (absolutos) de funciones reales.**

**DEFINICIÓN:** El VALOR de la función  $f$  en el punto  $b \in D$

$$m = f(b)$$

se llama MÍNIMO (absoluto) de  $f$  en  $D$  si

$$f(b) \leq f(p) \quad \forall p \in D$$

**OBSERVACIÓN:** El mínimo existe cuando el ínfimo se alcanza en algún(os) punto(s) de  $D$ .

**OBSERVACIÓN:** El mínimo (absoluto) si existe  
**ES ÚNICO.**

Se puede alcanzar en uno o muchos puntos a del Conjunto  $D$ .



## TEOREMA DE WEIERSTRASS.

Toda función continua en un compacto  $K$  tiene  
Máximo y mínimo en  $K$ .

Dem.

$f(K)$  compacto

$f(K)$  acotado  $\Rightarrow$

$$\exists \sup_{p \in K} f(p) = S$$

$\exists q_n \in f(K)$  t.q.  $q_n \rightarrow S$

$f(K)$  cerrado  $\Rightarrow$

$$q_n \in f(K), \quad q_n \rightarrow S, \quad \Rightarrow \quad S \in f(K)$$

$$\Rightarrow \quad \exists a \in K \text{ t.q. } f(a) = S \quad \square$$



# CLASE 9 PARTE 3: CONTINUIDAD UNIFORME

## Bibliografía de la Clase 9:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.3, párrafos 18, 20 y 21.

## Ejercicios para las clase 9

- Práctico 3 del año 2006.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.



## DEFINICIÓN:

$f$  es uniformemente continua en el conjunto  $D$  si

$$\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$$

(independiente de  $a \in D$ ) t.q.

$$a, p \in D, \|p - a\| < \delta \Rightarrow \|f(p) - f(a)\| < \epsilon$$

**TODA FUNCIÓN UNIFORMEMENTE CONTINUA EN  $D$  es continua en  $D$ , pero el recíproco es falso.**

**EJEMPLO.** Probar que la siguiente función es uniformemente continua en todo el plano  $\mathbb{R}^2$ :

$$f(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2} \text{ en } \mathbb{R}^2$$

$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2} = \|(x, y)\|$$

$$\|p - a\| < \delta \Rightarrow$$

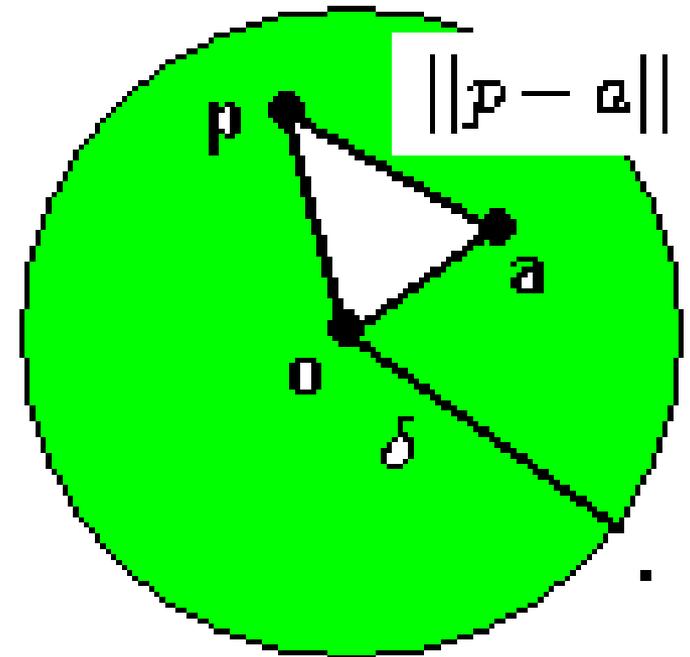
$$|f(p) - f(a)| = |\rho_p - \rho_a| =$$

$$|||p|| - ||a||| \leq \|p - a\| < \delta = \epsilon$$

**Conclusión:**

$$\forall \epsilon > 0 \text{ elijo } \delta = \epsilon$$

$$\|p - a\| < \delta \Rightarrow |f(p) - f(a)| < \epsilon \quad \square$$



**EJEMPLO.** Probar que la siguiente función no es uniformemente continua en  $\mathbb{R}^2$ .

$$f(x, y) = x^3 + y^3$$

**NOTA:** Por el teorema de Heine que veremos luego esa función es uniformemente continua en cualquier compacto contenido en  $\mathbb{R}^2$ .

**Dem.** Por absurdo, si lo fuera:

$$\forall \epsilon > 0, \epsilon = 1, \exists \delta > 0 \text{ t.q.}$$

$$\|p - a\| < \delta \Rightarrow |f(p) - f(a)| < 1$$

$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$|f(p) - f(a)| = |\rho_p^3 - \rho_a^3| = (\rho_p + \rho_a) |\rho_p - \rho_a|$$

$$\|p - a\| < \delta \Rightarrow |f(p) - f(a)| < 1$$

$$|f(p) - f(a)| = |\rho_p^3 - \rho_a^3| = (\rho_p + \rho_a) |\rho_p - \rho_a|$$

$$a = \left( \frac{2}{\delta}, 0 \right), \quad p = \left( \frac{2}{\delta} + \frac{\delta}{2}, 0 \right)$$

$$\|p - a\| = \frac{\delta}{2} < \delta \Rightarrow |f(p) - f(a)| < 1$$

$$|f(p) - f(a)| = \frac{\delta}{2} \cdot \left( \frac{4}{\delta} + \frac{\delta}{2} \right) = 2 + \frac{\delta^3}{4} > 2$$

$$|f(p) - f(a)| > 2 \quad \text{absurdo} \quad \square$$



# CLASE 9 PARTE 4: PROPIEDADES DE LA CONTINUIDAD UNIFORME

## Bibliografía de la Clase 9:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.3, párrafos 18, 20 y 21.

## Ejercicios para las clase 9

- Práctico 3 del año 2006.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

1. Si  $f$  es uniformemente continua en  $D$  entonces es uniformemente continua en cualquier subconjunto de  $D$ .

2. Si  $f$  es uniformemente continua en  $D$  y en  $E$  entonces es uniformemente continua en la unión de  $D$  con  $E$ .

Es también cierto para una unión de tres, cuatro, o una cantidad finita de conjuntos. Pero es falso para una unión infinita.

3. Si  $f$  es uniformemente continua en  $D$  entonces para toda pareja de sucesiones

$$a_n \in D, b_n \in D \text{ t.q.}$$

$$\|a_n - b_n\| \rightarrow 0$$

$$\Rightarrow \|f(a_n) - f(b_n)\| \rightarrow 0$$

## EJEMPLO. Probar que

$f(x, y) = \frac{1}{x^2 + y^2}$  no es uniformemente continua en  $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$

$$P_n = \left( \frac{1}{\sqrt{n}}, 0 \right), \quad Q_n = \left( \frac{1}{\sqrt{n+2}}, 0 \right)$$

$$\|Q_n - P_n\| = \left| \frac{1}{\sqrt{n}} - \frac{1}{\sqrt{n+2}} \right| \rightarrow 0$$

$$|f(Q_n) - f(P_n)| = 2 \not\rightarrow 0 \quad \square$$



# CLASE 9 PARTE 5: CONTINUIDAD UNIFORME EN COMPACTOS

## Bibliografía de la Clase 9:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 1, sección 1.3, párrafos 18, 20 y 21.

## Ejercicios para las clase 9

- Práctico 3 del año 2006.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2006.

# TEOREMA de HEINE.



$K \subset \mathbb{R}^n$      $K$  compacto

$f : K \rightarrow \mathbb{R}^m$  continua



**$f$  es  
uniformemente  
continua en  $K$ .**

Dem.

Por absurdo, supongo que existe  $\epsilon_0 > 0$  t.q.

$\forall \delta > 0, \delta = 1/n \quad \exists p_n, q_n \in K,$

$\|p_n - q_n\| < 1/n, \quad \|f(p_n) - f(q_n)\| \geq \epsilon_0 > 0$

$\|f(p_{i_n}) - f(q_{i_n})\| \not\rightarrow 0$

**sigue**

Teníamos:

$$\|p_n - q_n\| < 1/n^2,$$

$$\|f(p_{i_n}) - f(q_{i_n})\| \not\rightarrow 0$$

$K$  compacto  $p_n \in K, q_n \in K \Rightarrow$

$$\exists p_{i_n} \rightarrow p \in K, q_{i_n} \rightarrow q \in K$$

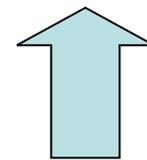
$$\Rightarrow \|p_{i_n} - q_{i_n}\| \rightarrow \|p - q\|$$

$$\|p_{i_n} - q_{i_n}\| < \frac{1}{i_n} \rightarrow 0$$

$$\Rightarrow p = q$$

$$\|f(p_{i_n}) - f(q_{i_n})\| \rightarrow 0$$

absurdo  $\square$



$$\|f(p_{i_n}) - f(q_{i_n})\| \rightarrow \|f(p) - f(q)\| = 0 \text{ pues } p = q$$



# CLASE 10 PARTE 1: DERIVADAS PARCIALES PRIMERAS

## Bibliografía de la Clase 10:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 2, sección 2.1, párrafos 22 y 23.

## Ejercicios para las clase 10

•Práctico 4 del año 2006, ejercicios 1 a 5 y 13.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

# DERIVADAS PARCIALES

Dada  $z = f(x, y)$

$$\frac{\partial f}{\partial x}$$

La **derivada parcial de f respecto de x** es la derivada de f como función de una sola variable x, dejando y constante.

$$\frac{\partial f}{\partial y}$$

La **derivada parcial de f respecto de y** es la derivada de f como función de una sola variable y, dejando x constante.

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + h, y_0) - f(x_0, y_0)}{h}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = \lim_{k \rightarrow 0} \frac{f(x_0, y_0 + k) - f(x_0, y_0)}{k}$$

## Notaciones para las derivadas parciales:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(a) \quad f_x(a)$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(a) \quad f_y(a)$$

### EJEMPLO:

$$f(x, y) = 3x^2 + y^3x + y$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 6x + y^3$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 3y^2x + 1$$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(1, 1) = 7, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = 4$$



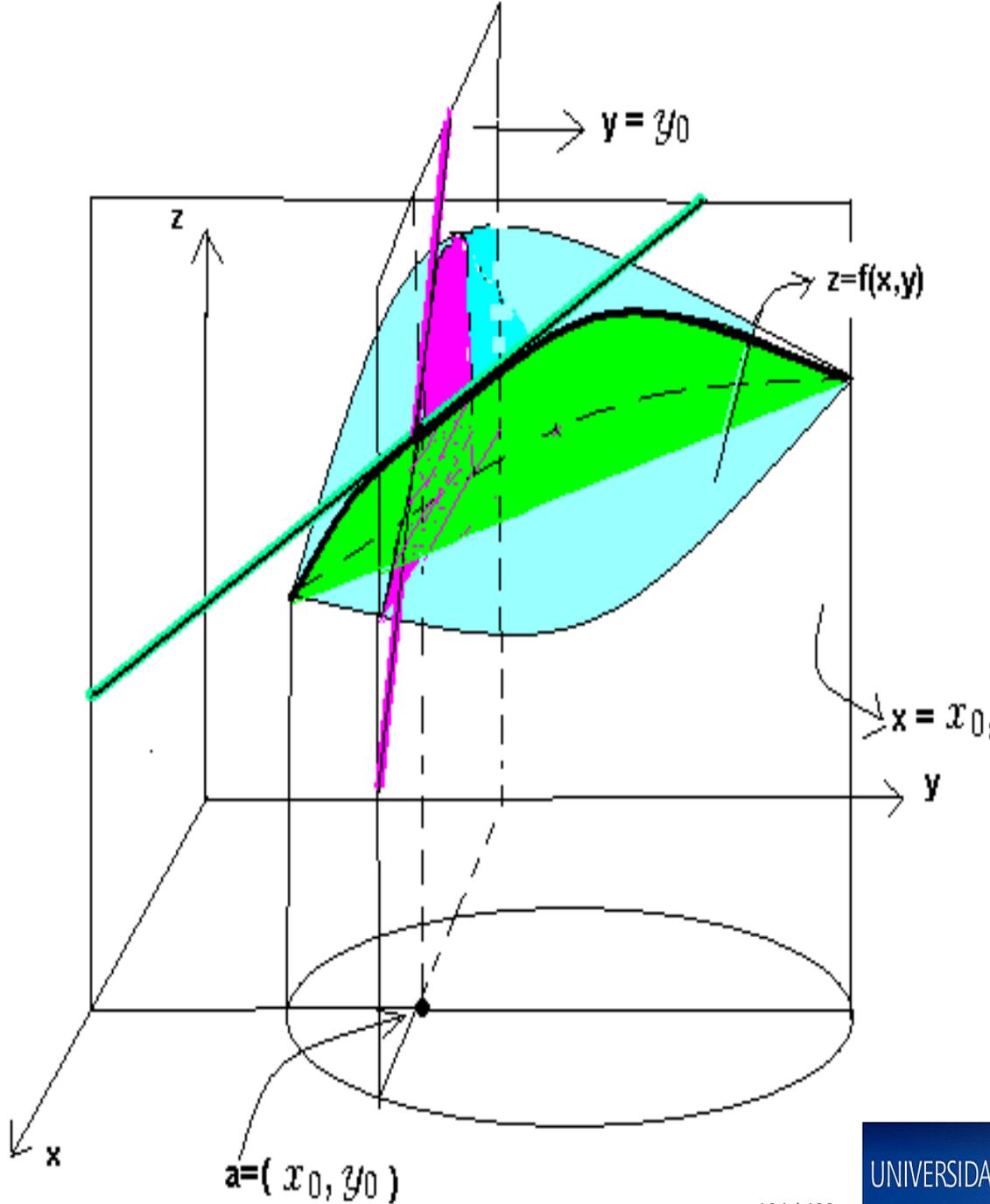
# INTERPRETACIÓN GRÁFICA:

Recta verde de pendiente

$$\frac{\partial f}{\partial y}(a)$$

Recta rosada de pendiente

$$\frac{\partial f}{\partial x}(a)$$



## PARA FUNCIONES DE TRES VARIABLES:

Se definen **las tres derivadas parciales**

$$f(x, y, z)$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} \quad \frac{\partial f}{\partial y} \quad \frac{\partial f}{\partial z}$$

ó

$$f_x \quad f_y \quad f_z$$

derivadas respecto de  $x$ ,  $y$  ó  $z$  respectivamente dejando las otras dos variables constantes.

## PARA FUNCIONES DE $q$ VARIABLES:

$$f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}$$

$$z = f(x_1, x_2, \dots, x_q) \quad \frac{\partial f}{\partial x_1} \quad \frac{\partial f}{\partial x_2} \quad \dots \quad \frac{\partial f}{\partial x_q}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_j}(a) = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{f(a + \lambda e_j) - f(a)}{\lambda}$$

$$e_j = (0, 0, \dots, \underbrace{1}_{\text{lugar } j}, \dots, 0)$$



## OBSERVACIÓN IMPORTANTE:

Para funciones  $f(x)$  de una sola variable real:

Existe derivada  $f'$  **IMPLICA** que  $f$  es continua

Para funciones  $f(x_1, x_2, \dots, x_q)$  de más de dos variables reales:

Existen las derivadas parciales **NO IMPLICA**  
que  $f$  sea continua.

Existen funciones de varias variables:

- continuas que no tienen derivadas parciales.
- que tienen derivadas parciales y no son continuas.
- que no son continuas ni tienen derivadas parciales.
- que son continuas y tienen derivadas parciales.



# CLASE 10 PARTE 2: MATRIZ JACOBIANA

## Bibliografía de la Clase 10:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 2, sección 2.1, párrafos 22 y 23.

## Ejercicios para las clase 10

•Práctico 4 del año 2006, ejercicios 1 a 5 y 13.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

# MATRIZ JACOBIANA.

$$f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}^s$$

$$f = (f_1, f_2, \dots, f_s)$$

$$f_i = f_i(x_1, x_2, \dots, x_q)$$

$J f(\mathbf{a})$  es la matriz con  $s$  filas y  $q$  columnas, tal que en la fila  $i$ , columna  $j$ , tiene el término  $\frac{\partial f_i}{\partial x_j}(\mathbf{a})$

$$J f = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_q} \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1} & \frac{\partial f_2}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial f_2}{\partial x_q} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial f_s}{\partial x_1} & \frac{\partial f_s}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial f_s}{\partial x_q} \end{bmatrix}$$

**EJEMPLO.** Hallar la matriz Jacobiana en el punto  $a = (1,1)$  de la función  $f$  siguiente:

$$f(x, y, z) = e^{x+y^3+z^2}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = e^{x+y^3+z^2}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 3y^2 e^{x+y^3+z^2}$$

$$\frac{\partial f}{\partial z} = 2z e^{x+y^3+z^2}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(1, 1) = 1e^3$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(1, 1) = 3e^3$$

$$\frac{\partial f}{\partial z}(1, 1) = 2e^3$$

$$Jf \quad 1 \times 3$$

$$Jf = \begin{bmatrix} e^{x+y^3+z^2} & 3y^2 e^{x+y^3+z^2} & 2z e^{x+y^3+z^2} \end{bmatrix}$$

$$Jf(1, 1) = \begin{bmatrix} e^3 & 3e^3 & 2e^3 \end{bmatrix}$$

**EJEMPLO.** Hallar la matriz Jacobiana en el punto (1,2) de

$$f(x, y) = (x^2y^3, e^{x^2+y^2}, \text{sen}(2\pi y))$$

$$Jf(x, y) \quad 3 \times 2$$

$$Jf(x, y) = \begin{bmatrix} 2xy^3 & 3x^2y^2 \\ 2xe^{x^2+y^2} & 4y^3e^{x^2+y^2} \\ 0 & 2\pi \cos(2\pi y) \end{bmatrix}$$

$$Jf(1, 2) = \begin{bmatrix} 16 & 12 \\ 2e^{17} & 32e^{17} \\ 0 & 2\pi \end{bmatrix}$$



# CLASE 10 PARTE 3: DERIVADAS PARCIALES DE ORDEN SUPERIOR Y FUNCIONES DE CLASE Cr.

## Bibliografía de la Clase 10:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 2, sección 2.1, párrafos 22 y 23.

## Ejercicios para la clase 10

- Práctico 4 del año 2006, ejercicios 1 a 5 y 13.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

**DERIVADAS PARCIALES SEGUNDAS:** Se obtiene derivando parcialmente respecto a una variable  $x_i$  (dejando las demás fijas) y a lo que se obtiene derivándolo parcialmente respecto a otra o la misma variable  $x_j$  (dejando las demás fijas).

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right) = f_{xx}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial f}{\partial y} \right) = f_{yy}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right) = f_{yx}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial f}{\partial y} \right) = f_{xy}$$

**Derivadas “iteradas”**

**EJEMPLO:** Calcular las derivadas parciales primeras y segundas de  $f$ . Verificar que las derivadas iteradas son iguales entre sí.

$$f(x, y) = e^{x^2+y^3}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 2xe^{x^2+y^3}$$

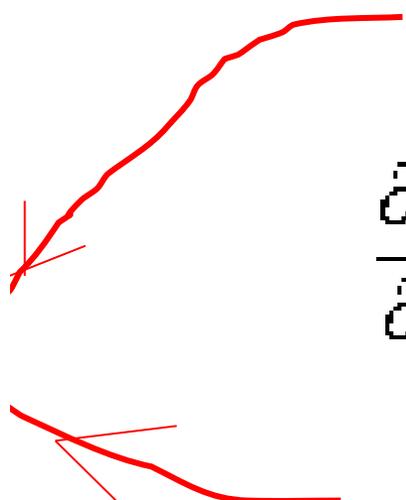
$$\frac{\partial f}{\partial y} = 3y^2e^{x^2+y^3}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = (2 + 4x^2)e^{x^2+y^3}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = 6xy^2e^{x^2+y^3}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = (6y + 9y^4)e^{x^2+y^3}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 6xy^2e^{x^2+y^3}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$$


**DEFINICIÓN:**  $f$  de clase  $C^1$

si existen derivadas parciales primeras y son todas continuas.

**DEFINICIÓN:**  $f$  de clase  $C^2$

si existen derivadas parciales primeras y segundas y son todas continuas.

**DEFINICIÓN:**  $f$  de clase  $C^r$

si existen derivadas parciales hasta orden  $r$  y son todas continuas.

## EJEMPLO:

Encontrar si existe una función  $f(x,y)$  tal que:

$$f_x = e^{x+y} = e^x e^y \quad f_y = e^x e^y + \cos y$$

$$f_x = e^{x+y} = e^x e^y$$

$$\Rightarrow f(x,y) = e^x e^y + A(y)$$

$$\Rightarrow f_y = e^x e^y + A'(y)$$

$$\Rightarrow A'(y) = \cos y \quad A(y) = \operatorname{sen} y + K$$

$$\Rightarrow f(x,y) = e^{x+y} + \operatorname{sen} y + K$$





# CLASE 11 PARTE 1: DERIVADAS DIRECCIONALES

## Bibliografía de la Clase 10:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 2, sección 2.1, párrafos 22 y 23.

## Ejercicios para las clase 11

- Práctico 4 del año 2006, ejercicios 1 a 5 y 13.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

**DERIVADAS DIRECCIONALES:** Sea  $f$

$$f : D \subset \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}, \quad D \text{ abierto}, \quad a = (x_0, y_0) \in D$$

$$z = f(x, y)$$

Sea un vector  $u$ , que da una dirección por el punto  $a$ :

$$u = (\cos \theta, \operatorname{sen} \theta), \quad \theta \in [0, \pi)$$

**Derivada direccional en el punto  $a$**

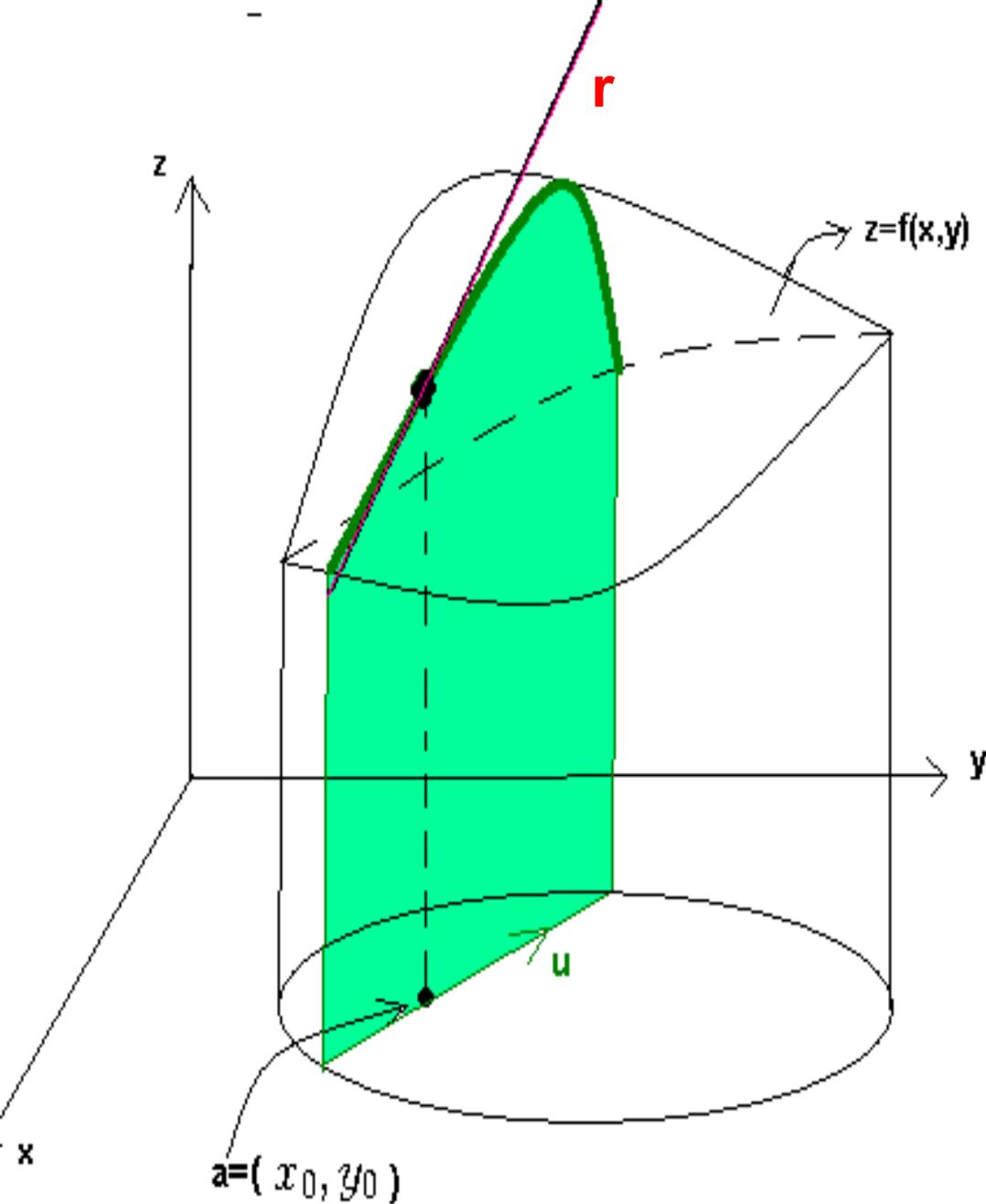
**según la dirección del vector  $u$ :** es la derivada de  $f$  a lo largo de la recta que pasa por  $a$  colineal con  $u$ :

$$\frac{\partial f}{\partial u}(a) = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{f(a + \lambda u) - f(a)}{\lambda}$$

# INTERPRETACIÓN GRÁFICA DE LA DERIVADA DIRECCIONAL:

Recta **r** tiene pendiente:

$$\frac{\partial f}{\partial u}(a)$$



**Las derivadas parciales son dos derivadas direccionales particulares:** en las direcciones de los versores

$$u = e_1 = (1, 0) \text{ y } v = e_2 = (0, 1).$$

**respectivamente.**

$$\frac{\partial f}{\partial x}(a) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a + he_1) - f(a)}{h}, \quad e_1 = (1, 0)$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(a) = \lim_{k \rightarrow 0} \frac{f(a + ke_2) - f(a)}{k}, \quad e_2 = (0, 1)$$

**Las derivadas parciales son dos derivadas direccionales particulares:** en las direcciones de los versores

$$u = e_1 = (1, 0) \text{ y } v = e_2 = (0, 1).$$

**respectivamente.**

$$\frac{\partial f}{\partial x}(a) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a + he_1) - f(a)}{h}, \quad e_1 = (1, 0)$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(a) = \lim_{k \rightarrow 0} \frac{f(a + ke_2) - f(a)}{k}, \quad e_2 = (0, 1)$$

Para funciones reales de  $q$  variables:

$$f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}$$

Dado un versor  $u$  de  $\mathbb{R}^q$ , la derivada direccional en el punto  $a$  según la dirección del versor  $u$  es:

$$\frac{\partial f}{\partial u}(a) = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{f(a + \lambda u) - f(a)}{\lambda}$$



## EJEMPLO

$$f(x, y) = x^2 + y^2 \quad a = (x_0, y_0) \quad u = (\cos \theta, \text{sen } \theta)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial u}(a) &= \lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{(x_0 + \lambda \cos \theta)^2 + (y_0 + \lambda \text{sen } \theta)^2 - (x_0^2 + y_0^2)}{\lambda} = \\ &= \lim_{\lambda \rightarrow 0} 2 \cos \theta (x_0 + \lambda \cos \theta) + 2 \text{sen } \theta (y_0 + \lambda \text{sen } \theta) = \\ & \quad 2x_0 \cos \theta + 2y_0 \text{sen } \theta \end{aligned}$$

**En particular, en el punto  $a = (1, 2)$ , la derivada direccional según versor  $u = (\cos \theta, \text{sen } \theta)$  es:**

$$\frac{\partial f}{\partial u}(1, 2) = 2 \cos \theta + 4 \text{sen } \theta$$

$$\theta = 0, \quad u = (1, 0), \quad \frac{\partial f}{\partial x}(1, 2) = 2$$

$$\theta = \pi/2, \quad u = (0, 1), \quad \frac{\partial f}{\partial y}(1, 2) = 4$$



# CLASE 11 PARTE 2: DERIVADAS DIRECCIONALES

## Bibliografía de la Clase 10:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 2, sección 2.1, párrafos 22 y 23.

## Ejercicios para las clase 11

- Práctico 4 del año 2006, ejercicios 1 a 5 y 13.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.



# OBSERVACIÓN:

$\exists$  derivadas direccionales  
en todas las direcciones



$\exists$  derivadas  
parciales

$\exists$  derivadas  
parciales



$\exists$  derivadas direccionales  
en todas las direcciones

$$f(x, y) = 1 \text{ si } xy = 0$$

$$f(x, y) = 0 \text{ si } xy \neq 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0 + h, 0) - f(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1 - 1}{h} = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = \lim_{k \rightarrow 0} \frac{f(0, 0 + k) - f(0, 0)}{k} = \lim_{k \rightarrow 0} \frac{1 - 1}{k} = 0$$

$$u = (\cos \theta, \sin \theta) \quad \theta \neq 0, \theta \neq \pi/2$$

$$\frac{\partial f}{\partial u}(0, 0) = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{f(\lambda \cos \theta, \lambda \sin \theta) - f(0, 0)}{\lambda} = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{0 - 1}{\lambda} \quad \nexists$$

# OBSERVACIÓN

$\exists$  derivadas direccionales  $\not\Rightarrow f$  es continua  
 $f$  es continua  $\not\Rightarrow \exists$  derivadas direccionales

**EJEMPLO:** 
$$\left\{ \begin{array}{l} f(x, y) = \frac{x^3}{y} \text{ si } y \neq 0 \\ f(x, 0) = 0 \end{array} \right.$$

$$\lim_{y \rightarrow 0} f(0, y) = \lim_{y \rightarrow 0} \frac{0}{y} = 0 = L_1$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} f(x, x^3) = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^3}{x^3} = 1 = L_2$$

$$L_1 \neq L_2 \Rightarrow \nexists \lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} f(x, y)$$

$f(x, y)$  no es continua en  $(0, 0)$

$$u = (\cos \theta, \sin \theta)$$

$$\frac{\partial f}{\partial u}(0, 0) =$$

$$\lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{f(\lambda \cos \theta, \lambda \sin \theta) - f(0, 0)}{\lambda} =$$

$$= \lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{\lambda^3 \cos \theta}{\lambda^2 \sin \theta} = 0 \text{ si } \theta \neq 0$$

$$= \lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{0 - 0}{\lambda} = 0 \text{ si } \theta = 0$$

Existen derivadas direccionales en  $(0, 0)$  según todas las direcciones  $u$ .

**OTRO EJEMPLO:**  $f(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$

$f$  es continua en  $(0, 0)$



$$u = (\cos \theta, \sin \theta)$$

$$\frac{\partial f}{\partial u}(0, 0) = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{f(\lambda \cos \theta, \lambda \sin \theta) - f(0, 0)}{\lambda} =$$

$$= \lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{\sqrt{\lambda^2 \cos^2 \theta + \lambda^2 \sin^2 \theta}}{\lambda} = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{|\lambda|}{\lambda} \neq$$

No existen derivadas direccionales en  $(0, 0)$ .



# CLASE 12 PARTE 1: DIFERENCIABILIDAD

## Definición

### Bibliografía de la Clase 12:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 2, sección 2.2, párrafos 24, 25 y 26.

### Ejercicios para las clase 12

•Práctico 4 del año 2006, ejercicios 6, 7, 9 y 10.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

Sea dada un función  $f$  en un abierto  $D$ , y un punto  $a$  en  $D$ :

$$f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}^s, \quad D \text{ abierto}, \quad a \in D$$

Para cada punto  $p = x$  en un entorno de  $a$   
se llama incremento Delta  $x$   
al vector  $p - a = x - a$

$$p = x \in D_\delta(a) \subset D$$
$$\Delta x = x - a = p - a$$

**DEFINICIÓN:** Se dice que  $f$  es diferenciable en el punto  $a$  si

$\exists$  transformación lineal  $Df(a) : \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}^s$   
tal que

$$f(p) - f(a) = Df(a)(p - a) + \epsilon(p) \cdot \|p - a\|$$

$$\lim_{p \rightarrow a} \epsilon(p) = 0$$



Notaciones:

$$f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{a}) = Df(\mathbf{a}) \underbrace{(\Delta \mathbf{x})}_{\mathbf{x} - \mathbf{a}} + \underbrace{o(\|\mathbf{x} - \mathbf{a}\|)}_{\epsilon(\mathbf{x}) \cdot \|\mathbf{x} - \mathbf{a}\|}$$

$$\Delta f = f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{a})$$

**OBSERVACIÓN:**

$\exists$  derivadas parciales en  $a \not\Rightarrow f$  diferenciable en  $a$

**TEOREMA:**

$f$  diferenciable en  $a \Rightarrow \exists$  derivadas parciales en  $a$



$f$  diferenciable en  $a \Rightarrow \exists$  derivadas parciales en  $a$

Además:

La matriz asociada a la transformación lineal  $Df(a)$  es la matriz Jacobiana.  $Jf(a)$  es decir:

$$Df(a) \cdot \Delta \mathbf{x} = \begin{bmatrix} \partial f_1 / \partial x_1 & \dots & \partial f_1 / \partial x_q \\ \dots & \dots & \dots \\ \partial f_s / \partial x_1 & \dots & \partial f_s / \partial x_q \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \Delta x_1 \\ \Delta x_2 \\ \Delta x_q \end{bmatrix}$$

$$\Delta x_j = x_j - a_j$$

$$\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_q) \quad a = (a_1, \dots, a_q)$$

$$\Delta \mathbf{x} = \mathbf{x} - a = (x_1 - a_1, \dots, x_q - a_q)$$

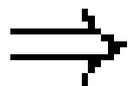
Dem.

$$\frac{f(a + he_j) - f(a)}{h} = Df(a)e_j + \frac{\epsilon(a + he_j)|h|}{h}$$

$$\Rightarrow \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a + he_j) - f(a)}{h} = Df(a)e_j$$

Sus componentes  $Df_1(a)e_j$ ,  $Df_i(a)e_j$ ,  $Df_s(a)e_j$  forman la columna  $j$ -ésima de la matriz Jacobiana  $Jf(a)$ .

Existen las derivadas parciales  $\partial f_i / \partial x_j = Df_i(a)e_j$  y son iguales al término en la fila  $i$ , columna  $j$  de la matriz asociada a la transformación lineal  $Df(a)$   $\square$





## OBSERVACIONES:

### 1. Por el teorema anterior:

$f$  diferenciable en  $a \Rightarrow \exists$  derivadas parciales en  $a$

### 2.

$\exists$  derivadas parciales en  $a \not\Rightarrow f$  diferenciable en  $a$

pues

Para que  $f$  sea diferenciable en  $a$ , además de existir la matriz Jacobiana  $Jf(a)$  (es decir todas las derivadas parciales) se necesita que

$$\lim_{\mathbf{x} \rightarrow a} \frac{f(\mathbf{x}) - f(a) - Jf(a)(\mathbf{x} - a)}{\|\mathbf{x} - a\|} = 0$$

$$\lim_{\Delta \mathbf{x} \rightarrow 0} \frac{\Delta f - Jf(a)\Delta \mathbf{x}}{\|\Delta \mathbf{x}\|} = 0$$



## OBSERVACIONES:

### Del pizarrón anterior

$\exists$  derivadas parciales en  $a \not\Rightarrow f$  diferenciable en  $a$

Sin embargo, demostraremos más adelante que

$\exists$  derivadas parciales en  $p$   
y son continuas  $\forall p \in B_\delta(a) \Rightarrow f$  diferenciable en  $a$

Esto último da un procedimiento suficiente (pero no necesario) para probar que  $f$  es diferenciable:  
hallar las derivadas parciales en un punto  $p$  genérico (si existen) y demostrar que son continuas.



# CLASE 12 PARTE 2: DIFERENCIABILIDAD Cálculo del diferencial.

## Bibliografía de la Clase 12:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 2, sección 2.2, párrafos 24, 25 y 26.

## Ejercicios para las clase 12

•Práctico 4 del año 2006, ejercicios 6, 7, 9 y 10.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

**DEFINICIÓN:** Si  $f$  es diferenciable en el punto  $a$  se llama **DIFERENCIAL** de  $f$  en al punto  $a$ :

$$Df(a)(\Delta x)$$

o (según el autor) también a la transformación lineal:

$$Df(a)$$

**EJEMPLO.** Calcular el diferencial de  $f$  en  $(0,0)$  siendo:

$$f(x, y) = e^{x+y} + 2\operatorname{sen}(2x - y)$$

$$Jf(x, y) = \left[ e^{x+y} + 4\cos(2x - y) \quad e^{x+y} - 2\cos(2x - y) \right]$$

**$f$  es diferenciable porque sus derivadas parciales son continuas.**

$$Jf(0, 0) = \left[ 5 \quad -1 \right] \quad \Delta \mathbf{x} = (\Delta x, \Delta y) = (x - 0, y - 0) = (x, y)$$

$$Df(0, 0)\Delta \mathbf{x} = Jf(0, 0) \cdot \begin{pmatrix} \Delta x \\ \Delta y \end{pmatrix} = 5\Delta x - \Delta y = 5x - y$$





# **CLASE 12 PARTE 3: DIFERENCIABILIDAD**

## **Relación con continuidad y derivadas direccionales**

### **Bibliografía de la Clase 12:**

•**Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 2, sección 2.2, párrafos 24, 25 y 26.**

### **Ejercicios para las clase 12**

•**Práctico 4 del año 2006, ejercicios 6, 7, 9 y 10.**

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

## TEOREMA. Diferenciabilidad y continuidad.

**f diferenciable en a  $\implies$  f continua en a.**

Dem.

$$f(p) - f(a) = Df(a)(p - a) + \epsilon(p) \|p - a\|$$

$$\lim_{p \rightarrow a} \epsilon(p) = 0$$

$$\lim_{p \rightarrow a} f(p) - f(a) = \lim_{p \rightarrow a} Df(a)(p - a) + \epsilon(p) \|p - a\| = 0 + 0 = 0$$

$$\lim_{p \rightarrow a} f(p) = f(a) \quad \square$$



## TEOREMA. Diferenciabilidad y derivadas direccionales.

$f$  diferenciable en  $a \implies$  Existen derivadas direccionales y son

$$\frac{\partial f}{\partial u}(a) = Df(a)u$$

Dem.



$$\frac{f(a + \lambda u) - f(a)}{\lambda} = \frac{Df(a)\lambda u + \epsilon(a + \lambda u)|\lambda|}{\lambda}$$

$$\lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{f(a + \lambda u) - f(a)}{\lambda} = Df(a)u \quad \square$$

## PROPIEDADES DE LA DIFERENCIABILIDAD:

1. La suma de funciones diferenciables es diferenciable y

$$D(f + g)(a) = Df(a) + Dg(a)$$

2. El producto de una función diferenciable por un real es diferenciable y

$$D(\lambda f) = \lambda Df$$



3. Veremos más adelante que la composición  $f \circ g$  de funciones diferenciables es diferenciable, y que vale la REGLA de la CADENA

$$D(f \circ g)(a) = Df(g(a)) \cdot Dg(a)$$



# CLASE 13 PARTE 1: FUNCIONES REALES DE DOS VARIABLES. Plano tangente.

## Bibliografía de la Clase 13:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 2, sección 2.2, párrafos 26 y 27.

## Ejercicios para las clase 12

•Práctico 4 del año 2006, ejercicios 8 y 11.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

Sea dada una función real de dos variables  $f(x,y)$ , definida en un abierto  $D$ . Sea dado un punto  $a = (x_0, y_0) \in D$

**DEFINICIÓN:**

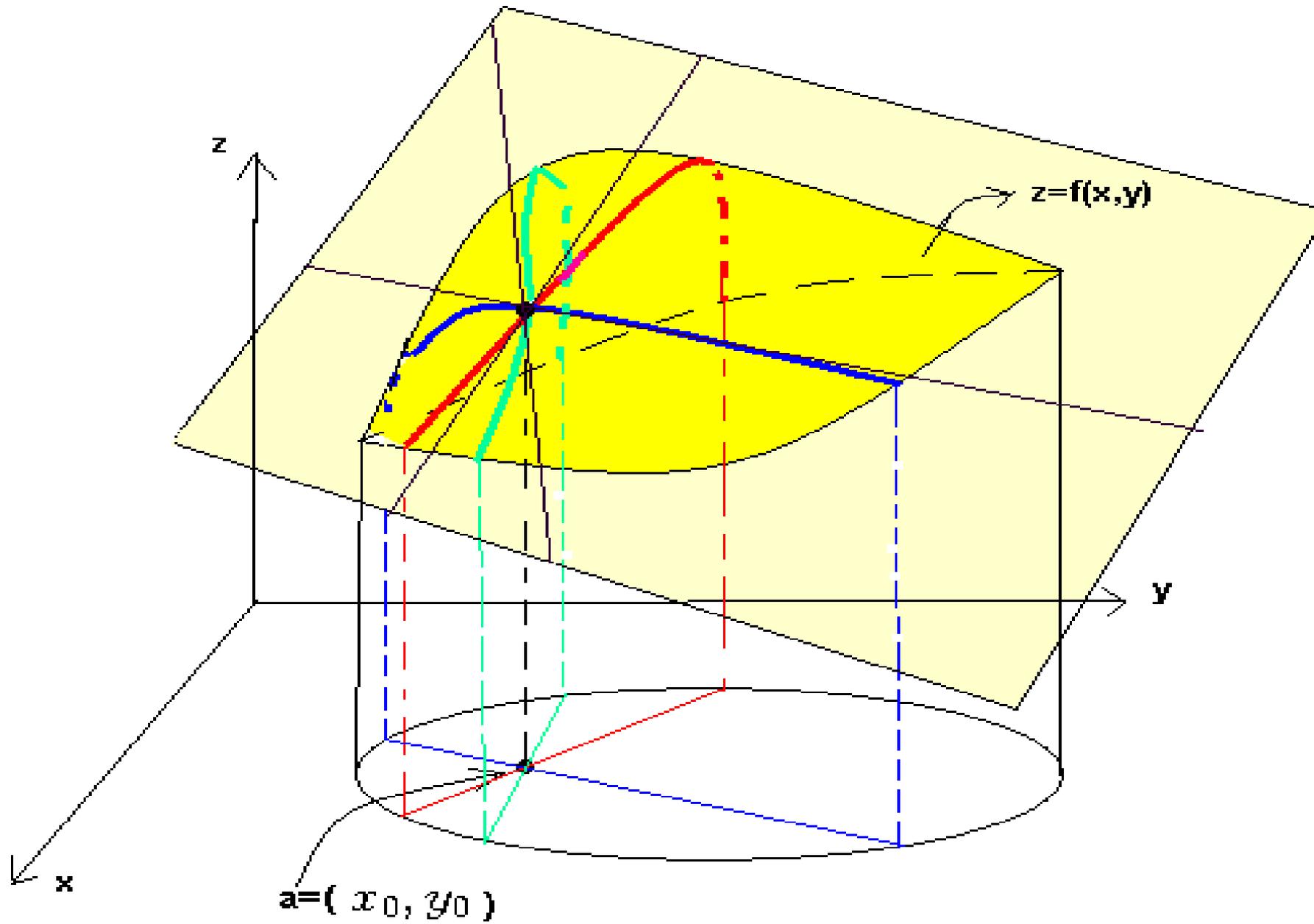
Plano tangente a la superficie gráfica  $z = f(x,y)$

en el punto  $(x_0, y_0, z_0)$   $z_0 = f(x_0, y_0)$

es (si existe) el plano que contiene a todas **LAS RECTAS TANGENTES** por el punto  $(x_0, y_0, z_0)$

a las **CURVAS CONTENIDAS EN LA SUPERFICIE**, que pasan por  $(x_0, y_0, z_0)$

**Ver figura siguiente**



**TEOREMA.**

Si  $f(x,y)$  es diferenciable en el punto  $(x_0, y_0)$   
entonces existe plano tangente a la superficie gráfica por

$$(x_0, y_0, z_0)$$

y tiene por ecuación

$$z - z_0 = a(x - x_0) + b(y - y_0)$$

donde

$$z_0 = f(x_0, y_0)$$

$$a = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)$$

$$b = \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)$$

Dem. Curvas contenidas en la superficie gráfica son (1) y (2):

$$(1) \quad x = x_0, \quad z = f(x_0, y) = \psi(y)$$

$$(2) \quad \begin{cases} y - y_0 = k(x - x_0) \\ z = f(x, y) \end{cases}$$

La recta tangente a la curva (1) por  $(x_0, y_0, z_0)$  es

$$x = x_0, \quad z - z_0 = \psi'(y_0)(y - y_0) = b(y - y_0)$$

y entonces verifica la ecuación del plano

$$z - z_0 = a(x - x_0) + b(y - y_0)$$

**sigue**

De las ecuaciones de la curva (2) se obtiene

$$z - z_0 = f(x, y) - f(x_0, y_0) = \\ = a(x - x_0) + b(y - y_0) + \epsilon(x, y) \|(x - x_0, y - y_0)\| = \varphi(x)$$

Recta tangente a la curva (2) por  $(x_0, y_0, z_0)$  es

$$y - y_0 = k(x - x_0)$$

$$z - z_0 = \varphi'(x_0)(x - x_0)$$

$$\varphi'(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{\varphi(x) - \varphi(x_0)}{x - x_0} =$$

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{(a + bk)(x - x_0) + \epsilon(x, y)\sqrt{1 + k^2}|x - x_0|}{x - x_0} = \\ = a + bk$$

$$z - z_0 = (a + bk)(x - x_0)$$

Recta tangente a la curva (2) es

$$y - y_0 = k(x - x_0)$$

$$z - z_0 = (a + bk)(x - x_0)$$

Eliminando  $k$

$$z - z_0 = a(x - x_0) + b(y - y_0) \quad \square$$

$$(2) \quad y - y_0 = k(x - x_0) \\ z = f(x, y)$$





# CLASE 13 PARTE 2: FUNCIONES REALES DE VARIAS VARIABLES. Vector gradiente.

## Bibliografía de la Clase 13:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 2, sección 2.2, párrafos 26 y 27.

## Ejercicios para las clase 12

•Práctico 4 del año 2006, ejercicios 8 y 11.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

Sea dada  $f$  función REAL de  $q$  variables en un abierto  $D$  y un punto  $a$  en  $D$ .

**DEFINICIÓN:** Si  $f$  es diferenciable en  $a$  se define el vector gradiente de  $f$  en el punto  $a$ :

$$\text{grad } f(a) = \nabla f(a) = \left( \frac{\partial f(a)}{\partial x_1}, \frac{\partial f(a)}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial f(a)}{\partial x_q} \right)$$

**NOTA:** Si  $f$  no es diferenciable en  $a$  NO SE DEFINE vector gradiente de  $f$  en el punto  $a$ , aunque existan las derivadas parciales respectivas.

El vector gradiente en  $\mathbb{R}^q$  es el que tiene componentes los términos de la matriz Jacobiana  $Jf(a)$ .

## DIFERENCIAL Y GRADIENTE:

El diferencial de  $f$  en el punto  $a$  es el producto escalar del gradiente por el vector incremento  $\Delta \mathbf{x}$ .

$$Df(a)(\Delta \mathbf{x}) = Jf(a) \cdot \begin{bmatrix} \Delta x_1 \\ \Delta x_2 \\ \dots \\ \Delta x_q \end{bmatrix} = \nabla f \cdot \Delta \mathbf{x}$$

**DERIVADA DIRECCIONAL Y GRADIENTE:** Cuando  $f$  es diferenciable en el punto  $a$ , la derivada direccional según la dirección del versor  $u$  es el producto escalar del gradiente por  $u$ .

$$\frac{\partial f}{\partial u}(a) = Df(a)u = Jf(a) \cdot \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \dots \\ u_q \end{bmatrix} = \nabla f \cdot u$$

## PROPIEDADES DEL GRADIENTE: (cuando $f$ es diferenciable)

1. La derivada direccional según  $u$  (pendiente de la gráfica en la dirección  $u$ ) es nula si y solo si  $u$  es ortogonal al vector gradiente de  $f$ .

$$Df(a) \cdot u = 0 \quad \Leftrightarrow \quad u \perp \nabla f(a)$$



### CONSECUENCIA:

El vector gradiente, si no es nulo, es ortogonal a las curvas de nivel de  $f(x,y)$ .

El vector gradiente, si no es nulo, es ortogonal a las superficies de nivel de  $f(x,y,z)$

**2. La derivada direccional según  $u$  (pendiente de la gráfica en la dirección  $u$ ) es máxima si  $u$  es colineal al vector gradiente de  $f$ .**

**Dem.**  $e = \text{grad} f(a) / \|\text{grad} f(a)\|$

$$\begin{aligned} |Df(a) \cdot u| &= |\text{grad} f(a) \cdot u| \leq \|\text{grad} f(a)\| \cdot \|u\| = \\ &= \|\text{grad} f(a)\| = \text{grad} f(a) \cdot \text{grad} f(a) / \|\text{grad} f(a)\| = \\ &= |\text{grad} f(a) \cdot e| = |Df(a) \cdot e| \\ \Rightarrow |Df(a) \cdot u| &\leq |Df(a) \cdot e| \quad \square \end{aligned}$$

## Como consecuencia de la propiedad 1, vimos que

Si  $\text{grad}F(a) \neq 0$  entonces:

la recta tangente (o el plano tangente) en el punto  $a$  a la curva (o a la superficie)  $F(\mathbf{x}) = k$ , es

$$\text{grad}F(a) \cdot (\mathbf{x} - a) = 0$$

**EJEMPLO: Encontrar la recta tangente a la hipérbola  $xy = 1$  por el punto  $(1/2, 2)$ .**

$$F(x, y) = xy, \quad a = (1/2, 2), \quad \text{grad}F(a) = (y, x) = (2, 1/2)$$

Vector normal a la hipérbola en  $a$  es  $(2, 1/2)$ .

Recta tangente a la hipérbola en  $a$  es

$$2(x - 1/2) + 1/2(y - 2) = 0$$

$$2x - 1 + (1/2)y - 1 = 0$$

$$4x + y - 4 = 0 \quad \square$$





# CLASE 13 PARTE 3: TEOREMA DEL VALOR MEDIO DEL CÁLCULO DIFERENCIAL.

## Bibliografía de la Clase 13:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 2, sección 2.2, párrafos 26 y 27.

## Ejercicios para las clase 12

- Práctico 4 del año 2006, ejercicios 8 y 11.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

213 / 420  
Derechos reservados.

# TEOREMA del VALOR MEDIO del Cálculo Diferencial (para funciones reales)

Sea  $f : D \subset \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}$ ,

definida en un abierto  $D$ .

Sean dos puntos  $a \in D, b \in D$   
tales que  $[a, b] \subset D$

Si  $f$  es diferenciable  $\forall x \in [a, b]$   
entonces

$$\exists \xi \in (a, b) \text{ t.q.}$$
$$f(b) - f(a) = Df(\xi)(b - a)$$



$$\varphi(t) = f(a + t(b - a)), \quad \varphi : [0, 1] \mapsto \mathbb{R}$$

$$\varphi(0) = f(a), \quad \varphi(1) = f(b)$$

$$\varphi'(t_0) = \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{\varphi(t) - \varphi(t_0)}{t - t_0} =$$

$$= \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{f(p) - f(p_0)}{t - t_0}, \quad p = a + t(b - a), \quad p_0 = a + t_0(b - a)$$

$$\frac{f(p) - f(p_0)}{t - t_0} = \frac{Df(p_0)(p - p_0) + \epsilon(p) \|p - p_0\|}{t - t_0} =$$

$$Df(p_0)(b - a) + \frac{\epsilon(p) |t - t_0| \|b - a\|}{t - t_0}$$

sigue



$$\begin{aligned} \Rightarrow \varphi'(t_0) &= Df(p_0)(b - a) \\ \Rightarrow \varphi'(t_0) &= Df(a + t_0(b - a))(b - a) \\ \Rightarrow \varphi &\text{ es derivable en } t_0 \in (0, 1) \end{aligned}$$

Teorema del valor medio para funciones reales de una sola variable real  $t$ :  $\exists \theta \in (0, 1)$  t.q.

$$\varphi(1) - \varphi(0) = \varphi'(\theta)(1 - 0)$$

$$\xi = a + \theta(b - a) \Rightarrow f(b) - f(a) = Df(\xi)(b - a) \quad \square$$

## TEOREMA del VALOR MEDIO del Cálculo Diferencial (para funciones vectoriales)

Sea  $f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}^s$

definida en un abierto  $D$ .

Sean dos puntos  $a \in D, b \in D$   
tales que  $[a, b] \subset D$

Si  $f$  es diferenciable  $\forall x \in [a, b]$   
entonces

$\exists \xi \in (a, b)$  t. q.

$$\|f(b) - f(a)\| \leq \|Df(\xi)(b - a)\|$$

EN GENERAL PARA FUNCIONES VECTORIALES  
NO SUCEDE LO MISMO QUE PARA FUNCIONES REALES.  
PARA FUNCIONES VECTORIALES NO NECESARIAMENTE  
EXISTE

$$\xi \in (a, b) \text{ t.q.}$$

$$f(b) - f(a) = Df(\xi)(b - a)$$

sino:

$$\exists \xi \in (a, b) \text{ t. q.}$$

$$\|f(b) - f(a)\| \leq \|Df(\xi)(b - a)\|$$





# CLASE 14 PARTE 1: FUNCIONES DE CLASE C1 Y DIFERENCIABILIDAD.

## Bibliografía de la Clase 14:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 2, sección 2.3, parágrafo 28.

## Ejercicios para las clase 14

•Práctico 4 del año 2006, ejercicio 12.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

219 / 420  
Derechos reservados.

Sea  $f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}^s$  donde  $D$  es un conjunto abierto. La existencia de las derivadas primeras no implica la diferenciabilidad cuando  $f$  es función de dos o más variables.

Recordemos que  $f$  de clase  $C^1$  si existen **y son continuas** sus derivadas parciales primeras.

## TEOREMA

$f$  de clase  $C^1 \Rightarrow f$  diferenciable.

Dem.

Solo demostraremos en el caso particular de función real de dos variables. El caso general de función vectorial de varias variables, se demuestra en forma similar, componente a componente de  $f$ .

$$f : D \subset \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R} \quad p = (x, y) \in D, \quad p_0 = (x_0, y_0)$$

$$f(p) - f(p_0) = f(x, y) - f(x, y_0) + f(x, y_0) - f(x_0, y_0)$$

$$f(p) - f(p_0) = f_y(x, \xi)(y - y_0) + f_x(\eta, y_0)(x - x_0)$$

$$\xi \in [y_0, y], \quad \eta \in [x_0, x]$$

$$f(p) - f(p_0) = f_y(x_0, y_0)(y - y_0) + f_x(x_0, y_0)(x - x_0) +$$

$$+ [f_y(x, \xi) - f_y(x_0, y_0)](y - y_0) +$$

$$+ [f_x(\eta, y_0) - f_x(x_0, y_0)](x - x_0)$$

$$\Rightarrow f(p) - f(p_0) = Df(p_0)(p - p_0) + \epsilon(p) \|p - p_0\|$$

$$\epsilon(p) = [f_y(x, \xi) - f_y(x_0, y_0)] \frac{(y - y_0)}{\|p - p_0\|} +$$

$$+ [f_x(\eta, y_0) - f_x(x_0, y_0)] \frac{(x - x_0)}{\|p - p_0\|}$$

$$\Rightarrow \epsilon(p) \xrightarrow{p \rightarrow p_0} 0 \quad \square$$

**EJEMPLO:** Probar que la siguiente función  $f$  es diferenciable en todos los puntos de  $\mathbb{R}^2$

$$f(x, y) = (x^2 + y^2) \operatorname{sen}(xy)$$

$$f_x = 2x \operatorname{sen}(xy) + y(x^2 + y^2) \cos(xy)$$

$$f_y = 2y \operatorname{sen}(xy) + x(x^2 + y^2) \cos(xy)$$

$f_x, f_y$  son continuas para todo  $(x, y)$

$\Rightarrow f$  es de clase  $C^1$

$\Rightarrow f$  es diferenciable para todo  $(x, y)$ .  $\square$





# CLASE 14 PARTE 2: FUNCIONES DE CLASE C1 Y DIFERENCIABILIDAD.

## Bibliografía de la Clase 14:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 2, sección 2.3, parágrafo 28.

## Ejercicios para las clase 14

•Práctico 4 del año 2006, ejercicio 12.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

## Teorema anterior:

$f$  de clase  $C^1 \Rightarrow f$  diferenciable.

## OBSERVACIÓN:

$f$  diferenciable  $\not\Rightarrow f$  de clase  $C^1$



**EJEMPLO:** Verificar que la siguiente función no es de clase  $C^1$  en un entorno de  $(0,0)$ , pero es diferenciable en  $(0,0)$ .

$$f(x, y) = (x^2 + y^2) \operatorname{sen} \frac{1}{x^2 + y^2} \quad \text{si } (x, y) \neq (0, 0)$$
$$f(0, 0) = 0$$

$$\begin{cases} f(x, y) = (x^2 + y^2) \operatorname{sen} \frac{1}{x^2 + y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ f(0, 0) = 0 \end{cases}$$

Si  $(x, y) \neq (0, 0)$ :

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 2x \operatorname{sen} \frac{1}{x^2 + y^2} - \frac{2x}{x^2 + y^2} \cos \frac{1}{x^2 + y^2}$$

$$\nexists \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\partial f}{\partial x}$$

$\Rightarrow \frac{\partial f}{\partial x}$  es discontinua en  $(0, 0)$

$f$  no es de clase  $C^1$ .

sigue



$$\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) = 0 \quad \frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = 0$$

$$\begin{aligned} \epsilon(x, y) &= \frac{f(x, y) - f(0, 0) - x f_x(0, 0) - y f_y(0, 0)}{\sqrt{x^2 + y^2}} = \\ &= \sqrt{x^2 + y^2} \operatorname{sen} \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} \xrightarrow{(x, y) \rightarrow (0, 0)} 0 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow f(x, y) = f(0, 0) + Df(0, 0)(x, y) + \epsilon(x, y) \quad ||(x, y)||$$

$$\text{donde } \epsilon(x, y) \xrightarrow{(x, y) \rightarrow (0, 0)} 0$$

$\Rightarrow f$  es diferenciable.  $\square$



# CLASE 15 PARTE 1: DERIVADA Y DIFERENCIAL DE LA FUNCIÓN COMPUESTA Regla de la Cadena.

## Bibliografía de la Clase 15:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 2, sección 2.3, parágrafo 29.

## Ejercicios para las clase 15

- Práctico 4 del año 2006, ejercicios 14 al 17.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

## TEOREMA:

La composición  $g \circ f$  de funciones **DIFERENCIABLES** es **DIFERENCIABLE** y vale la

**REGLA DE LA CADENA:**

$$D (g \circ f) (p) = Dg (f(p)) \cdot Df (p)$$

**CASO PARTICULAR:**

$f$  es función de  $\mathbb{R}^2$  en  $\mathbb{R}^2$

y  $g$  es función **REAL** en  $\mathbb{R}^2$

$$f : D \subset \mathbb{R}^2 \mapsto C \subset \mathbb{R}^2$$

$$g : C \subset \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$$

$$g \circ f : D \subset \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$$

$$(u, v) = f(x, y)$$

$$u = u(x, y),$$

$$v = v(x, y)$$

$$g = g(u, v)$$

$$g \circ f(x, y) =$$

$$= g(u(x, y), v(x, y))$$

$$(u, v) = f(x, y)$$

$$u = u(x, y),$$

$$v = v(x, y)$$

$$g = g(u, v)$$

$$\begin{aligned} g \circ f(x, y) &= \\ &= g(u(x, y), v(x, y)) \end{aligned}$$

## REGLA DE LA CADENA

$$\frac{\partial(g \circ f)}{\partial x} = \frac{\partial g}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial x}$$

$$\frac{\partial(g \circ f)}{\partial y} = \frac{\partial g}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial g}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial y}$$

### EJEMPLO:

$$\varphi(x, y) = (x^2 + y^2)^2 + e^{x^3 + y}$$

$$f(x, y) : u = x^2 + y^2, \quad v = x^3 + y$$

$$g(u, v) = u^2 + e^v$$

$$\varphi(x, y) = g \circ f(x, y) = g(u(x, y), v(x, y))$$



sigue



Aplicar la regla de la cadena para calcular las derivadas parciales primeras de:

$$\varphi(x, y) = (x^2 + y^2)^2 + e^{x^3 + y}$$

$$f(x, y) : u = x^2 + y^2, \quad v = x^3 + y$$

$$g(u, v) = u^2 + e^v$$

$$\varphi(x, y) = g \circ f(x, y) = g(u(x, y), v(x, y))$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial \varphi}{\partial x} &= g_u u_x + g_v v_x = 2u \cdot 2x + e^v \cdot 3x^2 = \\ &= 2(x^2 + y^2) \cdot 2x + e^{x^3 + y} \cdot 3x^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial \varphi}{\partial y} &= g_u u_y + g_v v_y = 2u \cdot 2y + e^v \cdot 1 = \\ &= 2(x^2 + y^2) \cdot 2y + e^{x^3 + y} \end{aligned}$$





# CLASE 15 PARTE 2: DERIVADA Y DIFERENCIAL DE LA FUNCIÓN COMPUESTA Regla de la Cadena.

## Bibliografía de la Clase 15:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 2, sección 2.3, parágrafo 29.

## Ejercicios para las clase 14

- Práctico 4 del año 2006, ejercicios 14 al 17.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

Sean

$$f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto C \subset \mathbb{R}^s, \quad D \text{ abierto}, \quad a \in D,$$

$$g : C \subset \mathbb{R}^s \mapsto \mathbb{R}^t, \quad C \text{ abierto}, \quad b = f(a) \in C$$

$$g \circ f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}^t$$

## TEOREMA.

Si  $f$  es diferenciable en el punto  $a$ ; si  $g$  es diferenciable en el punto  $b = f(a)$ ; entonces  $g \circ f$  es diferenciable en  $a$ .

Y vale la **REGLA DE LA CADENA** que tiene cualquiera de los siguientes enunciados:

$$1. \quad \frac{\partial (g \circ f)_j}{\partial x_i} = \frac{\partial g_j}{\partial y_1} \frac{\partial f_1}{\partial x_i} + \frac{\partial g_j}{\partial y_2} \frac{\partial f_2}{\partial x_i} + \dots + \frac{\partial g_j}{\partial y_s} \frac{\partial f_s}{\partial x_i}$$

$$2. \quad D(g \circ f)(a) = Dg(f(a)) \cdot Df(a)$$

$$3. \quad J(g \circ f)(a) = Jg(f(a)) \cdot Jf(a)$$



2. implica 3, porque  $Jf$  es la matriz asociada a la transformación lineal  $Df$ .

3. implica 1. pues

$$\underbrace{J(g \circ f)(a)}_{[t \times q]} = \underbrace{Jg(f(a))}_{[t \times s]} \cdot \underbrace{Jf(a)}_{[s \times q]}$$

$$\begin{bmatrix} \frac{(\partial g \circ f)_1}{\partial x_1} & \frac{(\partial g \circ f)_1}{\partial x_2} & \cdots & \frac{(\partial g \circ f)_1}{\partial x_q} \\ \frac{(\partial g \circ f)_2}{\partial x_1} & \frac{(\partial g \circ f)_2}{\partial x_2} & \cdots & \frac{(\partial g \circ f)_2}{\partial x_q} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \frac{(\partial g \circ f)_t}{\partial x_1} & \frac{(\partial g \circ f)_t}{\partial x_2} & \cdots & \frac{(\partial g \circ f)_t}{\partial x_q} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial y_1} & \frac{\partial g_1}{\partial y_2} & \cdots & \frac{\partial g_1}{\partial y_s} \\ \frac{\partial g_2}{\partial y_1} & \frac{\partial g_2}{\partial y_2} & \cdots & \frac{\partial g_2}{\partial y_s} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \frac{\partial g_t}{\partial y_1} & \frac{\partial g_t}{\partial y_2} & \cdots & \frac{\partial g_t}{\partial y_s} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_q} \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1} & \frac{\partial f_2}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f_2}{\partial x_q} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \frac{\partial f_s}{\partial x_1} & \frac{\partial f_s}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f_s}{\partial x_q} \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial (g \circ f)_j}{\partial x_i} = \left[ \frac{\partial g_j}{\partial y_1} \quad \frac{\partial g_j}{\partial y_2} \quad \cdots \quad \frac{\partial g_j}{\partial y_s} \right] \cdot \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_i} \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_i} \\ \cdots \\ \frac{\partial f_s}{\partial x_i} \end{bmatrix}$$

$$\frac{\partial (g \circ f)_j}{\partial x_i} = \frac{\partial g_j}{\partial y_1} \frac{\partial f_1}{\partial x_i} + \frac{\partial g_j}{\partial y_2} \frac{\partial f_2}{\partial x_i} + \cdots + \frac{\partial g_j}{\partial y_s} \frac{\partial f_s}{\partial x_i}$$

# Demostración de que $g \circ f$ es diferenciable y vale 1.

## Probar que la transformación lineal



$$L = Dg(f(a)) \cdot Df(a)$$

**verifica**  $g \circ f(p) - g \circ f(a) = L(p - a) + \epsilon(p) \|p - a\|$

$$\epsilon(p)_{p \rightarrow a} \rightarrow 0 \quad \text{a probar}$$

$g$  diferenciable en  $b = f(a) \Rightarrow$

$$g(f(p)) - g(f(a)) =$$

$$= Dg(f(a))(f(p) - f(a)) + \epsilon_1(f(p)) \|f(p) - f(a)\| \quad (1)$$

$$\epsilon_1(f(p))_{p \rightarrow a} \rightarrow 0 \quad \text{porque } f(p)_{p \rightarrow a} \rightarrow f(a)$$

$f$  diferenciable en  $a \Rightarrow$

$$f(p) - f(a) = Df(a)(p - a) + \epsilon_2(p) \|p - a\| \quad (2)$$

$$\epsilon_2(p)_{p \rightarrow a} \rightarrow 0$$

**sigue**

Teníamos:

$$\begin{aligned} g(f(p)) - g(f(a)) &= \\ &= Dg(f(a))(f(p) - f(a)) + \epsilon_1(f(p)) \|f(p) - f(a)\| \quad (1) \\ \epsilon_1(f(p))_{p \rightarrow a} &\rightarrow 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f(p) - f(a) &= Df(a)(p - a) + \epsilon_2(p) \|p - a\| \quad (2) \\ \epsilon_2(p)_{p \rightarrow a} &\rightarrow 0 \end{aligned}$$

Sustituyendo (2) en (1):

$$\begin{aligned} g \circ f(p) - g \circ f(a) &= Dg(f(a)) Df(a)(p - a) + \\ &+ Dg(f(a)) \epsilon_2(p) \|p - a\| + \epsilon_1(f(p)) \|f(p) - f(a)\| \end{aligned}$$

$$g \circ f(p) - g \circ f(a) = L(p - a) + \epsilon(p) \|p - a\| \quad (3)$$

donde

$$\epsilon(p) = Dg(f(a)) \epsilon_2(p) + \epsilon_1(f(p)) \frac{\|f(p) - f(a)\|}{\|p - a\|}$$



$$g \circ f(p) - g \circ f(a) = L(p - a) + \epsilon(p) \|p - a\| \quad (3)$$

donde

$$\epsilon(p) = Dg(f(a))\epsilon_2(p) + \epsilon_1(f(p)) \frac{\|f(p) - f(a)\|}{\|p - a\|}$$

$$\frac{f(p) - f(a)}{\|p - a\|} = Df(a) \frac{p - a}{\|p - a\|} + \epsilon_2(p) \quad \text{está acotado}$$

$$\epsilon_1(f(p)), \epsilon_2(p)_{p \rightarrow a} \rightarrow 0 \Rightarrow \epsilon(p)_{p \rightarrow a} \rightarrow 0$$

(3),  $\epsilon(p)_{p \rightarrow a} \rightarrow 0 \Rightarrow g \circ f$  diferenciable en  $a$

$$y \quad D(g \circ f) = L = Dg(f(a)) \cdot Df(a) \quad \square$$



# CLASE 16 PARTE 1: DERIVADAS DE ORDEN SUPERIOR.

## Bibliografía de la Clase 16:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 2, sección 2.4, párrafos 30 y 31.

## Ejercicios para las clase 16

•Práctico 4 del año 2006, ejercicios 2, 3, 15 y 19.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

# DERIVADAS DE ORDEN SUPERIOR.

## Derivadas parciales de segundo orden:



**f es de clase  $C^1$   
si existen las  
derivadas parciales  
primeras  
y son continuas  
en el abierto D.**

**f es de clase  $C^2$   
si existen las  
derivadas parciales  
segundas  
y son continuas  
en el abierto D.**

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \right) \\ \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \right) \\ \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x \partial y} = \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \right) \\ \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial y \partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \right) \end{array} \right.$$

**f es de clase  $C^r$  si existen las  
derivadas parciales  
de orden r y son continuas  
en el abierto D.**

## TEOREMA DE SCHWARZ-BONNET.

Si  $f$  es de clase  $C^2$  entonces las derivadas iteradas son iguales.

$$f : D \subset \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R} \text{ es de clase } C^2 \Rightarrow \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$$
$$f : D \subset \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R} \text{ es de clase } C^2 \Rightarrow \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}$$

## CONSECUENCIA:

Si  $f$  es de clase  $C^r$  entonces las derivadas iteradas de orden  $r$  no dependen del orden de las variables respecto a las que se deriva.

Por ejemplo, si  $f(x, y)$  es de clase  $C^3$  entonces:

$$\frac{\partial^3 f}{\partial x^2 \partial y} = \frac{\partial^3 f}{\partial y \partial x^2} = \frac{\partial^3 f}{\partial x \partial y \partial x}$$



# CLASE 16 PARTE 2: DEMOSTRACIÓN DEL TEOREMA DE SCHWARZ-BONNET.

## Bibliografía de la Clase 16:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 2, sección 2.4, párrafos 30 y 31.

## Ejercicios para las clase 14

•Práctico 4 del año 2006, ejercicios 2, 3, 15 y 19.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.



$$\Delta(h, k) \stackrel{\text{Def.}}{=} f(x_0+h, y_0+k) - f(x_0+h, y_0) - f(x_0, y_0+k) + f(x_0, y_0)$$

**LEMA**

Si  $f$  es de clase  $C^2$  entonces:

$$\Rightarrow \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x \partial y} = \lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \Delta(h, k)$$

**Dem.**

$$\varphi(t) = f(x_0 + t, y_0 + k) - f(x_0 + t, y_0)$$

$$\varphi'(t) = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + t, y_0 + k) - \frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + t, y_0)$$

$$\Delta(h, k) = \varphi(h) - \varphi(0) = \varphi'(\xi) \cdot h =$$

$$= \left[ \frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + \xi, y_0 + k) - \frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + \xi, y_0) \right] \cdot h$$



$$\psi(t) = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + \xi, y_0 + t)$$

$$\psi'(t) = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0 + \xi, y_0 + t)$$

$$\begin{aligned} \frac{\Delta(h, k)}{h} &= \psi(k) - \psi(0) = \psi'(\eta) \cdot k = \\ &= \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0 + \xi, y_0 + \eta) \cdot k \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \frac{\Delta(h, k)}{hk} = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0 + \xi, y_0 + \eta)$$

$$\lim_{(h, k) \rightarrow (0, 0)} (\xi, \eta) = (x_0, y_0)$$

$$\Rightarrow \lim_{(h, k) \rightarrow (0, 0)} \frac{\Delta(h, k)}{hk} = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) \quad \square$$



## Dem. del Teorema de Schwarz-Bonnet:

$$\Delta_1(h, k) = f(x_0+h, y_0+k) - f(x_0+h, y_0) - f(x_0, y_0+k) + f(x_0, y_0)$$

**Lema**  $\Rightarrow \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{\Delta_1(h, k)}{hk}$

$$\Delta_2(h, k) = f(x_0+h, y_0+k) - f(x_0, y_0+k) - f(x_0+h, y_0) + f(x_0, y_0)$$

**Lema**  $\Rightarrow \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{\Delta_2(h, k)}{hk}$

$$\Delta_1(h, k) = \Delta_2(h, k) \Rightarrow$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} \quad \square$$



# CLASE 17 PARTE 1: DIFERENCIALES DE ORDEN SUPERIOR. Definiciones

## Bibliografía de la Clase 17:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 2, sección 2.4, parágrafo 32.

## Ejercicios para las clase 17

- Práctico 4 del año 2006

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

Sea  $f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}$  donde  $D$  es abierto. Sean dos

pu  $\mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_q)$ ,  $\mathbf{a} = (a_1, a_2, \dots, a_q)$

**El vector incremento es**

$$\Delta \mathbf{x} = \mathbf{x} - \mathbf{a} = (\Delta x_1, \Delta x_2, \dots, \Delta x_q) \quad \Delta x_i = x_i - a_i$$

**DEFINICIÓN.** El diferencial primero de  $f$  en el punto  $\mathbf{a}$  es

$$Df(\mathbf{a})\Delta \mathbf{x} = Jf(\mathbf{a}) \cdot \Delta \mathbf{x}^t$$
$$Df(\mathbf{a})\Delta \mathbf{x} = \left[ \frac{\partial f(\mathbf{a})}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f(\mathbf{a})}{\partial x_q} \right] \cdot \begin{bmatrix} \Delta x_1 \\ \dots \\ \Delta x_q \end{bmatrix}$$
$$Df(\mathbf{a})\Delta \mathbf{x} = \sum_{i=1}^q \frac{\partial f(\mathbf{a})}{\partial x_i} \Delta x_i$$

**DEFINICIÓN:** Si  $f$  es de clase  $C^2$  se define el diferencial segundo de  $f$  en el punto  $a$ :

$$D^2 f(a) \Delta \mathbf{x} = D(Df \cdot \Delta \mathbf{x})(a) \cdot (\Delta \mathbf{x})$$

donde ' $\Delta \mathbf{x}$ ' se toma constante al calcular el diferencial  $D(Df \cdot \Delta \mathbf{x})$  del diferencial primero.

**El diferencial segundo de  $f$  en el punto  $a$  resulta**

$$D^2 f(a) \Delta \mathbf{x} = \sum_{j=1}^q \frac{\partial}{\partial x_j} \left( \sum_{i=1}^q \frac{\partial f(a)}{\partial x_i} \Delta x_i \right) \cdot \Delta x_j$$
$$D^2 f(a) \Delta \mathbf{x} = \sum_{j=1}^q \sum_{i=1}^q \frac{\partial^2 f(a)}{\partial x_i \partial x_j} \Delta x_i \Delta x_j$$

**DEFINICIÓN:** Si  $f$  es de clase  $C^3$  se define el diferencial tercero de  $f$  en el punto  $a$ :

$$D^3 f(a) \Delta \mathbf{x} = D(D^2 f \cdot \Delta \mathbf{x})(a) \cdot (\Delta \mathbf{x})$$

donde  $\Delta \mathbf{x}$  se toma constante al calcular el diferencial  $D(D^2 f \cdot \Delta \mathbf{x})$  del diferencial segundo.

**El diferencial tercero de  $f$  en el punto  $a$  resulta**

$$D^3 f(a) \Delta \mathbf{x} = \sum_{k=1}^q \frac{\partial}{\partial x_k} \left( \sum_{j=1}^q \sum_{i=1}^q \frac{\partial^2 f(a)}{\partial x_i \partial x_j} \Delta x_i \Delta x_j \right) \cdot \Delta x_k$$

$$D^3 f(a) \Delta \mathbf{x} = \sum_{k=1}^q \sum_{j=1}^q \sum_{i=1}^q \frac{\partial^3 f(a)}{\partial x_i \partial x_j \partial x_k} \Delta x_i \Delta x_j \Delta x_k$$



**DEFINICIÓN:** Si  $f$  es de clase  $C^r$  se define el diferencial de orden  $r$  de  $f$  en el punto  $a$ :

$$D^r f(a) \Delta \mathbf{x} = D(D^{r-1} f \cdot \Delta \mathbf{x})(a) \cdot (\Delta \mathbf{x})$$

donde ' $\Delta \mathbf{x}$ ' se toma constante al calcular el diferencial  $D(D^{r-1} f \cdot \Delta \mathbf{x})$  del diferencial de orden  $r-1$ .

**El diferencial de orden  $r$  de  $f$  en el punto  $a$  resulta**

$$\begin{aligned} D^r f(a) \Delta \mathbf{x} &= \\ &= \sum_{i_1=1}^q \cdots \sum_{i_2=1}^q \sum_{i_1=1}^q \frac{\partial^r f(a)}{\partial x_{i_1} \partial x_{i_2} \cdots \partial x_{i_r}} \Delta x_{i_1} \Delta x_{i_2} \cdots \Delta x_{i_r} \end{aligned}$$

# **CLASE 17 PARTE 2: DIFERENCIALES DE ORDEN SUPERIOR. Caso particular para dos variables.**

## **Bibliografía de la Clase 17:**

- **Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 2, sección 2.4, parágrafo 32.**

## **Ejercicios para las clase 17**

- **Práctico 4 del año 2006**



**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

249 / 420  
Derechos reservados.

Si  $f(x,y)$  es una función real de dos variables en un abierto  $D$ :  
Si  $f$  es diferenciable, **el diferencial primero de  $f$  en el punto  $a$  es:**

$$Df(a)\Delta\mathbf{x} = \frac{\partial f(a)}{\partial x}\Delta x + \frac{\partial f(a)}{\partial y}\Delta y$$

Si  $f$  es de clase  $C^2$ , **el diferencial segundo de  $f$  en el punto  $a$  es:**

$$D^2f(a)\Delta\mathbf{x} = \frac{\partial^2 f(a)}{\partial x^2}(\Delta x)^2 + 2\frac{\partial^2 f(a)}{\partial x\partial y}\Delta x\Delta y + \frac{\partial^2 f(a)}{\partial y^2}(\Delta y)^2$$

**NOTACIÓN:**

$$D^2f(a)\Delta\mathbf{x} = \left( \frac{\partial}{\partial x}\Delta x + \frac{\partial}{\partial y}\Delta y \right)^{(2)} f(a)$$

Si  $f$  es de clase  $C^3$ , el diferencial tercero de  $f$  en el punto  $a$  es

$$D^3 f(a) \Delta \mathbf{x} = \frac{\partial^3 f(a)}{\partial x^3} (\Delta x)^3 + 3 \frac{\partial^3 f(a)}{\partial x^2 \partial y} (\Delta x)^2 \Delta y + 3 \frac{\partial^3 f(a)}{\partial x \partial y^2} \Delta x (\Delta y)^2 + \frac{\partial^3 f(a)}{\partial y^3} (\Delta y)^3$$

**NOTACIÓN:**  $D^3 f(a) \Delta \mathbf{x} = \left( \frac{\partial}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial}{\partial y} \Delta y \right)^{(3)} f(a)$

Si  $f$  es de clase  $C^4$ , el diferencial cuarto de  $f$  en el punto  $a$  es

$$D^4 f(a) \Delta \mathbf{x} = \frac{\partial^4 f(a)}{\partial x^4} (\Delta x)^4 + 4 \frac{\partial^4 f(a)}{\partial x^3 \partial y} (\Delta x)^3 \Delta y + 6 \frac{\partial^4 f(a)}{\partial x^2 \partial y^2} (\Delta x)^2 (\Delta y)^2 + 4 \frac{\partial^4 f(a)}{\partial x \partial y^3} \Delta x (\Delta y)^3 + \frac{\partial^4 f(a)}{\partial y^4} (\Delta y)^4$$

**NOTACIÓN:**  $D^4 f(a) \Delta \mathbf{x} = \left( \frac{\partial}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial}{\partial y} \Delta y \right)^{(4)} f(a)$

Si  $f$  es de clase  $C^r$ , el diferencial de orden  $r$  de  $f$  en el punto  $a$  es

$$D^r f(a) \Delta \mathbf{x} = \left( \frac{\partial}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial}{\partial y} \Delta y \right)^{(r)} f(a)$$
$$D^r f(a) \Delta \mathbf{x} = \sum_{i=0}^r C_i^r \frac{\partial^r f(a)}{\partial x^i \partial y^{r-i}} (\Delta x)^i (\Delta y)^{r-i}$$

donde los coeficientes son los números combinatorios que resultan de la fórmula de Newton para potencia  $n$ -ésima de un binomio.

$$C_i^r = \frac{r!}{i!(r-i)!}, \quad 0! = 1$$



## TRIÁNGULO DE PASCAL Números combinatorios. (Coeficientes del desarrollo del binomio de Newton)

Coeficiente  $C_i^n$  de  $\frac{\partial^n f(a)}{\partial x^i \partial y^{n-i}} (\Delta x)^i (\Delta y)^{n-i}$  en el diferencial  $n$ -ésimo de  $f$  en  $a$ , es decir, en  $D^n f(a) \Delta \mathbf{x}$ , es el término  $i$  de la fila  $n$  en el siguiente triángulo:

			1		1			
		1		2		1		
	1		3		3		1	
	1	4		6		4		1
	1	5	10		10		5	1
...	...	...	...	...	...	...	...	...
$C_0^n = 1$	$C_1^n$	$C_2^n$	$C_i^n$	$C_{n-2}^n$	$C_{n-1}^n$	$C_n^n = 1$		



# CLASE 18 PARTE 1: DESARROLLO DE TAYLOR EN UNA VARIABLE. Enunciado.

## Bibliografía de la Clase 18:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 2, sección 2.4, parágrafo 33.

## Ejercicios para las clase 18

- Práctico 5 del año 2006

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

## TEOREMA (Desarrollo de Taylor en una variable).

1. Si  $f(x)$  es una función de clase  $C^n$  entonces:

$$f(p) = f(a) + f'(a)(p - a) + \frac{1}{2}f''(a)(p - a)^2 + \\ + \frac{1}{3!}f'''(a)(p - a)^3 + \frac{1}{4!}f^{(4)}(a)(p - a)^4 + \dots + \\ + \frac{1}{n!}f^{(n)}(a)(p - a)^n + R_n(p)$$

$$\text{cumpliendo: } \lim_{p \rightarrow a} \frac{R_n(p)}{|p - a|^n} = 0$$

$$\Rightarrow R_n(p) = \epsilon(p) |p - a|^n, \quad \lim_{p \rightarrow a} \epsilon(p) = 0$$

## FÓRMULA DE LAGRANGE PARA EL RESTO:

Si  $f$  es de clase  $C^{n+1}$ :

$$\exists \xi = a + t(p - a), \quad t \in (0, 1), \quad \text{t. q.}$$

$$R_n(p) = \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi) (p - a)^{n+1}$$

**EJEMPLO:**  
Calcular el  
límite L:

$$L = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{e^{x+y} - (x+y) - 1}{(x+y)^2}$$

$$u = x + y \Rightarrow L = \lim_{u \rightarrow 0} \frac{e^u - u - 1}{u^2}$$

$$e^u = e^0 + (e^u)'|_{u=0} u + \frac{(e^u)''|_{u=0}}{2} u^2 + \frac{(e^u)'''|_{u=0}}{6} u^3 + \epsilon(u) u^3, \quad \lim_{u \rightarrow 0} \epsilon(u) = 0$$

$$e^u = 1 + u + u^2/2 + u^3/6 + \epsilon(u) u^3$$

**sigue**

## Teníamos

$$L = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{e^{x+y} - (x+y) - 1}{(x+y)^2}$$

$$u = x + y \Rightarrow L = \lim_{u \rightarrow 0} \frac{e^u - u - 1}{u^2}$$

$$e^u = 1 + u + u^2/2 + u^3/6 + \epsilon(u) u^3$$

$$L = \lim_{u \rightarrow 0} \frac{1 + u + u^2/2 + u^3/6 + \epsilon(u) u^3 - u - 1}{u^2} =$$

$$L = \lim_{u \rightarrow 0} 1/2 + u/6 + u \epsilon(u) = 1/2$$





# CLASE 18 PARTE 2: DESARROLLO DE TAYLOR EN UNA VARIABLE. Demostración

## Bibliografía de la Clase 18:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 2, sección 2.4, parágrafo 33.

## Ejercicios para las clase 18

- Práctico 5 del año 2006

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

## Dem. del teorema de desarrollo de Taylor en una variable: Por inducción completa en $n$ .

$$\text{Si } n = 1, f \in C^1, \Rightarrow f \text{ es diferenciable}$$
$$\Rightarrow f(p) = f(a) + f'(a)(p-a) + \epsilon(p)|p-a|, \quad \lim_{p \rightarrow a} \epsilon(p) = 0$$

### HIPÓTESIS DE INDUCCIÓN:

$$\forall g \in C^{n-1};$$

$$g(p) = g(a) + g'(a)(p-a) + \dots + \frac{g^{(n-1)}(a)}{(n-1)!} (p-a)^{n-1} + R_{n-1}(p)$$

$$\text{donde } \lim_{p \rightarrow a} \frac{R_{n-1}(p)}{|p-a|^{n-1}} = 0$$



## TESIS DE INDUCCIÓN, a probar:

$$\forall f \in C^n :$$

$$f(p) = f(a) + f'(a)(p-a) + \dots + \frac{f^{(n-1)}(a)}{n!} (p-a)^n + R_n(p)$$

$$\text{donde } \lim_{p \rightarrow a} \frac{R_n(p)}{|p-a|^n} = 0$$

Dem.

$$f \in C^n \Rightarrow g = f' \in C^{n-1}$$

Hipótesis de inducción  $\Rightarrow$ :

$$f'(p) = f'(a) + f''(a)(p-a) + \dots + \frac{f^{i+1}(a)}{i!} (p-a)^i + \dots + \frac{f^n(a)}{(n-1)!} (p-a)^{n-1} + R_{n-1}(p)$$

$$\text{donde } \lim_{p \rightarrow a} \frac{R_{n-1}(p)}{|p-a|^{n-1}} = 0$$

sigue

**Teníamos:** 
$$f'(p) = f'(a) + f''(a)(p-a) + \dots + \frac{f^{i+1}(a)}{i!}(p-a)^i +$$

$$+ \dots + \frac{f^n(a)}{(n-1)!}(p-a)^{n-1} + R_{n-1}(p)$$



donde 
$$\lim_{p \rightarrow a} \frac{R_{n-1}(p)}{|p-a|^{n-1}} = 0$$

**Integrando respecto de la variable real p, en el intervalo desde a hasta p:**

$$f(p) - f(a) = f'(a)p + \frac{f''(a)}{2}(p-a)^2 + \dots + \frac{f^{i+1}(a)}{(i+1)!}(p-a)^{i+1} +$$

$$+ \dots + \frac{f^n(a)}{n!}(p-a)^n + \int_a^p R_{n-1}(p) dp$$

Llamando  $R_n(p) = \int_a^p R_{n-1}(p) dp$  (1)

$$R_n(p) = R_{n-1}(\xi)(p-a), \quad \xi \in (a, p)$$

$$\lim_{p \rightarrow a} \frac{R_n(p)}{|p-a|^n} = \lim_{p \rightarrow a} \frac{R_{n-1}(\xi)}{|p-a|^{n-1}} \frac{(p-a)}{|p-a|} = 0 \quad \square$$

**Dem. de la fórmula de Lagrange en una variable:**

**Por inducción completa en  $n$ .**

**Si  $n=0$  es el teorema del valor medio del cálculo diferencial en una variable:**

$$R_0(p) = f(p) - f(a) = f'(\xi) (p - a)$$

**HIPÓTESIS DE INDUCCIÓN.**

$$\forall g \in C^n:$$
$$R_{n-1,g}(p) = \frac{g^{(n)}(\xi_1)}{n!} (p-a)^n, \quad \xi_1 = a + t_1(p-a), \quad t_1 \in (0, 1)$$

**TESIS DE INDUCCIÓN.**

$$\forall f \in C^{n+1}$$
$$R_{n,f}(p) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (p-a)^{n+1}, \quad \xi = a + t(p-a), \quad t \in (0, 1)$$

Usando la hipótesis de inducción para el resto  $R_{n-1, f'}$  de la función  $f'$ :

$$R_{n-1, f'}(p) = \frac{(f')^{(n)}(\xi_1)}{n!} (p-a)^n, \text{ donde:}$$

$$\xi_1 = a + t_1(p-a), \quad t_1 \in (0, 1)$$

$$\text{Llamando } R_n(p) = \int_a^p R_{n-1}(p) dp \quad (1)$$

$$\begin{aligned} R_{n, f}(p) &= \int_a^p R_{n-1, f'}(p) dp = \int_a^p \frac{(f')^{(n)}(\xi_1)}{n!} (p-a)^n dp = \\ &= f^{(n+1)}(\xi) \int_a^p \frac{1}{n!} (p-a)^n dp = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (p-a)^{n+1}, \end{aligned}$$

donde :  $\xi = a + t(p-a), t \in (0, 1) \quad \square$



# CLASE 19 PARTE 1: DESARROLLO DE TAYLOR EN VARIAS VARIABLES. Enunciado.

## Bibliografía de la Clase 19:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 2, sección 2.4, parágrafo 33.

## Ejercicios para las clase 19

- Práctico 5 del año 2006

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

Sea  $f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}^s$  . donde  $D$  es abierto,  
 $a$  es un punto de  $D$ , y sea  $B_\delta(a) \subset D$  .  
 Para todo punto  $\forall p \in B_\delta(a)$  se cumple:

**TEOREMA. Desarrollo de Taylor en varias variables.**

Si  $f$  es de clase  $C^{n+1}$  entonces:

$$f(p) = f(a) + Df(a)(p - a) + \frac{1}{2!} D^2 f(a)(p - a)^2 +$$

$$+ \frac{1}{3!} D^3 f(a)(p - a)^3 + \frac{1}{4!} D^4 f(a)(p - a)^4 + \dots +$$

$$+ \frac{1}{n!} D^n f(a)(p - a)^n + R_n(p) \quad \text{donde:}$$

$$\lim_{p \rightarrow a} \frac{R_n(p)}{\|p - a\|^n} = 0$$

$$\Rightarrow R_n(p) = \epsilon(p) \|p - a\|^n, \quad \lim_{p \rightarrow a} \epsilon(p) = 0$$

**DEFINICIÓN.** Polinomio de Taylor de grado  $\leq n$  de  $f(p)$  en torno de  $p=a$  es:

$$P_n(p) = f(a) + Df(a)(p-a) + \frac{1}{2!} D^2 f(a)(p-a)^2 + \frac{1}{3!} D^3 f(a)(p-a)^3 + \frac{1}{4!} D^4 f(a)(p-a)^4 + \dots + \frac{1}{n!} D^n f(a)(p-a)^n$$

Por el teorema de desarrollo de Taylor:

$$f(p) - P_n(p) = R_n(p)$$
$$R_n(p) = \epsilon(p) \|p - a\|^n$$

$R_n(p)$  es el **error cometido** al sustituir  $f(p)$  por el polinomio de Taylor. **Es un infinitésimo de orden mayor que**

$\|p - a\|^n$  cuando  $p \rightarrow a$ .



# FÓRMULA DE LAGRANGE PARA EL RESTO.

Vale para funciones reales.

$$f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}$$

$D$  abierto de  $\mathbb{R}^q$ ,  $a \in D$ ,  $B_\delta(a) \subset D$

Si  $f \in C^{n+1}$ ,

$$R_n(p) = \frac{1}{(n+1)!} D^{n+1} f(\xi) (p - a)^{n+1}$$

donde  $\xi = a + t(p - a)$ ,  $t \in (0, 1)$





## CASO PARTICULAR: Función real de dos variables reales

$$f : D \subset \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$$

$D$  abierto de  $\mathbb{R}^2$ ,  $a = (x_0, y_0) \in D$ ,  $B_\delta(a) \subset D$

Si  $f$  es de clase  $C^4$ :

$$\forall p = (x, y) \in B_\delta(a) : \Delta p = p - a = (x - x_0, y - y_0),$$

$$\begin{aligned} f(x, y) = & f(x_0, y_0) + f_x(x - x_0) + f_y(y - y_0) + \\ & + \frac{1}{2}(f_{xx}(x - x_0)^2 + 2f_{xy}(x - x_0)(y - y_0) + f_{yy}(y - y_0)^2) + \\ & + \frac{1}{6}(f_{xxx}(x - x_0)^3 + 3f_{xxy}(x - x_0)^2(y - y_0) + \\ & + 3f_{xyy}(x - x_0)(y - y_0)^2 + f_{yyy}(y - y_0)^3) + \\ & + \frac{1}{24}(f_{xxxx}(x - x_0)^4 + 4f_{xxxxy}(x - x_0)^3(y - y_0) + \\ & + 6f_{xxyy}(x - x_0)^2(y - y_0)^2 + 4f_{xyyy}(x - x_0)(y - y_0)^3 + \\ & + f_{yyyy}(y - y_0)^4) + R_4(x, y) \end{aligned}$$

$$\text{donde } \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{R_4(x, y)}{\| (x - x_0, y - y_0) \|^4} = 0$$



# CLASE 19 PARTE 2: DESARROLLO DE TAYLOR EN VARIAS VARIABLES. Ejemplo.

## Bibliografía de la Clase 19:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 2, sección 2.4, parágrafo 33.

## Ejercicios para las clase 19

- Práctico 5 del año 2006

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

**EJEMPLO.** Hallar el polinomio de Taylor hasta grado 3 en torno de (0,0) de la función

$$f(x, y) = \arctan \frac{y}{x^2 + 1}$$

$$\begin{aligned} P_3(x, y) = & f(0, 0) + f_x(0, 0)x + f_y(0, 0)y + \\ & + \frac{1}{2} ( f_{xx}(0, 0)x^2 + 2f_{xy}(0, 0)xy + f_{yy}(0, 0)y^2 ) + \\ & + \frac{1}{6} ( f_{xxx}(0, 0)x^3 + 3f_{xx^2y}(0, 0)x^2y + \\ & + 3f_{xy^2}(0, 0)xy^2 + f_{yyy}(0, 0)y^3 ). \end{aligned}$$

$$f(0, 0) = 0, \quad f_x(0, 0) = 0, \quad f_y(0, 0) = 1,$$

$$f_{xy}(0, 0) = 0, \quad f_{yx}(0, 0) = 0, \quad f_{yy}(0, 0) = 0$$

$$f_{xx}(0, 0) = 0, \quad f_{xx^2y}(0, 0) = -2,$$

$$f_{xy^2}(0, 0) = 0, \quad f_{yyy}(0, 0) = -2$$



$$P_3(x, y) = 0 + 0x + 1y + \frac{1}{2}(0x^2 + 0xy + 0y^2) + \\ + \frac{1}{6}(0x^3 + 3 \times (-2)x^2y + 3 \times 0xy^2 - 2y^3)$$



$$P_3(x, y) = y - x^2y - \frac{y^3}{3} \quad \square$$

**OTRA FORMA.** La serie geométrica de razón  $u$  es:

$$\frac{1}{1-u} = 1 + u + u^2 + u^3 + u^4 + \dots$$

$$u = -v^2 \Rightarrow$$

$$\frac{1}{1+v^2} = 1 - v^2 + v^4 - v^6 + \dots$$

**Integrando en  $v$   
para  $v$  en el intervalo  $[0, 1]$**

$$\arctg v = v - v^3/3 + v^5/5 - v^7/7 + \dots$$



Teníamos:

$$\operatorname{arctg} x = x - x^3/3 + x^5/5 - x^7/7 + \dots$$



Por otro lado:  $\frac{y}{x^2 + 1} = y \frac{1}{x^2 + 1} = y(1 - x^2 + x^4 - x^6 + \dots)$

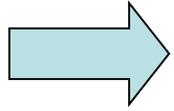
$$\frac{y}{x^2 + 1} = y - yx^2 + yx^4 - yx^6 + \dots$$

$$\operatorname{arctg} \frac{y}{x^2 + 1} = \operatorname{arctg}(y - yx^2 + yx^4 - yx^6 + \dots)$$

$$\operatorname{arctg} \frac{y}{x^2 + 1} = (y - yx^2 + yx^4 - yx^6 + \dots) - \frac{(y - yx^2 + yx^4 - yx^6 + \dots)^3}{3} + \dots$$

$$\operatorname{arctg} \frac{y}{x^2 + 1} = (y - yx^2 + yx^4 - yx^6 + \dots) - \frac{(y^3 + \dots)}{3} + \dots$$

**sigue**



$$\left\{ \begin{array}{l} \operatorname{arc\,tg} \frac{y}{x^2 + 1} = y - yx^2 - y^3/3 + \dots \\ P_3(x, y) = y - yx^2 - \frac{y^3}{3} \quad \square \end{array} \right.$$

# CLASE 19 PARTE 3: DESARROLLO DE TAYLOR EN VARIAS VARIABLES. Demostración.

## Bibliografía de la Clase 19:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 2, sección 2.4, parágrafo 33.

## Ejercicios para las clase 19

- Práctico 5 del año 2006



**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

274 / 420  
Derechos reservados.

## Dem. del desarrollo de Taylor para varias variables.

Sea fijo un punto  $p_1 \in \partial B_\delta(a)$

Definimos la siguiente función auxiliar en una sola variable real  $t$ , y calculamos sus derivadas

$$(1) \quad \left\{ \begin{array}{l} \varphi_{p_1}(t) = f(a+t(p_1-a)) = f(u(t)), \quad u(t) = a+t(p_1-a) \\ \varphi'(t) = Df(u(t)) \cdot u'(t) = Df(u(t)) \cdot (p_1-a) \\ \varphi''(t) = D(Df(u(t)) \cdot (p_1-a)) \cdot (p_1-a) = D^2 f(u(t))(p_1-a) \\ \varphi'''(t) = D(D^2 f(u(t))(p_1-a)) \cdot (p_1-a) = D^3 f(u(t))(p_1-a) \\ \varphi^{(n)}(t) = D^n f(u(t))(p_1-a) \end{array} \right.$$

$$f \in C^{n+1} \Rightarrow \varphi(t) \in C^{n+1}$$

# Aplicando el desarrollo de Taylor de $\varphi(t)$ en una sola variable t:



$$\varphi(t) = \varphi(0) + \varphi'(0)t + \frac{\varphi''(0)}{2!}t^2 + \dots + \frac{\varphi^{(n)}(0)}{n!}t^n + R_n^*(t)$$

donde

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{R_n^*(t)}{|t|^n} = 0$$

Dado  $p = a + t(p_1 - a)$  llamemos  $R_n(p) = R_n^*(t)$

(1)  $\rightarrow$

$$\varphi(t) = f(p), \quad \varphi(0) = f(a)$$

$$\varphi^{(n)}(0)t^n = D^n f(a) (p_1 - a) \cdot t^n = D^n f(a) [t(p_1 - a)]$$

$$\varphi^{(n)}(0)t^n = D^n f(a) (p - a)$$

**sigue**



$$f(p) = f(a) + Df(a)(p - a) + \frac{1}{2!}D^2f(a)(p - a) + \dots + D^n f(a)(p - a) + R_n(p)$$

A probar que

$$\lim_{p \rightarrow a} \frac{R_n(p)}{\|p - a\|^n} = 0$$

Fórmula de Lagrange, que probamos después para el resto  $R_{n-1,j}(p)$

de cada una de las coordenadas  $f_j$  de  $f$

$$\begin{aligned} \exists \xi \in [a, p] \text{ t.q. } R_{n-1,j}(p) &= Df_j^{n-1}(\xi)(p - a) \\ R_{n,j}(p) &= R_{n-1,j}(p) - Df_j^{n-1}(a)(p - a) \Rightarrow \\ R_{n,j}(p) &= (Df_j^{n-1}(\xi) - Df_j^{n-1}(a))(p - a) \end{aligned}$$

$$\frac{R_{n,j}(p)}{\|p - a\|^n} = \frac{(Df_j^{n-1}(\xi) - Df_j^{n-1}(a))(p - a)}{\|p - a\|^n}$$

Teníamos:

$$\frac{R_{n,j}(p)}{\|p - a\|^n} = \frac{(Df_j^n(\xi) - Df_j^n(a))(p - a)}{\|p - a\|^n}$$

$Df_j^n(\xi)(p - a)$  y  $Df_j^n(a)(p - a)$  son polinomios de grado  $n$  en las  $q$  componentes  $x_i - a_i$  del vector  $p - a$ .

$(x_i - a_i)/\|p - a\|$  está acotado.

$\lim_{p \rightarrow a} Df_j^n(\xi) - Df_j^n(a) = 0$  porque  $f$  es de clase  $C^n$  y  $\xi \in [a, p]$ .

$$\lim_{p \rightarrow a} \frac{(Df_j^n(\xi) - Df_j^n(a))(p - a)}{\|p - a\|^n} = 0$$

$$\Rightarrow \lim_{p \rightarrow a} \frac{R_{n,j}(p)}{\|p - a\|^n} = 0 \quad \square$$



## Dem. Fórmula de Lagrange para el resto en varias variables.

Si  $f \in C^{n+1}$ ,

$$R_n^*(t) = \frac{\varphi^{(n+1)}(\theta)}{(n+1)!} t^{n+1}, \quad \theta \in (0, t)$$

$$R_n(p) = R_n^*(t), \quad p - a = t(p_1 - a),$$

$$\varphi^{(n+1)}(\theta) = D^{n+1} f(\xi)(p_1 - a), \quad \xi = a + \theta(p_1 - a), \quad \theta \in (0, t),$$

$$p = a + t(p_1 - a) \Rightarrow \xi \in [a, p]$$

$$R_n(p) = \frac{D^{n+1} f(\xi)(p_1 - a) \cdot t^{n+1}}{(n+1)!} = \frac{D^{n+1} f(\xi)(p - a)}{(n+1)!} \quad \square$$





# CLASE 20 PARTE 1: FUNCIÓN IMPLÍCITA. Definición. Caso de una sola ecuación.

## Bibliografía de la Clase 20:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.1, parágrafo 35.

## Ejercicios para las clase 20

- Práctico 6 del año 2006. Ejercicios 1, 2 y 4 hasta 10.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

Dada una ecuación en dos variables

$$F(x, y) = 0,$$

y dado un punto  $(x_0, y_0)$  que la verifica:

$$F(x_0, y_0) = 0$$

se llama **FUNCIÓN IMPLÍCITA LOCAL**  
**EN TORNO DEL PUNTO**  $(x_0, y_0)$  a  
tal que:

$$y = f(x)$$

$$y_0 = f(x_0), \quad F(x, f(x)) = 0 \quad \forall x \in B_\delta(x_0)$$



## EJEMPLO DE FUNCIÓN IMPLÍCITA EN UNA ECUACIÓN.

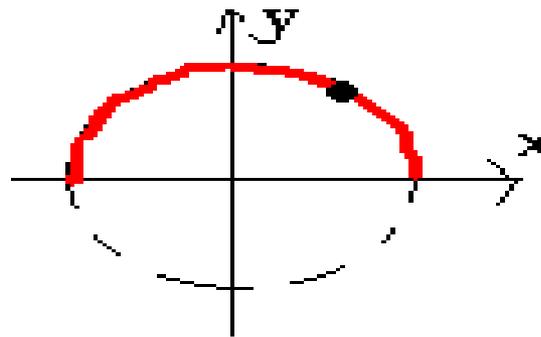
Sea la ecuación de la circunferencia  $x^2 + y^2 - 4 = 0$

Pasa por el punto  $(x, y) = \left( \frac{2}{\sqrt{2}}, \frac{2}{\sqrt{2}} \right)$

La curva circunferencia, alrededor del punto dado, es la gráfica de una **función implícita** en la ecuación

La función es (despejando y en función de x, de modo que **pase por el punto dado**):

$$y = \sqrt{4 - x^2} = f(x), \quad \forall x \text{ t.q. } -2 \leq x \leq 2$$



**Se cumple:**

$$f\left(\frac{2}{\sqrt{2}}\right) = \frac{2}{\sqrt{2}}, \quad x^2 + [f(x)]^2 - 4 = 0 \quad \forall x \text{ t.q. } -2 \leq x \leq 2$$

La misma ecuación de la circunferencia:

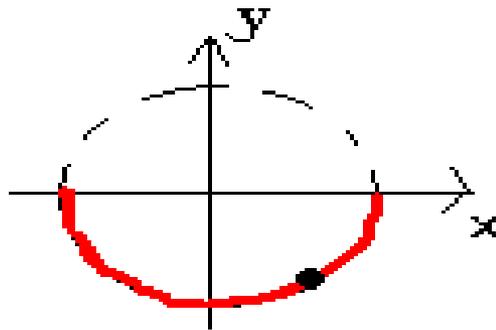
$$x^2 + y^2 - 4 = 0$$

Pasa por el punto  $(x, y) = \left(\frac{2}{\sqrt{2}}, -\frac{2}{\sqrt{2}}\right)$

La curva circunferencia, alrededor del punto dado, es la gráfica de una **función implícita** en la ecuación

La función es (despejando y en función de x, de modo que **pase por el punto dado**):

$$y = -\sqrt{4 - x^2} = f(x), \quad \forall x \text{ t.q. } -2 \leq x \leq 2$$



Se cumple:

$$f(2/\sqrt{2}) = 2/\sqrt{2}, \quad x^2 + [f(x)]^2 - 4 = 0 \quad \forall x \text{ t.q. } -2 \leq x \leq 2$$



Dada una ecuación en tres variables

$$F(x, y, z) = 0,$$

y dado un punto  $(x_0, y_0, z_0)$  que la verifica:

$$F(x_0, y_0, z_0) = 0$$

se llama **FUNCIÓN IMPLÍCITA LOCAL**

**EN TORNO DEL PUNTO**

**tal que:**

$(x_0, y_0, z_0)$  a

$$z = f(x, y)$$

$$z_0 = f(x_0, y_0), \quad F(x, y, f(x, y)) = 0 \quad \forall (x, y) \in B_\delta(x_0, y_0)$$

# EJEMPLO DE FUNCIÓN IMPLÍCITA EN UNA ECUACIÓN.

Sea la ecuación de la superficie esférica:

$$x^2 + y^2 + z^2 - 1 = 0$$

Pasa por el punto  $(x, y, z) = \left( \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}} \right)$

La sup. esférica, alrededor del punto dado, es la gráfica de una **función implícita** en la ecuación

La función es (despejando  $z$  en función de  $x$  e  $y$ , de modo que **pase por el punto dado**):

$$z = \sqrt{1 - x^2 - y^2}, \quad \forall (x, y) \text{ t.q. } x^2 + y^2 \leq 1$$

En cambio, la misma ecuación, por este otro punto:

$$(x, y, z) = \left( \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}} \right)$$

define como función implícita esta otra:

$$z = -\sqrt{1 - x^2 - y^2}, \quad \forall (x, y) \text{ t.q. } x^2 + y^2 \leq 1$$

Dada una ecuación en  $q + 1$  variables

$$F(x_1, x_2, \dots, x_q, y) = 0,$$

y dado un punto  $(a_1, a_2, \dots, a_q, b)$  que la verifica:

$$F(a_1, a_2, \dots, a_q, b) = 0$$

se llama **FUNCIÓN IMPLÍCITA LOCAL**

**EN TORNO DEL PUNTO**

$$(a_1, a_2, \dots, a_q, b)$$

a

$$y = f(x_1, x_2, \dots, x_q) \forall \mathbf{x} \in B_\delta(a)$$

**tal que:**

$$b = f(a_1, a_2, \dots, a_q), \quad F(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) = 0 \quad \forall \mathbf{x} \in B_\delta(a)$$



# CLASE 20 PARTE 2: TEOREMA DE LA FUNCIÓN IMPLÍCITA LOCAL. Enunciado. Caso de una sola ecuación.

## Bibliografía de la Clase 20:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 3, sección 3.1, parágrafo 35.

## Ejercicios para las clase 20

•Práctico 6 del año 2006. Ejercicios 1, 2 y 4 hasta  
10.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.



# TEOREMA DE LA FUNCIÓN IMPLÍCITA LOCAL

(Caso de una sola ecuación).

## HIPÓTESIS

Sea dada  $F : U \subset \mathbb{R}^{q+1} \mapsto \mathbb{R}$ , en  $U$  abierto,

$$F(x_1, x_2, \dots, x_q, y)$$

y un punto  $(a_1, a_2, \dots, a_q, b)$  en  $U$ ,  
tales que:

1.  $F(a_1, a_2, \dots, a_q, b) = 0$

2.  $F$  es diferenciable en  $U$

3. En  $U$ :

$$\frac{\partial F}{\partial y}(x_1, x_2, \dots, x_q, y) \neq 0$$

# TESIS

1. Existe función implícita local en torno del punto dado.

Es decir: existe

$$y = f(x_1, x_2, \dots, x_q) \quad \forall \mathbf{x} \in B_\delta(a)$$

tal que

1a)  $f(a_1, a_2, \dots, a_q) = \bar{b}$

1b)  $F(x_1, x_2, \dots, x_q, f(x_1, x_2, \dots, x_q)) = 0 \quad \forall \mathbf{x} \in B_\delta(a)$

2. La función implícita  $f$  es diferenciable.

3.

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} = - \frac{\partial F / \partial x_i}{\partial F / \partial y}$$

4. Si  $F$  es  $C^r$  entonces  $f$  también es  $C^r$ .



# CLASE 20 PARTE 3: TEOREMA DE LA FUNCIÓN IMPLÍCITA LOCAL. Demostración. Caso de una sola ecuación.

## Bibliografía de la Clase 20:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 3, sección 3.1, parágrafo 35.

## Ejercicios para las clase 20

•Práctico 6 del año 2006. Ejercicios 1, 2 y 4 hasta  
10.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

# Dem. del teorema de la función implícita (una sola ecuación).

## Paso 1. Existencia y unicidad de $f$

$$\frac{\partial F}{\partial y} \neq 0 \quad \text{es } > 0 \text{ o es } < 0$$

Para fijar ideas suponemos que es positiva.

$F(x_1, x_2, \dots, x_q, y) \uparrow$  con  $y$  cuando  $(x_1, x_2, \dots, x_q)$  es cte.

$$\left. \begin{array}{l} F(a_1, a_2, \dots, a_q, y) \uparrow \quad \forall y \in [b - \epsilon, b + \epsilon] \\ F(a_1, a_2, \dots, a_q, b) = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} F(a_1, \dots, a_q, b + \epsilon) > 0 \\ F(a_1, \dots, a_q, b - \epsilon) < 0 \end{array}$$

$$\left. \begin{array}{l} F(a_1, \dots, a_q, b + \epsilon) > 0 \\ F(a_1, \dots, a_q, b - \epsilon) < 0 \\ F \text{ continua} \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} (x_1, x_2, \dots, x_q) \in B_\delta(a_1, a_2, \dots, a_q) \Rightarrow \\ F(x_1, \dots, x_q, b + \epsilon) > 0 \\ F(x_1, \dots, x_q, b - \epsilon) < 0 \end{array}$$



## Teníamos:

$$(x_1, x_2, \dots, x_q) \in B_\delta(a_1, a_2, \dots, a_q) \Rightarrow$$

$$F(x_1, \dots, x_q, b + \epsilon) > 0,$$

$$F(x_1, \dots, x_q, b - \epsilon) < 0$$

$F$  continua



$$\exists! y = f(x_1, x_2, \dots, x_q) \in [b - \epsilon, b + \epsilon] \text{ t.q.}$$

$$F(x_1, x_2, \dots, x_q, f(x_1, \dots, x_q)) = 0$$

$$\text{Por la unicidad: } f(a_1, \dots, a_q) = b$$

## PASO 2. CONTINUIDAD DE LA FUNCIÓN IMPLÍCITA $f$ .

Hemos construido en el paso 1, la función implícita  $f$  tal que dado  $\epsilon > 0$  existe  $\delta > 0$  que cumple:

$$(x_1, \dots, x_q) \in B_\delta(a_1, \dots, a_q) \Rightarrow$$

$$f(x_1, \dots, x_q) = y \in (b - \epsilon, b + \epsilon)$$

Por definición,  $f$  es continua en  $a$ .

En vez de  $a$  puede usarse  $p$  genérico.

### PASO 3. Diferenciabilidad y derivadas parciales de f.

$$\mathbf{x} \in B_\delta(a), \quad \Delta \mathbf{x} = \mathbf{x} - a, \quad \|\Delta \mathbf{x}\| < \delta$$

$$F(\mathbf{x}, y) - F(a, b) = DF(a, b)(\Delta \mathbf{x}, y - b) + \epsilon(\mathbf{x}, y) \|\Delta \mathbf{x}, y - b\|$$

$$y = f(\mathbf{x}) \Rightarrow F(\mathbf{x}, y) = 0 \Rightarrow$$

$$0 = DF(a, b)(\Delta \mathbf{x}, f(\mathbf{x}) - b) + \epsilon(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) \|\Delta \mathbf{x}, f(\mathbf{x}) - b\|$$

$$\epsilon_1(\mathbf{x}) = \epsilon_2(\mathbf{x}) = \frac{\epsilon(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) \|\Delta \mathbf{x}, f(\mathbf{x}) - b\|}{\|\Delta \mathbf{x}\| + |f(\mathbf{x}) - b|} \Rightarrow$$

$$0 = DF(a, b)(\Delta \mathbf{x}, f(\mathbf{x}) - b) + \epsilon_1(\mathbf{x}) \|\Delta \mathbf{x}\| + \epsilon_2(\mathbf{x}) |f(\mathbf{x}) - b|$$

$$0 = \sum_{i=1}^q \frac{\partial F(a, b)}{\partial x_i} (x_i - a_i) + \frac{\partial F(a, b)}{\partial y} (f(\mathbf{x}) - b) +$$

$$+ \epsilon_1(\mathbf{x}) \|\Delta \mathbf{x}\| + \underbrace{\epsilon_2(\mathbf{x}) \frac{|f(\mathbf{x}) - b|}{f(\mathbf{x}) - b}}_{=\epsilon_3(\mathbf{x})} (f(\mathbf{x}) - b)$$

sigue

Teníamos

$$0 = \sum_{i=1}^q \frac{\partial F(a, b)}{\partial x_i} (x_i - a_i) + \frac{\partial F(a, b)}{\partial y} (f(\mathbf{x}) - b) + \epsilon_1(\mathbf{x}) \|\Delta \mathbf{x}\| + \underbrace{\epsilon_2(\mathbf{x}) \frac{|f(\mathbf{x}) - b|}{f(\mathbf{x}) - b}}_{=\epsilon_3(\mathbf{x})} (f(\mathbf{x}) - b)$$

Despejando  $f(\mathbf{x}) - b$  :

$$f(\mathbf{x}) - b = \frac{-1}{\partial F(a, b) / \partial y + \epsilon_3(\mathbf{x})} \sum_{i=1}^q \frac{\partial F(a, b)}{\partial x_i} (x_i - a_i) + \epsilon_1(\mathbf{x}) \|\Delta \mathbf{x}\|$$

$$f(\mathbf{x}) - b = \left( \frac{-1}{\partial F(a, b) / \partial y} + \epsilon_4(\mathbf{x}) \right) \sum_{i=1}^q \frac{\partial F(a, b)}{\partial x_i} (x_i - a_i) + \epsilon_1(\mathbf{x}) \|\Delta \mathbf{x}\|$$





$$f(\mathbf{x}) - b = \sum_{i=1}^q \frac{\partial F / \partial x_i}{-\partial F / \partial y} (x_i - a_i) + \left( \epsilon_{\perp}(\mathbf{x}) \sum_{i=1}^q \frac{\partial F}{\partial x_i} \frac{x_i - a_i}{\|\Delta \mathbf{x}\|} + \epsilon_1(\mathbf{x}) \right) \|\Delta \mathbf{x}\|$$

**Llamando:**  $\epsilon_5(\mathbf{x}) = \epsilon_{\perp}(\mathbf{x}) \sum_{i=1}^q \frac{\partial F}{\partial x_i} \frac{x_i - a_i}{\|\Delta \mathbf{x}\|} + \epsilon_1(\mathbf{x}) \Rightarrow$

$$f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{a}) = \sum_{i=1}^q \frac{\partial F / \partial x_i}{-\partial F / \partial y} (x_i - a_i) + \epsilon_5(\mathbf{x}) \|\Delta \mathbf{x}\|$$

$$\lim_{\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{a}} \epsilon_5(\mathbf{x}) = 0 \Rightarrow$$

Lo anterior prueba que  $f$  es diferenciable en  $a$  y que sus derivadas parciales son:

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} = - \frac{\partial F / \partial x_i}{\partial F / \partial y}$$

El mismo razonamiento puede hacerse para cualquier punto  $p$  donde la función implícita esté definida, en vez de  $a$ .

**PASO 5. Probar que si  $F$  es de clase  $C^r$ , con  $r \geq 1$**

**entonces la función implícita  $f$  también lo es.**

Si  $F$  es de clase  $C^r$ , con  $r \geq 1$  entonces  $\partial F / \partial x_i$  y  $\partial F / \partial y \neq 0$  son de clase  $C^{r-1}$ .

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} = - \frac{\partial F / \partial x_i}{\partial F / \partial y}$$

$\Rightarrow \frac{\partial f}{\partial x_i}$  es de clase  $C^{r-1} \Rightarrow f$  es de clase  $C^r$ .  $\square$



# CLASE 20 PARTE 4: TEOREMA DE LA FUNCIÓN IMPLÍCITA LOCAL. Ejemplo. Caso de una sola ecuación.

## Bibliografía de la Clase 20:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.1, parágrafo 35.

## Ejercicios para las clase 20

- Práctico 6 del año 2006. Ejercicios 1, 2 y 4 hasta 10.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

## EJEMPLO

Calcular  $f'(1)$  y  $f''(1)$  de la función implícita local  $y = f(x)$  en torno del punto  $(x_0, y_0) = (1, 2)$  dada por la ecuación

$$x^2y + \log(xy) = 2 + \log 2$$

### Ecuación implícita:

$$F(x, y) = 0, \quad F(x, y) = x^2y + \log(xy) - 2 - \log 2$$

$\partial F / \partial y = x^2 + 1/y > 0$  en un entorno  $U$  de  $(x_0, y_0) = (1, 2)$

$$\text{pues } \partial F / \partial y(1, 2) = 1 + 1/2 = 3/2 > 0$$

**Por el teorema de la función implícita local existe  $y = f(x)$  tal que:**

$$F(x, f(x)) = 0, \quad x^2f(x) + \log(xf(x)) = 2 + \log 2 \quad \forall x \in B_\delta(1)$$

## Teníamos:

$$F(x, f(x)) = 0, \quad x^2 f(x) + \log(x f(x)) = 2 + \log 2 \quad \forall x \in B_\delta(1)$$

**Derivando respecto de  $x$  en  $x=1$ ;  $f(1) = 2$**

$$2x f(x) + x^2 f'(x) + \frac{1}{x f(x)} (f(x) + x f'(x)) = 0 \quad (1)$$

$$2f(1) + 1^2 f'(1) + \frac{f(1) + f'(1)}{1 f(1)} = 0$$

$$4 + f'(1) + \frac{2 + f'(1)}{2} = 0$$

$$\Rightarrow f'(1) = -\frac{10}{3}$$



Teníamos:

$$2xf(x) + x^2f'(x) + \frac{1}{xf(x)}(f(x) + xf'(x)) = 0 \quad (1)$$

Derivando (1) nuevamente respecto de  $x$ , en  $x=1$ ,  $f(1)=2$

$$\frac{2f(x) + 4xf'(x) + x^2f''(x) + [2f'(x) + xf''(x)]xf(x) - [f(x) + xf'(x)]^2}{x^2(f(x))^2} = 0$$

$$4 - \frac{40}{3} + f''(1) + \frac{(-40/3) + 2f''(1) - [2 - (10/3)]^2}{4} = 0$$

$$-\frac{28}{3} + f''(1) - \frac{34}{9} + \frac{f''(1)}{2} = 0$$

$$\frac{3}{2}f''(1) = \frac{118}{9} \Rightarrow f''(1) = \frac{236}{27} \quad \square$$



# CLASE 21 PARTE 1: FUNCIÓN IMPLÍCITA. Definición. Caso de varias ecuaciones.

## Bibliografía de la Clase 21:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.1, parágrafo 36.

## Ejercicios para las clase 21

- Práctico 6 del año 2006.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

Sea dada una función vectorial:  $F : U \subset \mathbb{R}^{q+s} \mapsto \mathbb{R}^s$

en un abierto  $U$ .

Sea dado un punto  $(a,b)$  en  $U$  que verifica la ecuación  $F(a,b) = 0$ . Es decir:

$$(a, b) \in U, a \in \mathbb{R}^q, b \in \mathbb{R}^s \text{ t.q. } F(a, b) = 0$$

Se considera la ecuación  $F(x,y) = 0$ , que significa un **SISTEMA DE  $s$  ECUACIONES REALES** con  $s+q$  variables.

$$F(x, y) = 0$$

$$\Leftrightarrow$$

$$F_1(x_1, \dots, x_q, y_1, \dots, y_s) = 0$$

$$F_2(x_1, \dots, x_q, y_1, \dots, y_s) = 0$$

$$\vdots$$

$$F_s(x_1, \dots, x_q, y_1, \dots, y_s) = 0$$



Interesa encontrar las  $s$  variables

$$y_1, y_2, \dots, y_s$$

en función de las  $q$  variables independientes

$$x_1, \dots, x_q.$$

de modo que verifique el sistema de  $s$  ecuaciones reales dado.

**DEFINICIÓN.** Se llama **función implícita local** en torno del punto  $(a,b)$  a

$$y = f(x)$$

$$f : B_\delta(a) \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}^s$$

tal que

$$F(x, f(x)) = 0 \quad \forall x \in B_\delta(a)$$

$$f(a) = b$$



**CASO PARTICULAR** Sea dada  $F : \mathbb{R}^5 \mapsto \mathbb{R}$

Tenemos la ecuación:  $F(x, y, z, u, v) = 0$

Dados  $a = (x_0, y_0, z_0)$  y  $b = (u_0, v_0)$  tales que:

$$F(x_0, y_0, z_0, u_0, v_0) = 0$$

ver si existe

$$(u, v) = f(x, y, z) \quad \forall (x, y, z) \in B_\delta(a)$$

tal que:

$$F_1(x, y, z, f_1(x, y, z), f_2(x, y, z)) = 0 \quad \forall (x, y, z) \in B_\delta(a)$$

$$F_2(x, y, z, f_1(x, y, z), f_2(x, y, z)) = 0 \quad \forall (x, y, z) \in B_\delta(a)$$

$$f_1(x_0, y_0, z_0) = (u_0, v_0)$$

$$f_2(x_0, y_0, z_0) = (u_0, v_0)$$



# CLASE 21 PARTE 2: TEOREMA DE LA FUNCIÓN IMPLÍCITA LOCAL . Enunciado. Caso de varias ecuaciones.

## Bibliografía de la Clase 21:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.1, parágrafo 36.

## Ejercicios para las clase 21

- Práctico 6 del año 2006.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

# TEOREMA DE LA FUNCIÓN IMPLÍCITA LOCAL.

(Caso de un sistema de varias ecuaciones reales)

**HIPÓTESIS. Sea dada**

$$F : U \subset \mathbb{R}^{q+s} \mapsto \mathbb{R}^s,$$

$$F(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = F(x_1, x_2, \dots, x_q, y_1, \dots, y_s) = \\ = (F_1(\mathbf{x}, \mathbf{y}), F_2(\mathbf{x}, \mathbf{y}), \dots, F_s(\mathbf{x}, \mathbf{y}))$$

**en un abierto U, y sea dado un punto (a,b) en U tal que**

1.  $F(a, b) = F(a_1, a_2, \dots, a_q, b_1, \dots, b_s) = 0$

2. F es diferenciable en U

3. En U es diferente de 0

el determinante de la

matriz  $J_{\mathbf{y}} F$

formada por las derivadas

par  
a  $y_1, y_2, \dots, y_s$

$$\det \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial y_1} & \frac{\partial F_1}{\partial y_2} & \cdots & \frac{\partial F_1}{\partial y_s} \\ \frac{\partial F_2}{\partial y_1} & \frac{\partial F_2}{\partial y_2} & \cdots & \frac{\partial F_2}{\partial y_s} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \frac{\partial F_s}{\partial y_1} & \frac{\partial F_s}{\partial y_2} & \cdots & \frac{\partial F_s}{\partial y_s} \end{pmatrix} \neq 0$$



# TESIS

1. Existe única la función inversa local  $y = f(x)$  en torno de  $(a,b)$ . Es decir:

$y = f(x)$  está definida para  $x \in B_\delta(a)$ .

$$f(a) = b$$

$$F(x, f(x)) = 0 \quad \forall x \in B_\delta(a)$$

2.  $f$  es diferenciable en  $B_\delta(a)$

3. La matriz Jacobiana de  $f$  es

$$Jf(x) = -(J_y F)^{-1} \cdot (J_x F) \quad \text{en } B_\delta(a)$$

4. Si  $F$  es de clase  $C^r$  entonces  $f$  también.



# CLASE 21 PARTE 3: TEOREMA DE LA FUNCIÓN IMPLÍCITA LOCAL . Demostración. Caso de varias ecuaciones.

## Bibliografía de la Clase 21:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.1, parágrafo 36.

## Ejercicios para las clase 21

- Práctico 6 del año 2006.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

# Demostración del teorema de la función implícita local en el caso de un sistema de varias ecuaciones.

Dem. de 3) admitiendo 1) y 2)

$$H(\mathbf{x}) = F(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) = 0$$

$$\Rightarrow JH = 0 \Rightarrow JF_{\mathbf{X}} + JF_y \cdot Jf = 0$$

$$\Rightarrow (JF_y)^{-1} JF_{\mathbf{X}} + Jf = 0$$

$$\Rightarrow Jf = -(JF_y)^{-1} JF_{\mathbf{X}} \quad \square$$



## Dem. de 4) admitiendo 3)

$F$  es  $C^r$ ,  $r \geq 1 \Rightarrow$

$JF_x$  y  $JF_y$  (invertible) son  $C^{r-1}$

$\Rightarrow Jf = -(JF_y)^{-1} JF_x$  es  $C^{r-1}$

$\Rightarrow f$  es  $C^r \quad \square$

**Dem. de 1) y 2):** Por inducción completa en  $s$ .

Si  $s=1$  es el caso de una sola ecuación visto en la clase anterior.

**HIPÓTESIS DE INDUCCIÓN:** 1) y 2) son verdaderas para  $s-1$  ecuaciones y  $s-1$  variables dependientes

$(y_2, y_3, \dots, y_s)$

**TESIS DE INDUCCIÓN:** 1) y 2) son verdaderas para  $s$  ecuaciones y  $s$  variables dependientes

$(y_1, y_2, \dots, y_s)$

Desarrollando por la primera fila el determinante de la matriz  $J_y F$  que es no nulo por hipótesis:

$$\frac{\partial F_1}{\partial y_1} A_{11} + \frac{\partial F_1}{\partial y_2} A_{12} + \dots + \frac{\partial F_1}{\partial y_s} A_{1s} \neq 0$$

Alguno de los  $A_{1j} \neq 0$ . Para fijar ideas suponemos

Por hipótesis de inducción:

Dadas las  $s-1$  últimas ecuaciones

$$A_{11} \neq 0$$

$$F_2(\mathbf{x}, y_1, y_2, \dots, y_s) = 0$$

$$F_3(\mathbf{x}, y_1, y_2, \dots, y_s) = 0$$

...

$$F_s(\mathbf{x}, y_1, y_2, \dots, y_s) = 0$$

Existen

$$y_2 = f_2^*(\mathbf{x}, y_1)$$

$$y_3 = f_3^*(\mathbf{x}, y_1)$$

...

$$y_s = f_s^*(\mathbf{x}, y_1)$$

para

$$(\mathbf{x}, y_1) \in B_{\delta_1}(a, b_1)$$

tales que

Para  $j = 2, 3, \dots, s$  :

$$F_j(\mathbf{x}, y_1, f_2^*(\mathbf{x}, y_1), \dots, f_s^*(\mathbf{x}, y_1)) = 0$$
$$\forall (\mathbf{x}, y_1) \in B_{\delta_1}(a, b_1) \Rightarrow$$

**Derivando respecto de  $x$ :**

$$0 = \frac{\partial F_j}{\partial y_1} + \sum_{i=2}^s \frac{\partial F_j}{\partial y_i} \frac{\partial f_i^*}{\partial y_1}, \quad j = 2, 3, \dots, s \quad (1)$$

**Sólo falta conseguir que se verifique la primera ecuación:**

$$G(\mathbf{x}, y_1) = F_1(\mathbf{x}, y_1, f_2^*(\mathbf{x}, y_1), f_3^*(\mathbf{x}, y_1), \dots, f_s^*(\mathbf{x}, y_1)) = 0$$

**Sólo falta conseguir que se verifique la primera ecuación:**

$$G(\mathbf{x}, y_1) = F_1(\mathbf{x}, y_1, f_2^*(\mathbf{x}, y_1), f_3^*(\mathbf{x}, y_1), \dots, f_s^*(\mathbf{x}, y_1)) = 0$$

**Aplicando el teorema de función implícita en el caso de una sola ecuación con una sola variable independiente  $y_1$  se obtiene  $y_1 = f_1(\mathbf{x})$  que verifica  $G(\mathbf{x}, y_1) = 0$**

**Después definimos**

$$y_1 = f_1(\mathbf{x})$$

$$y_2 = f_2(\mathbf{x}) = f_2^*(\mathbf{x}, f_1(\mathbf{x}))$$

$$y_3 = f_3(\mathbf{x}) = f_3^*(\mathbf{x}, f_1(\mathbf{x}))$$

...

$$y_s = f_s(\mathbf{x}) = f_s^*(\mathbf{x}, f_1(\mathbf{x}))$$

UNIVERSIDAD DE LA REPÚBLICA  
URUGUAY



**que verifican las  $s$  ecuaciones  
queríamos.**

$$F_j = 0$$

**como**

Sólo basta verificar que se puede aplicar el teorema de la función implícita a la ecuación

$$G(x, y_1) = 0$$

A probar que se cumple :

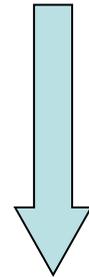
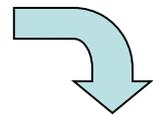
$$\partial G / \partial y_1 \neq 0.$$

Teníamos:

$$G(x, y_1) = F_1(x, y_1, f_2^*(x, y_1), f_3^*(x, y_1), \dots, f_s^*(x, y_1)) = 0$$

Supongamos por absurdo

$$\partial G / \partial y_1 = 0$$



$$0 = \frac{\partial G}{\partial y_1} = \frac{\partial F_1}{\partial y_1} + \sum_{i=2}^s \frac{\partial F_1}{\partial y_i} \frac{\partial f_i^*}{\partial y_1} \quad (2)$$

Teníamos del pizarrón anterior:

$$0 = \frac{\partial G}{\partial y_1} = \frac{\partial F_1}{\partial y_1} + \sum_{i=2}^s \frac{\partial F_1}{\partial y_i} \frac{\partial f_i^*}{\partial y_1} \quad (2)$$

Teníamos de antes:

$$0 = \frac{\partial F_j}{\partial y_1} + \sum_{i=2}^s \frac{\partial F_j}{\partial y_i} \frac{\partial f_i^*}{\partial y_1}, \quad j = 2, 3, \dots, s \quad (1)$$

Es un sistema lineal homogéneo de  $s$  ecuaciones con  $s$  incógnitas

$$0 = \frac{\partial F_1}{\partial y_1} z_1 + \sum_{i=2}^s \frac{\partial F_1}{\partial y_i} z_i$$

$$0 = \frac{\partial F_2}{\partial y_1} z_1 + \sum_{i=2}^s \frac{\partial F_2}{\partial y_i} z_i$$

$$0 = \frac{\partial F_3}{\partial y_1} z_1 + \sum_{i=2}^s \frac{\partial F_3}{\partial y_i} z_i$$

...

$$0 = \frac{\partial F_s}{\partial y_1} z_1 + \sum_{i=2}^s \frac{\partial F_s}{\partial y_i} z_i$$

$$z_1, z_2, \dots, z_s$$

que tiene como solución

$$z_1 = 1, z_2 = \frac{\partial f_2^*}{\partial y_1}, z_3 = \frac{\partial f_3^*}{\partial y_1}, \dots, z_s = \frac{\partial f_s^*}{\partial y_1}$$

Entonces el determinante del sistema es cero, contradiciendo la hipótesis.  $\square$



# CLASE 21 PARTE 3: TEOREMA DE LA FUNCIÓN IMPLÍCITA LOCAL . Ejemplo. Caso de varias ecuaciones.

## Bibliografía de la Clase 21:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.1, parágrafo 36.

## Ejercicios para las clase 21

- Práctico 6 del año 2006.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.



**EJEMPLO.** Dado el sistema de ecuaciones:

$$\begin{cases} x^2 + y^2 + z^2 = 1 \\ x + y + z = 0 \end{cases}$$

**Demostrar que existe función implícita local:**  $\begin{cases} y = y(x) \\ z = z(x) \end{cases}$   
en torno del punto

$$(x_0, y_0, z_0) = (0, 1/\sqrt{2}, -1/\sqrt{2})$$

**y calcular**  $y'(0), z'(0)$

$$J_{y,z}F = \det \begin{pmatrix} 2y & 2z \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = 2(y - z)$$

$$J_{y,z}F(0, 1/\sqrt{2}, -1/\sqrt{2}) = 2 \left( \frac{1}{\sqrt{2}} + \frac{1}{\sqrt{2}} \right) = 2\sqrt{2} \neq 0$$

$\Rightarrow J_{y,z}F \neq 0 \quad \forall (x, y, z) \in U$  **donde U es algún entorno del pto.**

Por el teorema de la función implícita local, existen

$$\begin{cases} y = y(x) \\ z = z(x) \end{cases} : \forall x \in B_\delta(0) \quad \text{tales que}$$

$$\begin{aligned} x^2 + (y(x))^2 + (z(x))^2 - 1 &= 0, \quad x + y(x) + z(x) = 0 \quad \forall x \in B_\delta(0) \\ y(0) &= 1/\sqrt{2}, \quad z(0) = -1/\sqrt{2} \end{aligned}$$

Derivando respecto de  $x$

$$2x + 2yy' + 2zz' = 0, \quad 1 + y' + z' = 0$$

$$2(1/\sqrt{2})y'(0) - 2(1/\sqrt{2})z'(0) = 0$$

$$1 + y'(0) + z'(0) = 0$$

$$\Rightarrow y'(0) = -1/2, \quad z'(0) = -1/2 \quad \square$$

# OTRA FORMA DE CALCULAR LAS DERIVADAS $y'(0)$ y $z'(0)$ .

$$Jf = -(JF_{y,z})^{-1} \cdot JF_x$$

$$Jf(0) = \begin{bmatrix} y'(0) \\ z'(0) \end{bmatrix}$$

$$JF_{y,z}(0, 1/\sqrt{2}, -1/\sqrt{2}) = \begin{bmatrix} \sqrt{2} & \sqrt{2} \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$(JF_{y,z})^{-1}(0, 1/\sqrt{2}, -1/\sqrt{2}) = \begin{bmatrix} \sqrt{2} & \sqrt{2} \\ -1/(2\sqrt{2}) & 1/2 \end{bmatrix}$$

$$JF_x(0, 1/\sqrt{2}, -1/\sqrt{2}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} y'(0) \\ z'(0) \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} \sqrt{2} & \sqrt{2} \\ -1/(2\sqrt{2}) & 1/2 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1/2 \\ -1/2 \end{bmatrix}$$

$$x'(0) = -1/2, \quad y'(0) = -1/2 \quad \square$$





# CLASE 22 PARTE 1: FUNCIÓN INVERSA LOCAL. Definición.

## Bibliografía de la Clase 22:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 3, sección 3.2, párrafos 37 y 38.

## Ejercicios para las clase 22

•Práctico 6 del año 2006. Ejercicios 3 y 11.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

Sea dada  $f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}^q$

en un abierto  $D$ . Sea dado un punto  $a \in D$   
y sea  $b = f(a) \in \mathbb{R}^q$

**DEFINICIÓN:**  $f$  es localmente invertible en torno de  $a$   
si existe un entorno  $U = B_\delta(a) \subset D$  del

punto  $a$ , tal que

$$f|_U : U \mapsto f(U) = V \subset \mathbb{R}^q$$

es biyectiva (biunívoca: inyectiva y sobreyectiva). Entonces  
existe función inversa local:

$$\exists f^{-1} : V \mapsto U \subset \mathbb{R}^q \text{ t.q.}$$

$$f^{-1}(f(p)) = p \quad \forall p \in U$$

$$f(f^{-1}(q)) = q \quad \forall q \in V = f(U)$$

# EJEMPLO.



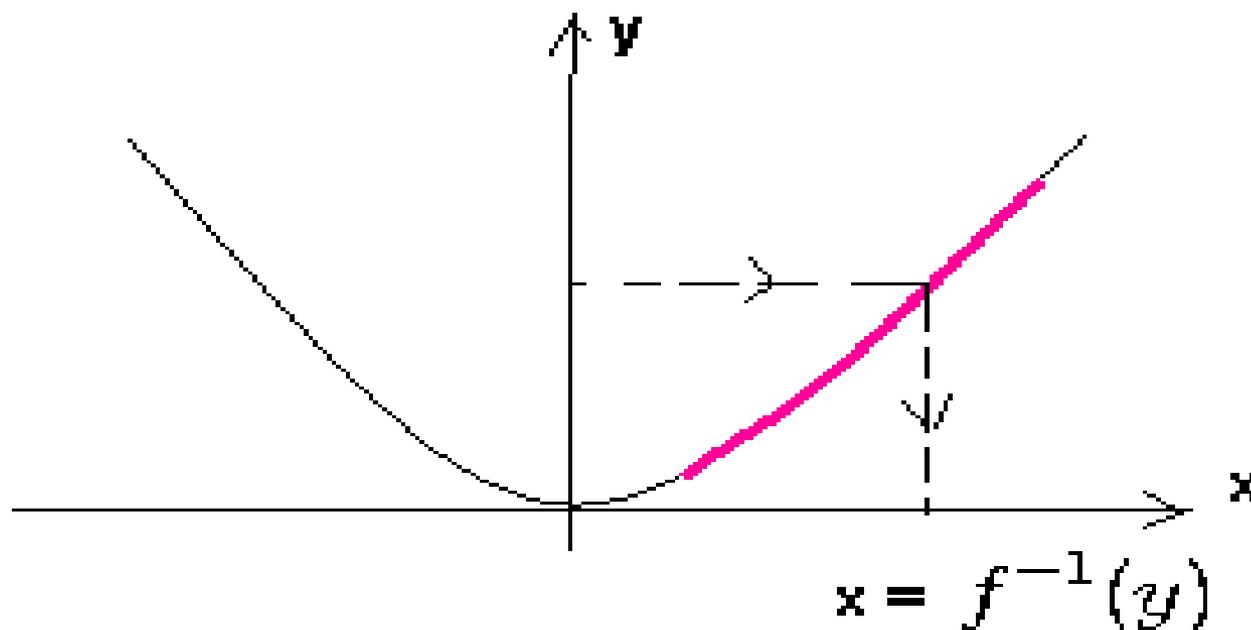
$$f(x) : y = x^2, \quad b = a^2, \quad \text{dado fijo } a > 0$$

$$U = (a/2, 3a/2), \quad b = a^2$$

$$V = f(U) = (a^2/4, 9a^2/4) \ni a^2 = b$$

$$f^{-1} : V \mapsto U, \quad f^{-1}(y) = \sqrt{y} \in U \subset \{x \in \mathbb{R} : x > 0\}$$

Existe inversa local de  $f(x) = x^2$  en torno de  $a > 0$ .



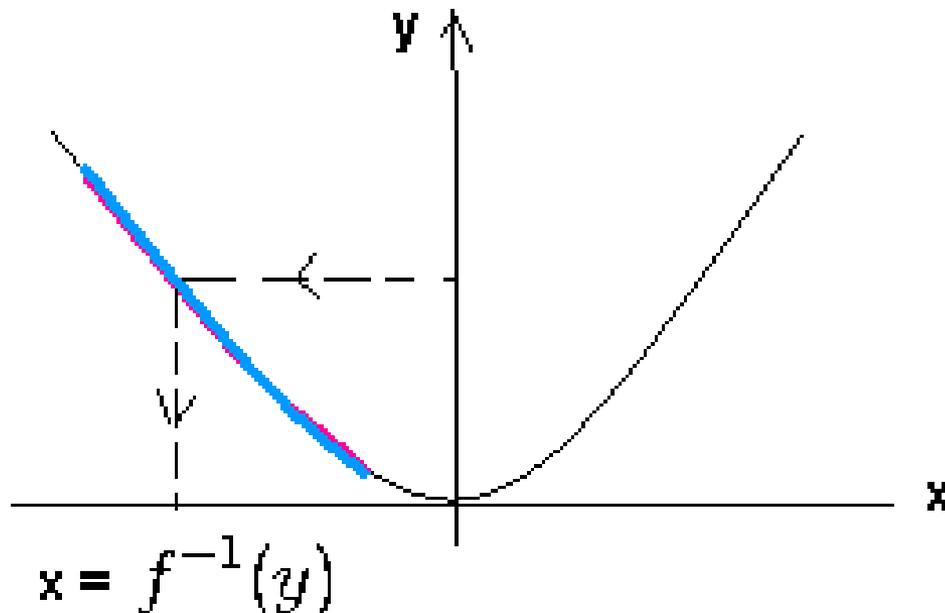
$$f(x) : y = x^2, \quad b = a^2, \quad \text{dado fijo } a < 0$$

$$U = (3a/2, a/2), \quad b = a^2$$

$$V = f(U) = (a^2/4, 9a^2/4) \ni a^2 = b$$

$$f^{-1} : V \mapsto U, \quad f^{-1}(y) = -\sqrt{y} \in U \subset \{x \in \mathbb{R} : x < 0\}$$

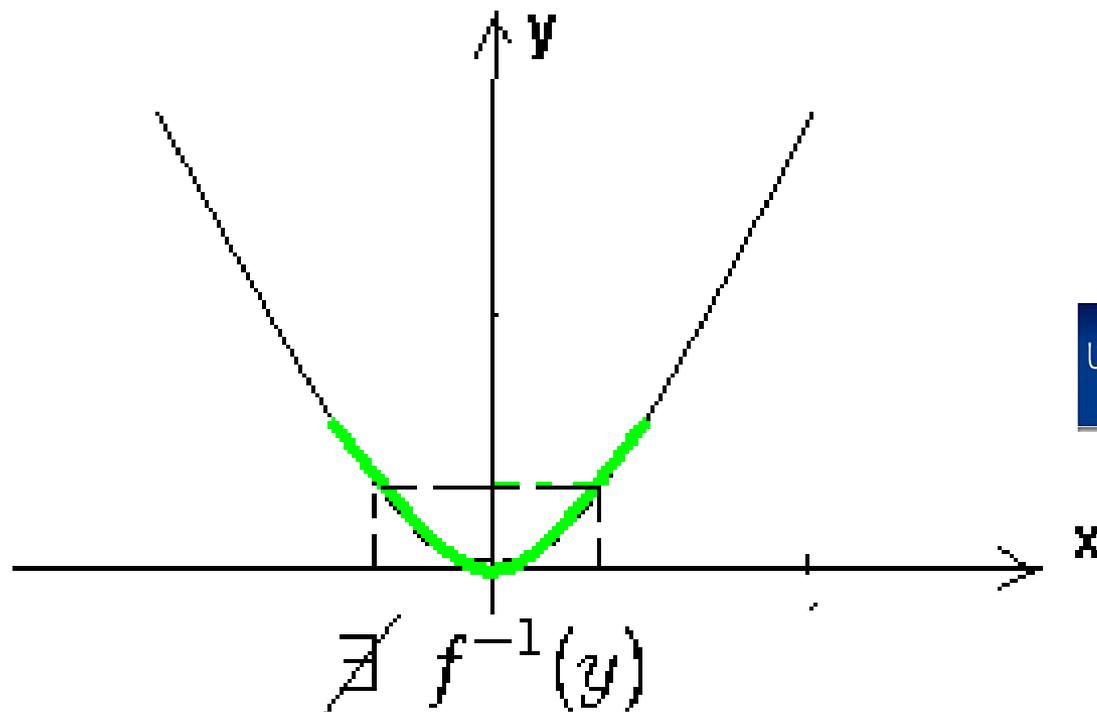
Existe inversa local de  $f(x) = x^2$  en torno de  $a < 0$ .



En cualquier entorno de  $a = 0$  existen dos puntos diferentes  $x_1 > 0$  y  $-x_1 < 0$  tales que  $f(x_1) = f(-x_1)$  pues  $x_1^2 = (-x_1)^2$ .

$\Rightarrow f$  no es inyectiva en ningún entorno  $U$  de  $a = 0$ .

$\Rightarrow$  En torno de  $a = 0$  NO existe inversa local de  $f$ .





# CLASE 22 PARTE 2: TEOREMA DE LA FUNCIÓN INVERSA LOCAL.

## Bibliografía de la Clase 22:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 3, sección 3.2, párrafos 37 y 38.

## Ejercicios para las clase 22

•Práctico 6 del año 2006. Ejercicios 3 y 11.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.



Sea dada  $f : D \subset \mathbb{R}^q \mapsto \mathbb{R}^q$

en un abierto  $D$ . Sea dado un punto  $a \in D$   
y sea  $b = f(a) \in \mathbb{R}^q$

## TEOREMA DE LA FUNCIÓN INVERSA LOCAL.

Si  $f \in C^1$ ,  $\det Jf(a) \neq 0$

entonces:

1) Existe inversa local de  $f(p)$  en torno de  $p = a$ , es decir:

$$\exists f^{-1} : V = f(U) \mapsto U = B_\delta(a) \text{ t.q.}$$

$$f^{-1}(f(p)) = p \quad \forall p \in U, \quad f(f^{-1}(q)) = q \quad \forall q \in V$$

2)  $f^{-1} : V \mapsto U$  es de clase  $C^1$ .

3)  $Jf^{-1}(q) = (Jf(p))^{-1} \quad \forall p \in V$ .

4) Si  $f \in C^r$ ,  $r \geq 1$  entonces  $f^{-1} \in C^r$ .

**Dem.**

**Sea la función auxiliar**  $F(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = f(\mathbf{x}) - \mathbf{y} \quad \forall \mathbf{x} \in D, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^q$

$$a \in D, b = f(a) \Rightarrow F(a, b) = f(a) - b = b - b = 0$$

$$D_{\mathbf{x}}F(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = Df(\mathbf{x}) \Rightarrow \det J_{\mathbf{x}}F(a, b) = \det Jf(a) \neq 0$$

$J_{\mathbf{x}}F = Jf$  continua porque  $f \in C^1$ ,  $\det J_{\mathbf{x}}F(a, b) \neq 0 \Rightarrow$

$$\det J_{\mathbf{x}}F \neq 0 \quad \forall \mathbf{x} \in B_{\delta_0}(a), \quad \forall \mathbf{y}$$

**Por el teorema de la función implícita local en el caso de un sistema de  $q$  ecuaciones:**

$$\exists \mathbf{x} = g(\mathbf{y}), g \in C^1, \text{ t.q. } F(g(\mathbf{y}), \mathbf{y}) = 0 \quad \forall \mathbf{y} \in B_\epsilon(b)$$

## Teníamos

$$\exists \mathbf{x} = g(\mathbf{y}), g \in C^1, \text{ t.q. } F(g(\mathbf{y}), \mathbf{y}) = 0 \quad \forall \mathbf{y} \in B_\epsilon(b)$$

$$\Rightarrow f(g(\mathbf{y})) = \mathbf{y} \quad \forall \mathbf{y} \in B_\epsilon(b) \quad (1)$$

$$f \text{ continua} \Rightarrow \exists U = B_\delta(a) \subset B_{\delta_0}(a) \text{ t.q.}$$

$$f(\mathbf{x}) \in B_\epsilon(b) \quad \forall \mathbf{x} \in B_\delta(a) = U$$

$$\forall \mathbf{x} \in U : f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{x}) = 0, \Rightarrow F(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) = 0$$

$$\Rightarrow \mathbf{x} = g(f(\mathbf{x})) \quad \forall \mathbf{x} \in U \quad (2)$$

Llamando  $V = f(U) \subset B_\epsilon(b)$  teníamos

$$f(g(y)) = y \quad \forall y \in V$$

$$x = g(f(x)) \quad \forall x \in U$$

$\Rightarrow$  **g es la inversa local de f.**

$$f^{-1}(f(p)) = p \quad \forall p \in U$$



**Derivando respecto de p y aplicando la Regla de la Cadena**

$$Jf^{-1}(f(p)) \cdot Jf(p) = Id \quad \Rightarrow \quad Jf^{-1}(f(p)) = (Jf(p))^{-1} \quad \square$$



# CLASE 22 PARTE 3: TEOREMA DE LA FUNCIÓN INVERSA LOCAL. Ejemplo.

## Bibliografía de la Clase 22:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 3, sección 3.2, párrafos 37 y 38.

## Ejercicios para las clase 22

•Práctico 6 del año 2006. Ejercicios 3 y 11.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Setiembre 2006.

## EJEMPLO

Sea

$$f : u = -3x + y^3, \quad v = -3y + x^3$$
$$a = (1, 0), \quad b = f(a) = (-3, 1)$$

Probar que  $f$  tiene inversa local en torno de  $a$

$$x = x(u, v), \quad y = y(u, v)$$

y hallar las derivadas parciales de  $x$  e  $y$  respecto de  $u$  y  $v$ .

$$\det Jf = \det \begin{bmatrix} -3 & 3y^2 \\ 3x^2 & -3 \end{bmatrix} = 9 - 9x^2y^2$$

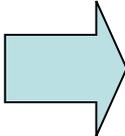
$$\det Jf(a) = 9 - 9 \cdot 1^2 \cdot 0^2 = 9 \neq 0$$

Por el teorema  
de la función  
inversa local:

$\exists f^{-1}$  inversa local de  $f$  en torno de  $p = a$

$$Jf^{-1}(q) = (Jf(p))^{-1} = \begin{bmatrix} -3 & 3y^2 \\ 3x^2 & -3 \end{bmatrix}^{-1}$$

$$Jf^{-1}(b) = (Jf(a))^{-1} = \begin{bmatrix} -3 & 0 \\ 3 & -3 \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} -1/3 & 0 \\ -1/3 & -1/3 \end{bmatrix}$$


$$\left\{ \begin{array}{ll} \frac{\partial x}{\partial u}(-3, 1) = -\frac{1}{3}, & \frac{\partial x}{\partial v}(-3, 1) = 0 \\ \frac{\partial y}{\partial u}(-3, 1) = -\frac{1}{3}, & \frac{\partial y}{\partial v}(-3, 1) = -\frac{1}{3} \end{array} \right.$$



**OBSERVACIÓN.** El recíproco del teorema de la función inversa es falso. Existen funciones localmente invertibles que no son diferenciables, y otras que son diferenciables pero su Jacobiano tiene determinante igual a cero.

**EJEMPLO.** Sea  $f : u = x^3, v = y, a = (0, 0)$

**Demostrar que f es localmente invertible pero  $Jf(a) = 0$**

$$\det Jf(x, y) = \det \begin{bmatrix} 3x^2 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = 3x^2, \quad \det Jf(a) = 0$$

**f es invertible porque dado  $(u, v)$  sea  $g : x = \sqrt[3]{u}, y = v$**

$$g(f(x, y)) = (x, y) \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2$$

$$f(g(u, v)) = (u, v) \quad \forall (u, v) \in \mathbb{R}^2 \quad \square$$



# CLASE 23 PARTE 1: EXTREMOS RELATIVOS

## Bibliografía de la Clase 23:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 3, sección 3.5, párrafos 43 Y 44.

## Ejercicios para las clase 23

•Práctico 8 del año 2007.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

Sea  $f : D \subset \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}$  una función real de  $q$  variables reales. Sea  $a \in D$

**DEFINICIÓN:** El número real  $f(a)$  se llama **máximo relativo de  $f$**  (y el punto  $a$  se llama lugar donde se alcanza ese máximo relativo) si:

- El punto  $a \in \text{int}D$
- Existe algún entorno  $B_\delta(a)$  del punto  $a$  tal que:  

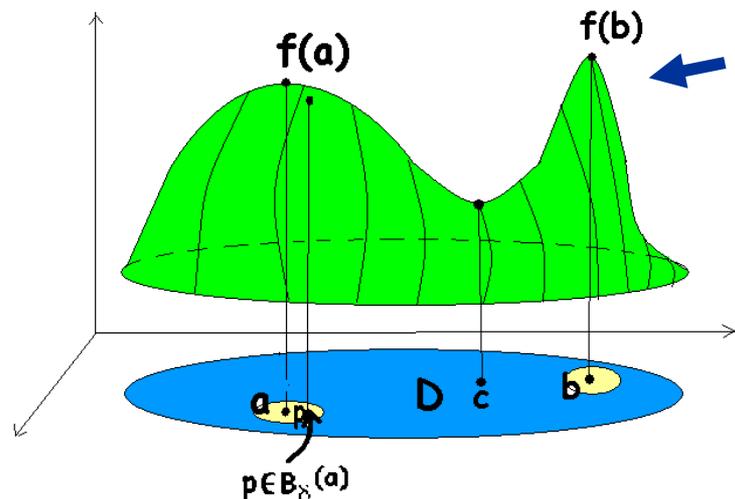
$$f(p) \leq f(a) \quad \forall p \in B_\delta(a)$$

**DEFINICIÓN:** El número real  $f(a)$  se llama **mínimo relativo de  $f$**  (y el punto  $a$  se llama lugar donde se alcanza ese mínimo relativo) si:

- El punto
- Existe algún entorno del punto  $a$  tal que:  

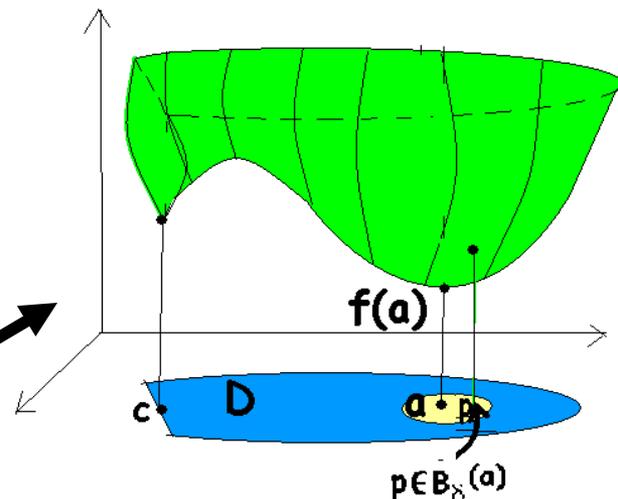
$$f(p) \geq f(a) \quad \forall p \in B_\delta(a)$$

**EXTREMOS RELATIVOS: son los MÁXIMOS y MÍNIMOS RELATIVOS**



$f(a)$  y  $f(b)$  son máximos relativos,  $f(c)$  no es ni máximo ni mínimo relativo

$f(a)$  es mínimo rel. pero  $f(c)$  no, porque  $c$  no es interior a  $D$ .





# CLASE 23 PARTE 2: EXTREMOS RELATIVOS Y PUNTOS CRÍTICOS O ESTACIONARIOS

## Bibliografía de la Clase 23:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.5, párrafos 43 Y 44.

## Ejercicios para las clase 23

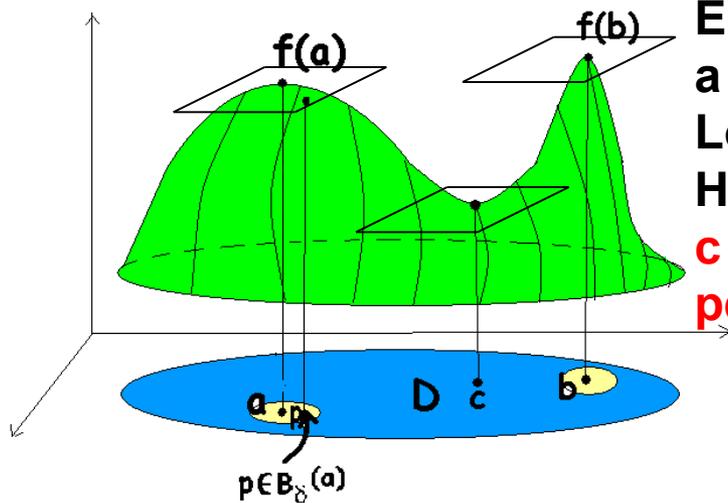
- Práctico 8 del año 2007.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

**DEFINICIÓN: Punto estacionario o crítico de  $f$** , es un punto a tal que:

- a está en el interior del dominio D de f
- f es diferenciable en a
- $df(a) = 0$  (o sea:  $Jf(a)$  es nula; las derivadas parciales de f en a son todas 0; el plano tangente a la superficie gráfica de f en el punto a es horizontal).



En la figura a, b y c son puntos críticos. a y b son extremos relativos pero c no lo es. Los planos tangentes en los tres puntos son Horizontales.

**c se llama “punto silla”: es un punto crítico pero no es extremo relativo.**

**TEOREMA:**

Si  $f(a)$  es un extremo relativo de f y si f es diferenciable en a entonces, a es un punto crítico de f.

**CONCLUSIONES IMPORTANTES:**

- (1) Si en a hay extremo relativo (máx. o mín. rel.) entonces, o bien f no es diferenciable en a, o bien a es un punto crítico. (Dónde buscar máx. y mín.)
- (2) Si a es un punto crítico entonces, o bien en a hay extremo relativo (máx. o mín. rel.), o bien a es un punto silla. (Cómo se clasifican los puntos críticos.)



## TEOREMA:

Si  $f(a)$  es un extremo relativo de  $f$  y si  $f$  es diferenciable en  $a$  entonces,  $a$  es un punto crítico de  $f$ .

Dem. Ya sabemos que  $f$  es diferenciable en  $a$  por hipótesis. Hay que probar que las derivadas Parciales de  $f$  en  $a$  son ceros. Lo haremos para dos variables independientes  $x$  e  $y$ , pero vale también para  $q$  variables independientes.

Por hipótesis en  $a$  hay máx, o mín. rel. Si hay mín. en  $a$  (en caso de máx. la prueba es similar), vale (\*):

$$(*) \quad f(p) \geq f(a) \quad \forall p \in B_\delta(a)$$



Por hip.  $f$  es diferenciable en  $a$ , luego existen derivadas direccionales  $\Rightarrow$

$$\exists \frac{\partial f}{\partial u} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a + tu) - f(a)}{t} = \lambda \quad \Rightarrow$$

$$(*) \Rightarrow f(a + tu) \geq f(a)$$

$$\Rightarrow \text{sg}(\lambda) = \text{sg}(t)$$

$$\left. \begin{array}{l} t \geq 0 \text{ si } t \rightarrow 0^+ \Rightarrow \lambda \geq 0 \\ t \leq 0 \text{ si } t \rightarrow 0^- \Rightarrow \lambda \leq 0 \end{array} \right\} \lambda = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial u} = 0 \quad \forall u \Rightarrow \begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y} = 0 \end{cases} \quad \square$$



# CLASE 23 PARTE 3: EXTREMOS RELATIVOS Y PUNTOS CRÍTICOS O ESTACIONARIOS. EJEMPLO.

## Bibliografía de la Clase 23:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.5, párrafos 43 Y 44.

## Ejercicios para las clase 23

- Práctico 8 del año 2007.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

EJEMPLO: Sea  $z = f(x, y) = (x^2 - 2y - 2)(y - 1) + 2 = x^2 y - x^2 - 2y^2 + 4$

(a) Hallar todos los puntos críticos.

(b) Clasificar los puntos críticos en máximos rel., mín. relativos o puntos silla

(c) Hallar todos los máximos y mínimos relativos.

(a) El dominio es todo  $\mathbb{R}^2$

Puntos críticos  $\Leftrightarrow \begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y} = 0 \end{cases}$



$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = 2xy - 2x = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y} = x^2 - 4y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\begin{cases} y = x^2 / 4 \\ 2x(x^2 / 4 - 1) = 0 \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$x=0, y=0 \quad \text{ó} \quad x=4, y=1 \Leftrightarrow$$

$$x=0, y=0 \quad \text{ó} \quad x=2, y=1 \quad \text{ó} \quad x=-2, y=1$$

(b)  $(x, y) = (0, 0); f(0, 0) = 4$   
 $f(x, y) - f(0, 0) = x^2 y - x^2 - 2y^2 = x^2(y-1) - 2y^2$

En un entorno  $B_\delta(0, 0)$   
 $(y-1) < 0$  pues  
 y está próximo a 0

$$x^2(y-1) \leq 0; \quad -2y^2 \leq 0$$

$$\Rightarrow x^2(y-1) - 2y^2 \leq 0$$

$$f(x, y) - f(0, 0) \leq 0 \quad \forall (x, y) \in B_\delta(0, 0)$$

$f(0, 0)$  es máximo relativo Sigue

Respuesta a la parte (a): Los puntos críticos son tres:  $(0, 0)$ ,  $(2, 1)$  y  $(-2, 1)$

Continuación:  $z = f(x, y) = (x^2 - 2y - 2)(y - 1) + 2 = x^2 y - x^2 - 2y^2 + 4$

(a) Puntos críticos (0,0), (2,1) y (-2,1).

(b) Clasificar los puntos críticos en máximos rel., mín. relativos o puntos silla.

(c) Hallar todos los máximos y mínimos relativos.

(b) Vimos que (0,0) es máximo relativo. Ahora veamos (2,1) y (-2,1)

$(x, y) = (\pm 2, 1); f(\pm 2, 1) = 2$

$f(x, y) - f(\pm 2, 0) = (x^2 - 2y - 2)(y - 1)$

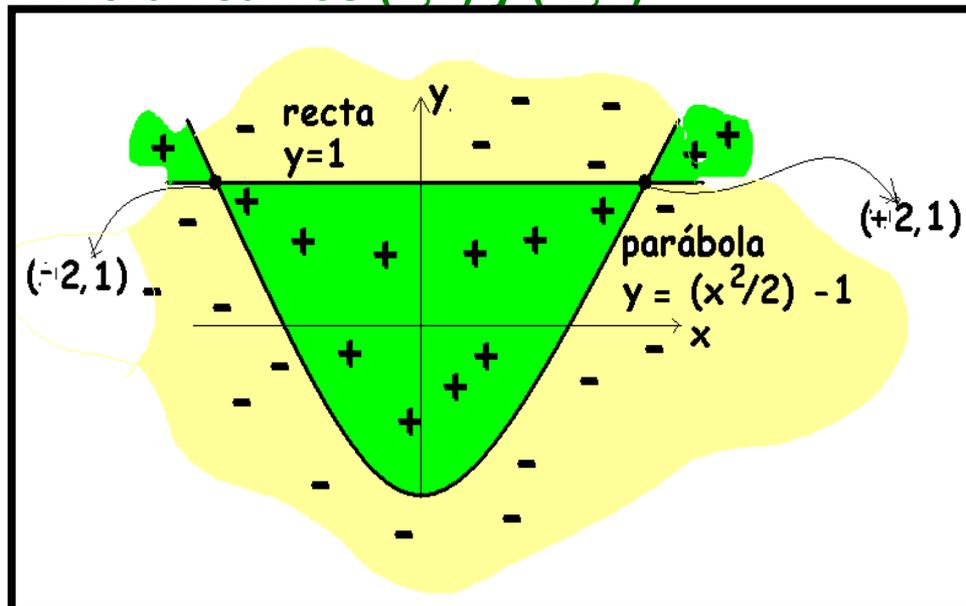
$(x^2 - 2y - 2) < 0 \iff y > (x^2/2) - 1$

el punto (x,y) está por arriba de la parábola  $y = (x^2/2) - 1$



$(y - 1) < 0 \iff$  el punto (x,y) está por abajo de la recta horizontal  $y = 1$

$(x^2 - 2y - 2)(y - 1) > 0$   
si y solo si ambos factores tienen el mismo signo



En cualquier entorno de (2,1) el signo de  $f(x,y) - f(2,1) =$  es en algunos puntos positivo y en otros negativo.

**En (+2,1) no hay mín. ni máx. relativo. Entonces es punto silla. Idem para (-2,1).**

Sigue

Continuación:  $z = f(x, y) = (x^2 - 2y - 2)(y - 1) + 2 = x^2 y - x^2 - 2y^2 + 4$

(a) Puntos críticos (0,0), (2,1) y (-2,1).

(b) En (0,0) hay máximo relativo y (2,1) y (-2,1) son puntos silla.

(c) Hallar todos los máximos y mínimos relativos.

(c) Los extremos relativos son o bien puntos donde  $f$  no es diferenciable y cumple la definición de máximo o mínimo relativo; o bien puntos críticos que cumplen la definición de máximo o mínimo relativo.

1º)  $f$  es diferenciable en todos los puntos. Entonces en este ejemplo no hay extremos relativos donde  $f$  no sea diferenciable.

2º)  $f$  tiene tres puntos críticos de los cuales en solo uno (0,0) hay extremo relativo (máximo relativo).

## CONCLUSIÓN:

Los extremos relativos son:

Máximo relativo  $f(0,0) = 4$  se alcanza en (0,0). No hay otros máximos relativos.

Mínimos relativos no hay.





# CLASE 24 PARTE 1: PUNTOS CRÍTICOS COMO CANDIDATOS A LUGAR DE MÁXIMO O MÍNIMO ABSOLUTOS.

## Bibliografía de la Clase 24:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.5, párrafo 45.

## Ejercicios para las clase 24

- Práctico 8 del año 2007.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

**DEFINICIÓN:** Punto estacionario o crítico de función real  $f$ , es un punto  $a$  t.q.

- $a$  está en el interior del dominio  $D$  de  $f$
- $f$  es diferenciable en  $a$
- $df(a) = 0$  (o sea:  $Jf(a)$  es nula; las derivadas parciales de  $f$  en  $a$  son todas 0)

**Puntos críticos o estacionarios**

Máximos relativos

Mínimos relativos

Extremos relativos

Puntos “silla” (Por def. puntos críticos donde no hay extremo relativo).

**Observación:** Se puede ser máximo y mínimo relativo al mismo tiempo. Si la función es constante, todos los puntos son críticos y en ellos se alcanza máximo y mínimo al mismo tiempo.



**UN OBJETIVO:** Hallar **MÁX. y/o MÍN. ABSOLUTOS** de la función real  $f$  en su dominio  $D$ . Veremos en futuras clases el siguiente procedimiento, solo aplicable **SABIENDO DE ANTEMANO QUE EXISTEN MÁX.Y MÍN. ABSOLUTOS** de  $f$  en  $D$ :

•1) **HALLAR TODOS LOS P. CRÍTICOS DE  $f$  EN  $\text{INT}(D)$ , Y TODOS LOS P. EN  $\text{INT}(D)$ . DONDE  $f$  NO SEA DIFERENCIABLE.** Pues si los extr. absolutos que buscamos se alcanzaran en  $\text{int}(D)$ , entonces serían extremos relativos (verificar que cumplen la definición respectiva). Entonces serían (clase pasada) p. críticos de  $f$  si  $f$  es diferenciable, o de lo contrario son p. donde  $f$  no es diferenciable.

•2) **NO ES NECESARIO CLASIFICAR LOS PUNTOS CRÍTICOS**, pues **TODOS LOS PUNTOS HALLADOS ANTERIORMENTE SON CANDIDATOS A LUGAR DE MÁX. Y MÍN. ABSOLUTOS**, ya sean extremos relativos (candidatos buenos), ya sean p. silla (candidatos falsos, colados en la “bolsa de candidatos”), ya sean puntos cualquiera de no diferenciabilidad de  $f$  (quizás buenos, quizás colados). **Consideramos TODOS esos puntos sin saber cuáles son colados, para evitar clasificar los p. críticos y para no estudiar  $f$  cerca de dónde no es diferenciable.**

Sigue

## Continuación:

**UN OBJETIVO:** Hallar **MÁX. y/o MÍN. ABSOLUTOS** de la función real  $f$  en su dominio  $D$ . Estábamos adelantando el siguiente procedimiento, solo aplicable **SABIENDO DE ANTEMANO QUE EXISTEN MÁX.Y MÍN. ABSOLUTOS** de  $f$  en  $D$ :

•1) **HALLAR TODOS LOS P. CRÍTICOS DE  $f$  EN  $\text{INT}(D)$ , Y TODOS LOS P. EN  $\text{INT}(D)$ . DONDE  $f$  NO SEA DIFERENCIABLE.**

•2) **NO ES NECESARIO CLASIFICAR LOS PUNTOS CRÍTICOS.**

•3) **SE HALLARÁN TODOS LOS OTROS CANDIDATOS EN  $\text{FRONT}(D)$**  con los métodos (clase siguiente) de “extremos relativos condicionados” y de “puntos críticos de la función de Lagrange”, sin necesidad de clasificarlos.

•4) Entre todos los p. candidatos que haya en la bolsa (buenos + colados):

**Seleccionamos aquel(llos) donde  $f$  toma el mayor valor: ESE VALOR ES EL MAX ABSOLUTO.**

**Seleccionamos aquel(llos) donde  $f$  toma el menor valor: ESE VALOR ES EL MÍNIMO ABSOLUTO.**



**OTRO OBJETIVO: Clasificar puntos críticos en máximo relativo, mínimo relativo o punto silla.** (Innecesario cuando el objetivo es hallar máximo y mínimo absolutos)

2 Métodos para  
Clasificar los  
Puntos Críticos

**Estudiar el signo de  $f(p) - f(a)$  en un entorno del pto.  $a$**

Si es  $\geq 0 \forall p \in B_\delta(a)$   $f(a)$  es mínimo rel.

Si es  $\leq 0 \forall p \in B_\delta(a)$   $f(a)$  es máximo rel.

Si es  $\geq 0$  en unos puntos y  $\leq 0$  en otros,  $a$  es pto. silla.

**Se puede aplicar siempre, pero a veces queda difícil. Hay que estudiar las particularidades de la función, caso a caso.**

Ejemplo: ver clase pasada.

**Sabiendo ya que  
 $a$  es punto crítico  
de  $f$**

**Método del Hessiano o del Diferencial Segundo de  $f$ .**

**Se puede aplicar solo cuando  $f$  es de clase  $C^2$**

Aunque se pueda aplicar, no siempre permite concluir de qué tipo es el punto crítico.

Ejemplo: al final de esta clase

Sigue





# CLASE 24 PARTE 2: MÉTODO DEL DIFERENCIAL SEGUNDO PARA CLASIFICAR LOS PUNTOS CRÍTICOS. ENUNCIADO.

## Bibliografía de la Clase 24:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.5, párrafo 45.

## Ejercicios para las clase 24

- Práctico 8 del año 2007.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.



**DEFINICIÓN:** Si  $f(x,y,\dots,z)$  es una función **REAL** de  $q$  variables reales independientes  $(x,y,\dots,z)$ , **y si  $f$  es de clase  $C^2$** , entonces se llama matriz Hessiana  $H$  de  $f$  en un punto  $(x,y, \dots, z)$  a la matriz **CUADRADA  $q \times q$  SIMÉTRICA** formada por las derivadas parciales segundas de  $f$  escritas en el siguiente orden:

$$H = \begin{pmatrix} f_{xx} & f_{xy} & \dots & f_{xz} \\ f_{yx} & f_{yy} & \dots & f_{yz} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ f_{zx} & f_{zy} & \dots & f_{zz} \end{pmatrix}$$

**EJEMPLO:** Calcular el Hessiano  $H$  en el punto  $(1,1,2)$  de la función:

$$f(x,y,z) = x^2z + y^2z + \frac{2}{3}z^3 - 4x - 4y - 10z + 1$$

$$f_x = 2xz - 4; \quad f_y = 2yz - 4;$$

$$f_z = x^2 + y^2 + 2z^2 - 10$$

$$f_{xx} = 2z; \quad f_{yy} = 2z; \quad f_{zz} = 4z$$

$$f_{xy} = f_{yx} = 0; \quad f_{xz} = f_{zx} = 2x;$$

$$f_{yz} = f_{zy} = 2y$$

$$\Rightarrow H(x,y,z) = \begin{pmatrix} 2z & 0 & 2x \\ 0 & 2z & 2y \\ 2x & 2y & 4z \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow H(1,1,2) = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 2 \\ 0 & 4 & 2 \\ 2 & 2 & 8 \end{pmatrix}$$



**TEOREMA** Si  $f$  es de clase  $C^2$  y si  $a$  es un punto crítico de  $f(x,y,\dots,z)$ , sea  $H$  la matriz Hessiana de  $f$  en el punto  $a$ .

**1er. Caso)** Si todos los valores propios de  $H$  son estrictamente positivos, entonces el diferencial segundo  $d^2f(a) \cdot \Delta p > 0 \quad \forall \Delta p \neq 0$  (se dice que es definido positivo) y el punto crítico  $a$  es un mínimo relativo.

**2do. Caso)** Si todos los valores propios de  $H$  son estrictamente negativos, entonces el diferencial segundo  $d^2f(a) \cdot \Delta p < 0 \quad \forall \Delta p \neq 0$  (se dice que es definido negativo) y el punto crítico  $a$  es un máximo relativo.

**3er. Caso)** Si algún(os) valor(es) propio(s) de  $H$  es(son) estrictamente negativo(s) y otro(s) estrictamente positivo(s) (no importa si hay otro(s) que son ceros), entonces el diferencial segundo en algunos incrementos es positivo y en otros es negativo (se dice que es indefinido) y el punto crítico  $a$  es una silla.

**4to. Caso)** En los demás casos: todos los valores propios de  $H$  que no son ceros (si hay) tienen el mismo signo y EXISTE(N) alguno(s) que es (son) cero(s), el diferencial segundo se llama semidefinido, y el punto crítico  $a$  puede ser extremo relativo o punto silla (el método no permite clasificar en este caso).



# CLASE 24 PARTE 3: MÉTODO DEL DIFERENCIAL SEGUNDO PARA CLASIFICAR LOS PUNTOS CRÍTICOS. DEMOSTRACIÓN

## Bibliografía de la Clase 24:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.5, párrafo 45.

## Ejercicios para las clase 24

- Práctico 8 del año 2007.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.



**Dem. del teorema del método del Hessiano:**

1ª. Parte: Demostrar las propiedades del signo del diferencial segundo.

2da. Parte: Usando las propiedades del signo del diferencial segundo demostrar la clasificación del punto crítico a.

**1ª Parte: Signo del diferencial segundo en el punto a.**

$\langle , \rangle$  indica el producto escalar

$$d^2f(a) \cdot \Delta p = \langle \Delta p, H \cdot \Delta p \rangle$$

$$\forall \Delta p \neq 0 \Rightarrow$$

$$\frac{d^2f(a) \cdot \Delta p}{\|\Delta p\|^2} = \frac{\langle \Delta p, H \cdot \Delta p \rangle}{\|\Delta p\|^2}$$

$$\frac{\Delta p}{\|\Delta p\|} = \vec{u} \text{ con norma 1}$$

$$\frac{d^2f(a) \cdot \Delta p}{\|\Delta p\|^2} = \langle \vec{u}, H \cdot \vec{u} \rangle \quad (1)$$

H matriz simétrica  $q \times q \Rightarrow$

$\exists \{ \vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_q \}$  base ortonormal de vectores propios de H, con valores propios  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_q$  respectivamente.

$$\left. \begin{aligned} H \cdot \vec{v}_1 &= \lambda_1 \vec{v}_1 ; H \cdot \vec{v}_2 = \lambda_2 \vec{v}_2 ; \dots ; H \cdot \vec{v}_q = \lambda_q \vec{v}_q \\ \langle \vec{v}_i, H \vec{v}_j \rangle &= 0 \text{ si } i \neq j \\ \langle \vec{v}_i, H \vec{v}_j \rangle &= \lambda_i \text{ si } i=j \\ \vec{u} &= a_1 \vec{v}_1 + a_2 \vec{v}_2 + \dots + a_q \vec{v}_q \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \langle \vec{u}, H \cdot \vec{u} \rangle = a_1^2 \lambda_1 + a_2^2 \lambda_2 + \dots + a_q^2 \lambda_q \quad (2)$$

(1) y (2)  $\Rightarrow$

$$\frac{d^2f(a) \cdot \Delta p}{\|\Delta p\|^2} = a_1^2 \lambda_1 + a_2^2 \lambda_2 + \dots + a_q^2 \lambda_q \quad (3)$$

sigue



$$\frac{d^2f(\mathbf{a}) \cdot \Delta \mathbf{p}}{\|\Delta \mathbf{p}\|^2} = a_1^2 \lambda_1 + a_2^2 \lambda_2 + \dots + a_q^2 \lambda_q \quad (3)$$

En el primer caso:

(3)  $\Rightarrow$  Si los valores propios  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_q$  son todos positivos

$$\frac{d^2f(\mathbf{a}) \cdot \Delta \mathbf{p}}{\|\Delta \mathbf{p}\|^2} > 0 \quad \forall \Delta \mathbf{p} \neq 0 \quad (4)$$

(el diferencial segundo es definido positivo).

En el segundo caso:

(3)  $\Rightarrow$  Si los valores propios  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_q$  son todos negativos

$$\frac{d^2f(\mathbf{a}) \cdot \Delta \mathbf{p}}{\|\Delta \mathbf{p}\|^2} < 0 \quad \forall \Delta \mathbf{p} \neq 0 \quad (5)$$

(el diferencial segundo es definido negativo).

En el tercer caso:

(3)  $\Rightarrow$  Si un valor propio  $\lambda_1 > 0$  y otro  $\lambda_2 < 0$

$$\frac{d^2f(\mathbf{a}) \cdot \Delta \mathbf{p}}{\|\Delta \mathbf{p}\|^2} = \lambda_1 > 0 \quad \text{cuando} \quad \frac{\Delta \mathbf{p}}{\|\Delta \mathbf{p}\|} = \vec{v}_1 \quad (6)$$

$$\frac{d^2f(\mathbf{a}) \cdot \Delta \mathbf{p}}{\|\Delta \mathbf{p}\|^2} = \lambda_2 < 0 \quad \text{cuando} \quad \frac{\Delta \mathbf{p}}{\|\Delta \mathbf{p}\|} = \vec{v}_2$$

(el diferencial segundo es indefinido).

**2da. Parte de la demostración: Usando las propiedades del signo del diferencial segundo probadas antes, clasificar el punto crítico a en máximo relativo, mínimo relativo o p. silla**

f de clase  $C^2$  (desarrollo de Taylor hasta orden 2),  $p-a = \Delta p \neq 0$

$$f(p) - f(a) = df(a)\Delta p + d^2f(a) \cdot \Delta p + \varepsilon(p) \quad \text{con } \varepsilon(p) \xrightarrow[p \rightarrow a]{} 0$$

a punto crítico de f  $\Rightarrow df(a) = 0$   $\frac{\Delta p}{\|\Delta p\|} = \vec{u}$

$$\frac{f(p) - f(a)}{\|\Delta p\|^2} = \frac{d^2f(a) \cdot \Delta p}{\|\Delta p\|^2} + \varepsilon(p) \quad \text{con } \varepsilon(p) \xrightarrow[p \rightarrow a]{} 0 \quad (7)$$

**En el primer caso:**

(4)  $\Rightarrow$  Si los valores propios  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_q$  son todos positivos

$$\frac{d^2f(a) \cdot \Delta p}{\|\Delta p\|^2} > 0 \quad \forall \Delta p \neq 0 \quad (4)$$

$$M = \min_{\Delta p \neq 0} \frac{d^2f(a) \cdot \Delta p}{\|\Delta p\|^2}$$

(4)  $\Rightarrow M > 0$

(7)  $\Rightarrow |\varepsilon(p)| < M/2$  si  $0 < p-a < \delta$

$$\frac{f(p) - f(a)}{\|\Delta p\|^2} \geq M - |\varepsilon(p)| > M - M/2 = M/2 > 0$$

$\Rightarrow f(p) - f(a) > 0$  si  $0 < p-a < \delta$

$\Rightarrow f(a)$  es mínimo relativo □

**En el segundo caso: Cuando todos los valores propios de H son negativos.**

Idem el primer caso pero usando la desigualdad (5) en vez de la (4), y definiendo

$$M = \max_{\Delta p \neq 0} \frac{df(a) \cdot \Delta p}{\|\Delta p\|^2} < 0$$



en vez del mínimo  $>0$  como teníamos en el primer caso.

Se concluye así que

$$M = \max_{\Delta p \neq 0} \frac{df(a) \cdot \Delta p}{\|\Delta p\|^2} < 0$$

$$\Rightarrow f(p) - f(a) < 0 \quad \text{si } 0 < p-a < \delta$$

$$\Rightarrow f(a) \text{ es máx relativo} \quad \square$$

**En el tercer caso: Cuando un valor propio de H es negativo y otro positivo.**

Se usa la desigualdad (6) en vez de la (4) en dos pasos:

1er. Paso: Elegir  $\frac{\Delta p}{\|\Delta p\|} = \vec{v}_1$

2do. Paso: Elegir  $\frac{\Delta p}{\|\Delta p\|} = \vec{v}_2$

$$M = \lambda_1 > 0$$

$$M = \lambda_2 < 0$$

Con el mismo procedimiento que al final de la prueba de los casos anteriores, usando la igualdad (7) se concluye que:

$$\Rightarrow \begin{aligned} f(p) - f(a) &> 0 && \text{si } 0 < p-a < \delta \text{ y si } \frac{\Delta p}{\|\Delta p\|} = \vec{v}_1 \\ f(p) - f(a) &< 0 && \text{si } 0 < p-a < \delta \text{ y si } \frac{\Delta p}{\|\Delta p\|} = \vec{v}_2 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow a \text{ es punto silla.} \quad \square$$



# CLASE 24 PARTE 4: MÉTODO DEL DIFERENCIAL SEGUNDO PARA CLASIFICAR LOS PUNTOS CRÍTICOS. EJEMPLO.

## Bibliografía de la Clase 24:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.5, párrafo 45.

## Ejercicios para las clase 24

- Práctico 8 del año 2007.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

# EJEMPLO: Encontrar y clasificar todos los puntos críticos de la función

$$f(x, y, z) = x^2 z + y^2 z + \frac{2}{3} z^3 - 4x - 4y - 10z + 1$$



$$\begin{cases} f_x = 2xz - 4 = 0 \\ f_y = 2yz - 4 = 0 \\ f_z = x^2 + y^2 + 2z^2 - 10 = 0 \end{cases}$$



$$\begin{cases} x = (2/z) = y \\ 2(2/z)^2 + 2z^2 - 10 = 0 \end{cases}$$



$$\begin{cases} x = y = (2/z) \\ 4 + z^4 - 5z^2 = 0 \end{cases}$$

$$z = \frac{5 \pm \sqrt{25-16}}{2} = \begin{matrix} 4 \\ 1 \end{matrix} \Rightarrow$$

$$z = +1, z = -1, z = 2, z = -2 \Rightarrow x = (2/z) = y$$

## HESSIANO de f

$$H(x, y, z) = \begin{pmatrix} 2z & 0 & 2x \\ 0 & 2z & 2y \\ 2x & 2y & 4z \end{pmatrix}$$

$H(1, 1, 2) = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 2 \\ 0 & 4 & 2 \\ 2 & 2 & 8 \end{pmatrix}$  Valores propios son 4,  $6 + \sqrt{12}$ ,  $6 - \sqrt{12}$  Son todas  $> 0$   
 $d^2 f(1, 1, 2)$  es definido positivo  $\Rightarrow$   
 (1, 1, 2) es mínimo relativo

$H(-1, -1, -2) = \begin{pmatrix} -4 & 0 & -2 \\ 0 & -4 & -2 \\ -2 & -2 & -8 \end{pmatrix}$  Valores propios son:  $-4, -6 + \sqrt{12}, -6 - \sqrt{12}$  Son todas  $< 0$   
 $d^2 f(-1, -1, -2)$  es definido negativo  $\Rightarrow$   
 (-1, -1, -2) es máx. relativo

$H(2, 2, 1) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 4 \\ 0 & 2 & 4 \\ 4 & 4 & 4 \end{pmatrix}$  Valores propios son:  $2, 3 + \sqrt{33}, 3 - \sqrt{33}$  Una es  $< 0$  y otras  $> 0$   
 $d^2 f(2, 2, 1)$  es indefinido  $\Rightarrow$   
 (2, 2, 1) es pto. silla

$H(-2, -2, -1)$  es la opuesta de  $H(2, 2, 1)$ . Sus valores propios son opuestos.  $-2, -3 + \sqrt{33}, -3 - \sqrt{33}$  Una es  $< 0$  y otras  $> 0$   
 $d^2 f(-2, -2, -1)$  es indefinido  $\Rightarrow$   
 (-2, -2, -1) es pto. silla

### Ptos críticos:

- (2, 2, 1)
- (-2, -2, -1)
- (1, 1, 2)
- (-1, -1, -2)



# CLASE 24 PARTE 5: CLASIFICACIÓN DE PUNTOS CRÍTICOS. OTROS EJEMPLOS.

## Bibliografía de la Clase 24:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.5, párrafo 45.

## Ejercicios para las clase 24

- Práctico 8 del año 2007.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

# EJEMPLOS: Encontrar y clasificar los puntos críticos de las funciones siguientes:

$$f(x,y) = (x-1)^4 + (y-3)^2 - 5$$

$$g(x,y) = (x-4)^5 + (y-8)^2 + 7$$

$$\begin{cases} f_x = 4(x-1)^3 = 0 \\ f_y = 2(y-3) = 0 \end{cases}$$



$$x=1 \quad y=3$$

**Pto crítico:** (1, 3)

$$\begin{matrix} f_{xx} = 12(x-1)^2 \\ f_{yy} = 2 \\ f_{xy} = f_{yx} = 0 \end{matrix} \quad H_f(1,3) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

**Valores propios de H**

Una es  $> 0$  y otra = 0

$d^2 f(1,3)$  es semidefinido

**El método del Hessiano no permite clasificar el punto crítico (1,3) de f.**

Estudiar signo de

$$f(x,y) - f(1,3)$$

$$f(x,y) - f(1,3) = (x-1)^4 + (y-3)^2 \geq 0$$

$$\forall (x,y) \Rightarrow f(1,3) = -5$$

es mínimo relativo de f.

$$\begin{cases} g_x = 5(x-4)^4 = 0 \\ g_y = 2(y-8) = 0 \end{cases}$$



$$x=4 \quad y=8$$

**Pto crítico:** (4, 8)

$$\begin{matrix} g_{xx} = 20(x-4)^3 \\ g_{yy} = 2 \\ g_{xy} = g_{yx} = 0 \end{matrix} \quad H_g(4,8) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

**Valores propios de H**

Una es  $> 0$  y otra = 0

$d^2 g(4,8)$  es semidefinido

**El método del Hessiano no permite clasificar el punto crítico (4,8) de g.**

Estudiar signo de

$$g(x,y) - g(4,8)$$

$$g(x,y) - g(4,8) = (x-4)^5 + (y-8)^2$$

es  $> 0$  si  $y=8, x > 4$

es  $< 0$  si  $y=8, x < 4$

En un entorno de (4,8) cambia de signo, según los puntos que se tomen.

$\Rightarrow$  (4,8) es punto silla de g.



# **CLASE 25 PARTE 1:**

## **Mínimos y Máximos CONDICIONADOS.**

### **Ecuaciones y conjunto de Ligadura**

#### **Bibliografía de la Clase 25:**

- **Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.6, parágrafo 49.**

#### **Ejercicios para las clase 26**

- **Práctico 8 del año 2007.**

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

Sean  $\begin{cases} \varphi_1 : D \subset \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R} \\ \varphi_2 : D \subset \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R} \\ \vdots \\ \varphi_m : D \subset \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R} \end{cases}$

m funciones reales de q variables reales.

$L : \begin{cases} \varphi_1(x_1, x_2, \dots, x_q) = 0 \\ \varphi_2(x_1, x_2, \dots, x_q) = 0 \\ \vdots \\ \varphi_m(x_1, x_2, \dots, x_q) = 0 \end{cases}$

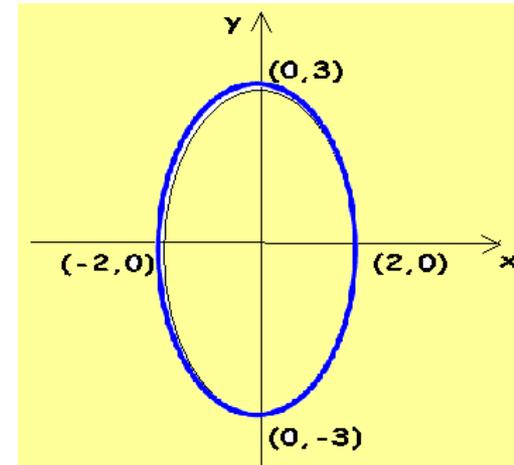
### EJEMPLOS DE LIGADURA CON 1 sola ecuación.

Si la ecuación de ligadura (1 sola) cumple en todos los puntos de L con las hipótesis del teor. de función implícita, entonces, L es una curva ("unidimensional") en  $\mathbb{R}^2$  ó L es una superficie ("bidimensional") en  $\mathbb{R}^3$  ó L es una hipersuperficie ("(q-1)-dimensional") en  $\mathbb{R}^q$

Ecuaciones de ligadura  
(son m ecuaciones reales con q variables reales).

Conjunto L de ligadura: el lugar de puntos  $(x_1, x_2, \dots, x_q)$  de  $\mathbb{R}^q$  que verifican las m ecuaciones de ligadura **A LA VEZ**

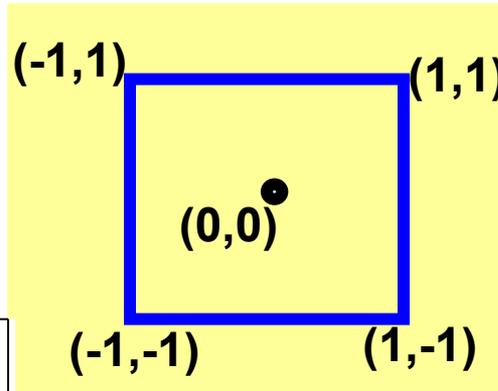
En  $\mathbb{R}^2$  la ecuación de ligadura (1 sola ecuación en  $\mathbb{R}^2$ ):  
 $(x^2/4) + (y^2/9) = 1$  es una curva elíptica.



En  $\mathbb{R}^3$  la ecuación de ligadura: (1 sola ecuación de  $\mathbb{R}^3$ ):  
 $x^2 + y^2 + z^2 = 4$  es una superficie esférica.



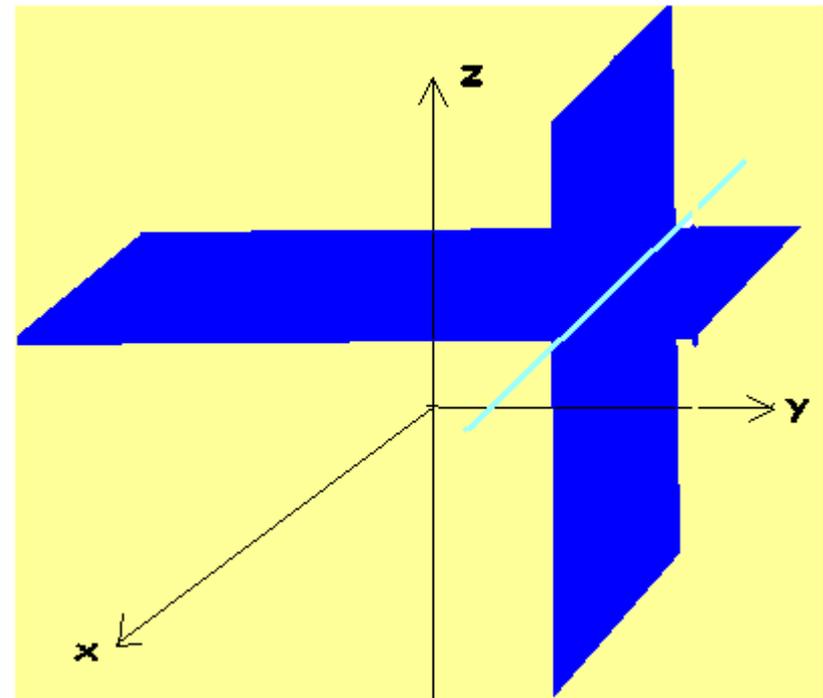
En  $\mathbb{R}^2$  la ecuación de ligadura  
(1 sola ecuación en  $\mathbb{R}^2$ ):  
 $\max\{|x|, |y|\} = 1$  es una curva cuadrada



En  $\mathbb{R}^3$  la ecuación de ligadura  
(1 sola ecuación en  $\mathbb{R}^3$ )  
 $x+y+z=1$  es una superficie plana.

En  $\mathbb{R}^3$  la ecuación de ligadura  
(1 sola ecuación en  $\mathbb{R}^3$ )  
 $\Phi_1(x,y,z) = 0$ , donde  
 $\Phi_1 = \max(|z-1|, |y-2|)$   
es una superficie formada por  
dos planos perpendiculares:  
 $\{z=1\} \cup \{y=2\}$

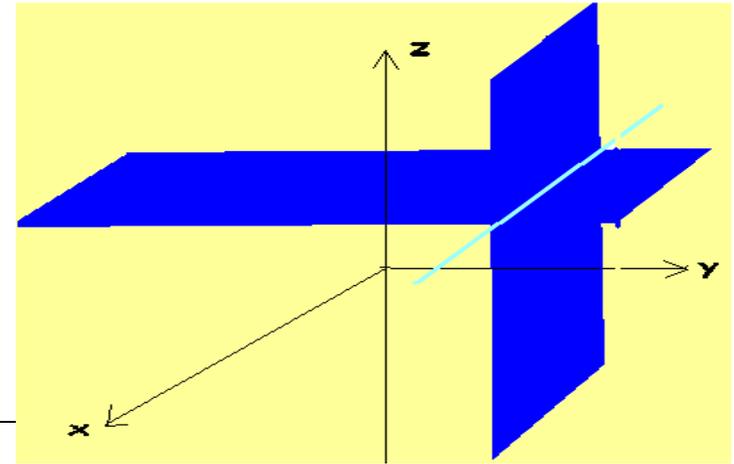
En este ejemplo  $\Phi_1$  no es  
diferenciable en los ptos.  
ESQUINA: los de la recta  
donde ambos planos se cortan:  
 $\{z=1, y=2, x \text{ cualquiera}\}$



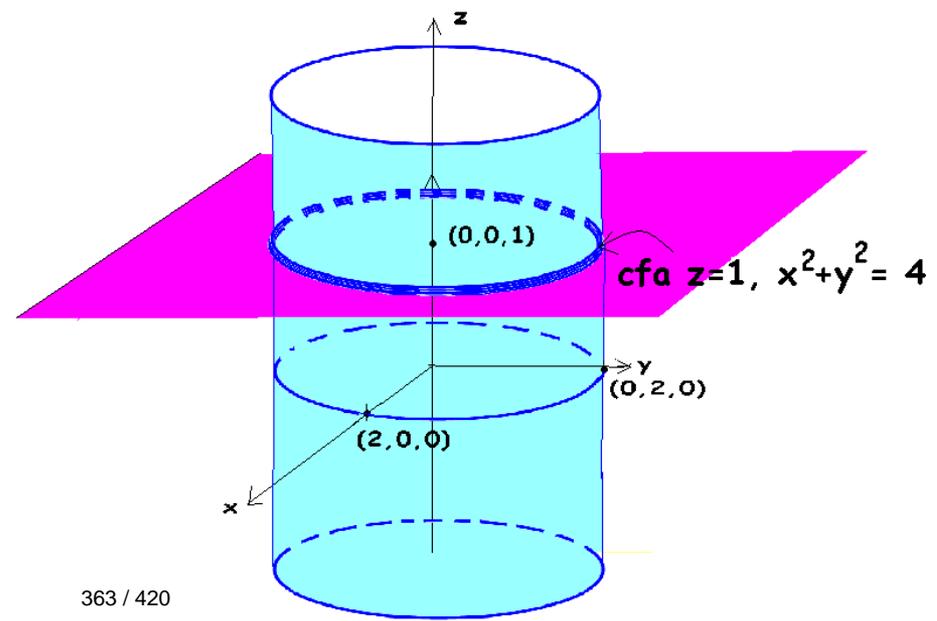
# EJEMPLOS DE LIGADURA CON 2 ecuaciones.

Si las ecuaciones de ligadura son 2 y cumplen en todos los puntos de L con las hipótesis del teor. de función implícita, entonces, L es una curva ("unidimensional") en  $\mathbb{R}^3$  ó L es una hipersuperficie ("(q-2)-dimensional") en  $\mathbb{R}^q$

En  $\mathbb{R}^3$  la condición de ligadura (2 ecuaciones)  
 $z=1, y=2$   
es una recta ("curva" con todos los puntos alineados)  
que es la intersección del plano  $z=1$  con el plano  $y=2$ .



En  $\mathbb{R}^3$  la condición de ligadura (2 ecuaciones)  
 $x^2+y^2=4, z=1$   
es un curva circunferencia  
intersección del cilindro  $x^2+y^2=4$   
(de base circular con radio 2 y eje el eje de las z)  
con el plano  $z=1$



En  $\mathbb{R}^3$  la condición de ligadura  
(2 ecuaciones)

$$\Phi_1(x, y, z) = 0, \quad \Phi_2(x, y, z) = 0,$$

$$\Phi_1 = \max\{|x|, |y|\} - 1$$

$$\Phi_2(x, y, z) = z - 3$$

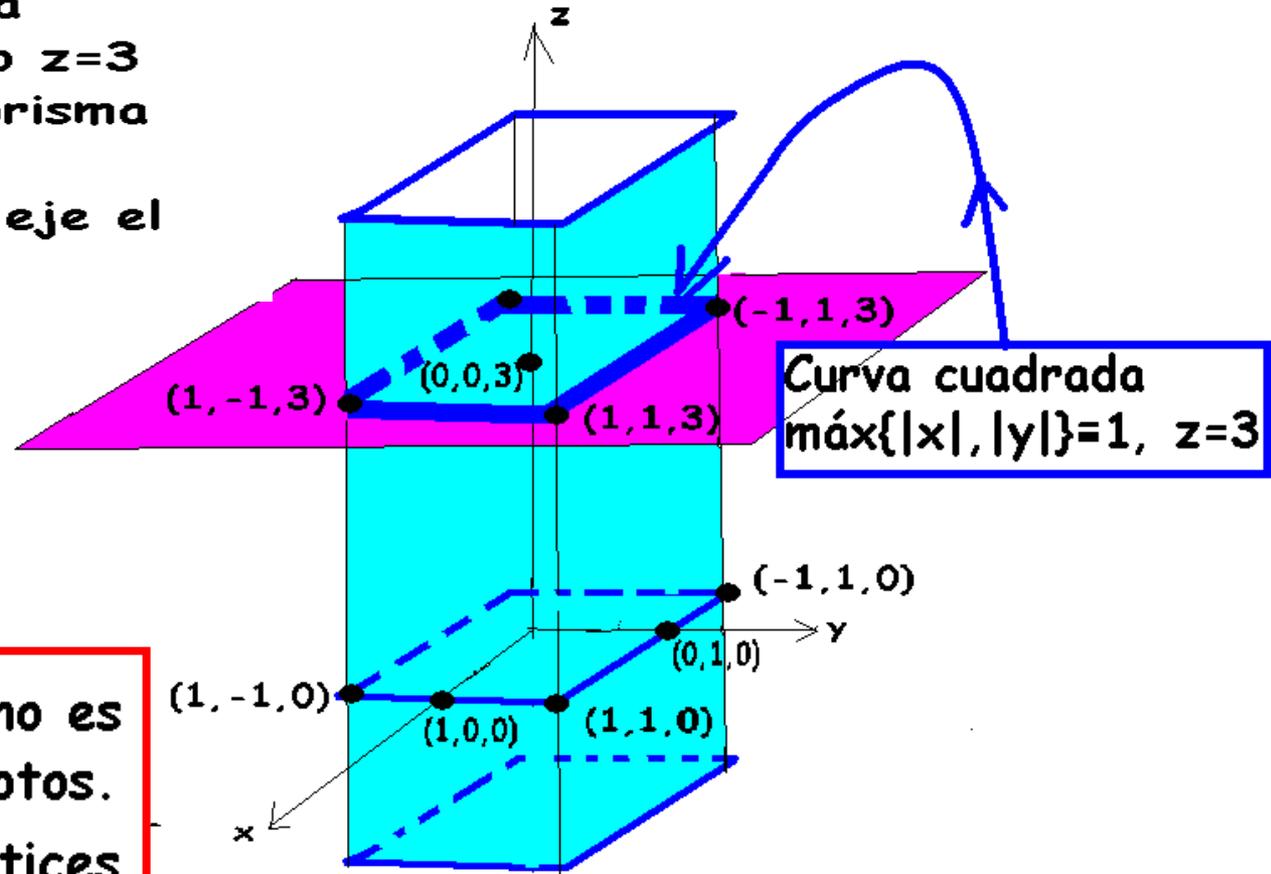
es un curva cuadrada

contenida en el plano  $z=3$

intersección con el prisma

$$\max\{|x|, |y|\} = 1$$

de base cuadrada y eje el  
eje de las  $z$ .



En este ejemplo  $\Phi_1$  no es  
diferenciable en los ptos.  
ESQUINA: los 4 vértices  
del cuadrado





# CLASE 25 PARTE 2: Mínimos y Máximos **CONDICIONADOS** ABSOLUTOS Y RELATIVOS.

## Bibliografía de la Clase 25:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.6, párrafo 49.

## Ejercicios para las clase 26

- Práctico 8 del año 2007.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

Sea  $f : D \subset \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}$  una función real de  $q$  variables reales.

Sea la ligadura  
ligadura

$$L : \begin{cases} \varphi_1(x_1, x_2, \dots, x_q) = 0 \\ \varphi_2(x_1, x_2, \dots, x_q) = 0 \\ \vdots \\ \varphi_m(x_1, x_2, \dots, x_q) = 0 \end{cases}$$

tal que el conjunto

$$L \subset D$$

$$a \in L$$

Sea un punto

**DEFINICIÓN:** El número real  $f(a)$  se llama **máximo relativo de  $f$  condicionado a la ligadura  $L$**  (y el punto  $a$  se llama lugar donde se alcanza ese máximo relativo condicionado) si:

• Existe algún entorno  $B_\delta(a)$  del punto  $a$  tal que:

$$f(p) \leq f(a) \quad \forall p \in B_\delta(a) \cap L$$

**DEFINICIÓN:** El número real  $f(a)$  se llama **máximo absoluto de  $f$  condicionado a la ligadura  $L$**  (y el punto  $a$  se llama lugar donde se alcanza ese máximo absoluto condicionado) si:

$$f(p) \leq f(a) \quad \forall p \in L$$

**OBSERVACIÓN:** El máximo absoluto condicionado, si existe, es uno de los máximos relativos condicionados.

**CONCLUSIÓN:** Sabiendo que existe **Máximo absoluto condicionado**, es entre los máximos relativos condicionados, el mayor.



Sea  $f : D \subset \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}$  una función real de  $q$  variables reales.

Sea la ligadura  
ligadura

$$L : \begin{cases} \varphi_1(x_1, x_2, \dots, x_q) = 0 \\ \varphi_2(x_1, x_2, \dots, x_q) = 0 \\ \vdots \\ \varphi_m(x_1, x_2, \dots, x_q) = 0 \end{cases}$$

tal que el conjunto

$$L \subset D$$

$$a \in L$$

Sea un punto

**DEFINICIÓN:** El número real  $f(a)$  se llama **mínimo relativo de  $f$  condicionado a la ligadura  $L$**  (y el punto  $a$  se llama lugar donde se alcanza ese mínimo relativo condicionado) si:

• Existe algún entorno  $B_\delta(a)$  del punto  $a$  tal que:

$$f(p) \geq f(a) \quad \forall p \in B_\delta(a) \cap L$$

**DEFINICIÓN:** El número real  $f(a)$  se llama **mínimo absoluto de  $f$  condicionado a la ligadura  $L$**  (y el punto  $a$  se llama lugar donde se alcanza ese mínimo absoluto condicionado) si:

$$f(p) \geq f(a) \quad \forall p \in L$$

**OBSERVACIÓN:** El mínimo absoluto condicionado, si existe, es uno de los mínimos relativos condicionados.

**CONCLUSIÓN:** Sabiendo que existe mínimo absoluto condicionado, es entre los mínimos relativos condicionados, el menor.



# Métodos para hallar máximo y mínimo de $f$ condicionados a la ligadura $L$ :



$m$

**DIRECTO:** 1) En los tramos donde las  $m$  ecuaciones de  $L$  son diferenciables y cumplen las hipótesis del teorema de función implícita, si se puede, despejar  $m$  variables en función de las otras  $q-$

2) Sustituir esas  $m$  variables en la función  $f$ . Queda una función compuesta  $g$  que depende de  $q-m$  variables independientes.

**ALTERNATIVA:**

3) Hallar los extremos relativos de esa función compuesta  $g$ , buscando:

\* puntos críticos de  $g$ .

4) Estudiar aparte los puntos de  $L$  donde puede haber extremos relativos sin ser puntos críticos de  $g$ . Son **no es diferenc. ó no cumple hip. func. implíc**

\* puntos "esquina" de  $L$   $q-m$

\* ó donde  $f$  no es diferenciable, ó

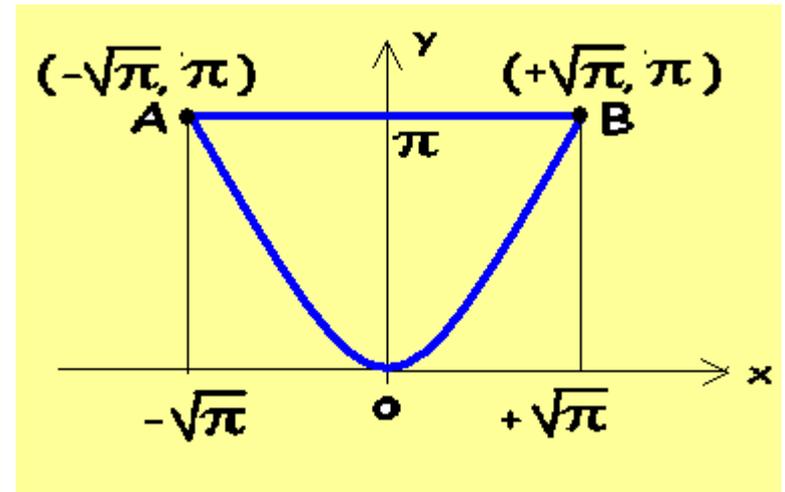
\* están en el borde del dominio de  $g$  (en  $\mathbb{R}$  )

**EJEMPLO: Demostrar que existen y hallar máximo y mínimo absoluto condicionado la ligadura L de la función F:**

$$F(x, y) = \sqrt{\pi} x + y \quad L: \{y - x^2 = 0, -\sqrt{\pi} \leq x \leq \sqrt{\pi}\} \cup \{y = \pi, -\sqrt{\pi} \leq x \leq \sqrt{\pi}\}$$

L NO tiene dos ecuaciones (a la vez), sino una sola (o la parábola o la recta), L es una curva que tiene dos tramos: es la unión del arco de parábola entre los puntos A O B de la figura, con el segmento de recta AB.

L es una SOLA CURVA, (formada como unión de dos arcos), diferenciable en todos sus puntos excepto en los pto. ESQUINA A y B.



**Existen Máximo y mínimo absoluto de F en L porque F es continua y L es compacto (Teo de Weierstrass).**



$$F(x, y) = \sqrt{\pi} x + y$$

$$L: \{y - x^2 = 0, -\sqrt{\pi} \leq x \leq \sqrt{\pi}\} \cup \{y = \pi, -\sqrt{\pi} \leq x \leq \sqrt{\pi}\}$$

En parábola  $y = x^2$

$$g(x) = F(x, x^2) = \sqrt{\pi} x + x^2$$

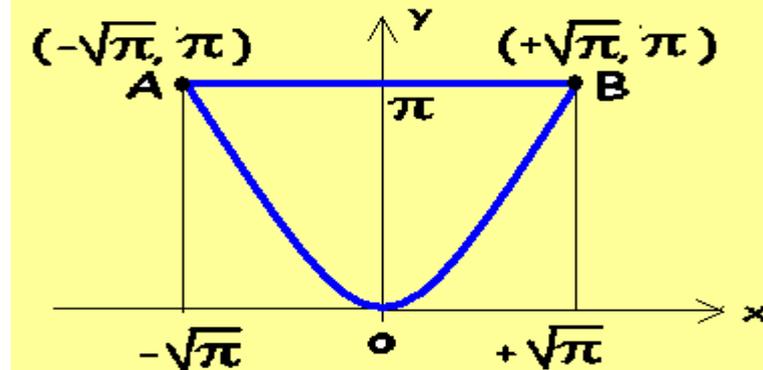
dom. de  $g$ :  $-\sqrt{\pi} \leq x \leq \sqrt{\pi}$

ptos. críticos de  $g$ :

$$g'(x) = \sqrt{\pi} + 2x = 0$$

$$x = -\sqrt{\pi}/2$$

$$F(-\sqrt{\pi}/2, \pi/4) = -\pi/4$$



Ptos esquina son A y B, ya estudiados.

Ptos donde  $f$  no es diferenciable No hay.

El Máximo Absoluto de  $F$

condicionado a  $L$  es el mayor de los valores de  $F$  marcados en rojo.

$$F(+\sqrt{\pi}, \pi) = 2\pi$$

El mínimo absoluto de  $F$

condicionado a  $L$  es el menor de los valores de  $F$  marcados en rojo:

$$F(-\sqrt{\pi}/2, \pi/4) = -\pi/4$$

Ptos en el borde del dominio de  $g$ :

$$A: x = -\sqrt{\pi}, y = \pi \quad F(-\sqrt{\pi}, \pi) = 0$$

$$B: x = +\sqrt{\pi}, y = \pi \quad F(+\sqrt{\pi}, \pi) = 2\pi$$

En el segmento  $AB$   $y = \pi$

$$g(x) = F(x, \pi) = \sqrt{\pi} x + \pi$$

dom. de  $g$ :

No hay ptos. críticos de  $g$

pues  $g'(x) = \sqrt{\pi} \neq 0$



# CLASE 25 PARTE 3: Método de los MÚLTIPlicADORES DE LAGRANGE.

## Bibliografía de la Clase 25:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.6, parágrafo 49.

## Ejercicios para las clase 26

- Práctico 8 del año 2007.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

**Objetivo del método de multiplicadores de Lagrange:** Encontrar algunos puntos candidatos donde pueda haber extremos relativos o absolutos de la función  $F$  (función real de  $q$  variables reales) condicionados a  $m$  ecuaciones de Ligadura  $L$ , cuando vale para estas la hipótesis del teorema de función implícita pero no se puede despejar explícitamente  $m$  variables en función de las otras  $q-m$ .

**HIPÓTESIS (\*)**: (1) y (2)

**PARA APLICAR EL MÉTODO DE LOS MULTIPLICADORES DE LAGRANGE.**

1) Se da la función real que es **DIFERENCIABLE** en el abierto  $V$ :

$$f : V \subset \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R} \quad V \subset \mathbb{R}^q \quad V \text{ entorno abierto del punto } (a,b), \quad a_i \in \mathbb{R}^{q-m} \\ b_i \in \mathbb{R}^m$$

Usamos la siguiente notación:

$$p = (\underbrace{x_1, x_2, \dots, x_{q-m}}_{x \in \mathbb{R}^{q-m}}, \underbrace{y_1, y_2, \dots, y_m}_{y \in \mathbb{R}^m}) \in V \subset \mathbb{R}^q \\ p = (x, y) \in \mathbb{R}^q$$



2) Se dan las siguientes  $m$  ecuaciones de Ligadura:

$$L : \begin{cases} \varphi_1(x, y) = 0 \\ \varphi_2(x, y) = 0 \\ \vdots \\ \varphi_m(x, y) = 0 \end{cases}$$

Que cumplen las hipótesis del teorema de Función Implícita en torno del punto  $(a,b)$ , es decir:

- $\varphi$  son funciones diferenciables en  $V$ .
- Las ecuaciones se verifican en el punto  $(a,b)$
- $\det J_y \varphi \neq 0$

## TEOREMA DE LOS MULTIPLICADORES DE LAGRANGE:

Si se cumplen las hipótesis (\*): (1) y (2)  
y si  $(a,b)$  es un punto donde  $f$  tiene un extremo relativo (puede ser el absoluto)  
condicionado a la ligadura  $L$ ,

Entonces  $(a,b,\lambda)$  es un punto crítico de la “función de Lagrange”:

$$G(x,y,\lambda) = f(x,y) + \lambda_1 \varphi_1(x,y) + \lambda_2 \varphi_2(x,y) + \dots + \lambda_m \varphi_m(x,y)$$

para cierto valor

de los “multiplicadores de Lagrange”:  $\lambda = (\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m)$

Es decir:

$$\begin{array}{lll} G_{x_1}(a,b,\lambda) = 0 & G_{x_2}(a,b,\lambda) = 0 & \dots G_{x_{q-m}}(a,b,\lambda) = 0 \\ G_{y_1}(a,b,\lambda) = 0 & G_{y_2}(a,b,\lambda) = 0 & \dots G_{y_m}(a,b,\lambda) = 0 \\ G_{\lambda_1}(a,b,\lambda) = 0 & G_{\lambda_2}(a,b,\lambda) = 0 & \dots G_{\lambda_m}(a,b,\lambda) = 0 \end{array}$$

**NOTA:** El recíproco es falso: no todo punto crítico de la función de Lagrange es necesariamente un extremo relativo condicionado de  $f$  a  $L$ .

**CONSECUENCIA:** Los extremos condicionados hay que buscarlos entre los puntos críticos de la función de Lagrange y entre los puntos donde no se cumplen las hipótesis (1) y (2) pero que verifican la ecuaciones de Ligadura  $L$ .



**EJEMPLO:** Hallar los extremos absolutos de F condicionados a L, siendo:

$$F(x, y, z) = x + y + z^2$$

$$L: \begin{cases} x^2 + y^2 = 1 \\ x + y + z = 0 \end{cases}$$



**Existen los extremos absolutos porque F es continua en el compacto L.**

F y L son diferenciables en todo  $\mathbb{R}^3$

$\left. \begin{array}{l} \det J L_{x, z} \Big|_{x=2x} = 2x \\ \det J L_{y, z} \Big|_{z=2y} \neq 0 \end{array} \right\}$  Las ecuaciones L cumplen las hipótesis del teorema de la función implícita (ya sea  $x, z$  en función de  $y$ , o  $y, z$  en función de  $x$ )

Se cumplen las hipótesis (1) y (2) del teorema de los multiplicadores de Lagrange en todos los puntos que verifiquen la ecuaciones de ligadura L. Entonces los extremos condicionados están solamente entre los puntos críticos de la función de Lagrange:

$$G(x, y, z, \lambda_1, \lambda_2) = x + y + z^2 + \lambda_1(x^2 + y^2 - 1) + \lambda_2(x + y + z)$$

$$G_x = 1 + 2\lambda_1 x + \lambda_2 = 0$$

$$G_y = 1 + 2\lambda_1 y + \lambda_2 = 0$$

$$G_z = 2z + \lambda_2 = 0$$

$$G_{\lambda_1} = x^2 + y^2 - 1 = 0$$

$$G_{\lambda_2} = x + y + z = 0$$

$$(x, y, z, \lambda_1, \lambda_2) = \begin{cases} (\sqrt{2}/2, \sqrt{2}/2, -\sqrt{2}, -2 - \sqrt{2}/2, 2\sqrt{2}) \\ (-\sqrt{2}/2, -\sqrt{2}/2, +\sqrt{2}, -2 + \sqrt{2}/2, -2\sqrt{2}) \end{cases}$$

$$F(\sqrt{2}/2, \sqrt{2}/2, -\sqrt{2}) = \sqrt{2} + 2$$

$$F(-\sqrt{2}/2, -\sqrt{2}/2, +\sqrt{2}) = \sqrt{2} - 2$$

$\Rightarrow$  Máximo de F condicionado a L es  $\sqrt{2} + 2$   
 Mínimo de F condicionado a L es  $\sqrt{2} - 2$



# CLASE 25 PARTE 4:

## Demostración del TEOREMA de los MÚLTIPlicADORES DE LAGRANGE.

### Bibliografía de la Clase 25:

- Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.6, párrafo 49.

### Ejercicios para las clase 26

- Práctico 8 del año 2007.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

# Dem. del teorema de los multiplicadores de Lagrange:

**1er. Caso:** En  $\mathbb{R}^2$   $F(x,y)$  con una sola ecuación de Ligadura:  $L : \Phi(x,y) = 0$

$L : \Phi(x,y) = 0$  cumple hipótesis de función implícita:

$\Rightarrow \exists y=y(x) \forall x \in B_\delta(a)$  diferenciable, tal que

$$\begin{aligned} \Phi(x, y(x)) &= 0 \quad \forall x \in B_\delta(a) \\ y'(a) &= -\frac{\Phi_x(a,b)}{\Phi_y(a,b)} \end{aligned}$$

Llamando  $\lambda = -\frac{F_y(a,b)}{\Phi_y(a,b)}$

resulta  $F_y(a,b) + \lambda \Phi_y(a,b) = 0$  (1)

$F_x(a,b) + \lambda \Phi_x(a,b) = 0$  (2)

$\Phi(a,b) = 0$  (3)

Siendo la función de Lagrange:

$$G(x,y,\lambda) = f(x,y) + \lambda \Phi(x,y)$$

(1) (2) (3)

$$\Rightarrow \begin{cases} G_x(a,b,\lambda) = 0 \\ G_y(a,b,\lambda) = 0 \\ G_\lambda(a,b,\lambda) = 0 \end{cases}$$

Luego:  $(a,b,\lambda)$  es punto crítico de la f. de Lagrange  $G$   $\square$

$(a,b)$  extremo de  $F$  condicionado a  $L$

$a$  extremo relativo de la función compuesta  $F(x,y(x))$  definida  $\forall x \in B_\delta(a)$

$a$  interior a  $B_\delta(a)$

$a$  punto crítico de la función compuesta  $F(x,y(x))$

$$F_x(a,b) + F_y(a,b) y'(a) = 0$$

$$F_x(a,b) + F_y(a,b) \left( -\frac{\Phi_x(a,b)}{\Phi_y(a,b)} \right) = 0$$



## **Caso General: En $\mathbb{R}^q$ con m ecuaciones de Ligadura L:**

Idem. Demostración del 1er. Caso, sustituyendo:

$$\lambda = (\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m)$$

$$L : \Phi(x, y) = 0 \quad \begin{cases} \varphi_1(x, y) = 0 \\ \varphi_2(x, y) = 0 \\ \vdots \\ \varphi_m(x, y) = 0 \end{cases}$$

$\det J_y \Phi \neq 0$  en vez de  $\varphi_y \neq 0$

$J_y \Phi$  en vez de  $\varphi_y$ ,  $J_x \Phi$  en vez de  $\varphi_x$

matriz inversa  $(J_y \Phi)^{-1}$  en vez de  $1/\varphi_y$

Función de Lagrange

$$G(x, y, \lambda) = f(x, y) + \lambda_1 \varphi_1(x, y) + \lambda_2 \varphi_2(x, y) + \dots + \lambda_m \varphi_m(x, y)$$

en vez de  $G(x, y, \lambda) = f(x, y) + \lambda \Phi(x, y)$





# **CLASE 25 PARTE 5:**

## **Aplicación del TEOREMA de los MÚLTIPlicADORES DE LAGRANGE.**

### **Distancia entre dos curvas.**

#### **Bibliografía de la Clase 25:**

- **Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables. Capítulo 3, sección 3.6, párrafo 49.**

#### **Ejercicios para las clase 26**

- **Práctico 8 del año 2007.**

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

**DEFINICIÓN:** Dadas en  $\mathbb{R}^2$  dos curvas  $L_1: \varphi_1(x,y)=0$  y  $L_2: \varphi_2(x,y)=0$  la distancia entre ambas es

$$\min\{\|A-B\|, A \in L_1, B \in L_2\}$$

**PROPOSICIÓN 1:** Ese mínimo absoluto existe. Dem: La distancia entre dos puntos es una función acotada inferiormente (por 0), luego existe el ínfimo

$$I = \inf\{\|A-B\|, A \in L_1, B \in L_2\}$$

Para demostrar que es un mínimo, hay que probar que se alcanza para una pareja de puntos  $A \in L_1, B \in L_2$ .

Por definición de ínfimo, para todo natural  $n$  existe un par de puntos  $A_n \in L_1, B_n \in L_2$  tales que:

$$I \leq \|A_n - B_n\| < I + (1/n)$$

Como las sucesiones  $A_n, B_n$  son acotadas, por Bolzano-Weierstrass existe subsucesión convergente

$$A_n \rightarrow A, B_n \rightarrow B$$

Por ser continua la función distancia:

$$I \leq \lim \|A_n - B_n\| = \|A - B\| \leq \lim I + (1/n) = I \\ \Rightarrow \|A - B\| = I$$

Las curvas son conjuntos cerrados de  $\mathbb{R}^2$  (sus complementos son abiertos), (aunque no sean conjuntos compactos) y toda sucesión convergente de puntos de un cerrado tiene punto límite en ese cerrado:

$$\Rightarrow A \in L_1, B \in L_2 \quad \square$$



## **PROPOSICIÓN 2: La distancia entre las dos curvas diferenciables**

$$L_1: \varphi_1(x,y) = 0 \quad \text{y} \quad L_2: \varphi_2(x,y) = 0$$

es

$$d = ||A - B|| = \sqrt{(x-u)^2 + (y-v)^2}$$

donde  $(A, B, \lambda) = (x, y, u, v, \lambda_1, \lambda_2)$  es alguno de los puntos críticos de la función de Lagrange:

$$G(x, y, u, v, \lambda_1, \lambda_2) = (x-u)^2 + (y-v)^2 + \lambda_1 \varphi_1(x, y) + \lambda_2 \varphi_2(u, v)$$

Dem:

Por definición,  $d$  es el mínimo relativo condicionado de la función

$$||A - B|| = \sqrt{(x-u)^2 + (y-v)^2}$$

siendo  $A = (x, y)$  en la curva  $L_1: \varphi_1(x, y) = 0$

y siendo  $B = (u, v)$  en la curva  $L_2: \varphi_2(u, v) = 0$

Entonces  $d^2$  es también el mínimo condicionado de la distancia al cuadrado, y por el teorema de multiplicadores de Lagrange, es un punto crítico de  $G$ .



**EJEMPLO:** Hallar la distancia entre la elipse  
y la recta  $y = -x + 6$

$$x^2 + 4y^2 = 4$$



Aplicando la proposición anterior, hallemos los puntos críticos de la función de Lagrange:

$$G(x, y, u, v, \lambda_1, \lambda_2) = (x-u)^2 + (y-v)^2 + \lambda_1(x^2 + 4y^2 - 4) + \lambda_2(v+u-6)$$

$$\begin{cases} G_x(x, y, u, v, \lambda_1, \lambda_2) = 2(x-u) + 2\lambda_1 x = 0 \\ G_y(x, y, u, v, \lambda_1, \lambda_2) = 2(y-v) + 8\lambda_1 y = 0 \\ G_u(x, y, u, v, \lambda_1, \lambda_2) = -2(x-u) + \lambda_2 = 0 \\ G_v(x, y, u, v, \lambda_1, \lambda_2) = -2(y-v) + \lambda_2 = 0 \\ G_{\lambda_1}(x, y, u, v, \lambda_1, \lambda_2) = x^2 + 4y^2 - 4 = 0 \\ G_{\lambda_2}(x, y, u, v, \lambda_1, \lambda_2) = v + u - 6 = 0 \end{cases}$$

**G tiene dos puntos críticos:**

$$(x, y, u, v, \lambda_1, \lambda_2) =$$

$$(\sqrt{2}, \sqrt{2}/2, 3 - \sqrt{2}/4, 3 + \sqrt{2}/4, -(3\sqrt{2}/4) - 3/8, 6 + 3\sqrt{2}/2)$$

$$(-\sqrt{2}, -\sqrt{2}/2, 3 + \sqrt{2}/4, 3 - \sqrt{2}/4, (3\sqrt{2}/4) - 3/8, 6 - 3\sqrt{2}/2)$$

Evaluemos  $F = ||A - B||^2 = (x-u)^2 + (y-v)^2$  en los dos puntos críticos de G, y después seleccionemos el punto donde F toma el menor valor.

$$F(\sqrt{2}, \sqrt{2}/2, 3 - \sqrt{2}/4, 3 + \sqrt{2}/4) = (3 - 5\sqrt{2}/4)^2 + (3 - \sqrt{2}/4)^2$$

**Respuesta:** La distancia d buscada es:

$$d = \sqrt{(3 - 5\sqrt{2}/4)^2 + (3 - \sqrt{2}/4)^2}$$

$$F(-\sqrt{2}, -\sqrt{2}/2, 3 + \sqrt{2}/4, 3 - \sqrt{2}/4) = (3 + 5\sqrt{2}/4)^2 + (3 + \sqrt{2}/4)^2$$

**NOTA:** El otro punto crítico NO es máx. de la distancia entre puntos A y B de las dos curvas, ya que este máx. abs. NO EXISTE



# CLASE 26 PARTE 1: ESTUDIO DE MÁXIMO Y MÍNIMO ABSOLUTOS.

## Bibliografía de la Clase 26:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 3, sección 3.6, párrafo 49, ejemplo 49\_2.

## Ejercicios para las clase 26

•Práctico 8 del año 2007.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

**ESTUDIO DE  
MÁXIMO  
Y/O MÍNIMO  
ABSOLUTOS**

**1er. Paso: Investigar existencia de Max. y/o Mín.**

**Absolutos de  $f$  en  $D$ :**

• Si  $f$  es continua y si  $D$  es compacto (cerrado y acotado)

**Teor de Weierstrass  $\rightarrow$  Existen Máx. y Mín. Abs. de  $f$  en  $D$**

• Aunque  $f$  sea continua, si  $D$  no es compacto (si es cerrado pero no acotado, o si es acotado pero no cerrado, o si no es ni acotado ni cerrado): estudiar cada caso particular. Puede existir o no Máx absoluto, y existir o no Mín. absoluto. (Ver ejemplos)

**2do. Paso: SABIENDO QUE EXISTE MÁX. Y/O MÍN. ABSOLUTOS, HALLARLO(s).**

- (1) Juntar bolsa de candidatos (ver pizarrón siguiente).**
- (2) Evaluar  $f$  en cada punto  $p$  de la bolsa de candidatos**
- (3) El mayor de los valores de  $f$  hallados es el MAX. ABSOLUTO, si ya se sabía que este MAX. ABSOLUTO EXISTE.**
- (4) El menor de los valores de  $f$  hallados es el MÍN. ABSOLUTO, si ya se sabía que este MÍN. ABSOLUTO EXISTE.**



**BOLSA DE PUNTOS CANDIDATOS DONDE PODRÍA ALCANZARSE MÁX. o MÍN. ABSOLUTOS.**

**Contiene TODOS los puntos  $p$  tales que:**

$p$  está en el **interior de  $D$**  y además cumple **ALGUNA** de las condiciones siguientes:

$f$  no es diferenciable en  $p$ , ó

$p$  es punto crítico de  $f$  (no es necesario clasificarlos)

$p$  está en la **frontera de  $D$  y en  $D$** , y además cumple **ALGUNA** de las condiciones siguientes:

$f$  no es diferenciable en  $p$ , ó

La función en la ecuación de la frontera de  $D$  no es diferenciable en  $p$ , ó  $p$  es un punto “esquina de la frontera” ó  $p$  es un punto de la “frontera de la frontera”, ó

Si se usa el método de la función de Lagrange  $L$ ,  $p$  es punto crítico de  $L$  (no es necesario clasificarlos), ó

Si se usa el método de despejar una variable en la ecuación de la frontera y sustituir en  $f$ ,  $p$  es un punto crítico de la función resultante después de sustituir en  $f$  la variable despejada.



# CLASE 26 PARTE 2: EXISTENCIA DE MÁXIMO Y MÍNIMO ABSOLUTOS. EJEMPLOS

## Bibliografía de la Clase 26:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 3, sección 3.6, parágrafo 49, ejemplo 49\_2.

## Ejercicios para las clase 26

•Práctico 8 del año 2007.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

## EJEMPLO DE ESTUDIO DE EXISTENCIA DE MÍNIMO O MÁXIMO ABSOLUTO:

Investigar si la función

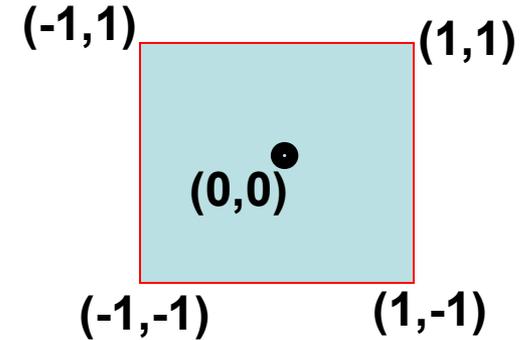
$$f(x,y) = x^2 + y^2 \text{ definida } \forall (x,y) \in D = \text{máx } \{|x|, |y|\} < 1$$

tiene máximo y/o mínimo absolutos en  $D$ .

$D$  es el cuadrado abierto (sin el borde) de la figura.

$f$  es continua en  $D$ .

$D$  es acotado pero no es cerrado: no es compacto.  
No podemos aplicar el teorema de Weierstrass a  $D$   
para deducir si hay máximo o mínimo absolutos  
de  $f$  en  $D$ .



Consideramos la clausura  $\bar{D}$  de  $D$  ( $\bar{D}$  es el cuadrado cerrado),  
 $\bar{D}$  es compacto, y  $f$  ADMITE UNA EXTENSIÓN  
CONTINUA  $f$  AL CONJUNTO COMPACTO  $\bar{D}$  (en este ejemplo; no siempre  
sucede; en este ejemplo la función  
extendida se puede definir con la misma fórmula dada para  $f$ , pero  
con su dominio  $\bar{D}$  en vez de  $D$ ).

Por el teorema de Weierstrass existe Máximo y mínimo absolutos de  $f$   
en  $\bar{D}$ .

Hallemos primero ese máximo y ese mínimo de  $f$ ,  
que se alcanzan en puntos de  $\bar{D}$ .



Para hallar máx. y mín. absoluto de  $f$  en  $\bar{D}$ , podemos aplicar el método general, sabiendo ya que existen los extremos absolutos en  $\bar{D}$ . Pero en este caso, en vez de aplicar el método general usaremos particularidades especiales de la función  $f$  y del dominio cuadrado  $D$ .

Como  $f$  es el cuadrado de la distancia de  $(x,y)$  al origen, el máximo absoluto de  $f$  en  $\bar{D}$  se alcanza en sus cuatro vértices  $(1,1)$ ,  $(-1,1)$ ,  $(-1,-1)$  y  $(1,-1)$  de  $\bar{D}$  y vale  $\sqrt{2}$ . El mínimo absoluto de  $f$  en  $\bar{D}$  se alcanza en el origen  $(0,0)$  y vale  $0$ .

Si alguno de los puntos de  $\bar{D}$  donde se alcanza el máximo absoluto de  $f$  cae también en  $D$ , entonces existe máximo absoluto de  $f$  en  $D$  y es el mismo que el de  $f$  en  $\bar{D}$ . En caso contrario no existe máximo absoluto de  $f$  en  $D$ . Idem para el mínimo absoluto.

En nuestro ejemplo ninguno de los cuatro vértices donde se alcanza el valor  $\sqrt{2}$  pertenece a  $D$ , entonces

**NO EXISTE MÁXIMO ABSOLUTO DE  $f$  en  $D$ .**

El origen donde se alcanza el valor  $0$  pertenece a  $D$ , entonces

**EXISTE MÍNIMO ABSOLUTO DE  $f$  en  $D$ , se alcanza en el Origen y vale  $f(0,0)=0$ .**



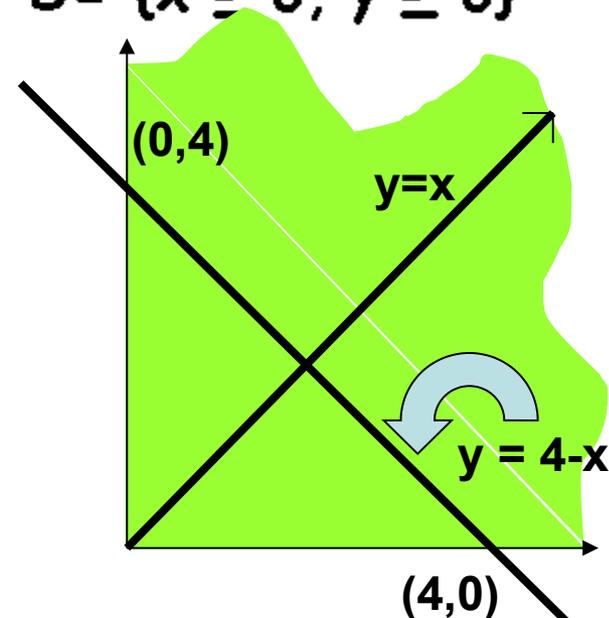
## EJEMPLO: Investigar si la función

$$f(x,y) = (x+y-4)^2 \text{ definida } \forall (x,y) \in D = \{x \geq 0, y \geq 0\}$$

tiene máximo y/o mínimo absolutos en  $D$ .

$D$  es el primer cuadrante cerrado (incluido su borde formado por los dos semiejes coordenados positivos y el origen).

**$D$  es cerrado pero no es acotado: no es compacto. No podemos aplicar el teorema de Weierstrass para deducir si existen o no máximo y/o mínimo absolutos de  $f$  en  $D$ .**



Investiguemos primero si  $f$  es acotada en  $D$ :

¿Acotada superiormente? En la semirrecta  $x=y$ ,  $x>0$  contenida en  $D$ ,

si hacemos  $x \rightarrow +\infty$  (estamos dentro de  $D$ )

$$\text{resulta: } f(x,x) = (2x-4)^2 \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} +\infty$$

Luego  $f$  no es acotada superiormente en  $D$ .

**NO EXISTE MÁXIMO ABSOLUTO de  $f$  en  $D$ .**

¿Acotada inferiormente? Sí, porque

$$f(x,y) = (x+y-4)^2 \geq 0 \quad \forall (x,y) \in D$$

Existe ínfimo de  $f$  en  $D$ .

Si se alcanza el ínfimo de  $f$  en algún punto de  $D$ , será mínimo absoluto de  $f$  en  $D$ . En caso contrario no existe mínimo absoluto de  $f$  en  $D$ .

$$f(x,y)=0 \Leftrightarrow y=4-x;$$

$$y=4-x; (x,y) \text{ en } D \Leftrightarrow y=4-x, 0 \leq x \leq 4.$$

Es un segmento de recta incluido en  $D$  donde se alcanza el ínfimo 0.  $\Rightarrow$

**EXISTE MÍNIMO ABSOLUTO DE  $f$  EN  $D$ , vale 0 y se alcanza en todos los puntos de ese segmento.**



# CLASE 26 PARTE 3: BÚSQUEDA DE MÁXIMO Y MÍNIMO ABSOLUTOS. EJEMPLO.

## Bibliografía de la Clase 26:

•Juan de Burgos: Cálculo Infinitesimal en Varias Variables.  
Capítulo 3, sección 3.6, párrafo 49, ejemplo 49\_2.

## Ejercicios para las clase 26

•Práctico 8 del año 2007.

**Cálculo Diferencial e Integral II. Eleonora Catsigeras.**

IMERL. Fac. de Ingeniería. UdelaR. J. Herrera y Reissig 565. Montevideo. Uruguay. Agosto 2007.

# EJEMPLO DE BÚSQUEDA DE MÁX. Y MÍN. ABSOLUTOS SABIENDO QUE EXISTEN. Sea la función:

$$F(x,y) = |x-y| + x^2 \text{ definida } \forall (x,y) \in D = \text{máx } \{|x|, |y|\} \leq 1$$

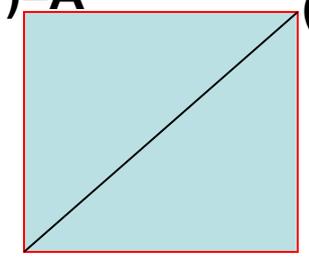
Encontrar, si existen, el máximo y el mínimo absoluto de  $f$  en  $D$ .

$D$  es el cuadrado cerrado (interior+frontera) de la figura.  $(-1,1)=A$   $(1,1)=B$

$D$  es cerrado y acotado: es compacto.

$F$  es continua en  $D$ .

Por el teorema de Weierstrass existen Máximo y Mínimo absolutos de  $F$  en  $D$



$(-1,-1)=D$   $(1,-1)=C$

Puntos candidatos (a medida que los hallamos ya evaluamos  $F(x,y)$  en ellos):

1) En el interior de  $D$ : los puntos críticos y los puntos donde  $f$  no es derivable.

$$F_x(x,y) = \begin{cases} 2x+1 & \text{si } x > y \\ 2x-1 & \text{si } x < y \end{cases} \quad \begin{matrix} -1 \leq x \leq 1, \\ -1 \leq y \leq 1 \end{matrix}$$

$$F_y(x,y) = \begin{cases} -1 & \text{si } x > y \\ 1 & \text{si } x < y \end{cases} \quad \begin{matrix} -1 \leq x \leq 1, \\ -1 \leq y \leq 1 \end{matrix}$$

las derivadas parciales no existen en el segmento  $x = y, -1 \leq x \leq 1$  (segmento DB)

Puntos críticos no hay porque  $F_y(x,y)$  no se anula nunca.

Puntos donde  $f$  no es diferenciable:

Segmento DB:

$$x = y, -1 \leq x \leq 1$$

Evaluación de  $f$  en los puntos del segmento DB:

$$\begin{cases} F(x,x) = x^2 & -1 \leq x \leq 1 \\ \text{mayor valor } F(1,1) = F(-1,-1) = 1 \\ \text{menor valor } F(0,0) = 0 \end{cases}$$

2) En la frontera de D: la descomponemos en los cuatro segmentos AB, BC, CD, y DE (lados del cuadrado D). Buscamos los candidatos en cada uno de esos segmentos (y a medida que encontramos candidatos ya vamos evaluando la función F en cada uno de ellos.

$$\text{segmento AB} \left\{ \begin{array}{l} F(x, 1) = x^2 - x + 1, \quad -1 \leq x \leq 1 \\ (x^2 - x + 1)' = 2x - 1 = 0 \\ x = 1/2; y = 1 \quad F(1/2, 1) = 3/4 \\ \text{extremos del segmento AB} \\ (-1, 1); (1, 1): F(-1, 1) = 3; F(1, 1) = 1 \end{array} \right.$$

$$\text{segmento DC} \left\{ \begin{array}{l} F(x, -1) = x^2 + x + 1, \quad -1 \leq x \leq 1 \\ (x^2 + x + 1)' = 2x + 1 = 0 \\ x = -1/2; y = -1 \quad F(-1/2, -1) = 3/4 \\ \text{extremos del segmento DC} \\ (-1, -1); (1, -1): F(-1, -1) = 1; F(1, -1) = 3 \end{array} \right.$$

$$\text{segmento CB} \left\{ \begin{array}{l} F(1, y) = 2 - y, \quad -1 \leq y \leq 1 \\ (2 - y)' = -1 \neq 0 \\ \text{extremos del segmento CB} \\ (1, -1); (1, 1): F(1, -1) = 3; F(1, 1) = 1 \end{array} \right.$$

$$\text{segmento DA} \left\{ \begin{array}{l} F(-1, y) = 2 + y, \quad -1 \leq y \leq 1 \\ (2 + y)' = +1 \neq 0 \\ \text{extremos del segmento DA} \\ (-1, -1); (-1, 1): F(-1, -1) = 1; F(-1, 1) = 3 \end{array} \right.$$

**CONCLUSIÓN:** El mayor de los valores de F evaluados en cada uno de los candidatos fue  $F(-1, 1) = F(1, -1) = 3$ . Entonces 3 es el **MÁXIMO ABSOLUTO DE F EN D**  
 El menor de los valores de F evaluados en cada uno de los candidatos fue  $F(0, 0) = 0$ .  
 Entonces 0 es el **MÍNIMO ABSOLUTO DE F EN D**.

**Práctico 1.**  
**Topología en  $\mathbb{R}^n$ .**

1. (a) Investigar si las siguientes funciones de  $\mathbb{R}^2$  en  $\mathbb{R}$  son normas:

- i.  $f(x, y) = |x| + |y|$
- ii.  $f(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$
- iii.  $f(x, y) = |x + y|$
- iv.  $f(x, y) = \max(|x|, |y|)$

(b) Para aquellas que sean normas dibujar la bola de centro  $(3, 4)$  y radio 2 e indicar cuáles de los siguientes puntos pertenecen a ella:  $(3, 4)$ ,  $(4, 5)$  y  $(0, 1)$

2. Estudiar la convergencia de las siguientes sucesiones definidas en  $\mathbb{R}^2$ :

$$a_n = \left( e^{-n}, \frac{3}{n} \right) \quad b_n = (e^{-n} + 2, [1 + (-1)^n]n) \quad c_n = \left( (-1)^n, (-1)^n + \frac{1}{n} \right)$$

3. Probar que si una sucesión tiene límite, entonces toda subsucesión tiene el mismo límite.

4. Sea  $(x_n)_{n \geq 0}$  una sucesión *contractiva*, es decir, tal que existe  $k \in \mathbb{R}$ ,  $0 < k < 1$ , que cumple

$$\|x_{n+1} - x_n\| \leq k \|x_n - x_{n-1}\| \quad \forall n \geq 1.$$

Demostrar que:

(a)  $\|x_{n+1} - x_n\| \leq k^n \|x_1 - x_0\| \quad \forall n \in \mathbb{N}.$

(b) Si  $p, q \in \mathbb{N}$ ,  $p > q$ , entonces  $\|x_p - x_q\| \leq \frac{k^q}{1-k} \|x_1 - x_0\|$ . Sugerencia: desigualdad triangular.

(c)  $(x_n)$  es de Cauchy y por lo tanto convergente.

5. Se definen los siguientes conjuntos:

(a)  $A_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq x \leq 2, 1 < y < 3\}$

(b)  $A_2 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq x \leq 2, y > 0\}$

(c)  $A_3 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y = x^2\}$

(d)  $A_4 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 < 1, (x, y) \neq (0, 0)\}$

(e)  $A_5 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 2x^2 + y^2 < 1\} \cup \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x = y\}$

(f)  $A_6 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x = (-1)^n + \frac{1}{n}, y = 1, n \geq 1\}$

(g)  $A_7 = \{(x, 0) \in \mathbb{R}^2 : x = (-1)^n + e^{-n}, n \geq 1\} \cup \{(-1, 0)\} \cup \{A_1 \cap \mathbb{Q}^2\}$

(h)  $A_8 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x + y + z < 1, x > 0, y > 0, z > 0\}$

(i)  $A_9 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + 1 \leq z\}$

(a) Representar gráficamente e investigar si son acotados.

(b) Hallar el interior, el exterior, la frontera y la clausura.

(c) Hallar el conjunto de sus puntos de acumulación.

(d) Indicar si son abiertos o cerrados.

6. (a) Probar que toda bola abierta es un conjunto abierto.  
 (b) Probar que si  $A$  es un conjunto abierto y  $p \in A$  entonces  $A \setminus \{p\}$  es abierto.
7. Sean  $A$  un conjunto abierto de  $\mathbb{R}^2$  y  $C = A \cap (\mathbb{Q} \times \mathbb{Q})$ . Hallar  $\text{int}(C)$ ,  $\bar{C}$ , y  $\partial C$ .
8. Sean  $A$  y  $B$  dos conjuntos de  $\mathbb{R}^n$ . Se define el conjunto suma  $A + B$  de la siguiente forma:

$$A + B = \{a + b \in \mathbb{R}^n : a \in A, b \in B\}.$$

Demostrar que si  $A$  es abierto entonces  $A + B$  es abierto. ¿Qué se puede decir de  $A + B$  si  $A$  es cerrado?

9. Probar los siguientes resultados:

- (a)  $A$  es abierto sii  $A = \text{int}(A)$  sii  $A^c$  es cerrado sii  $A \cap \partial A = \emptyset$ .  
 (b)  $\text{int}(A) = \bar{A} - \partial A$  y que  $\text{int}(A)$  es el mayor conjunto abierto incluido en  $A$ .  
 (c)  $A$  es cerrado sii  $A^c$  es abierto sii  $A = \bar{A}$  sii  $\partial A \subseteq A$  sii  $A' \subseteq A$ .  
 (d)  $\bar{A} = A \cup \partial A = A \cup A'$  y que  $\bar{A}$  es el menor conjunto cerrado que contiene a  $A$ .  
 (e)  $A'$  es un conjunto cerrado.

10. (a) Probar que la unión de una familia arbitraria de conjuntos abiertos es un conjunto abierto.  
 (b) Probar que la intersección de una cantidad finita de conjuntos abiertos es un conjunto abierto.  
 ¿Es cierto que la intersección de una cantidad arbitraria de conjuntos abiertos es un conjunto abierto?  
 (c) Extraer conclusiones sobre la unión e intersección de conjuntos cerrados.

11. Sea  $C \subset \mathbb{R}^n$  un conjunto compacto y  $A \subseteq C$  cerrado. Probar que  $A$  es también compacto.

## 12. El Conjunto de Cantor (Optativo)

- (a) Sea  $(K_m)_{m \geq 0}$  una sucesión decreciente de conjuntos compactos no vacíos en  $\mathbb{R}^n$ , es decir que:
- $K_m \subseteq \mathbb{R}^n$  es compacto y no vacío  $\forall m \geq 0$ .
  - $K_{m+1} \subseteq K_m \forall m \geq 0$ .

Probar que  $K = \bigcap_{m=0}^{\infty} K_m$  es compacto y no vacío.

- (b) Nos limitaremos ahora al caso  $n = 1$ . Se define la sucesión  $(K_m)_{m \geq 0}$  de subconjuntos de  $\mathbb{R}$  mediante el siguiente procedimiento:  $K_0 = [0, 1]$ ,  $K_1 = K_0 \setminus (1/3, 2/3)$ ,  $K_2 = K_1 \setminus [(1/9, 2/9) \cup (7/9, 8/9)]$ ,... En general,  $K_{m+1}$  se obtiene de  $K_m$  quitándole los tercios centrales abiertos de cada uno de los intervalos que forman  $K_m$ . Sea  $K = \bigcap_{m=0}^{\infty} K_m$  (denominado “conjunto de Cantor”). Probar que:

- $K$  es compacto y no vacío.
- $K = K'$ .
- $K$  tiene interior vacío.

- (c) Observar que cada número real  $x \in [0, 1]$  admite una representación “ternaria” de la forma:

$$x = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{\alpha_k}{3^k} \quad \text{con } \alpha_k \in \{0, 1, 2\} \forall k \geq 1$$

¿Cómo es la representación ternaria de los puntos del conjunto de Cantor?. Deducir que  $K$  no es numerable.

- (d) ¿Cuál es la “longitud” de  $[0, 1] \setminus K$ ?

**Práctico 2.**  
**Funciones de varias variables: representaciones gráficas y límites.**

1. Hacer un croquis del dominio, los conjuntos de nivel y la gráfica de las siguientes funciones.

(a)  $x^2 + y^2$    (b)  $x^2 - y^2$    (c)  $f(x, y) = x^2$    (d)  $y/x$    (e)  $xy$

2. Hacer un croquis del dominio, los conjuntos de nivel y la gráfica de las siguientes funciones.

(a)  $\frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}}$    (b)  $\log\left(\frac{1 - x^2 - y^2}{x^2 + y^2}\right)$    (c)  $\cosh(x^2 - y^2)$    (d)  $\operatorname{tg}\left(\frac{x^2}{y}\right)$   
(e)  $\arccos\left(\sqrt{\frac{x}{y}}\right)$    (f)  $\operatorname{arctg}\left(\frac{x^2}{y}\right)$    (g)  $x^{(y^2)}$

3. Probar que en los siguientes casos NO existe  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y)$ :

(a)  $f(x, y) = \frac{x^2 - y^2}{x^2 + y^2}$    (b)  $f(x, y) = \frac{2x^3y}{(x^2 + y^2)^2}$    (c)  $f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy}{x+y}, & \text{si } x + y \neq 0 \\ 0, & \text{si } x + y = 0 \end{cases}$

4. (a) Probar que si  $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = 0$  y  $g$  es una función acotada en una bola reducida de centro  $p$ , entonces  $\lim_{x \rightarrow p} f(x)g(x) = 0$ .

- (b) Calcular los límites de las siguientes funciones para  $(x, y) \rightarrow (0, 0)$ :

(a)  $x \operatorname{sen}\left(\frac{1}{x^2 + y^2}\right)$    (b)  $\frac{xy^2}{x^2 + y^2}$    (c)  $\frac{xy^3}{x^2 + y^4}$

5. (a) Probar que si  $\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x, y) = L$  y existen los límites unidimensionales:  $\lim_{x \rightarrow a} f(x, y)$  y  $\lim_{y \rightarrow b} f(x, y)$ , entonces existen los límites iterados y se tiene:

$$\lim_{x \rightarrow a} \left( \lim_{y \rightarrow b} f(x, y) \right) = \lim_{y \rightarrow b} \left( \lim_{x \rightarrow a} f(x, y) \right) = L$$

- (b) Verificar que los límites iterados de  $f(x, y) = (x - y)/(x + y)$  existen en  $(0, 0)$  pero son distintos.

- (c) Verificar que los límites iterados de  $f(x, y) = (x^2y^2)/(x^2y^2 + (x - y)^2)$  existen y dan iguales en  $(0, 0)$  pero no existe el  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y)$ .

- (d) Se considera la función  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  definida por:

$$f(x, y) = \begin{cases} x \operatorname{sen} \frac{1}{y}, & \text{si } y \neq 0 \\ 0, & \text{si } y = 0 \end{cases}$$

Mostrar que el  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) = 0$  y que un límite iterado no existe. ¿Esto contradice la parte (a)?

6. Calcular:

$$\begin{array}{lll}
 \text{(a)} \quad \lim_{(x,y) \rightarrow (1,2)} \frac{x^2 + xy + 1}{x^2 - x - y} & \text{(b)} \quad \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} xy \log |y| & \text{(c)} \quad \lim_{(x,y) \rightarrow (1,1)} \frac{x^2 + xy - 2y^2}{x^2 - y^2} \\
 \text{(d)} \quad \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^3 + y^3}{x^2 + y^2} & \text{(e)} \quad \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{e^{x-y} - 1}{x^2 - y^2} & \text{(f)} \quad \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\log(1 + x^2 + y^2)}{x^2 + y^2 + x^3y}
 \end{array}$$

7. Consideremos  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  tal que:

$$f(x, y) = \begin{cases} 1 & \text{si } 0 < y < x^2 \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$$

Graficar  $f$  y mostrar que  $f(x, y) \rightarrow 0$  cuando  $(x, y) \rightarrow (0, 0)$  a lo largo de cualquier recta por el origen. Hallar una curva que pase por el origen a lo largo de la cual, salvo en el origen,  $f(x, y)$  tenga el valor constante 1. Concluir que  $f$  no tiene límite en el origen.

8. Sea  $f: U \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  una función definida en una bola reducida  $U = B_R^*((0, 0))$  de centro  $(0, 0)$  y radio  $R$ . Mediante el cambio de variable  $x = r \cos \theta$ ,  $y = r \sin \theta$ , se obtiene  $g: V \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $g(r, \theta) = f(r \cos \theta, r \sin \theta)$ , donde  $V = (0, R) \times [0, 2\pi)$ .

- (a) Probar que  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) = L$  si  $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0$  tal que  $|g(r, \theta) - L| < \varepsilon \forall r \in (0, \delta), \theta \in [0, 2\pi)$ .
- (b) Probar que si  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) = L$  entonces  $\lim_{r \rightarrow 0^+} g(r, \theta) = L \forall \theta \in [0, 2\pi)$ .
- (c) Se consideran las funciones  $f$  siguientes

$$\text{(i)} \quad f(x, y) = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} \quad \text{(ii)} \quad f(x, y) = \begin{cases} y/x & \text{si } x \neq 0 \\ 0 & \text{si } x = 0 \end{cases} \quad \text{(iii)} \quad f(x, y) = \begin{cases} 1 & \text{si } 0 < y < x^2 \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$$

Calcular, cuando existan,  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y)$  y  $\lim_{r \rightarrow 0^+} g(r, \theta)$ , éste último en función de  $\theta \in [0, 2\pi)$ .

- (d) Probar que es falso el recíproco de la parte (b).
- (e) En el caso particular en el que  $g$  tiene la forma  $g(r, \theta) = h(r)k(\theta)$ , con  $h$  y  $k$  funciones  $h: (0, R) \rightarrow \mathbb{R}$  y  $k: [0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{R}$ , probar que si  $k$  es una función acotada y  $\lim_{r \rightarrow 0^+} h(r) = 0$  entonces  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) = 0$ .
- (f) Calcular:

$$\text{(i)} \quad \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2y}{x^2 + y^2} \quad \text{(ii)} \quad \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{xy}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

9. Se considera la función

$$f(x, y) = \frac{ax + y + by^2}{\operatorname{sen} y + \log(1 + x)} \quad a, b \in \mathbb{R}.$$

- (a) Determinar  $a$  y  $b$  para que todos los límites direccionales de  $f$  en  $(0, 0)$  sean iguales.
- (b) Para los  $a$  y  $b$  determinados en la parte anterior, probar que  $f$  carece de límite.

10. Discutir según  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  la existencia del límite:

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^\alpha y^\beta}{x^2 + xy + y^2}$$

11. **Optativo.** Sea  $\varepsilon: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  un infinitésimo en el origen tal que  $\varepsilon(0) = 1$ . Se considera la función

$$f(x, y) = \frac{3x^2\varepsilon(y) - y^2\varepsilon(x)}{\log(x^2 + y^2 + 1)}$$

- (a) Analizar si  $f$  tiene límite en  $(0, 0)$  según el conjunto  $C = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : xy \neq 0\}$ .
- (b) Analizar si  $f$  tiene límite en  $(0, 0)$ .

**Práctico 3.**  
**Funciones continuas de varias variables.**

1. Determinar en qué puntos de  $\mathbb{R}^2$  las siguientes funciones  $f: \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$  son continuas y discontinuas.

$$\begin{aligned} \text{(a)} \quad f(x, y) &= \begin{cases} (4x^2y^3)/(4x^2 + y^6) & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0) \end{cases} & \text{(d) Sea } \varphi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \text{ una función derivable} \\ & & \text{con derivada continua.} \\ \text{(b)} \quad f(x, y) &= \begin{cases} x/y & \text{si } y \neq 0 \\ 0 & \text{si } y = 0 \end{cases} & f(x, y) = \begin{cases} (\varphi(y) - \varphi(x))/(y - x) & \text{si } x \neq y \\ \varphi'(x) & \text{si } x = y \end{cases} \\ \text{(c)} \quad f(x, y) &= \begin{cases} x^2 + 2y - 1 & \text{si } x \geq 0 \\ 3x + y^2 & \text{si } x < 0 \end{cases} \end{aligned}$$

2. Sea  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  una función continua. Probar que:

- (a) Si  $f(p) > 0$  entonces hay una bola  $B_p$  con centro en  $p$  tal que  $\forall x \in B_p$  se tiene  $f(x) > 0$ .
- (b) El conjunto  $A = \{x \in \mathbb{R}^n : f(x) > 0\} = f^{-1}((0, +\infty))$  es abierto.
- (c) El conjunto  $C = \{x \in \mathbb{R}^n : f(x) = 0\} = f^{-1}(\{0\})$  es cerrado.

3. Probar que  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  es continua si y sólo si  $\forall A \subseteq \mathbb{R}^m$  abierto  $f^{-1}(A)$  es abierto en  $\mathbb{R}^n$ .

4. Sea  $C \subseteq \mathbb{R}^n$  cerrado y no acotado, y  $f: C \rightarrow \mathbb{R}^m$  continua, tal que existe  $\lim_{x \rightarrow \infty} f(x)$ . Demostrar que  $f$  es uniformemente continua en  $C$ .

5. Una función  $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  se dice *Lipchitziana* sii existe  $k \geq 0$  tal que:

$$\|f(x) - f(y)\| \leq k\|x - y\| \quad \forall x, y \in A.$$

- (a) Probar que toda función Lipchitziana es uniformemente continua.
  - (b) Probar que la función  $f(x) = \sqrt{x}$  es uniformemente continua pero no Lipchitziana.
6. Si  $A \subseteq \mathbb{R}^n$  es acotado, se define el *diámetro* de  $A$  como  $\text{diam}(A) = \sup(\{d(x, y) : x, y \in A\})$ .
- (a) Probar que si  $C \subset \mathbb{R}^n$  es compacto entonces existen  $x, y \in C$  tal que  $\text{diam}(C) = d(x, y)$ .
  - (b) Sea  $C \subseteq \mathbb{R}^n$  y  $f: C \rightarrow C$  una función continua tal que

$$\|f(x) - f(y)\| > \|x - y\| \quad \forall x \neq y \in C.$$

Probar que  $C$  no puede ser compacto.

7. Sea  $C \subseteq \mathbb{R}^n$  cerrado y  $f: C \rightarrow \mathbb{R}^m$  una función continua. Demostrar que el gráfico de  $f$ ,

$$\text{graf}(f) = \{(x, f(x)) : x \in C\},$$

es un subconjunto cerrado de  $\mathbb{R}^{n+m}$ .

8. Sea  $C \subseteq \mathbb{R}^n$ . Se llama *camino* (o *arco*) continuo en  $C$  a toda función continua  $\alpha: [0, 1] \rightarrow C$ . Si  $a, b \in C$  y  $\alpha$  es un camino en  $C$  tal que  $\alpha(0) = a$  y  $\alpha(1) = b$ , se dice que  $\alpha$  conecta  $a$  con  $b$ . Se dice que  $C$  es *conexo por caminos* (o *arcoconexo*) sii  $\forall a, b \in C \exists \alpha$  camino en  $C$  que conecta  $a$  con  $b$ .

- (a) Sean  $C \subseteq \mathbb{R}^n$  conexo por caminos y  $f: C \rightarrow \mathbb{R}$  continua. Probar que si  $a, b \in C$  y  $\mu \in \mathbb{R}$  son tales que  $f(a) \leq \mu \leq f(b)$  entonces existe  $c \in C$  tal que  $f(c) = \mu$ . Sugerencia: considerar  $f \circ \alpha$  con  $\alpha$  un camino de  $a$  a  $b$ .

- (b) Probar que si  $C$  es arcoconexo y  $f: C \rightarrow \mathbb{R}^m$  es continua entonces  $f(C) \subseteq \mathbb{R}^m$  es arcoconexo.
- (c) Sean  $S^1 = \{a \in \mathbb{R}^2 : \|a\| = 1\}$  y  $a_0 \in S^1$ . Probar que  $S^1$  y  $S^1 \setminus \{a_0\}$  son arcoconexos.
- (d) Probar que no existe  $f: S^1 \rightarrow [0, 1]$  continua y biyectiva. Sugerencia: suponer por absurdo que existe una tal  $f$ , sacar un punto de  $a_0 \in S^1$  conveniente y considerar la restricción de  $f$  a este nuevo conjunto.

**9. Optativo. (Un teorema de punto fijo)**

Sea  $C \subseteq \mathbb{R}^n$  un conjunto cerrado y  $f: C \rightarrow C$  una *contracción*, esto es, existe  $k \in (0, 1)$  tal que

$$\|f(x) - f(y)\| \leq k\|x - y\| \quad \forall x, y \in C.$$

- (a) Sea  $a$  un punto cualquiera de  $C$ . Se define la sucesión  $(x_n)_{n \geq 0}$  de la siguiente forma:  $x_0 = a$  y  $x_n = f(x_{n-1})$ , si  $n \geq 1$ . Probar que

$$\|x_{n+1} - x_n\| \leq k^n \|x_1 - x_0\| \quad \forall n \geq 0.$$

- (b) Deducir que  $(x_n)$  es una sucesión de Cauchy y que existe  $p \in C$  tal que  $\lim_n x_n = p$ .
- (c) Demostrar que existe un único punto  $p \in C$  tal que  $f(p) = p$ . Sugerencia: observar que  $f$  es continua y tomar  $p$  como en la parte anterior.
- (d) Analizar si el resultado anterior es válido si  $C$  no fuese cerrado.

**10. Optativo.**

- (a) Sean  $V$  y  $W$  espacios vectoriales normados y  $T: V \rightarrow W$  una transformación lineal. Probar que las siguientes afirmaciones son equivalentes.
  - i.  $T$  es continua en  $V$ .
  - ii.  $T$  es continua en el vector nulo de  $V$ .
  - iii. Existe  $k \geq 0$  tal que  $\|T(x)\| \leq k\|x\|$ ,  $\forall x \in V$ .
  - iv. Existe  $k \geq 0$  tal que  $\|T(x) - T(y)\| \leq k\|x - y\|$ ,  $\forall x, y \in V$ .
  - v.  $T(A)$  es acotado  $\forall A \subseteq V$  acotado.
- (b) Probar que toda transformación lineal de  $\mathbb{R}^n$  en  $\mathbb{R}^m$  es continua.

**11. Optativo.**

Se considera la función determinante  $det: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$  tal que  $det(a, b, c, d) = ad - bc$

- (a) Probar que  $det$  es una función continua en  $\mathbb{R}^4$ .
- (b) Sean  $\mathcal{A} = \{A \in \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R}) : A \text{ es invertible}\}$  y  $\mathcal{B} = \{A \in \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R}) : det(A) = 0\}$ . Investigar si  $\mathcal{A}$  y  $\mathcal{B}$  son abiertos, cerrados o ninguna de las dos cosas. Aquí el espacio de matrices se considera como  $\mathbb{R}^4$ .

- 12. **Optativo.** Sea  $C \subset \mathbb{R}^n$ . Probar que si toda función continua  $f: C \rightarrow \mathbb{R}$  es acotada entonces  $C$  es compacto.

**Práctico 4.**  
**Derivadas parciales y diferenciabilidad.**

1. Calcular las derivadas parciales de cada una de las siguientes funciones  $f = f(x, y)$ , especificando en cuales puntos las derivadas existen.

(a)  $ax^\alpha + by^\beta$    (b)  $\frac{2x}{y} + \frac{3y}{x}$    (c)  $x^2y^{3/2}$    (d)  $\log(x + \frac{y}{x^2})$    (e)  $\operatorname{tg} x$    (f)  $\operatorname{arctg}(xy)$

2. Calcular las derivadas parciales de primer y segundo orden de las siguientes funciones  $f = f(x, y)$ .

(a)  $xy$    (b)  $\log xy$    (c)  $e^{xy}$    (d)  $\operatorname{sen}(x^2 - y^2)$

3. Verificar que la función  $u(x, t) = e^{-a^2k^2t}\operatorname{sen} kx$  satisface la ecuación del calor:  $u_t = a^2u_{xx}$ .

4. Estudiar la continuidad de cada función y la existencia de las derivadas direccionales respectivas.

(a)  $f(x, y) = \begin{cases} (xy)/(\sqrt{x^2 + y^2}) & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ a & \text{si } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$

(b)  $f(x, y) = \begin{cases} (e^{xy} - 1)/x & \text{si } x \neq 0 \\ y & \text{si } x = 0 \end{cases}$    (c)  $f(x, y) = \begin{cases} x^3/y & \text{si } y \neq 0 \\ 0 & \text{si } y = 0 \end{cases}$

(d)  $f(x, y) = \begin{cases} xy \operatorname{sen} \frac{1}{x} \cos \frac{1}{y} & \text{si } xy \neq 0 \\ a & \text{si } xy = 0 \end{cases}$    (e)  $f(x, y) = \begin{cases} x^3 & \text{si } y \geq 1 \\ x^3y^2 & \text{si } y < 1 \end{cases}$

5. (a) Sea  $f: U \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ , donde  $U$  es un abierto, una función tal que las derivadas parciales de  $f$  existen y son acotadas en  $U$ . Probar que  $f$  es continua en  $U$ .

(b) Generalizar el enunciado anterior para  $f: U \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ .

6. Representar gráficamente la siguiente función  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  bosquejando las curvas de nivel.

$$f(x, y) = \begin{cases} 0 & \text{si } y \leq x^2 \text{ o } 2x^2 \leq y \\ |x| & \text{si } x^2 < y < 2x^2 \end{cases}$$

Demostrar que  $f$  es continua y que existen todas las derivadas direccionales en  $(0, 0)$  y que, sin embargo,  $f$  no es diferenciable en dicho punto.

7. Sea  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  la función dada por

$$f(x, y) = \begin{cases} (x^2 + y^2) \operatorname{sen} \frac{1}{x} + e^{xy} & \text{si } x \neq 0 \\ 1 & \text{si } x = 0 \end{cases}$$

Estudiar la continuidad y la diferenciabilidad de  $f$  en los puntos  $(0, 0)$ ,  $(0, 1)$  y  $(1, 0)$ , hallando, si existen, las derivadas parciales.

8. En cada caso hallar la ecuación del plano tangente a la gráfica de la función en el punto  $P$ .

(a)  $3x^2 + 4y^2$ ,  $P = (0, 1)$    (b)  $2 \cos(x - y) + 3 \operatorname{sen} x$ ,  $P = (\pi, \pi/2)$

9. Calcular la matriz Jacobiana en el punto  $a$  y el diferencial  $df(a)(\Delta x, \Delta y)$  de las siguientes funciones:

- (a)  $f(x, y) = e^{x+y} + 2\text{sen}(2x - y)$ ,  $a = (0, 0)$
- (b)  $f(x, y, z) = (e^{z+x+y}, x + y + 2z)$ ,  $a = (0, 1, 2)$
- (c)  $f(x, y) = (e^{x+y}, \text{sen}(2x - y), \log(1 + y^2))$ ,  $a = (\pi, \pi)$
- (d)  $f : \mathbb{R}^p \mapsto \mathbb{R}^q$ , en  $a \in \mathbb{R}^p$  fijo cualquiera; siendo  $f(\mathbf{x}) = A \cdot \mathbf{x}$ , donde  $A$  es una matriz  $q \times p$  y  $\mathbf{x}$  se escribe como una matriz columna  $p \times 1$ .

10. Probar que  $f(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$  es continua pero no tiene derivadas direccionales en  $(0, 0)$  ni es diferenciable en ese punto. (Solución en J.Burgos, par. 24-1.)

11. Sea  $f : \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$  definida como  $f(x, y) = x^3 y$ . Sean  $a = (0, 0)$  y  $b = (1, 2)$ . Hallar  $\xi$  en el segmento  $[a, b]$  tal que  $f(b) - f(a) = df(\xi)(b - a)$ .

12. Sea  $f : \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$  definida como

$$f(x, y) = (x^2 + y^2) \text{sen} \frac{1}{x^2 + y^2} \text{ si } (x, y) \neq (0, 0), \quad f(0, 0) = 0$$

- (a) Probar que existen derivadas parciales en todos los puntos y calcularlas.
- (b) Probar que  $f$  es diferenciable.
- (c) Probar que  $f$  no es de clase  $C^1$ .

(Solución en libro de J. Burgos, par 28-1, punto 2do.)

13. ¿Existe alguna función  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de clase  $C^2$  tal que  $f_x(x, y) = e^{x+y}$  y  $f_y(x, y) = \cos(xy)$ ?

**Notación de la Regla de la Cadena:** En algunos ejercicios se usa la siguiente notación:

Si  $u = f(x, y)$ ,  $x = x(r, s)$  e  $y = y(r, s)$  entonces

$$u_x = \frac{\partial f(x, y)}{\partial x}, \quad u_y = \frac{\partial f(x, y)}{\partial y}$$

$$x_r = \frac{\partial x(r, s)}{\partial r}, \quad x_s = \frac{\partial x(r, s)}{\partial s}, \quad y_r = \frac{\partial y(r, s)}{\partial r}, \quad y_s = \frac{\partial y(r, s)}{\partial s}$$

Regla de la cadena:

$$u_r = \frac{\partial}{\partial r} f(x(r, s), y(r, s)) = u_x(x(r, s), y(r, s)) \cdot x_r(r, s) + u_y(x(r, s), y(r, s)) \cdot y_r(r, s)$$

$$\text{en breve: } u_r = u_x x_r + u_y y_r$$

$$u_s = \frac{\partial}{\partial s} f(x(r, s), y(r, s)) = u_x(x(r, s), y(r, s)) \cdot x_s(r, s) + u_y(x(r, s), y(r, s)) \cdot y_s(r, s)$$

$$\text{en breve: } u_s = u_x x_s + u_y y_s$$

14. Escribir la Regla de la Cadena para los siguientes casos:

- (a)  $u = f(x, y)$  con  $x = x(r, s, t)$  e  $y = y(r, s, t)$ . Es decir, hallar las derivadas parciales  $u_r, u_s, u_t$  de la función compuesta  $u = f(x(r, s, t), y(r, s, t))$ .
- (b)  $w = f(x, y, z)$  con  $x = x(s, t)$ ,  $y = y(s, t)$  y  $z = z(s, t)$ . Es decir, hallar las derivadas parciales  $w_s, w_t$  de la función compuesta  $w = f(x(s, t), y(s, t), z(s, t))$ .
- (c)  $v = f(p, q, r)$  con  $p = p(x, y, z)$ ,  $q = q(x, y, z)$  y  $r = r(x, y, z)$ . Es decir, hallar las derivadas parciales  $v_x, v_y, v_z$  de la función compuesta  $v = f(p(x, y, z), q(x, y, z), r(x, y, z))$ .

15. Sea  $U \subseteq \mathbb{R}^n$  abierto y sean  $\lambda: (-\varepsilon, \varepsilon) \rightarrow U$  y  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  funciones diferenciables. Calcular la derivada segunda  $(f \circ \lambda)''$  en función de las derivadas parciales de  $f$  y de las derivadas de  $\lambda$ .

16. Sean  $f_1, g_1, g_2, h_1, h_2, h_3, k_1, k_2$  funciones diferenciables de codominio  $\mathbb{R}$ ,  $x, y, z, t, \xi, \eta, u, v, w$  variables reales y considérense las siguientes funciones de  $\mathbb{R}^n$  en  $\mathbb{R}^m$ :

- (a)  $f(x, y, z) = f_1(x, y, z)$
- (b)  $g(t) = (g_1(t), g_2(t))$
- (c)  $h(\xi, \eta) = (h_1(\xi, \eta), h_2(\xi, \eta), h_3(\xi, \eta))$
- (d)  $k(u, v, w) = (k_1(u, v, w), k_2(u, v, w))$

- (i) En cada caso hallar el dominio y codominio, esto es, especificar el  $n$  y  $m$  adecuados.
- (ii) Hallar los diferenciales de las composiciones  $g \circ f, h \circ k, k \circ h$  y  $h \circ g$  en función de las derivadas parciales de  $f_1, g_1, g_2, h_1, h_2, h_3, k_1, k_2$ .

17. Hallar, en cada caso, las matrices jacobianas de  $f, g, f \circ g$  y  $g \circ f$ .

- (a)  $f(u, v) = (\frac{1}{2} \log(u^2 + v^2), \arctg(u/v)), g(x, y) = (e^x \cos y, e^x \sen y)$ .
- (b)  $f(u, v) = (u^2 - v^2, 2uv), g(x, y) = (x \cos y, x \sen y)$ .
- (c)  $f(u, v) = (e^u \cos v, e^u \sen v), g(x, y) = (\frac{x}{x^2+y^2}, \frac{-y}{x^2+y^2})$ .

18. **Opcional.**

- (a) Sea  $T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  una transformación lineal. Hallar  $\partial_i T$  para  $i = 1, \dots, n$ .
- (b) Sea  $A$  una matriz simétrica  $n \times n$  y  $Q: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  la función dada por  $Q(x) = x^t A x$ , esto es,  $Q(x_1, \dots, x_n) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j$ , si  $A = (a_{ij})_{i,j=1}^n$ . Hallar  $\partial_i Q$  para  $i = 1, \dots, n$ .
- (c) Sea  $T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  una transformación lineal y  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  la función  $f(x) = \langle x, T(x) \rangle$ . Hallar la derivada direccional  $\partial f / \partial u$  para todo versor  $u \in \mathbb{R}^n$ .

19. **Opcional.**

- (a) Demostrar que una función de clase  $C^2$ ,  $u: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ , es solución de la ecuación  $u_{xy} = 0$  sii existen funciones  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  y  $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  de clase  $C^2$  tales que  $u(x, y) = f(x) + g(y)$ .
- (b) Demostrar que una función de clase  $C^2$ ,  $u: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ , es solución de la ecuación  $u u_{xy} = u_x u_y$  sii existen funciones  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  y  $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  de clase  $C^2$  tales que  $u(x, y) = f(x)g(y)$ .
- (c) Demostrar que una función de clase  $C^2$ ,  $u: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ , es solución de la ecuación  $u_{xx} = u_{yy}$  sii existen funciones  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  y  $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  de clase  $C^2$  tales que  $u(x, y) = f(x+y) + g(x-y)$ .

20. **Opcional.** Demostrar que todos los planos tangentes a la gráfica de la función  $f(x, y) = y h(y/x)$ , en donde  $h: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  es una función diferenciable, tienen un punto en común.

**Práctico 5.**  
**Desarrollo de Taylor.**

1. Calcular el desarrollo de Taylor de orden 3 de  $f$  en el origen:

$$(a) f(x) = \log \cos x \quad (b) f(x) = \int_0^x \frac{\operatorname{sen} t}{t} dt \quad (c) f(x) = \int_0^x \operatorname{arctg}((1+t)^{-1/3}) dt$$

2. Calcular el límite cuando  $x \rightarrow 0$ :

$$(a) \frac{1 - \cos(1 - \cos x)}{x^4} \quad (b) \frac{x^2 e^{\operatorname{sen} x} - \log(1 + x^2)}{\operatorname{tg} x - \operatorname{arctg} x}$$
$$(c) \left( \frac{\cosh x}{\cos x} \right)^{\frac{\log(1+x)}{x - \operatorname{sen} x}} \quad (d) \frac{\sqrt{1 - \cos(1 - \cos x)} - \sqrt{2}}{x^4}$$

3. ¿Cuál es el menor número de términos que hay que tomar en el desarrollo de Taylor de  $e^x$  en  $x = 0$ , para obtener un polinomio que aproxime, con un error menor que  $10^{-4}$ , a  $e^x$  en el intervalo  $[-1, 1]$ ?
4. Hallar el polinomio de segundo grado que mejor aproxima a  $\operatorname{sen} x \operatorname{sen} y$  en torno al origen.
5. Desarrollar  $xyz^2$  en potencias de  $x$ ,  $y - 1$  y  $z + 1$ .
6. Hallar el polinomio de Taylor de grado 3 en  $(0, 0)$  de las siguientes funciones:

$$(a) f(x, y) = \operatorname{arctg} \frac{y}{x^2 + 1} \quad (b) f(x, y) = e^x \cos y$$

**Práctico 6.**  
**Función implícita y función inversa.**

1. Probar que la ecuación  $xy^2 + 4x^2y - 12 = 0$  determina a  $y$  en función de  $x$  alrededor del punto  $(1, 2)$ . Dar la ecuación de la tangente y de la normal a  $y = \varphi(x)$  en  $x = 1$ .
2. Probar que las siguientes ecuaciones determinan a  $y$  en función de  $x$  alrededor de  $(x_0, y_0)$ . Hallar  $\varphi'(x_0)$  y  $\varphi''(x_0)$ .
  - (a)  $x^2y + \log(xy) = 1$ ,  $(x_0, y_0) = (1, 1)$ .
  - (b)  $x + \sinh(x) - \sin(y) = 0$ ,  $(x_0, y_0) = (0, 0)$ . Hallar  $\varphi'''(x_0)$ .
  - (c)  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ , en  $(x_0, y_0)$  genérico tal que  $\frac{x_0^2}{a^2} + \frac{y_0^2}{b^2} = 1$  e  $y_0 \neq 0$ .

3. Sea  $(x, y) = g(u, v)$  la función inversa local en torno de  $(u, v) = (1, 4)$ ,  $(x, y) = (0, 0)$  de  $f(x, y) = (1 - 2x - y + x^2, 4 - x - y - 3xy)$ . Hallar la matriz Jacobiana de  $g$  en  $(u, v) = (1, 4)$ , el diferencial primero  $dg(1, 4)(\Delta u, \Delta v)$ , y el diferencial segundo  $d^2g(1, 4)(\Delta u, \Delta v)$ .
4. Sean  $U \subseteq \mathbb{R}^2$  un conjunto abierto y  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f(x, y) \neq 0$ , tal que

$$(x^2 + y^4)f(x, y) + (f(x, y))^3 = 1 \quad \forall (x, y) \in U.$$

Probar que  $f$  es de clase  $C^\infty$  en  $U$ .

5. Sean  $f, g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  tales que  $g(x) = f(x) + (f(x))^5 \quad \forall x \in \mathbb{R}^n$ . Probar que si  $g$  es de clase  $C^\infty$ , entonces  $f$  también lo es.
6. Demostrar que la ecuación  $e^y + y = e^{-2x} - x$  determina una única función  $y = \varphi(x)$  definida en todo  $\mathbb{R}$ . Sugerencia: estudiar las funciones  $F(y) = e^y + y$  y  $G(x) = e^{-2x} - x$ . Hallar  $\varphi'(0)$ ,  $\varphi''(0)$  y  $\varphi'''(0)$ .
7. Se considera el conjunto  $S = \{(x, y, z) \in U : f(x, y, z) = c\}$  en donde  $f$  es una función real de clase  $C^1$  en el conjunto abierto  $U$  tal que  $\nabla f(p) \neq 0 \quad \forall p \in S$ .
  - (a) Probar que para cada  $p \in S$  existe alguna bola  $B_p$  tal que  $S \cap B_p$  es el gráfico de una función de dos variables.
  - (b) Probar que  $\nabla f(p)$  es ortogonal a  $S$  en  $p \quad \forall p \in S$ . Deducir la ecuación del plano tangente a  $S$  en un punto genérico.
8. Hallar la ecuación del plano tangente a la superficie  $xyz = a^3$ ,  $a > 0$ , en un punto genérico  $(x_0, y_0, z_0)$ . Demostrar que el volumen del tetraedro limitado por ese plano y los planos coordenados es  $9a^3/2$ . (Vol. tetraedro = área de la base  $\times$  altura  $/3$ .)
9. Sea  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  tal que  $f(x, y, z) = axz + x \arctg z + z \sin(2x + y) - 1$ ,  $a \in \mathbb{R}$ .
  - (a) Probar que la ecuación  $f(x, y, z) = 0$  determina a  $z$  en función de  $x$  e  $y$  alrededor de  $(0, \pi/2, 1)$ .
  - (b) Hallar  $a$  para que  $(0, \pi/2)$  sea un punto crítico de la función  $\varphi$  definida implícitamente.
  - (c) Calcular

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,\pi/2)} \frac{\varphi(x, y) - 1 - 3x^2/2 - 2x(y - \pi/2)}{x^2 + (y - \pi/2)^2}$$

10. Sea  $z = z(x, y)$  la función definida implícitamente por la ecuación

$$y^2 z + x(\log z - 1) = 0, \quad z(1, -1) = 1$$

Hallar el desarrollo de Taylor de orden 2 de  $z$  en un punto apropiado y calcular aproximadamente el valor de  $z(4/3, -4/3)$ . Dar una cota del error que se comete al hacer dicha aproximación.

11. Sea  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definida por  $f(x, y) = (x^2 + y^2, (x^2 + y^2)^2)$ .

- (a) Cada circunferencia centrada en el origen tiene su imagen por  $f$  en un punto de una parábola que se determinará.
- (b) Calcular  $J_{(x,y)}f$  y probar que  $f$  no es localmente invertible en ningún punto del plano.
- (c) Sea  $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tal que  $J_{(x_0, y_0)}g = 0$ . Probar, con algún ejemplo, que  $g$  puede ser localmente invertible en  $(x_0, y_0)$ .

12. **Optativo.** Sean  $u: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $u(x, y, z) = (x, y, z)$

$$r: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, \quad r(x, y, z) = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}.$$

Se define

$$\nabla r = \left( \frac{\partial r}{\partial x}, \frac{\partial r}{\partial y}, \frac{\partial r}{\partial z} \right)$$

- (a) Mostrar que  $\nabla r$  es unitario y colineal con  $u$ .
  - (b) Mostrar que  $\nabla r^\alpha = \alpha r^{\alpha-2}u$ ,  $\alpha > 0$ .
  - (c) Hallar  $f$  tal que  $\nabla f = u$ .
  - (d) Se sabe que el campo eléctrico creado por una carga puntual  $Q$  ubicada en  $(0, 0, 0)$ , en el punto  $(x, y, z)$  es  $E(x, y, z) = kQu/r^3$  y que el potencial eléctrico es una función  $V$  tal que  $E = -\nabla V$ . Hallar  $V$  y deducir que el campo eléctrico es perpendicular a las superficies equipotenciales.
13. **Optativo.** Se considera el conjunto  $\mathcal{D} = \mathbb{R}^2 \setminus \{(x, y) : y \leq -1\}$  la función  $f: \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$  definida por  $f(x, y) = x^2 - y^2 + \lambda \log(y + 1)$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$ .
- (a) Discutir para que valores de  $\lambda$  existe una única función  $y = \varphi(x)$  tal que  $f(x, \varphi(x)) = 0$ , para todo  $x$  en un entorno de 0.
  - (b) Calcular  $\lim_{x \rightarrow 0} \varphi(x)/x^2$

14. **Optativo.** Sea  $p$  un polinomio de grado  $n$  con coeficientes reales y que admite una raíz  $x_0$  simple. Se considera la siguiente afirmación:

*Si se cambian un poco los coeficientes del polinomio  $p$ , se obtiene un nuevo polinomio  $q$  de grado  $n$  que admite una raíz simple  $y_0$  próxima a  $x_0$ .*

Considere la validez de la afirmación anterior. En caso de ser verdadera formalícela y justifíquela.

**Práctico 7.**  
**Extremos relativos, condicionados y absolutos.**

- Hallar y clasificar los puntos críticos de las siguientes funciones:
  - $f(x, y) = x^2 + (y - 1)^2$ .
  - $f(x, y) = 1 + x^2 - y^2$ .
  - $f(x, y) = (x - y + 1)^2$ .
  - $f(x, y) = x^3 - 3xy^2 + y^3$ .
  - $f(x, y) = x^3 + y^3 - 3xy$ .
  - $f(x, y) = \text{sen}(x) \text{sen}(y) \text{sen}(x + y)$  en  $[0, \pi] \times [0, \pi]$ .
  - $(x^2 + y^2)e^{x^2 - y^2}$ .
- Sea  $f(x, y) = (3 - x)(3 - y)(x + y - 3)$ . Hallar todos sus puntos críticos y clasificarlos. ¿Tiene  $f$  extremos absolutos en todo  $\mathbb{R}^2$ ?
- Hallar los extremos absolutos y relativos y los puntos de silla de  $f(x, y) = xy(1 - x^2 - y^2)$  en  $[0, 1] \times [0, 1]$ .
- Verificar que la función  $f$  dada por  $f(x, y, z) = x^4 + y^4 + z^4 - 4xyz$  tiene un punto estacionario en  $(1, 1, 1)$  y determinar la naturaleza de dicho punto.
- Hallar los extremos relativos condicionados de  $f$ :
  - $f(x, y) = xy$  con  $x + y = 1$ .
  - $f(x, y) = ax + by$  con  $x^2 + y^2 = 1$ .
  - $f(x, y, z) = x - 2y + 2z$  con  $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ .
  - $f(x, y, z) = (x - y)^2$  con  $x^2 + y^2 + z^2 = 1, z = 2x - y$ .
  - $f(x, y, z) = y$  con  $3x - 4y = 0, \frac{x^2}{16} + \frac{y^2}{9} + \frac{z^2}{4} = 1$ .
- Hallar extremos absolutos de  $f$  en  $D$ :
  - $f(x, y) = xy$  con  $D = \{(x, y) : 5x^2 - 6xy + 5y^2 \leq 4\}$ .
  - $f(x, y) = e^{(x-1)^2 + y^2}$  con  $D = \{(x, y) : 2x^2 + y^2 \leq 1\}$ .
- Sea  $f(x, y) = x^2 + y^2 - xy$ 
  - Hallar los extremos relativos de  $f$  en  $\mathbb{R}^2$ .
  - Hallar los extremos relativos de  $f$  condicionados por  $x^2 + y^2 + xy = 1$ .
  - Hallar los extremos relativos de  $f$  condicionados por  $x^2 + y^2 + xy \leq 1$ .
- Hallar la máxima y mínima distancia desde el origen a la curva  $5x^2 + 6xy + 5y^2 = 8$ . Hallar además los puntos en que hay tangentes horizontales y verticales.
- Hallar los puntos de la superficie  $z^2 - xy = 1$  más próximos al origen.
- Calcular la mínima distancia de la elipse  $x^2/4 + y^2 = 1$  a la recta de ecuación  $x + y - 4 = 0$ .

11. Hallar el máximo y el mínimo absolutos de la función:

$$f(x, y) = \frac{x + y}{x^2 + y^2 - 2x + 2y + 3}$$

en la región:

$$D = \{ (x, y) / 2x + y \geq 0, y \leq 0 \}$$

12. Hallar los extremos absolutos de la función:

$$f(x, y, z) = x^2 + y^2 + (z + 1)(x + y + 1)$$

en la región:

$$D = \{ (x, y, z) / x^2 + y^2 - 2z^2 \leq 0, x + y + 4z - 4 \leq 0, z \geq 0 \}$$

Sugerencia: entender previamente como es el conjunto  $D$ .

13. Hallar el máximo condicionado de  $f(x, y, z) = \log(x) + \log(y) + 3 \log(z)$  con  $x^2 + y^2 + z^2 = 5r^2$ ,  $x > 0, y > 0, z > 0$  y deducir que si  $a, b, c$  son tres reales positivos entonces se cumple que

$$abc^3 \leq 27 \left( \frac{a + b + c}{5} \right)^5.$$

14. **Optativo.** Sea  $f: \mathbb{R}^{2n} \rightarrow \mathbb{R}$  dada por  $g(X, Y) = \langle X, Y \rangle$ . Hallar los extremos condicionados de  $f$  a  $\|X\|^2 + \|Y\|^2 = 1$  y deducir la desigualdad de Cauchy-Schwarz.

15. **Optativo.** Demostrar que existe una función  $y = \phi(x)$  definida para todo  $x \in \mathbb{R}$  implícitamente por la ecuación  $3x^3 + 6x^2y + 3xy^2 + 2y^3 = 16$ .

(Sugerencia: para cada  $x$  real fijo probar que  $3x^3 + 6x^2y + 3xy^2 + 2y^3 - 16$  es estrictamente creciente con  $y$  y tiene codominio todo el eje real.)

Hallar los máximos y mínimos de la función  $y = \phi(x)$ .

Completar el estudio de  $\phi$  y hacer su representación gráfica.

Mostrar que  $\phi$  tiene una sola raíz y calcularla con error menor que  $10^{-2}$ .

16. **Optativo. Método de mínimos cuadrados:** Dados  $n$  números reales diferentes  $x_1, \dots, x_n$  y otros  $n$  números (no necesariamente diferentes)  $y_1, \dots, y_n$ , hallar una función lineal  $f(x) = ax + b$  tal que minimice el "error cuadrático":

$$E(a, b) = \sum_{i=1}^{i=n} (f(x_i) - y_i)^2$$

**Práctico 8.**  
**Integrales paramétricas e integrales iteradas dobles y triples.**

1. Hallar  $f'(x)$  en los siguientes casos:

(a)  $f(x) = \int_1^{2x} \log(tx + 1) dt$ ,  $x > 0$  (de dos maneras).

(b)  $f(x) = \int_x^{x^2} t^{-1} e^{tx} dt$ ,  $x > 0$ .

2. Sea  $f(x) = \int_0^\pi \log(x - \cos(t)) dt$ ,  $x > 1$ .

(a) Calcular  $f'(x)$ .

(b) Determinar  $f$  sabiendo que  $f(5/3) = \pi \log(3/2)$ .

(c) Calcular  $\int_0^\pi \log\left(\frac{3 - \cos(x)}{2 - \cos(x)}\right) dx$ .

3. Hallar extremos los relativos de

$$f(a, b) = \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \left( \frac{\sen(x)}{x} + ax^2 + bx \right)^2 dx.$$

4. Hallar a y b para que la integral  $\int_0^\pi (a + b \sen(x) - \sen(2x))^2 dx$  sea mínima.

5. Las integrales iteradas que siguen corresponden a integrales dobles de  $f$  sobre ciertos dominios. Dibujar esos dominios y expresar las integrales iteradas en el orden inverso de integración.

$$\int_0^1 dy \int_0^y f(x, y) dx \quad \int_1^4 dx \int_{\sqrt{x}}^2 f(x, y) dy \quad \int_0^2 dy \int_{y^2}^{2y} f(x, y) dx$$

$$\int_1^2 dx \int_{2-x}^{\sqrt{2x-x^2}} f(x, y) dy \quad \int_1^e dx \int_0^{\log(x)} f(x, y) dy$$

6. Calcular  $\iint_D f(x, y) dx dy$  en cada uno de los siguientes casos:

(a)  $f(x, y) = 2x - y$  y  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq x \leq 4, 0 \leq y \leq 3\}$ .

(b)  $f(x, y) = \sqrt{4x^2 - y^2}$  y  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq x\}$ .

(c)  $f(x, y) = xy^2$  y  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq 1, y \leq x \leq y + 1\}$ .

(d)  $f(x, y) = x^2 - y^2$  y  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq \pi, 0 \leq y \leq \sen x\}$ .

(e)  $f(x, y) = xy$  y  $D_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2/a^2 + y^2/b^2 \leq 1\}$ ;  $D_2 = D_1 \cap \{y \geq 0\}$ .

(f)  $f(x, y) = x^2 y^2$  y  $D$  la región del primer cuadrante comprendida entre las hipérbolas  $xy = 1$ ,  $xy = 2$  y las rectas  $y = x$ ,  $y = 4x$ .

7. Calcular  $\iiint_D f(x, y, z) dx dy dz$  en los siguientes casos:

(a)  $f(x, y, z) = \frac{1}{(x+y+z+1)^2}$  y  $D = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 0 \leq y, 0 \leq x, x + y + z \leq 1\}$ .

(b)  $f(x, y, z) = x$  y  $D$  la región limitada por  $z = 0$ ,  $y = 0$ ,  $y = x$ ,  $x + y = 2$  y  $x + y + z = 6$ .

(c)  $f(x, y, z) = xyz$  y  $D = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 0 \leq y, 0 \leq x, 0 \leq z, x^2 + y^2 + z^2 \leq 1\}$ .

(d)  $f(x, y, z) = \sqrt{x^2 + y^2}$  y  $D$  la región limitada por  $z = 0$ ,  $z = 1$  y  $z^2 = x^2 + y^2$ .

(e)  $f(x, y, z) = z$  y  $D = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 0 \leq a \leq x^2 + y^2 + z^2 \leq b\}$ .

(f)  $f(x, y, z) = \frac{1}{\sqrt{(x-a)^2 + (y-b)^2 + (z-c)^2}}$  y  $D = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; (x-a)^2 + (y-b)^2 + (z-c)^2 \leq r\}$ .

(g)  $f(x, y, z) = x^2 + y^2$  y  $D$  la región limitada por  $x^2 + y^2 = 2x$ ,  $z = 0$  y  $z = 2$ .

**Práctico 9.**  
**Integrales múltiples. Cambio de variables, áreas, volúmenes e integrales impropias.**

1. Calcular  $\iint_D f(x, y) dx dy$  en cada uno de los siguientes casos haciendo cambios de variable convenientes.
  - (a)  $f(x, y) = e^{-(x^2+y^2)}$  y  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq r^2\}$ .
  - (b)  $f(x, y) = x + y$  y  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x, 0 \leq y \leq x, x^2 + y^2 \leq 1\}$ .
  - (c)  $f(x, y) = x^2 + y^2$  y  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y, x^2 + y^2 \geq 1, x^2 + y^2 - 2x \leq 0\}$ .
  - (d)  $f(x, y) = \frac{x^2}{x^2+y^2}$  y  $D$  el triángulo de lados  $y = x$ ,  $y = -x$  y  $x = 1$ . Se sugiere pasar a polares.
  - (e)  $f(x, y) = (x - y)^2 \sin^2(x + y)$  y  $D$  el cuadrado de vértices  $(0, \pi)$ ,  $(2\pi, \pi)$  y  $(\pi, 2\pi)$ .
  - (f)  $f(x, y) = \frac{x^2}{x^2+y^2}$  y  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1, x^2 \leq y \leq 2 - x^2\}$ . Se sugiere hacer el cambio de variable  $x = \sqrt{v - u}$ ,  $y = v + u$ .
2. Calcular  $\iint_D x dx dy$  donde  $D$  el paralelogramo de vértices  $(-2/3, -1/3)$ ,  $(2/3, 1/3)$ ,  $(4/3, -1/3)$  y  $(0, -1)$ . Hacerlo de dos formas: en cartesianas y haciendo un cambio de variables lineal que transforme  $D$  en el cuadrado de vértices:  $(0, 0)$ ,  $(1, 0)$  y  $(0, 1)$ .
3. Sean  $U = \{(u, v) \in \mathbb{R}^2 : u > 0\}$  y  $h: U \rightarrow h(U) \subseteq \mathbb{R}^2$  dada por  $h(u, v) = (u + v, v - u^2)$ .
  - (a) Probar que  $h$  es un cambio de coordenadas y hallar explícitamente  $h^{-1}$ .
  - (b) Hallar  $Jh$  y  $\det(Jh)$  en un punto genérico. Hallar  $\det(J(h^{-1}))$  en  $(2, 0) = h(1, 1)$ .
  - (c) Sea  $T$  el triángulo de lados  $u = 0$ ,  $v = 0$  y  $u + v = 2$ . Calcular el área de  $S = h(T)$ .
4. Demostrar la siguiente igualdad:

$$\iint_D f(xy) dx dy = \log(2) \int_1^2 f(u) du$$

Donde  $D$  es la región del primer cuadrante limitada por  $xy = 1$ ,  $xy = 2$ ,  $y = x$  e  $y = 4x$ .

5. Hallar  $I = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx$ . Sugerencia: Dado  $r > 0$  sea  $D_r$  el disco de centro en el origen y radio  $r$ , y sea  $Q_r$  el cuadrado de centro en el origen y lados paralelos a los ejes con longitud  $r$ . Demostrar las desigualdades siguientes, calcular las integrales dobles y luego hacer  $r \rightarrow +\infty$ :

$$\iint_{D_r} e^{-x^2-y^2} dx dy \leq \iint_{Q_r} e^{-x^2-y^2} dx dy \leq \iint_{D_{\sqrt{2}r}} e^{-x^2-y^2} dx dy$$

La integral en  $Q_r$  conviene calcularla en coordenadas cartesianas, pero las integrales en los discos  $D_r$  y  $D_{\sqrt{2}r}$  conviene calcularlas en coordenadas polares.

6. Calcular en cada caso el área del conjunto  $D$ .
  - (a)  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq \frac{x^2}{a^2} \leq 1\}$ .
  - (b)  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : \sqrt{x^2} \leq y \leq 1\}$ .
  - (c)  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq r^2, x^2 \geq |r|\}$ .
  - (d)  $D$  comprendido entre  $x = y^2$  y  $x = 4 - y^2$ .

7. Calcular en cada caso el volumen del conjunto  $D$ .

(a)  $D = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 0 \leq z \leq \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} \leq 1\}$ .

(b)  $D = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : \sqrt{x^2 + y^2} \leq z \leq 1\}$ .

(c)  $D = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 \leq r^2, x^2 + y^2 \geq |rx|\}$ .

(d)  $D$  comprendido entre  $z = x^2$  y  $z = 4 - x^2 - y^2$ .

8. Sea  $S$  el sólido determinado por las condiciones  $z \leq 0$ ,  $x^2 + y^2 \leq 4$ ,  $x^2 + y^2 \geq z^2$  y  $x^2 + y^2 + z^2 \leq 16$ . Pasando a coordenadas cilíndricas calcular  $\int \int \int_S z \, dx \, dy \, dz$ .

9. Sean  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y, 0 \leq x\}$  y  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f(x, y) = \frac{6}{(x+y+1)^3}$ .

(a) Sea  $D_n = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y, 0 \leq x, x + y \leq n\}$ ,  $n \in \mathbb{N}$ . Calcular  $\int \int_{D_n} f(x, y) \, dx \, dy$ .

(b) Sea  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y, 0 \leq x, x + y\}$ . ¿Existe (es decir converge) la integral impropia  $\int \int_D f(x, y) \, dx \, dy$  ?

(c) Sea  $E_n = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y, 0 \leq x, x^2 + y^2 \leq n\}$ ,  $n \in \mathbb{N}$ . Calcular  $\lim_{n \rightarrow +\infty} \int \int_{E_n} f(x, y) \, dx \, dy$ .

10. (a) Calcular  $\int \int_{D_n} \frac{1}{x^2 + y^2} \, dx \, dy$ , donde  $D_n = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : \frac{1}{n^2} \leq x^2 + y^2 \leq 4\}$ .

(b) Calcular, si existe, la integral impropia  $\int \int_D \frac{1}{x^2 + y^2} \, dx \, dy$ , con  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 4\}$ .

**Práctico 10.**

1. Calcular las derivadas parciales de  $F(u, v)$  para  $u > 0, v > 0$ , siendo:

$$F(u, v) = \iint_{D(u,v)} \operatorname{sen}((u+v)(x^2 - y^2)) \, dx dy, \quad D(u, v) = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq u, 0 \leq y \leq uvx\}$$

Sugerencia: Derivar las integrales simples paramétricas:

$$F(u, v) = \int_0^u G(u, v, x) \, dx, \quad G(u, v, x) = \int_0^{uvx} \operatorname{sen}((u+v)(x^2 - y^2)) \, dy \quad (1).$$

Respuesta:

$$(2) \partial G / \partial u = xv \operatorname{sen}((u+v)(x^2 - u^2v^2x^2)) + \int_0^{uvx} (x^2 - y^2) \cos((u+v)(x^2 - y^2)) \, dy$$

$$(3) \partial F / \partial u = G(u, v, u) + \int_0^u \partial G / \partial u \, dx$$

Sustituyendo (1) y (2) en (3) se obtiene  $\partial F / \partial u$ .

2. Sean  $m$  y  $n$  números naturales positivos. Se define

$$S(m, n) = \frac{1}{m^3 n^3} \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n n^2 (m + 2i)^2 + m^2 j^2$$

Demostrar que existen, son iguales entre sí, y calcular los siguientes límites:

$$\lim_{m \rightarrow +\infty} \lim_{n \rightarrow +\infty} S(m, n) = \lim_{n \rightarrow +\infty} \lim_{m \rightarrow +\infty} S(m, n)$$

Sugerencia: Calcular  $\int_1^3 \int_0^1 (x^2 + y^2) \, dx dy$ . Después escribir la integral doble anterior como límite de sumas de Riemann en particiones formadas por  $mn$  rectángulos  $R_{i,j}$  todos iguales, de ancho  $2/m$  y alto  $1/n$ , evaluando la función integrando para cada  $R_{i,j}$  en el punto de  $R_{i,j}$  con mayor abscisa y mayor ordenada.

Respuesta:  $L = 28/6$ .

3. Sea  $f(x, y)$  una función real continua para todo  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$  tal que

$$f(x, y) = 0 \text{ si } y = x^4, \quad f(x, y) > 0 \text{ si } y \neq x^4.$$

Se define la integral doble paramétrica:

$$F(u, v) = \int_0^{(u+1)^2} dx \int_0^{v^2} f(x, y) \, dy$$

Encontrar y clasificar todos los puntos críticos de  $F(u, v)$ . Probar que  $F$  no tiene máximo absoluto en el plano  $(u, v) \in \mathbb{R}^2$ .

Sugerencia: Calcular las derivadas parciales de  $F$  respecto de  $u$  y  $v$  como en el ejercicio 1. Escribir la derivada parcial de  $F$  respecto de  $u$  como  $u + 1$  por la integral de una función no negativa. Usar que la integral de una función no negativa es cero si y solo si o bien el dominio de integración tiene medida nula, o bien la función es idénticamente nula excepto a lo sumo en un conjunto de medida nula. Para clasificar cada punto crítico  $(u_0, v_0)$  estudiar el signo de  $F(u, v) - F(u_0, v_0)$ .

Respuesta: Los puntos críticos forman dos rectas:  $u = -1, v$  cualquiera, y  $v = 0, u$  cualquiera. Son todos mínimos relativos. Si  $F$  tuviera máximo absoluto en  $\mathbb{R}^2$  como sería interior, sería un máximo relativo, y por lo tanto un punto crítico. Pero todos los puntos críticos son mínimos relativos.

4. En este ejercicio  $x, y, z$  se miden en  $cm$ . Encontrar la masa (en  $gr.$ ) del sólido  $S$  definido como:

$$S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq z, 0 \leq z \leq 1\}$$

sabiendo que su densidad puntual es:

$$d(x, y, z) = \left(100 \frac{gr.}{cm.^3}\right) |xyz|$$

Sugerencia: La masa es la integral triple en  $S$  de la función densidad puntual. Para integrar pasar a coordenadas cilíndricas.

Respuesta:  $12,5gr.$

**Práctico 1.**  
**Ecuaciones diferenciales ordinarias.**

1. Resolver (hallar la solución general, es decir: todas las soluciones) las siguientes ecuaciones diferenciales de variables separables:

(a)  $(1 + y^2)yy' + (1 + y^2) = 0$

(b)  $xe^{2y}y' - (1 + e^{2y}) = 0$

2. Resolver las siguientes ecuaciones diferenciales mediante el cambio de variables  $u(x) = y(x)/x$ , de forma de llevarlas a ecuaciones de variables separadas del tipo  $u' = A(u)B(x)$ :

(a)  $x^2y' + y(y - x) = 0$

(b)  $(x + y)y' = x - y$

3. Resolver las siguientes ecuaciones diferenciales lineales de primer orden homogéneas:

(a)  $y' + y \cos x = 0$

(b)  $x(x - 1)y' + (1 - 2x)y = 0$

(c)  $y' - (2/x)y = 0$

4. Resolver las siguientes ecuaciones diferenciales lineales de primer orden no homogéneas:

(a)  $y' + y \cos x = \cos x \operatorname{sen} x$

(b)  $x(x - 1)y' + (1 - 2x)y + x^2 = 0$

(c)  $y' - (2/x)y = x^4$

5. Para cada una de las siguientes ecuaciones diferenciales:

$$(I) y'' - 3y' + 2y = 0 \quad (II) y'' + 4y' + 4y = 0 \quad ; \quad (III) 2y'' + 2y' + y = 0$$

- (a) Encontrar las soluciones  $y_1(x)$  e  $y_2(x)$  para las que se cumple los siguientes datos iniciales:

$$\begin{cases} y_1(0) = 1 \\ y_1'(0) = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} y_2(0) = 0 \\ y_2'(0) = 1 \end{cases}$$

y demostrar que  $y_1(x)$  e  $y_2(x)$  son linealmente independientes en el espacio vectorial de todas las funciones  $f : \mathbb{R} \mapsto \mathbb{R}$ .

- (b) Dadas las constantes  $a$  y  $b$  reales, hallar la solución  $y(x)$  tal que  $\begin{cases} y(0) = a \\ y'(0) = b \end{cases}$  y probar que se cumple  $y(x) = ay_1(x) + by_2(x)$  para todo  $x \in \mathbb{R}$ .

- (c) Deducir que las funciones  $y_1(x)$  e  $y_2(x)$  forman una base del espacio vectorial de todas las soluciones de la ecuación diferencial, y concluir que ese espacio tiene dimensión dos.

6. Hallar  $a \in \mathbb{R}$  para que  $y(x) = e^x$  sea una solución de la ecuación diferencial  $y'' + ay' - 2y = 0$ . Hallar la solución general de dicha ecuación. Hallar la solución de la ecuación con datos iniciales  $y(0) = y'(0) = 1$ .

7. Hallar las constantes  $a$  y  $b$  reales para que  $y(x) = e^{2x} \cos x$  sea solución de la ecuación diferencial  $y'' + ay' + by = 0$ . Hallar la solución de la ecuación con datos iniciales  $y(0) = y'(0) = 1$ .

8. Hallar todos los valores reales de la constante  $a$  para que las ecuaciones  $y'' + ay' - 2y = 0$  e  $y'' - 2y' + ay = 0$  tengan soluciones en común además de  $y(x) \equiv 0$ . Resolver las ecuaciones obtenidas.

9. Hallar la solución de cada una de las siguientes ecuaciones diferenciales, con las condiciones iniciales dadas:

(a)  $y'' + 2y' + 2y = \cos(2x)$ ,  $y(0) = 1$ ,  $y'(0) = 0$ .

(b)  $y'' + 2y' + 2y = \sin(2x)$ ,  $y(0) = 1$ ,  $y'(0) = 0$ .

(c)  $y'' + 2y' + 2y = \cos(2x) + \sin(2x)$ ,  $y(0) = 1$ ,  $y'(0) = 0$ .

(d)  $y'' + y = 3x^2 - 5x$ ,  $y(0) = 1$ ,  $y'(0) = 0$ .

(e)  $y'' + 4y' + 3y = 3e^x + x$ ,  $y(0) = 1$ ,  $y'(0) = 0$ .

(f)  $y'' + y = (1 + x)^2$ ,  $y(0) = 1$ ,  $y'(0) = 0$ .

**Práctico 2.**  
**Topología en  $\mathbb{R}^n$ .**

1. (a) Investigar si las siguientes funciones de  $\mathbb{R}^2$  en  $\mathbb{R}$  son normas:

- i.  $f(x, y) = |x| + |y|$
- ii.  $f(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$
- iii.  $f(x, y) = |x + y|$
- iv.  $f(x, y) = \max(|x|, |y|)$

- (b) Para aquellas que sean normas dibujar la bola de centro  $(3, 4)$  y radio 2 e indicar cuáles de los siguientes puntos pertenecen a ella:  $(3, 4)$ ,  $(4, 5)$  y  $(0, 1)$

2. Estudiar la convergencia de las siguientes sucesiones definidas en  $\mathbb{R}^2$ :

$$a_n = \left( e^{-n}, \frac{3}{n} \right) \quad b_n = (e^{-n} + 2, [1 + (-1)^n]n) \quad c_n = \left( (-1)^n, (-1)^n + \frac{1}{n} \right)$$

3. Probar que si una sucesión tiene límite, entonces toda subsucesión tiene el mismo límite.

4. Se definen los siguientes conjuntos:

- (a)  $A_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq x \leq 2, 1 < y < 3\}$
- (b)  $A_2 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq x \leq 2, y > 0\}$
- (c)  $A_3 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y = x^2\}$
- (d)  $A_4 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 < 1, (x, y) \neq (0, 0)\}$
- (e)  $A_5 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 2x^2 + y^2 < 1\} \cup \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x = y\}$
- (f)  $A_6 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x = (-1)^n + \frac{1}{n}, y = 1, n \geq 1\}$
- (g)  $A_7 = \{(x, 0) \in \mathbb{R}^2 : x = (-1)^n + e^{-n}, n \geq 1\} \cup \{(-1, 0)\} \cup \{A_1 \cap \mathbb{Q}^2\}$
- (h)  $A_8 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x + y + z < 1, x > 0, y > 0, z > 0\}$
- (i)  $A_9 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + 1 \leq z\}$

- (a) Representar gráficamente e investigar si son acotados.
- (b) Hallar el interior, el exterior, la frontera y la clausura.
- (c) Hallar el conjunto de sus puntos de acumulación.
- (d) Indicar si son abiertos o cerrados.

5. (a) Probar que toda bola abierta es un conjunto abierto.  
 (b) Probar que si  $A$  es un conjunto abierto y  $p \in A$  entonces  $A \setminus \{p\}$  es abierto.
6. Probar los siguientes resultados: ( $A^c$  indica el complemento de  $A$ ,  $\text{int}(A)$  indica el interior de  $A$ ,  $\bar{A}$  indica la clausura o adherencia de  $A$ ,  $\partial A$  indica el borde o frontera de  $A$ , y  $A'$  indica el conjunto de puntos de acumulación de  $A$ ).
- (a)  $A$  es abierto sii  $A = \text{int}(A)$  sii  $A^c$  es cerrado sii  $A \cap \partial A = \emptyset$ .  
 (b)  $\text{int}(A) = \bar{A} - \partial A$  y que  $\text{int}(A)$  es el mayor conjunto abierto incluido en  $A$ .  
 (c)  $A$  es cerrado sii  $A^c$  es abierto sii  $A = \bar{A}$  sii  $\partial A \subseteq A$  sii  $A' \subseteq A$ .  
 (d)  $\bar{A} = A \cup \partial A = A \cup A'$  y que  $\bar{A}$  es el menor conjunto cerrado que contiene a  $A$ .  
 (e)  $A'$  es un conjunto cerrado.
7. (a) Probar que la unión de una familia arbitraria de conjuntos abiertos es un conjunto abierto.  
 (b) Probar que la intersección de una cantidad finita de conjuntos abiertos es un conjunto abierto; y que la intersección de una cantidad infinita de conjuntos abiertos no necesariamente es abierta.  
 (c) Probar que la intersección de una familia arbitraria de conjuntos cerrados es un conjunto cerrado.  
 (d) Probar que la unión de una cantidad finita de conjuntos cerrados es un conjunto cerrado; y que la unión de una cantidad infinita de conjuntos cerrados no necesariamente es cerrada.
8. Sea  $C \subset \mathbb{R}^n$  un conjunto compacto y  $A \subseteq C$  cerrado. Probar que  $A$  es también compacto.

### Práctico 3.

#### Funciones de varias variables: representaciones gráficas y límites. Del 27 al 31 de agosto.

1. Hacer un croquis del dominio, los conjuntos de nivel y la gráfica de las siguientes funciones.

$$(a) x^2 + y^2 \quad (b) x^2 - y^2 \quad (c) f(x, y) = x^2 \quad (d) y/x \quad (e) xy \quad (f) 1/\sqrt{x^2 + y^2}$$

2. Probar que en los siguientes casos NO existe  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y)$ :

$$(a) f(x, y) = \frac{x^2 - y^2}{x^2 + y^2} \quad (b) f(x, y) = \frac{2x^3y}{(x^2 + y^2)^2} \quad (c) f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy}{x+y}, & \text{si } x + y \neq 0 \\ 0, & \text{si } x + y = 0 \end{cases}$$

3. (a) Probar que si  $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = 0$  y  $g$  es una función acotada en una bola reducida de centro  $p$ , entonces  $\lim_{x \rightarrow p} f(x)g(x) = 0$ .  
(b) Calcular los límites de las siguientes funciones para  $(x, y) \rightarrow (0, 0)$ :

$$(a) x \operatorname{sen} \left( \frac{1}{x^2 + y^2} \right) \quad (b) \frac{xy^2}{x^2 + y^2} \quad (c) \frac{xy^3}{x^2 + y^4} = y \frac{xy^2}{x^2 + y^4}$$

Para las partes (b) y (c) se sugiere usar la siguiente desigualdad válida para todos  $A$  y  $B$  reales:  $2|AB| \leq A^2 + B^2$ .

4. (a) Probar que si  $\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x, y) = L$  y si existen los límites unidimensionales:  $\lim_{x \rightarrow a} f(x, y)$  y  $\lim_{y \rightarrow b} f(x, y)$ , entonces existen los límites iterados y se tiene:

$$\lim_{x \rightarrow a} \left( \lim_{y \rightarrow b} f(x, y) \right) = \lim_{y \rightarrow b} \left( \lim_{x \rightarrow a} f(x, y) \right) = L$$

- (b) Verificar que los límites iterados de  $f(x, y) = (x - y)/(x + y)$  existen en  $(0, 0)$  pero son distintos. Concluir que no existe  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y)$ .  
(c) Verificar que los límites iterados de  $f(x, y) = (x^2y^2)/(x^2y^2 + (x - y)^2)$  existen y dan iguales en  $(0, 0)$  pero no existe el  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y)$ .  
(d) Se considera la función  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  definida por:

$$f(x, y) = \begin{cases} x \operatorname{sen} \frac{1}{y}, & \text{si } y \neq 0 \\ 0, & \text{si } y = 0 \end{cases}$$

Mostrar que el  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) = 0$  y que un límite iterado no existe. ¿Por qué esto NO contradice la parte (a)?

5. Calcular:

$$(a) \lim_{(x,y) \rightarrow (1,2)} \frac{x^2 + xy + 1}{x^2 - x - y} \quad (b) \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} xy \log |y| \quad (c) \lim_{(x,y) \rightarrow (1,1)} \frac{x^2 + xy - 2y^2}{x^2 - y^2}$$

$$(d) \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^3 + y^3}{x^2 + y^2} \quad (e) \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{e^{x-y} - 1}{x^2 - y^2} \quad (f) \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\log(1 + x^2 + y^2)}{x^2 + y^2 + x^3y}$$

6. Consideremos  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  tal que:

$$f(x, y) = \begin{cases} 1 & \text{si } 0 < y < x^2 \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$$

Graficar  $f$  y mostrar que  $f(x, y) \rightarrow 0$  cuando  $(x, y) \rightarrow (0, 0)$  a lo largo de cualquier recta por el origen. Hallar una curva que pase por el origen a lo largo de la cual, salvo en el origen,  $f(x, y)$  tenga el valor constante 1. Concluir que  $f$  no tiene límite en el origen.

7. Sea  $f: U \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  una función definida en una bola reducida  $U = B_R^*((0, 0))$  de centro  $(0, 0)$  y radio  $R$ . Mediante el cambio de variable  $x = r \cos \theta$ ,  $y = r \sin \theta$ , se obtiene  $g: V \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $g(r, \theta) = f(r \cos \theta, r \sin \theta)$ , donde  $V = (0, R) \times [0, 2\pi)$ .

- (a) Probar que  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) = L$  sii  $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0$  (independiente de  $\theta$ ) tal que  $|g(r, \theta) - L| < \varepsilon \forall r \in (0, \delta), \theta \in [0, 2\pi)$ .
- (b) Probar que si  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) = L$  entonces  $\lim_{r \rightarrow 0^+} g(r, \theta) = L \forall \theta \in [0, 2\pi)$ .
- (c) Se consideran las funciones  $f$  siguientes

$$(i) f(x, y) = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} \quad (ii) f(x, y) = \begin{cases} y/x & \text{si } x \neq 0 \\ 0 & \text{si } x = 0 \end{cases} \quad (iii) f(x, y) = \begin{cases} 1 & \text{si } 0 < y < x^2 \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$$

Calcular, cuando existan,  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y)$  y  $\lim_{r \rightarrow 0^+} g(r, \theta)$ , éste último en función de  $\theta \in [0, 2\pi)$ .

- (d) Probar que es falso el recíproco de la parte (b).
- (e) En el caso particular en el que  $g$  tiene la forma  $g(r, \theta) = h(r)k(\theta)$ , con  $h$  y  $k$  funciones  $h: (0, R) \rightarrow \mathbb{R}$  y  $k: [0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{R}$ , probar que si  $k$  es una función acotada y  $\lim_{r \rightarrow 0^+} h(r) = 0$  entonces  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) = 0$ .
- (f) Calcular:

$$(i) \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2 y}{x^2 + y^2} \quad (ii) \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{xy}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

**Práctico 4.**  
**Funciones continuas de varias variables. Del 3 al 7 de setiembre.**

1. Determinar en qué puntos de  $\mathbb{R}^2$  las siguientes funciones  $f: \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$  son continuas y discontinuas.

$$(a) f(x, y) = \begin{cases} (4x^2y^3)/(4x^2 + y^6) & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0) \end{cases} \quad (c) f(x, y) = \begin{cases} x^2 + 2y - 1 & \text{si } x \geq 0 \\ 3x + y^2 & \text{si } x < 0 \end{cases}$$
$$(b) f(x, y) = \begin{cases} x/y & \text{si } y \neq 0 \\ 0 & \text{si } y = 0 \end{cases}$$

2. Sea  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  una función continua. Probar que:

(a) Si  $f(p) > 0$  entonces hay una bola  $B_p$  con centro en  $p$  tal que  $\forall x \in B_p$  se tiene  $f(x) > 0$ .

(b) El conjunto  $A = \{x \in \mathbb{R}^n : f(x) > 0\} = f^{-1}((0, +\infty))$  es abierto.

(c) El conjunto  $C = \{x \in \mathbb{R}^n : f(x) = 0\} = f^{-1}(\{0\})$  es cerrado.

3. Probar que  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  es continua si y sólo si  $\forall A \subseteq \mathbb{R}^m$  abierto  $f^{-1}(A)$  es abierto en  $\mathbb{R}^n$ .

4. Sea  $C \subseteq \mathbb{R}^n$  cerrado y no acotado, y  $f: C \rightarrow \mathbb{R}^m$  continua, tal que existe  $\lim_{x \rightarrow \infty} f(x)$ . Demostrar que  $f$  es uniformemente continua en  $C$ .

5. Una función  $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  se dice *Lipchitziana* si existe  $k \geq 0$  tal que:

$$\|f(x) - f(y)\| \leq k\|x - y\| \quad \forall x, y \in A.$$

(a) Probar que toda función Lipchitziana es uniformemente continua.

(b) Probar que la función  $f(x) = \sqrt{x}$  es uniformemente continua pero no Lipchitziana.

**Práctico 5.**  
**Derivadas parciales y diferenciabilidad. Del 10 al 19 de setiembre.**

1. Calcular las derivadas parciales de cada una de las siguientes funciones  $f = f(x, y)$ , especificando en cuales puntos las derivadas existen.

(a)  $ax^\alpha + by^\beta$    (b)  $\frac{2x}{y} + \frac{3y}{x}$    (c)  $x^2y^{3/2}$    (d)  $\log(x + \frac{y}{x^2})$    (e)  $\operatorname{tg} x$    (f)  $\operatorname{arctg}(xy)$

2. Calcular las derivadas parciales de primer y segundo orden de las siguientes funciones  $f = f(x, y)$ .

(a)  $xy$    (b)  $\log xy$    (c)  $e^{xy}$    (d)  $\operatorname{sen}(x^2 - y^2)$

3. Estudiar la continuidad de cada función y la existencia de las derivadas direccionales respectivas.

(a)  $f(x, y) = \begin{cases} (xy)/(\sqrt{x^2 + y^2}) & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ a & \text{si } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$    (b)  $f(x, y) = \begin{cases} (e^{xy} - 1)/x & \text{si } x \neq 0 \\ y & \text{si } x = 0 \end{cases}$   
(c)  $f(x, y) = \begin{cases} x^3/y & \text{si } y \neq 0 \\ 0 & \text{si } y = 0 \end{cases}$    (d)  $f(x, y) = \begin{cases} x^3 & \text{si } y \geq 1 \\ x^3y^2 & \text{si } y < 1 \end{cases}$

4. Representar gráficamente la siguiente función  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  bosquejando las curvas de nivel.

$$f(x, y) = \begin{cases} 0 & \text{si } y \leq x^2 \text{ o } 2x^2 \leq y \\ |x| & \text{si } x^2 < y < 2x^2 \end{cases}$$

Demostrar que  $f$  es continua y que existen todas las derivadas direccionales en  $(0, 0)$  y que, sin embargo,  $f$  no es diferenciable en dicho punto.

5. En cada caso hallar la ecuación del plano tangente a la gráfica de la función en el punto  $P$ .

(a)  $3x^2 + 4y^2$ ,  $P = (0, 1)$    (b)  $2 \cos(x - y) + 3 \operatorname{sen} x$ ,  $P = (\pi, \pi/2)$

6. Calcular la matriz Jacobiana en el punto  $a$  y el diferencial  $df(a)(\Delta x, \Delta y)$  de las siguientes funciones:

(a)  $f(x, y) = e^{x+y} + 2\operatorname{sen}(2x - y)$ ,  $a = (0, 0)$   
(b)  $f(x, y, z) = (e^{z+x+y}, x + y + 2z)$ ,  $a = (0, 1, 2)$   
(c)  $f(x, y) = (e^{x+y}, \operatorname{sen}(2x - y), \log(1 + y^2))$ ,  $a = (\pi, \pi)$

7. Probar que  $f(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$  es continua pero no tiene derivadas direccionales en  $(0, 0)$  ni es diferenciable en ese punto. (Solución en J.Burgos, par. 24-1.)

8. Sea  $f: \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$  definida como  $f(x, y) = x^3y$ . Sean  $a = (0, 0)$  y  $b = (1, 2)$ . Hallar  $\xi$  en el segmento  $[a, b]$  tal que  $f(b) - f(a) = df(\xi)(b - a)$ .

9. Sea  $f: \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$  definida como

$$f(x, y) = (x^2 + y^2) \operatorname{sen} \frac{1}{x^2 + y^2} \text{ si } (x, y) \neq (0, 0), \quad f(0, 0) = 0$$

- (a) Probar que existen derivadas parciales en todos los puntos y calcularlas.

- (b) Probar que  $f$  es diferenciable.  
(c) Probar que  $f$  no es de clase  $C^1$ .

(Solución en libro de J. Burgos, par 28-1, punto 2do.)

10. ¿Existe alguna función  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de clase  $C^2$  tal que  $f_x(x, y) = e^{x+y}$  y  $f_y(x, y) = \cos(xy)$ ?

**Notación de la Regla de la Cadena:** En algunos ejercicios se usa la siguiente notación:

Si  $u = f(x, y)$ ,  $x = x(r, s)$  e  $y = y(r, s)$  entonces

$$u_x = \frac{\partial f(x, y)}{\partial x}, \quad u_y = \frac{\partial f(x, y)}{\partial y}$$

$$x_r = \frac{\partial x(r, s)}{\partial r}, \quad x_s = \frac{\partial x(r, s)}{\partial s}, \quad y_r = \frac{\partial y(r, s)}{\partial r}, \quad y_s = \frac{\partial y(r, s)}{\partial s}$$

Regla de la cadena:

$$u_r = \frac{\partial}{\partial r} f(x(r, s), y(r, s)) = u_x(x(r, s), y(r, s)) \cdot x_r(r, s) + u_y(x(r, s), y(r, s)) \cdot y_r(r, s)$$

$$\text{en breve: } u_r = u_x x_r + u_y y_r$$

$$u_s = \frac{\partial}{\partial s} f(x(r, s), y(r, s)) = u_x(x(r, s), y(r, s)) \cdot x_s(r, s) + u_y(x(r, s), y(r, s)) \cdot y_s(r, s)$$

$$\text{en breve: } u_s = u_x x_s + u_y y_s$$

11. Escribir la Regla de la Cadena para los siguientes casos:

- (a)  $u = f(x, y)$  con  $x = x(r, s, t)$  e  $y = y(r, s, t)$ . Es decir, hallar las derivadas parciales  $u_r, u_s, u_t$  de la función compuesta  $u = f(x(r, s, t), y(r, s, t))$ .  
(b)  $w = f(x, y, z)$  con  $x = x(s, t)$ ,  $y = y(s, t)$  y  $z = z(s, t)$ . Es decir, hallar las derivadas parciales  $w_s, w_t$  de la función compuesta  $w = f(x(s, t), y(s, t), z(s, t))$ .  
(c)  $v = f(p, q, r)$  con  $p = p(x, y, z)$ ,  $q = q(x, y, z)$  y  $r = r(x, y, z)$ . Es decir, hallar las derivadas parciales  $v_x, v_y, v_z$  de la función compuesta  $v = f(p(x, y, z), q(x, y, z), r(x, y, z))$ .

12. Sea  $U \subseteq \mathbb{R}^n$  abierto y sean  $\lambda: (-\varepsilon, \varepsilon) \rightarrow U$  y  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  funciones diferenciables. Calcular la derivada segunda  $(f \circ \lambda)''$  en función de las derivadas parciales de  $f$  y de las derivadas de  $\lambda$ .

13. Sean  $f_1, g_1, g_2, h_1, h_2, h_3, k_1, k_2$  funciones diferenciables de codominio  $\mathbb{R}$ ,  $x, y, z, t, \xi, \eta, u, v, w$  variables reales y considérense las siguientes funciones de  $\mathbb{R}^n$  en  $\mathbb{R}^m$ :

$$\begin{array}{ll} \text{(a)} f(x, y, z) = f_1(x, y, z) & \text{(c)} h(\xi, \eta) = (h_1(\xi, \eta), h_2(\xi, \eta), h_3(\xi, \eta)) \\ \text{(b)} g(t) = (g_1(t), g_2(t)) & \text{(d)} k(u, v, w) = (k_1(u, v, w), k_2(u, v, w)) \end{array}$$

- (i) En cada caso hallar el dominio y codominio, esto es, especificar el  $n$  y  $m$  adecuados.  
(ii) Hallar los diferenciales de las composiciones  $g \circ f$ ,  $h \circ k$ ,  $k \circ h$  y  $h \circ g$  en función de las derivadas parciales de  $f_1, g_1, g_2, h_1, h_2, h_3, k_1, k_2$ .

14. Hallar, en cada caso, las matrices jacobianas de  $f, g, f \circ g$  y  $g \circ f$ .

- (a)  $f(u, v) = (\frac{1}{2} \log(u^2 + v^2), \arctg(u/v))$ ,  $g(x, y) = (e^x \cos y, e^x \sen y)$ .  
(b)  $f(u, v) = (u^2 - v^2, 2uv)$ ,  $g(x, y) = (x \cos y, x \sen y)$ .